

Kasutaja käsiraamat

SILENO/SILENO+

R100Li, R100LiC/R130Li, R130LiC, R160Li





1 Sissejuhatus ja ohutus		
1.1 Sissejuhatus		
1.2 Sümbolid tootel		
1.3 Sümbolid kasutusjuhendis		
1.4 Ohutusjuhised		
2 Tutvustus		
2.1 Mis on mis?		
2.2 Pakendi sisu		
2.3 Funktsioon		
3 Paigaldamine		
3.1 Ettevalmistused		
3.2 Laadimisjaama paigaldamine		
3.3 Aku laadimine		
3.4 Piiirdekaabli paigaldamine		
3.5 Piiirdekaabli ühendamine		
3.6 Juhtkaabli paigaldamine		
3.7 Kogu paigaldise kontrollimine		
3.8 Esmakordne käivitamine ja kalibreerimine		
3.9 Laadimisjaama testdokkimine		
4 Kasutamine		
4.1 Tühjenedud aku laadimine		
4.2 Taimer kasutamine		
4.3 Ooterežiim		
4.4 Käivitamine		
4.5 Seiskamine		
4.6 Väljalülitamine		
4.7 Lõikekõrguse reguleerimine		
5 Juhtpaneel		
5.1 Tegevuse valik: start		
5.2 Tegevuse valik: parkimine		
5.3 Pealüliti		
6 Menüü funktsioonid		
6.1 Peamenüü		
6.2 Menüü struktuur		
6.3 Taimer		
6.4 Security (Turvalisus)		
6.5 Anduri abil juhtimise süsteem SensorControl		
6.6 Nutisüsteem SmartSystem		
6.7 Installation (Paigaldamine)		
6.8 Settings (Seaded)		
7 Aia näited		
8 Hooldamine		
8.1 Ladustamine talvel		
8.2 Pärast talvist ladustamist		
8.3 Puhastamine		
8.4 Transport ja teisaldamine		
8.5 Äikese ajal		
8.6 Terad		
8.7 Tarkvara värskendamine		
8.8 Aku		
3 9 Veatsing		69
3 9.1 Veateated		69
4 9.2 Teabesõnumid		72
6 9.3 Laadimisjaama märgutuli		73
6 9.4 Sümptomid		73
9.5 Piiirdekaabli katkestuste otsimine		75
10 Tehnilised andmed		78
11 Garantiitingimused		79
12 Keskkonnateave		80
13 EÜ vastavusdeklaratsioon		81

MÄRGUKIRI

Seerianumber:	_____
PIN-kood:	_____
Toote registreerimise võti:	_____

Toote registreerimise võti on väärtuslik dokument ja seda tuleb hoida kindlas kohas. See võti on vajalik näiteks toote registreerimiseks GARDENA veebilehel või robotniiduki lukustusest vabastamiseks PIN-koodi kaotamise korral. Toote registreerimise võti sisaldub toote pakendis eraldi dokumendina.

Kui robotniiduk varastatakse, on oluline teavitada sellest ettevõtet GARDENA. Võtke ühendust GARDENA keskteenindusega ja edastage robotniiduki seerianumber ja toote registreerimise võti, et toote varguse saaks registreerida rahvusvahelises andmebaasis. See on oluline samm robotniidukite varguste tõkestamisel, mille abil vähendatakse huvi varastatud robotniidukite ostmise ja müümise vastu.

Kui pöörduate GARDENA keskteeninduse poole, hoidke alati robotniiduki seerianumber käepärast, sest see kiirendab teie teenindamist.

GARDENA keskteenindus
www.gardena.com

1 Sissejuhatus ja ohutus

1.1 Sissejuhatus

Õnnitleme teid selle kvaliteettoote valimise puhul. GARDENA robotniiduki parimate töötulemuste saavutamiseks vajate teadmisi seadme tööpõhimõtete kohta. Käesolev kasutusjuhend sisaldab olulist teavet robotniiduki, selle paigaldamise ja kasutamise kohta. Käesolevas juhendis käsitletakse kõiki GARDENA Sileno ja Sileno+ tooteid. Sileno tooteseeriasse kuuluvad mudelid R100Li ja R100LiC. Sileno+ tooteseeriasse kuuluvad mudelid R130Li, R130LiC ja R160Li. Selles juhendis viidatakse mudelite erinimetustele.

Täienduseks käesolevale kasutusjuhendile leiate juhendvideoid ja juhiseid GARDENA veebisaidilt www.automower.com. Sealt leiate seadme kasutamise kohta täiendavaid juhiseid ja näpunäiteid.

Ärge unustage, et seadme kasutaja vastutab seadmest tingitud ohtude ning õnnetuste ning varaliste kahjude eest.

GARDENA tegeleb pidevalt oma toodete edasiarendamisega ja jätab seetõttu endale õiguse muuta eelneva etteteatamiseta toodete konstruktsiooni, välimust ja funktsioone.

Kasutusjuhendist arusaamise lihtsustamiseks kasutatakse selles järgmisi tunnuseid.

- *Kaldkirjas* olev tekst tähistab robotniiduki ekraanil kuvatavaid teateid või viiteid kasutusjuhendi teistele peatükkidele.
- **Rasvases** kirjas sõnad tähistavad robotniiduki klahvistiku nuppe.
- *SUURTÄHTEDEGA* ja *kursiivis* sõnad tähistavad pealüliti asendit ja robotniiduki erinevaid töörežiime.

TÄHTIS TEAVE

Lugege kasutusjuhend enne robotniiduki kasutamist põhjalikult läbi ja veenduge, et kõik juhised on täiesti arusaadavad. Hoidke kasutusjuhendit edaspidiseks kasutamiseks kindlas kohas!

Seda seadet ei tohi kasutada isikud (sh lapsed), kellel on nõrgemad füüsilised, sensoorsed või vaimsed võimed või puudulikud teadmised ja kogemused, välja arvatud juhul, kui neid jälgitakse või juhendatakse seadme kasutamisel isiku poolt, kes vastutab nende ohutuse eest. Laste puhul tuleb jälgida, et nad seadmega ei mängiks.

www.gardena.com



1001-003

SISSEJUHATUS JA OHUTUS

TÄHTIS TEAVE

Seda seadet tohivad kasutada lapsed alates 8. eluaastast ja isikud, kellel on vähenenud füüsilised, sensoorsed või vaimsed võimed või puudulikud teadmised ja kogemused, kui neid jälgib või juhendab vastutav isik, kes tagab, et nad kasutavad seadet ohutult ning mõistavad seotud ohtusid.

Lapsed ei tohi seadmega mängida. Lapsed ei tohi seadet ilma järelevalveta puhastada ega hooldada.



HOIATUS

Robotniiduki valesti kasutamine võib lõppeda õnnetusega.



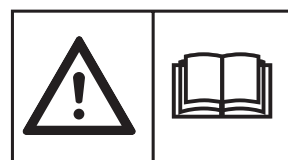
HOIATUS

Ärge kunagi kasutage robotniidukit, kui niidualas viibib inimesi, eriti lapsi, või loomi.

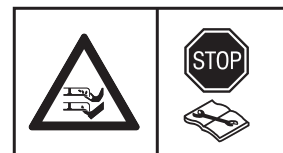
1.2 Sümbolid tootel

Robotniidukil leiduvad järgmised sümbolid. Tutvuge nendega hoolikalt.

- Lugege kasutusjuhend enne robotniiduki kasutamist põhjalikult läbi ja veenduge, et kõik juhised on täiesti arusaadavad. Robotniiduki ohutuks ja tõhusaks kasutamiseks tuleb hoolikalt järgida käesolevas kasutusjuhendis toodud hoiatusi ja ohutusjuhiseid.
- Robotniidukit saab käivitada üksnes siis, kui pealüliti on asendis *1* ning õige PIN-kood on sisestatud. Enne seadme kontroll- ja/või hooldustoimingute alustamist keerake pealüliti asendisse *0*.
- Hoidke end töötavast robotniidukist ohutus kauguses. Hoidke käed ja jalad liikuvatest teradest eemal.



3018-173



3018-174



3018-066

SISSEJUHATUS JA OHUTUS

- Ärge mitte kunagi pange oma käsi või jalgu töötava robotniiduki lähedusse või selle alla. Ärge sõitke robotniidukil.



3012-665

- Lukustusfunktsioon



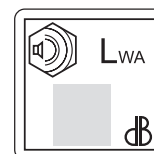
3018-244

- See toode vastab rakenduvatele EÜ direktiividele.



6001-024

- Ümbruse mürasaaste. Toote emissioonid on esitatud 10. peatükis „Tehnilised andmed” ja andmesildil.



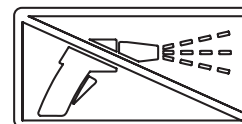
3012-1059

- Toote tööea lõppedes ei tohi seda kasutusest kõrvaldada koos tavaliste olmejäätmetega. Veenduge, et toote ringlussevõtul järgitakse kohalikke eeskirju.



3032-019

- Ärge mitte kunagi kasutage robotniiduki puhastamiseks kõrgsurvepesurit või voolavat vett.



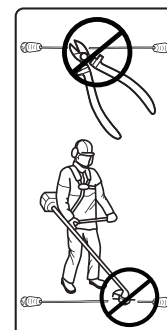
3018-243

- Raam sisaldab elektrostaatilisele lahendusele (ESD) tundlikke komponente. Raam on robotniiduki konstruktsiooni oluline osa ja toote kasutamisel välistingimustes peab raam olema tihendatud. Seetõttu tohivad raami avada vaid volitatud hooldustehnikud. Purunenud tihend võib põhjustada garantii muutumise täielikult või osaliselt kehtetuks.



3012-1097

- Madalpingekaablit ei tohi lühendada, pikendada või jätkata.
- Ärge kasutage trimmerit madalpingekaabli lähedal. Olge ettevaatlik, kui trimmerdate servadel, kuhu on paigaldatud kaablid.



3012-1351

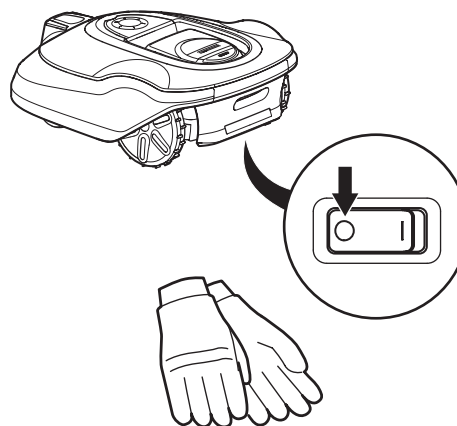


SISSEJUHATUS JA OHUTUS

1.3 Sümbolid kasutusjuhendis

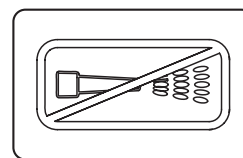
Kasutusjuhendis leiduvad järgmised sümbolid. Tutvuge nendega hoolikalt.

- Enne seadme kontroll- ja/või hooldustoimingute alustamist keerake pealüliti asendisse 0.
- Robotniiduki raamiga töötamisel kandke alati kaitsekindaid.
- Ärge mitte kunagi kasutage robotniiduki puhastamiseks kõrgsurvepesurit või voolavat vett.
- Hoiatuskast näitab kehavigastuste ohtu, eriti kui juhiseid ei järgita.
- Teavituskast näitab materiaalse kahju ohtu, eriti kui juhiseid ei järgita. Kasti kasutatakse ka juhul, kui valitseb kasutaja vea oht.



3018-213

3012-272



3018-062



HOIATUS

Tekst

TÄHTIS TEAVE

Tekst

1.4 Ohutusjuhised

Kasutamine

- Robotniiduk on mõeldud muru niitmiseks lagedatel ja tasastel aladel. Seadmega tohib kasutada ainult tootja soovitatud lisatarvikuid. Kõik muud kasutusviisid on väärad. Tootja kasutus-, hooldus- ja remondijuhiseid tuleb täpselt järgida.
- Kasutage parkimisfunktsiooni **PARK** või lülitage robotniiduk pealülitist välja, kui inimesed, eelkõige lapsed, või loomad on niidupiirkonnas. Kui niidualas viibib inimesi või loomi, on soovitatav programmeerida niiduki tööaeg näiteks öötundidele, mil alas ei viibi kedagi. Vt osa 6.3 *Taimer*, lk 43.

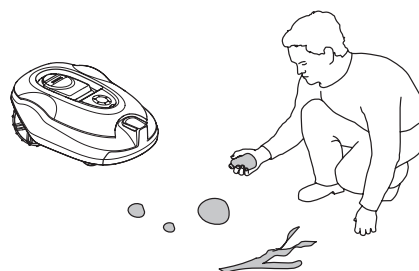


1001-003



SISSEJUHATUS JA OHUTUS

- Robotniidukit võivad kasutada, hooldada ja remontida ainult isikud, kes on selle eriomaduste ja ohutusjuhistega täielikult kursis. Lugege kasutusjuhend enne robotniiduki kasutamist põhjalikult läbi ja veenduge, et kõik juhised on täiesti arusaadavad.
- Robotniiduki algse konstruktsiooni muutmise on keelatud. Kõik muudatused teostate omal vastutusel.
- Veenduge, et murul ei oleks kive, oksa, tööriistu, mänguasju ega muid esemeid, mis võivad lõiketeri kahjustada. Murul asuvad esemed võivad ühtlasi põhjustada robotniiduki ummistuse ja sel juhul võib eseme eemaldamiseks ja töö jätkamiseks minna vaja spetsialisti abi.
- Käivitage robotniiduk vastavalt juhistele. Kui pealüliti on asendis 1, hoidke kindlasti käed ja jalad keerlevatest teradest eemale. Ärge kunagi pange käsi ja jalgu robotniiduki alla.
- Ärge kunagi tõstke robotniidukit üles ega kandke seda ajal, mil pealüliti on asendis 1.
- Ärge lubage robotniidukit kasutada isikutel, kes ei oska seda kasutada ega tea selle tööpõhimõtteid.
- Robotniidukil ei tohi lasta kokku põrgata inimeste või teiste elusolenditega. Kui inimene või muu elusolend satub niiduki teele, tuleb niiduk koheselt seisata. Vt osa 4.5 *Seisamine, lk 37*.
- Ärge asetage esemeid robotniiduki või selle laadimisjaama peale.
- Ärge lubage kasutada robotniidukit, mille lõiketera ketas või kere on kahjustatud. Samuti ei tohi kasutada defektse tera, kruvide, mutrite või juhtmetega robotniidukit.
- Ärge kasutage robotniidukit, kui selle pealüliti ei tööta.
- Kui robotniidukit hetkel ei kasuta, lülitage see alati pealülitist välja. Robotniiduki saab käivitada üksnes siis, kui pealüliti on asendis 1 ning õige PIN-kood on sisestatud.
- Robotniidukit ei tohi mitte kunagi kasutada vihmutiga samal ajal. Sellisel juhul kasutage taimerifunktsiooni (vt 6.3 *Taimer, lk 44*), et välistada niiduki ja vihmuti üheaegne töötamine.
- GARDENA ei garanteeri täielikku ühilduvust robotniiduki ja teist tüüpi traadita süsteemide vahel, milleks võivad olla kaugjuhtimispuldud, raadiosaatjad, silmusvõimendid, maa-alused elektrilised loomapiirded vms.
- Sisseehitatud alarm on väga vali. Olge ettevaatlik, eriti kui robotniidukit käsitsetakse siseruumides.



3018-201



3012-663

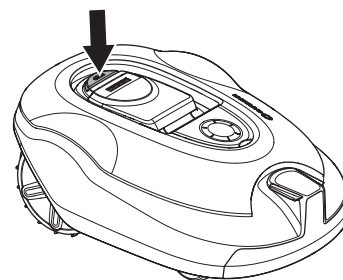
SISSEJUHATUS JA OHUTUS

Transportimine

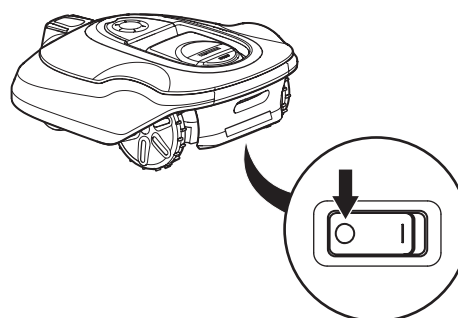
Kui soovite robotniidukit kaugele transportida, soovitame selleks kasutada toote originaalpakendit.

Niiduki ohutuks toimetamiseks tööalale või tööalalt ära toimige järgmiselt.

1. Robotniiduki seiskamiseks vajutage nuppu **STOP**. Kui turvalisustase on seadistatud keskmiseks või kõrgeks (vt 6.4 Security (Turvalisus) lk 47.), tuleb sisestada PIN-kood. PIN-kood on neljakohaline ja see valitakse robotniiduki esmakordsel käivitamisel, vt 3.8 Esmakordne käivitamine ja kalibreerimine lk 32.
2. Seadke pealüliti asendisse 0.
3. Robotniiduki kandmisel hoidke kinni toote tagaosas asuvast käepidemest. Kandke robotniidukit nii, et lõiketera ketas asuks kehast eemal.



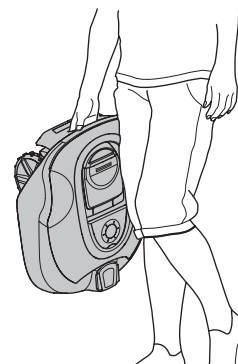
3018-202



3018-213

TÄHTIS TEAVE

Ärge tõstke robotniidukit ajal, mil see on laadimisjaamas. See võib kahjustada nii laadimisjaama kui ka robotniidukit. Vajutage nuppu STOP ja tõmmake robotniiduk enne tõstmist esmalt laadimisjaamast välja.



3012-219

SISSEJUHATUS JA OHUTUS

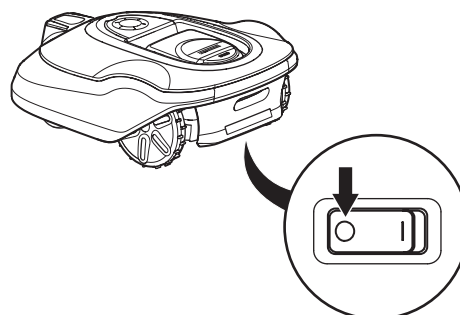
Hooldamine



HOIATUS

Enne robotniiduki kummulikeeramist tuleb pealüliti alati seada asendisse 0.

Pealüliti tuleb seada asendisse 0 enne mis tahes tööde alustamist raami juures, nt enne puhastustoimingute teostamist või löiketerade vahetamist.



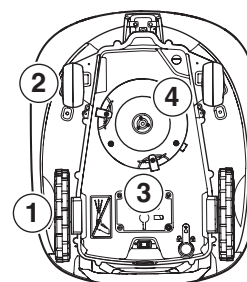
3018-213

TÄHTIS TEAVE

Ärge mitte kunagi kasutage robotniiduki puhastamiseks kõrgsurvepesurit või voolavat vett. Ärge kunagi kasutage puhastamiseks lahusteid.

Kontrollige robotniidukit iga nädal ning vahetage välja kahjustunud või kulunud osad. Järgnevad toimingud tuleb teostada iga nädal.

- Puhastage laadimisjaam rohust, lehtedest, okstest ja muudest esemetest, mis võivad takistada robotniidukil ühenduse loomist laadimisjaamaga.
- Seadke pealüliti asendisse 0 ja pange kätte kaitsekindad. Keerake robotniiduk kummuli. Kontrollige järgmist.
 1. Puhastage veorattad. Veorataste ümber kogunenud rohi võib mõjutada niiduki tööd kallakutel.
 2. Puhastage esirattad. Esirataste ja esirataste telgede ümber kogunenud rohi võib mõjutada niiduki töövõimet.
 3. Puhastage kere, raam ja löikesüsteem. Tootele kaalu lisavad rohi, lehed ja muud esemed mõjutavad töövõimet.
 4. Kontrollige, kas kõik niiduki löiketerad on terved. Veenduge ka selles, et niiduki löiketerad saavad vabalt pöörlelda. Isegi kui niiduki löiketerad on terved, tuleb neid parima niitmistulemuse ja madala energiakulu tagamiseks regulaarselt vahetada. Löiketerade vahetamisel asendage korraga kõik löiketerad ja kruvid, et pöörlevad osad oleksid tasakaalus. Vt 8.6 Terad lk 66



3018-226

TUTVUSTUS

2 Tutvustus

Käesolev peatükk sisaldab olulist teavet, mida tuleb arvestada seadme töökeskkonna planeerimisel. Robotniiduk paigaldamine hõlmab järgmist nelja põhikomponenti.

- Robotniidukit, mis niidab muru korrapäratu mustris järgi. Robotniiduki jõuallikaks on hooldusvaba aku.
- Laadimisjaam, kuhu robotniiduk automaatselt tagasi pöördub, kui aku laetuse tase liiga madalale langeb. Laadimisjaamal on kolm funktsiooni:
 - saata piirdekaabli kaudu juhtsignaale;
 - saata juhtkaabli kaudu juhtsignaale
 - laadida robotniiduki akut.
- Toiteallikas, mis ühendatakse laadimisjaama ja 110–240 V seinakontakti vahele. Toiteallikas on ühendatud seinakontakti ja laadimisjaamaga 10 m pikkuse madalpingekaabliga. Madalpingekaablit ei tohi lühendada ega pikendada.

Pikemat madalpingekaablit saab osta lisatarvikuna. Lisateavet saate GARDENA keskteenindusest.

Toiteallika välimus võib olenevalt turust olla erinev.

- Piirdekaabel, mis paigaldatakse piirdena robotniiduki tööpiirkonna ümber. Piirdekaabel paigaldatakse muruplatsi servade ümber ning ühtlasi ümbritsetakse sellega esemed ja taimed, millega robotniiduk kokku ei tohi põrgata. Piirdekaabel on kasutusel ka juhtkaablina.

Selle paigaldise jaoks kuulub tarnekomplekti alljärgnev kaabel:

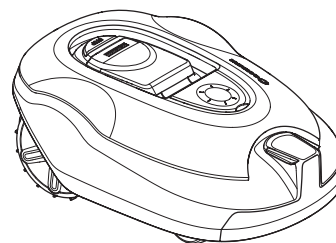
	R100Li, R100LiC	R130Li, R130LiC	R160Li
Juhtme pikkus, m	200	250	250

Kui sellest ei piisa, saate piirdekaablit juurde osta ning selle muhvi abil olemasoleva piirdekaabliga ühendada.

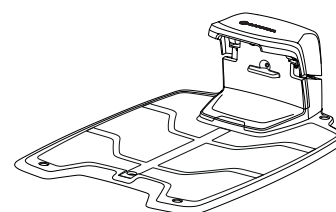
Piirdekaabli maksimaalne lubatud pikkus on 800 m.

TÄHTIS TEAVE

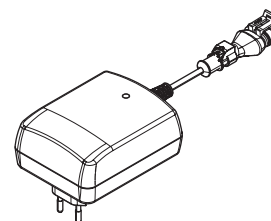
Kasutage alati originaalvaruosi ja -tarvikuid



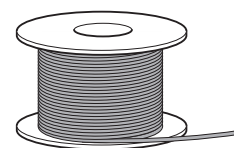
3018-203



3012-1041



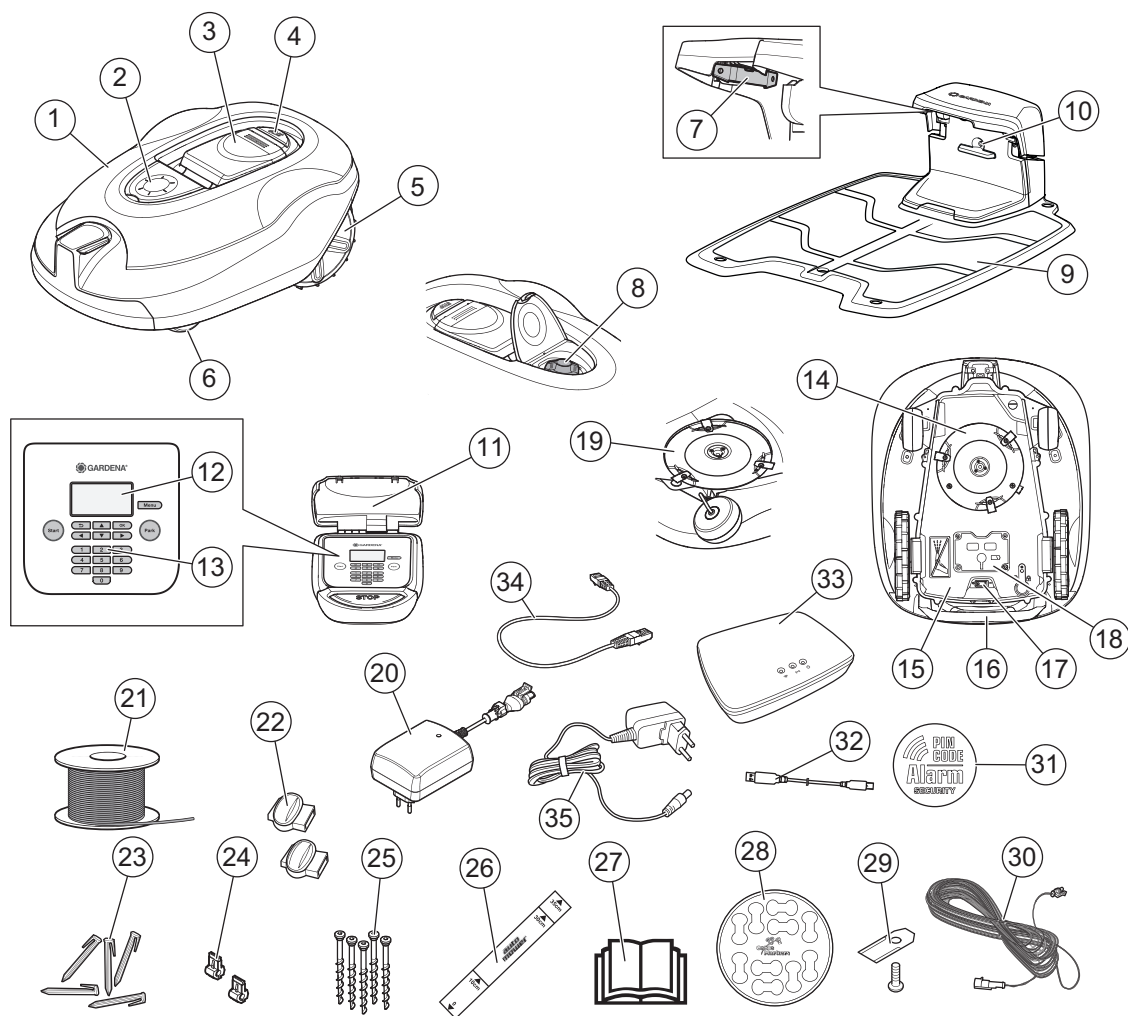
3012-1352



3012-221

TUTVUSTUS

2.1 Mis on mis?



Numbrid joonisel tähistavad järgmist.

3018-230

- | | |
|---|--|
| <ol style="list-style-type: none"> 1. Korpus 2. Lõikekõrguse reguleerimiskoha luuk 3. Ekraani ja klahvistiku luuk 4. Seiskamisnupp / luugi lukusti 5. Tagarattad 6. Esirattad 7. Kontaktriba 8. Lõikekõrguse seadistus 9. Laadimisjaam 10. LED-lambike laadimisjaama, piirdekaabli ja juhtkaabli töö kontrollimiseks 11. Andmesilt 12. Ekraan 13. Klahvistik 14. Lõikesüsteem 15. Raamikarp, sisaldab elektroonikat, akut ja mootoreid 16. Käepide 17. Pealüliti 18. Akukate 19. Lõiketera ketas | <ol style="list-style-type: none"> 20. Toiteallikas (toiteallika välimus võib olenevalt turust olla erinev) 21. Ringikaabel piirderingi ja juhtkaablina kasutamiseks 22. Ringikaabli muhvid 23. Klambriid 24. Ringikaabli pistmik 25. Laadimisjaama kinnituskruvid 26. Mõõteriist piirdekaabli paigaldamise hõlbustamiseks (mõõteriist võetakse karbi küljest lahti) 27. Kasutusjuhend ja kiirjuhend 28. Juhtmemärgid 29. Lisaterad 30. Madalpingekaabel 31. Hoiatussilt 32. USB-kaabel tarkvara värskendamiseks 33. Smart System Gateway (ainult mudelitel GARDENA R100LiC, R130LiC) 34. Smart System Gateway LAN-kaabel (ainult mudelitel GARDENA R100LiC, R130LiC) 35. Smart System Gateway toitejuhe (ainult mudelitel GARDENA R100LiC, R130LiC) |
|---|--|

TUTVUSTUS

2.2 Pakendi sisu

Teie GARDENA robotniiduki pakett sisaldab alljärgnevat osi.

	GARDENA				
	R100Li	R100LiC	R130Li	R130LiC	R160Li
Robotniiduk	√	√	√	√	√
Laadimisjaam	√	√	√	√	√
Toiteallikas	√	√	√	√	√
Piirdekaabel	200 m	200 m	250 m	250 m	250 m
Muhvid	7 tk	7 tk	7 tk	7 tk	7 tk
Klambrid	400 tk	400 tk	400 tk	400 tk	400 tk
Liitmikud	5 tk	5 tk	5 tk	5 tk	5 tk
Laadimisjaama kruvid	5 tk	5 tk	5 tk	5 tk	5 tk
Kuuskantvõti	√	√	√	√	√
Mõõteriist	√	√	√	√	√
Madalpingekaabel	√	√	√	√	√
Kasutusjuhend ja kiirjuhend	√	√	√	√	√
Juhtmemärgid	√	√	√	√	√
Lisaterad	9 tk	9 tk	9 tk	9 tk	9 tk
Hoiatussilt	√	√	√	√	√
USB-kaabel tarkvara värskendamiseks	√	√	√	√	√
Smart System Gateway		√		√	
Smart System Gateway LAN-kaabel		√		√	
Smart System Gateway toitejuhe		√		√	

2.3 Funktsioon

Jõudlus

Robotniidukit on soovitatav kasutada muruplatsidel suurusega kuni:

	R100Li, R100LiC	R130Li, R130LiC	R160Li
Muru pindala, m²	1000	1300	1600

See, kui suurt ala robotniiduk suudab niita, oleneb peamiselt terade seisukorrast ning muru tüübist, kasvukiirusest ja niiskusest. Tähtis on ka aia kuju. Kui aed koosneb peamiselt avatud muruväljakutest, suudab robotniiduk tunnis niita rohkem kui aias, mis koosneb mitmetest puude, lillepeenarde ja läbikäikudega eraldatud väikestest muruplatsidest.

Täielikult laetud akuga robotniiduk niidab olenevalt aku vanusest ning muru tihedusest 60 kuni 80 minutit. Seejärel laeb robotniiduk 60–70 minuti jooksul akut. Laadimisaeg võib muu hulgas sõltuda näiteks välistemperatuurist.

TUTVUSTUS

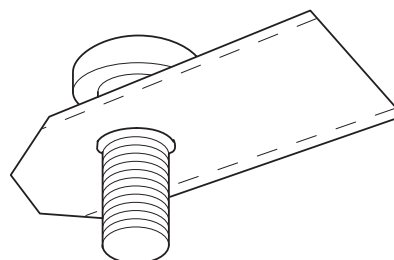
Niitmistehnika

Robotniiduki lõikesüsteem tugineb tõhususe ja energiasäästlikkuse põhimõttele. Erinevalt tavapärastest muruniidukitest lõikab robotniiduk rohukõrred läbi, selle asemel, et need maha rebida.

Parima töötulemuse saavutamiseks soovitame niita robotniidukiga peamiselt kuiva ilmaga. GARDENA robotniidukid võivad niita ka vihmase ilmaga, kuid märg rohi koguneb kergesti robotniidukile ning järskudel nõlvadel on libisemisoht suurem.

Parima niitmistulemuse saavutamiseks peavad lõiketerad olema heas seisukorras. Lõiketerade hoidmiseks võimalikult kaua teravana on oluline, et muru oleks puhas okstest, väikestest kividest ja muudest esemetest, mis võivad lõiketerasid kahjustada.

Parima niitmistulemuse saavutamiseks tuleb terasid regulaarselt vahetada. Terade vahetamine on väga lihtne. Vt 8.6 *Terad lk 66*



3020-002

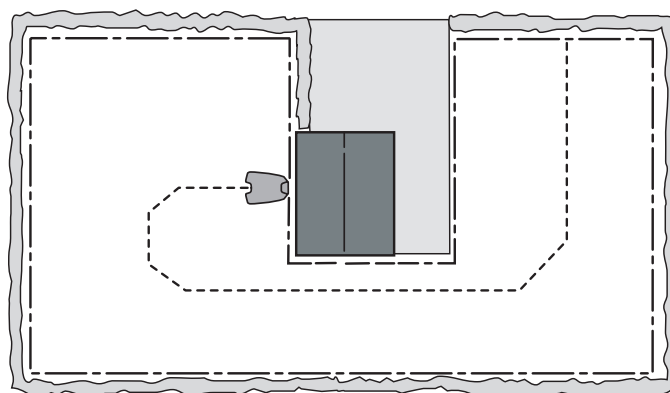
Töövõtted

Robotniiduk niidab muru automaatselt. Seade lülitub pidevalt vaheldumisi niitmise- ja laadimisrežiimile.

Kui aku laetuse tase jääb liiga madalaks, hakkab robotniiduk otsima laadimisjaama. Laadimisjaama otsimise ajal robotniiduk ei niida.

Kui robotniiduk otsib laadimisjaama, otsib ta esmalt korrapärase mustri alusel juhtkaablit. Robotniiduk liigub alati juhtkaablit mööda laadimisjaamani.

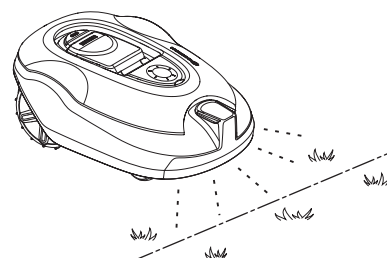
Kui aku on täielikult laetud, lahkub robotniiduk laadimisjaamast ja alustab aias eelnevalt määratud ala niitmist. Muru ühtlase niitmise tagamiseks võib-olla vaja määrata käsitsi väljumise seaded, vt punkti 6.7 „*Installation (Paigaldamine)*” lk 51.



3023-003

Kui robotniiduki kere põrkab vastu takistust, niiduk tagurdab ja valib uue suuna.

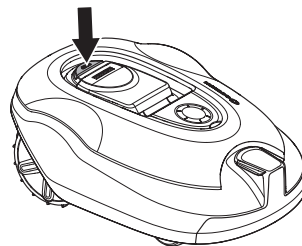
Robotniiduki esi- ja tagaosas asuvad andurid tuvastavad niiduki lähenemise piirdekaablile. Enne ümberpöördumist liigub robotniiduk kuni 32 cm üle piirdekaabli.



3018-204

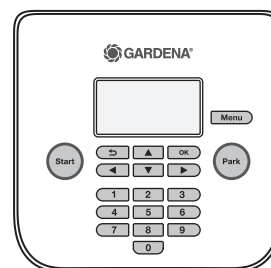
TUTVUSTUS

Robotniiduki peal asuv nupp **STOP** on mõeldud peamiselt niiduki töö katkestamiseks. Nupu **STOP** vajutamisel avaneb luuk, mille taga asub juhtpaneel. Nupp **STOP** jääb allavajutatud olekusse kuni luugi sulgemiseni. Koos nupuga **START** toimib see käivitustakistina.



Robotniiduki peal asuva juhtpaneeli abil saate hallata kõiki niiduki seadeid.

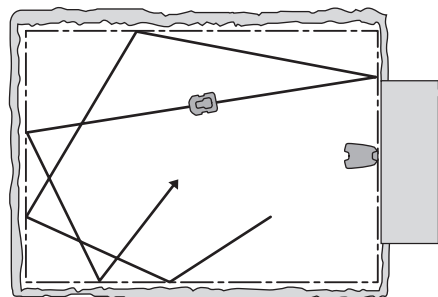
Kui pealülitit seatakse esmakordselt asendisse 1, algab käivitusjada, mis hõlmab mitut tähtsat põhiseadistust. Vt 3.8 Esmakordne käivitamine ja kalibreerimine lk 32.



3018-202

Liikumismuster

Robotniiduki liikumismuster on korrapäratu ning selle määrab niiduk ise. Liikumismustrit ei korrata kunagi. Taoline lõikamissüsteem tagab muru väga ühtlase niitmise ilma robotniiduki liikumisjälgi jätmata.

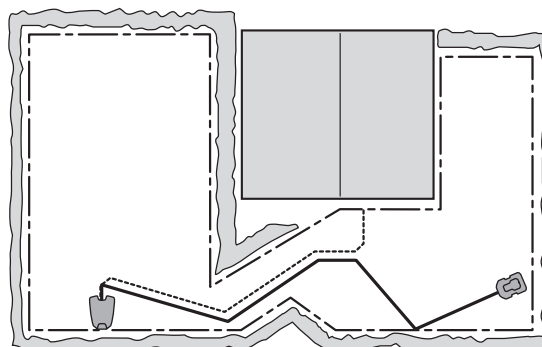


3018-239

Otsimismeetod

Robotniiduk liigub korrapäraselt, kuni jõuab juhtkaablini. Seejärel liigub robotniiduk piki juhtkaablit laadimisjaamani.

Juhtkaabel on kaabel, mis paigaldatakse laadimisjaamast suunaga mõne kaugema tööpiirkonna poole või läbi kitsa käigu ning ühendatakse seejärel piirderingiga. Vt 3.6 Juhtkaabli paigaldamine lk 28.



3023-012

3023-013

3 Paigaldamine

Selles peatükis kirjeldatakse robotniiduki paigaldamist. Enne paigaldamise alustamist lugege läbi eelnev peatükk 2. *Tutvustus*.

Enne paigaldamise alustamist lugege läbi ka käesolev peatükk. Paigaldamise kvaliteet mõjutab robotniiduki töö tõhusust. Seetõttu on oluline paigaldamine hoolikalt planeerida.

Planeerimine on lihtsam, kui koostate tööpiirkonna joonise koos kõigi takistustega. Siis on lihtsam näha, kus on ideaalsed asukohad laadimisjaamale, piirdekaablile ja juhtkaablile. Märkige joonisele, kuhu tuleks asetada piirde- ja juhtkaablid.

Vt 7 *Aia näited lk 58*: paigaldusnäited.

Veebisaidilt www.gardena.com leiate täiendavaid paigaldusprotsessi kirjeldusi ja näpunäiteid.

Paigaldage allpool antud juhiste järgi.

3.1 Ettevalmistused

3.2 Laadimisjaama paigaldamine

3.3 Aku laadimine

3.4 Piirdekaabli paigaldamine

3.5 Piirdekaabli ühendamine

3.6 Juhtkaabli paigaldamine

3.7 Kogu paigaldise kontrollimine

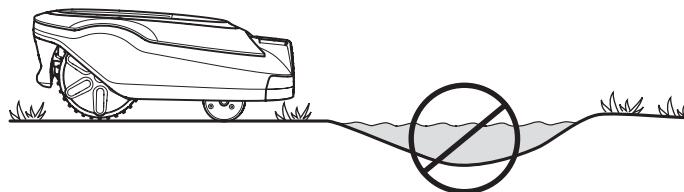
3.8 Esmakordne käivitamine ja kalibreerimine

3.9 Laadimisjaama testdokkimine

Täieliku käivituse teostamiseks peavad laadimisjaam ning piirdering ja juhtkaablid olema ühendatud.

3.1 Ettevalmistused

1. Kui tööalas olev muru on pikem kui 10 cm, niitke see tavalise muruniitja abil. Seejärel koguge lõigatud rohi kokku.
2. Täitke augud ja õnarused, et takistada vihmavee kogunemist lompidena. Veelompides kasutamine võib toodet kahjustada. Vt 11 *Garantiitingimused lk 79*.
3. Enne paigaldamise alustamist lugege hoolikalt läbi kõik paigaldamise sammud.



3018-212

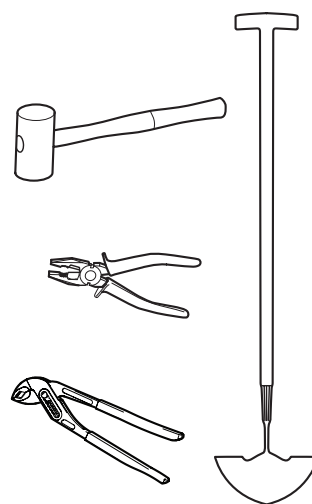
PAIGALDAMINE

4. Veenduge, et kõik paigaldamiseks vajalikud osad on olemas. Sulgudes olevad numbrid tähistavad osa joonisel. Vt 2.1 Mis on mis? lk 11.

- Robotniiduk
- Laadimisjaam (10)
- Kaabel kasutamiseks piirderingi ja juhtkaablina (22)
- Toiteallikas (21)
- Madalpingekaabel (30)
- Klambrid (23)
- Kaabli konnektorid (24)
- Laadimisjaama kruvid (25)
- Mõõteriist (26)
- Kaabli muhvid (22)
- Juhtmemärgid (28)

Paigaldamiseks läheb vaja ka järgmisi tööriistu.

- Haamer/plastvasar (klambrate maapinda paigaldamise lihtsustamiseks).
- Kombitangid piirdekaabli lõikamiseks ning konnektorite kokkusurumiseks.
- Kullinokk-tangid (muhvide kokkusurumiseks).
- Äärelõikur / sirge servaga labidas, kui piirdekaabel tuleb maa alla paigaldada.



3012-1311

3.2 Laadimisjaama paigaldamine

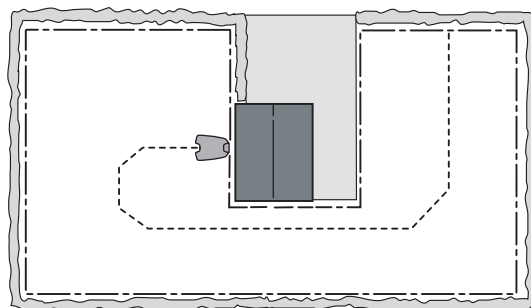
Laadimisjaama parim asukoht

Laadimisjaamale parimat asukohta valides võtke arvesse järgmisi tingimusi.

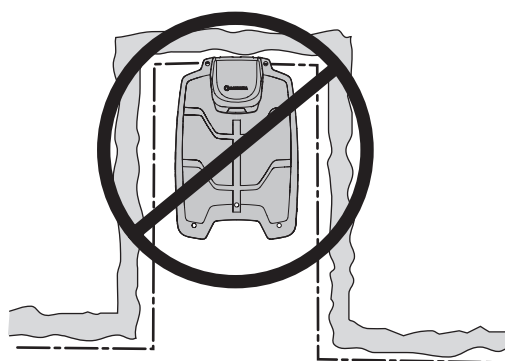
- Jätke laadimisjaama ette vähemalt 3 m vaba ruumi.
- See peab asuma seinakontakti lähedal. Kaasasoleva madalpingekaabli pikkus on 10 meetrit.
- Laadimisjaam tuleb asetada tasasele pinnale, kus ei ole teravaid esemeid.
- Laadimisjaam peab olema kaitstud veepritsmete eest (nt kastmissüsteem).
- Seda ei tohi paigaldada otsese päikesevalguse kätte.
- Soovituslik nõue, mis aitab laadimisjaama võõraste isikute vaateväljast eemal hoida.

PAIGALDAMINE

Laadimisjaam tuleb paigutada nii, et selle ette jääb piisavalt vaba ruumi (vähemalt 3 meetrit). Samuti peaks see asuma tööpiirkonna keskel, et robotniidukil oleks kergem jõuda kõigi tööpiirkonna osadeni.

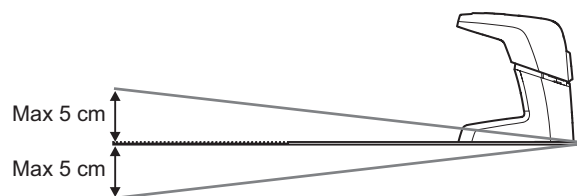


Ärge paigaldage laadimisjaama tööpiirkonna piiratud kohtadesse. Nii on robotniidukil laadimisjaama leidmine raske.



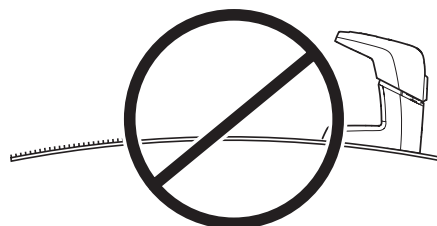
3023-003

Laadimisjaam tuleb paigutada suhteliselt tasasele maapinnale. Laadimisjaama esiosa võib olla maksimaalselt 5 cm kõrgemal või madalamal kui tagumine osa.



3018-238

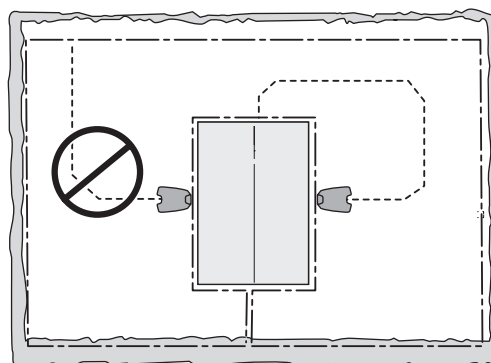
Laadimisjaama ei tohi paigutada nii, et selle alusplaat võiks väänduda.



3012-1312

3012-1053

Laadimisjaama ei tohiks paigaldada saarele, kuna see piirab juhtkaabli optimaalse paigutamise võimalusi. Kui laadimisjaam tuleb siiski saarele paigaldada, peab ka juhtkaabel saarega ühendatud olema. Vt joonist. Lisateavet saarte kohta leiate peatükist 3.4 Piiirdekaabli paigaldamine.



3023-004

PAIGALDAMINE

Toiteallika ühendamine

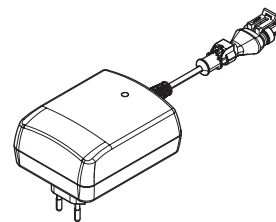
Toiteallika paigalduskoha valikul arvestage järgmiste tingimustega.

- See peaks asuma laadimisjaama lähedal.
- See peaks olema vihma eest kaitstud.
- Seda ei tohi paigaldada otsese päikesevalguse kätte.

Kui toiteallikas on ühendatud õues asuva pistikupesaga, peab ka see olema ette nähtud välistingimustes kasutamiseks.

Toiteallika madalpingekaabel on 10 m pikk ning seda ei tohi lühendada ega pikendada.

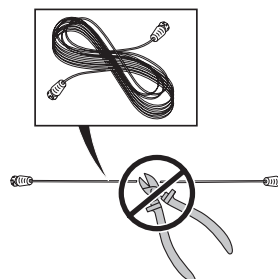
Toiteallikat ei tohi ühendada otse laadimisjaamaga. Alati tuleb kasutada madalpingekaablit.



3012-1352

TÄHTIS TEAVE

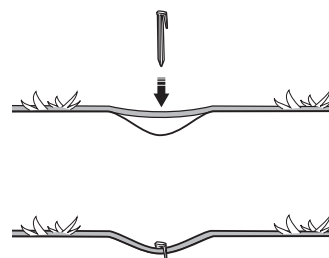
Madalpingekaablit ei tohi mitte mingil juhul lühendada ega pikendada.



3018-069

Madalpingekaabli saab juhtida üle tööala. Madalpingekaabel tuleb maa külge kinnitada või pinnasesse kaevata.

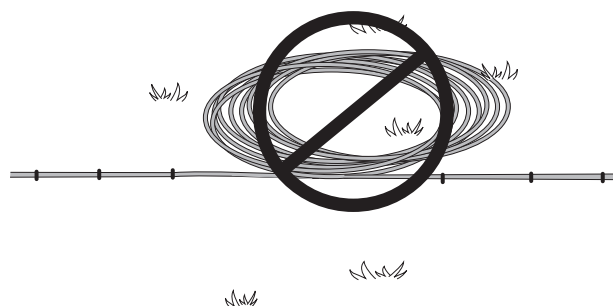
Veenduge, et madalpingekaabel paigaldataks piki maapinda ja kinnitataks klambritega. Kaabel peab olema maapinna lähedal, et niiduk seda läbi ei lõikaks, enne kui rohujuured on selle kohal kinni kasvanud.



3018-085

TÄHTIS TEAVE

Paigaldage madalpingekaabel nii, et lõike-tera kettad ei saaks sellega kunagi kokku puutuda.



3012-281

Toiteallikale tuleb leida hästi õhutatud ja otsese päikesevalguse eest kaitstud koht. Toiteallikas tuleb paigaldada katusealusesse kohta.

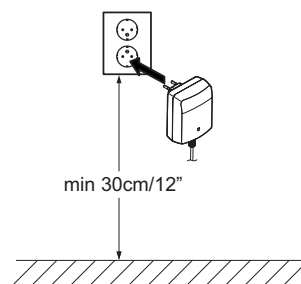
Toiteallika pistikupesaga ühendamisel on soovitatav kasutada maandusega lühisekaitset.

Toiteallikas peab olema asetatud vertikaalsele pinnale, nt seinale või aiale.

PAIGALDAMINE

Ärge asetage toiteallikat mingil juhul kõrgusele, kus sellel on oht jääda vee alla (see peab olema vähemalt 30 cm kõrgusel maapinnast). Toiteallikat ei tohi asetada maapinnale.

Ärge ühendage toiteallikat vooluvõrku, kui toitepistik või -juhe on kahjustatud. Kahjustatud või sõlmes juhe suurendab elektrilöögi ohtu.



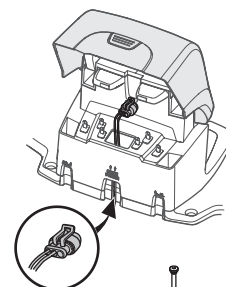
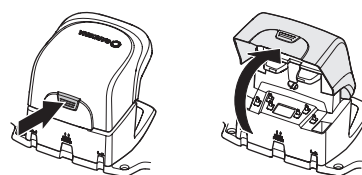
3012-1344

TÄHTIS TEAVE

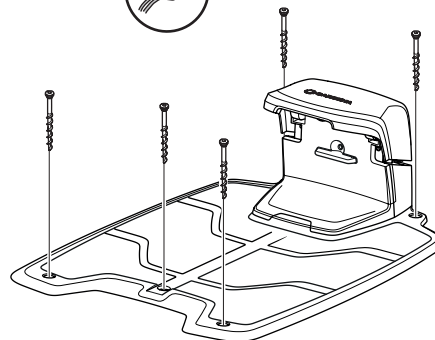
Kasutage laadimisjaama ühenduse katkestamiseks toiteallika pistikut (nt enne laadimisjaama puhastamist või piirdekaabli parandamist).

Laadimisjaama paigaldamine ja ühendamine

1. Asetage laadimisjaam sobilikku kohta.
2. Kallutage laadimisjaama kaitsekatet ettepoole ja ühendage madalpingekaabel laadimisjaamaga.
3. Ühendage toiteallika toitekaabel 100–240 V seinakontakti.
4. Kinnitage laadimisjaam komplekti kuuluvate kruvide abil maapinna külge. Veenduge, et kruvid on täies pikkuses süvendisse kruvitud. Kui laadimisjaam asetatakse vastu seina, on otstarbekam enne ühendada kõik kaablid ja alles seejärel kinnitada laadimisjaam maapinna külge.



3018-235



3018-220

TÄHTIS TEAVE

Laadimisjaama plaadile täiendavate avade tegemine on keelatud. Alusplaadi maapinnale kinnitamiseks tohib kasutada ainult olemasolevaid avasid.

TÄHTIS TEAVE

Ärge astuge ega kõndige üle laadimisjaama plaadi.



3018-221

Estonian – 19



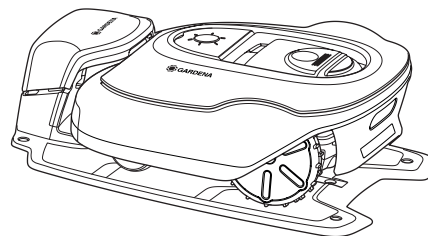
PAIGALDAMINE

3.3 Aku laadimine

Robotniiduki laadimine on võimalik kohe pärast laadimisjaama ühendamist. Seadke pealüli asendisse 1.

Asetage robotniiduk laadimisjaama, et aku saaks seni laadida, kuni piirde- ja juhtkaablit paigaldatakse.

Tühja aku täielikuks laadimiseks kulub umbes 80–100 minutit.



3018-217

TÄHTIS TEAVE

Robotniidukit ei saa kasutada enne paigaldamise lõpetamist.



PAIGALDAMINE

3.4 Piirdekaabli paigaldamine

Tagage piirdekaabli õige paigaldamine vastavalt juhendile.

Piirdekaablit saab paigaldada ühel järgmisena kirjeldatud viisidest.

- Kinnitage kaabel klambrite abil maapinna külge.

Kui soovite esimese paari kasutusnädala jooksul piirderingi asukohta muuta, on soovitatav piirdekaabel paigale klammerdada. Mõne nädala jooksul on muru piisavalt kasvanud ning kaabel pole enam nähtav. Kasutage paigaldamisel haamrit/plastvasarat ja komplekti kuuluvaid klambreid.

- Matke kaabel maha.

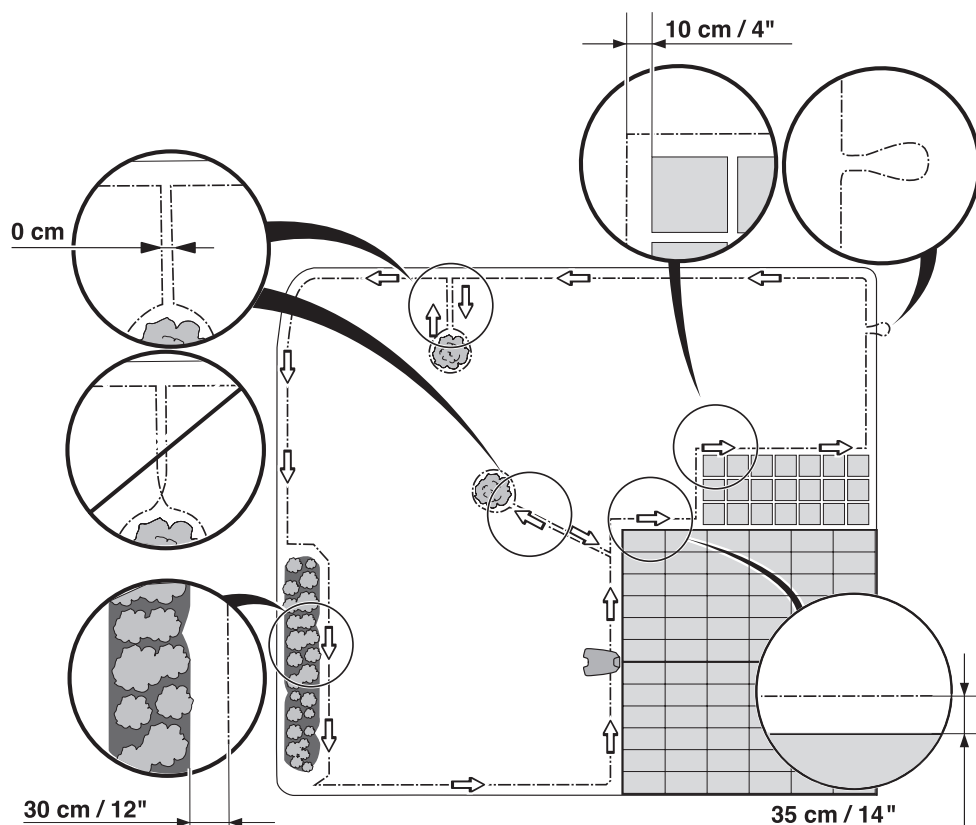
Kui teil on kavas muru õhutada, on soovitatav piirdekaabel maha matta. Vajaduse korral saab erinevaid meetodeid kombineerida, nii et osa kaablist on klammerdatud ja osa maetud. Kaablile kanali tekitamiseks võib kasutada näiteks äärelõikurit või sirge servaga labidat. Veenduge, et piirdekaabel on maapinnas vähemalt 1 cm sügavusel, kuid mitte sügavamal kui 20 cm.

Mõelge piirdekaabli paigaldamistee eelnevalt läbi.

Piirdekaabli paigaldamisel tuleb täita järgmisi nõudeid.

- Kaabel peab robotniiduki jaoks tööpiirkonna ümber ringi moodustama. Kasutada tohib vaid originaalpiirdekaablit. See on spetsiaalselt konstrueeritud vastu pidama pinnase niiskusele, mis võiks muidu kaablit hõlpsasti kahjustada.
- Robotniiduk ei tohi tööpiirkonna üheski punktis olla kaablist kaugemal kui 35 meetrit.
- Kaabel ei tohi olla pikem kui 800 meetrit.
- Komplekti kuulub u 20 cm lisakaablit, millega hiljem ühendatakse juhtkaabel. Vt 3.6 *Juhtkaabli paigaldamine lk 28.*

Sõltuvalt sellest, mille kõrval tööpiirkond asub, tuleb piirdekaabel paigaldada erinevatest takistustest erinevale kaugusele. Alltoodud pildil on näidatud, kuidas piirdekaablit tööpiirkonnas ja takistuste ümber paigaldada. Õige kauguse mõõtmiseks kasutage kaasasolevat mõõteriista. Vt 2.1 *Mis on mis? lk 11.*



3023-031

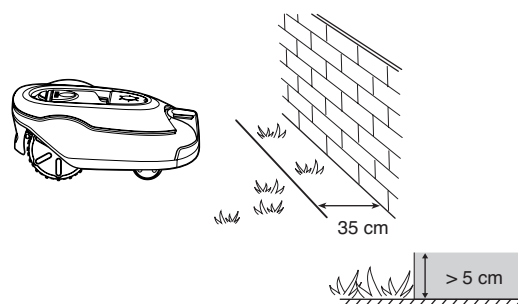
Estonian – 21

PAIGALDAMINE

Tööpiirkonna piirid

Kui tööalaga piirneb kõrge takistus (kõrgus vähemalt 5 cm), nt sein või tara, tuleb piirdekaabel paigaldada takistusest 35 cm kaugusele. See väldib robotniiduki kokkupõrkeid takistustega ja vähendab kere kulumist.

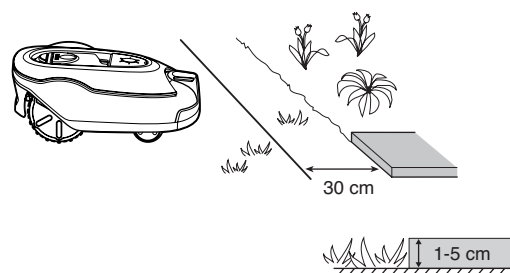
Liikumatu takistuse ümbert ei niideta muru u 20 cm ulatuses.



3018-205

Kui tööalaga piirneb madal süvend, nt lillepeenar, või väike kõrgend, nt madal äärekivi (1–5 cm), tuleks piirdekaabel paigaldada 30 cm kaugusele tööpiirkonna sisse. See takistab ratastel kraavi või vastu äärekivi sõitmast, mis võib põhjustada robotmuriiduki eriti esirataste liigset kulumist.

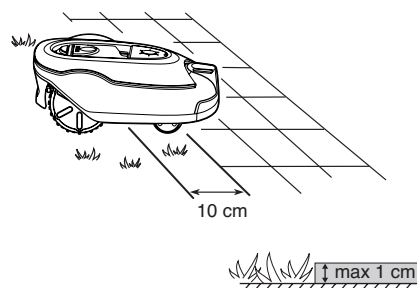
Kraavi/äärekivi kõrvalt ei niideta muru u 15 cm ulatuses.



3018-206

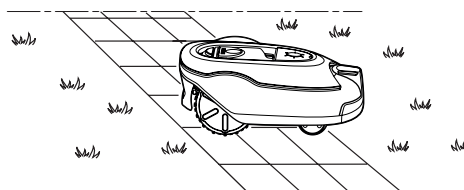
Kui tööpiirkond piirneb kivasillutisega või sarnase teega, mis paikneb muruga samal tasapinnal (+/-1 cm), võib robotmuriidukil lasta veidi üle teeserva liikuda. Piirdekaabel tuleks sel juhul paigaldada teeservast 10 cm kaugusele.

Kogu sillutatud tee serva jääv muru niidetakse.



3018-208

Kui kivasillutisega tee, mis asub muruga samal tasapinnal, jagab tööpiirkonna mitmeks osaks, on võimalik lasta robotmuriidukil üle tee sõita. Otstarbekas võib olla piirdekaabli paigaldamine kivasillutise alla. Samuti võib piirdekaabli paigaldada kivide liitekohta. Veenduge, et plaadid oleks muruga samal tasapinnal, et vältida robotmuriiduki liigset kulumist.

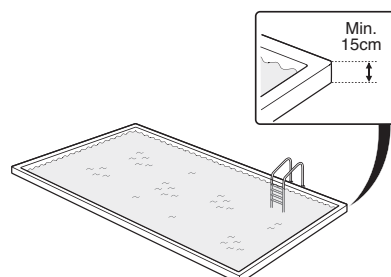


3018-207

Märkus. Robotniiduk ei tohi mitte kunagi sõita üle kruusa, multši või analoogsete materjalide, mis võivad lõiketerasid kahjustada.

TÄHTIS TEAVE

Kui tööpiirkonna kõrval asub mõni vee-
kogu, kallak, järsak või üldkasutatav tee,
tuleb lisaks piirdekaablile paigaldada ka
ääriskivi või analoogne takistus. See peab
olema vähemalt 15 cm kõrgune. See välis-
tab robotniiduki sattumise tööpiirkonnast
väljapoole.



3018-046

PAIGALDAMINE

Piirded tööpiirkonna sees

Piirdekaabli abil saab eraldada tööpiirkonna sees asuvaid alasid, luues saarekesi kokkupõrget mitte taluvate takistuste, nt lillepeenarde, põõsaste ja purskkaevude ümber. Paigaldage kaabel kuni eraldatava alani, juhtige see ümber ala ja seejärel sama teed mööda tagasi. Klambrite kasutamisel tuleks tagasitulev kaabel paigaldada olemasolevate klambrite alla. Kui saarekeseni ja tagasi kulgevad kaablid paigaldatakse teineteise lähedale, võib robotniiduk kaablist üle sõita.

TÄHTIS TEAVE

Piirdekaabel ei tohi saarele sisenedes ja sealt väljudes iseendaga ristuda.

Kokkupõrget taluvaid takistusi, nt puid või üle 15 cm kõrgusi põõsaid, ei ole vaja piirdekaabliga eraldada. Seda tüüpi takistusega kokku põrgates pöörab robotniiduk ümber.

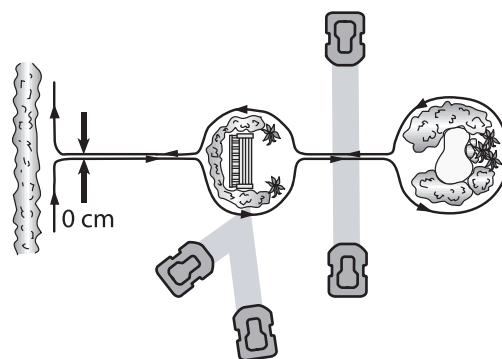
Soovitav on eraldada kõik liikumatud objektid tööpiirkonnas ja selle ümbruses. See tagab kõige sujuvama ja vaiksema töö ning takistab robotniiduki kinnijäämist.

Kerge kaldega takistused, nt kivid või maapinnale tõusvate juurtega puud, tuleb eraldada või eemaldada. Vastasel juhul võib robotniiduk seda tüüpi takistuse peale libiseda ning seadme terad võivad kahjustatud saada.

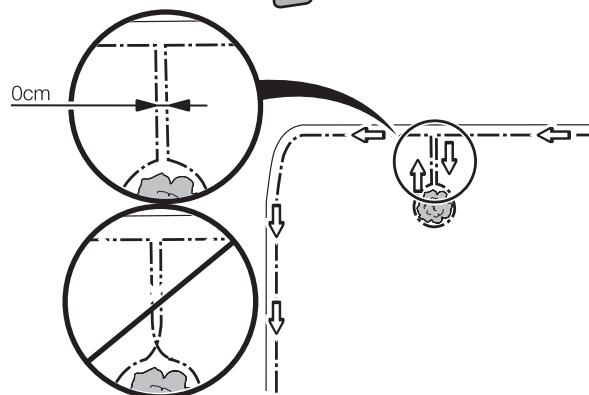
Teised tööpiirkonnad

Kui tööpiirkond koosneb kahest alast, mille vahel on robotniidukil raske liikuda, soovitame tekitada teise tööpiirkonna. Selle näiteks on 35% kalded või teed, mis on kitsamad kui 60 cm. Vedage piirdekaabel ümber teise tööpiirkonna, nii et see moodustaks peamisest tööpiirkonnast väljapoole jääva saare.

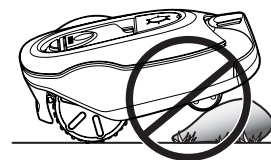
Kui soovite niita ka teises tööpiirkonnas, tuleb robotniiduk käsitsi peamisest tööpiirkonnast teise tööpiirkonda transportida. Kasutada tuleb töörežiimi *Secondary area* (A) (Teisene niiduala), kuna robotniiduk ei suuda ise teisest tööpiirkonnast laadimisjaama tagasi sõita. *Vt 5.1 Tegevuse valik: start lk 40.* Selles režiimis ei otsi robotniiduk kunagi laadimisjaama, vaid niidab kuni aku tühjaks saamiseni. Kui aku saab tühjaks, robotniiduk peatub ja ekraanile ilmub teade *Needs manual charging* (Vajab käsitsi laadimist). Seejärel asetage robotniiduk aku laadimiseks laadimisjaama. Kui kohe pärast laadimist on vaja niita peamist tööpiirkonda, tuleb enne luugi sulgemist vajutada nuppu **START** ja valida *Main area* (B) (Peamine niiduala).



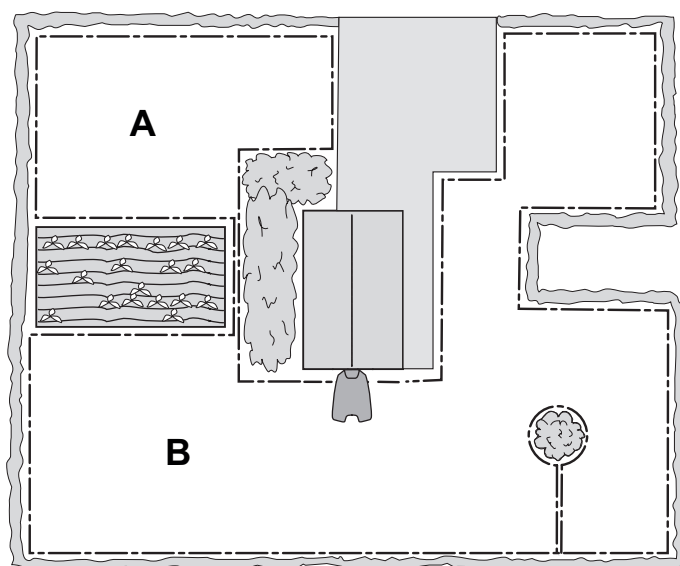
3023-005



3012-686



3018-209



3023-006

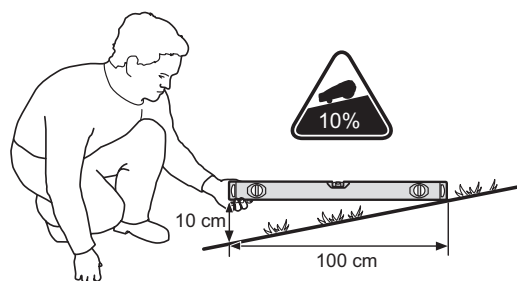
PAIGALDAMINE

Käiguteed niitmise ajal

Vältida tuleks pikki ja kitsaid käiguteid ning alasid, mis on kitsamad kui 1,5 kuni 2 m. Robotniiduki niitmise ajal esineb oht, et see liigub piki läbikäiku või piirkonnas pikemat aega. Muru jääb siis tallatud muljega.

Kallakud

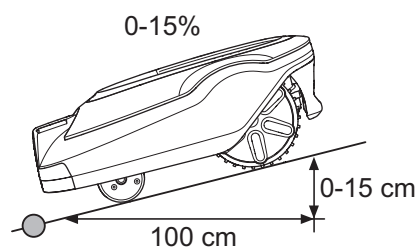
Robotniiduk saab töötada ka kaldega tööpiirkondades. Maksimaalne lubatud kalle on määratletud protsendina (%). Kallaku protsent arvutatakse kõrguse erinevusena sentimeetrites iga meetri kohta. Kui kõrguse erinevus on näiteks 10 cm, on nõlva kalle 10%. Vt joonist.



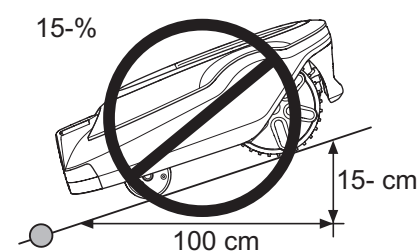
3012-1346

Piirdekaabli saab paigaldada kuni 15% kallakuga nõlvadele.

Piirdekaablit ei tohiks paigaldada nõlvadele, mille kallak on suurem kui 15%. Esineb oht, et robotniidukil tekib seal raskusi pööramisega. Sellisel juhul robotniiduk peatub ja kuvatakse teade *Outside working area (Väljaspool tööpiirkonda)*. Oht on suurim niiskete ilmastikuolude korral, kuna rattad võivad märjal rohul libiseda.



3018-210

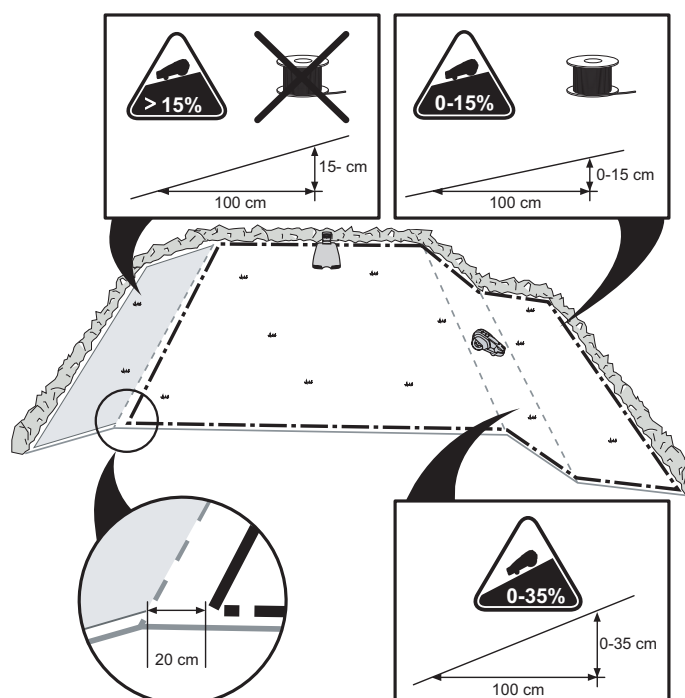


3018-211

Siiski võib piirdekaabli paigaldada ka nõlvale, mille kallak on üle 15%, kui seal asub takistus, millega robotniiduk kokku võib põrgata, nt aed või tihe hekk.

Tööpiirkonna sees saab robotniiduk niita nõlvu, mille kallak on kuni 35%. Suurema kallakuga piirkonnad tuleb piirdekaablita eraldada.

Kui tööpiirkonna servaala mõne osa kallak on üle 15%, tuleb piirdekaabel paigaldada kalde algusest 20 cm tasase maa poole.



3012-1347

PAIGALDAMINE

Piirdekaabli paigaldamine

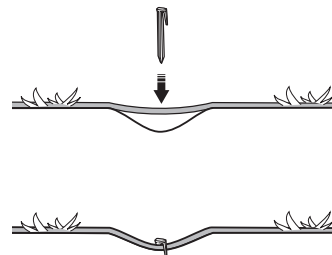
Kui kavatsete piirdekaabli klambritega kinnitada, tehke järgmist.

- Niitke muru kaabli kavandatud asukohas tavalise muruniiduki või trimmeriga väga madalaks. Sellisel juhul on lihtsam kaablit maapinna lähedale paigaldada ning ühtlasi väheneb ka oht, et robotniiduk kaablit või selle isolatsiooni vigastab.
- Paigaldage piirdekaabel kindlasti maapinna lähedale ja paigutage vaiad tihedalt. Kaabel peab olema maapinna lähedal, et niiduk seda läbi ei lõikaks, enne kui rohujuured on selle kohal kinni kasvanud.
- Lööge klambrid haamriga maapinna sisse. Klambreid paigaldades olge ettevaatlik ning veenduge, et kaabel ei ole pingul. Vältige kaabli järsku kõverdamist.

Kui kavatsete piirdekaabli maha matta, tehke järgmist.

- Veenduge, et piirdekaabel on maapinnas vähemalt 1 cm sügavusel, kuid mitte sügavamal kui 20 cm. Kaabliile kanali tekitamiseks võib kasutada näiteks äärelõikurit või sirge servaga labidat.

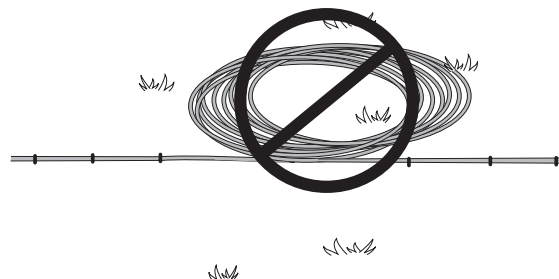
Piirdekaablit paigaldades kasutage komplektis olevat mõõteriista. See aitab välja mõõta õige vahemaa piirdekaabli ja piiri/takistuse vahel. Võtke komplekti kuuluv mõõteriist karbist välja.



3018-085

TÄHTIS TEAVE

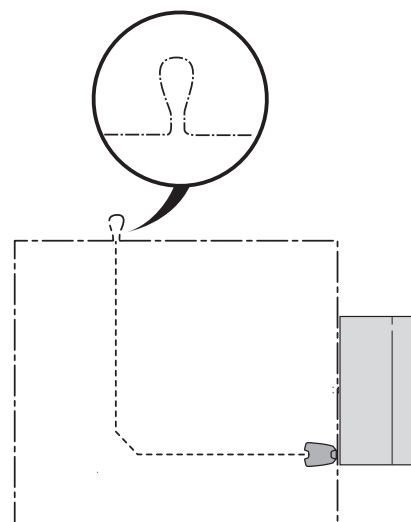
Üle jäävat kaablit ei tohi jätta rulli väljapoole piirdekaablit. See võib robotniiduki töö katkestada.



3012-281

Juhtkaabli ühendamiseks vajalik aas

Selleks, et juhtkaablit oleks lihtsam piirdekaabliga ühendada, soovime 20 cm lisapiirdekaabli abil tekitada aasa kohas, kus juhtkaabel hiljem ühendatakse. Juhtkaabli asukoht tasub välja mõelda juba enne piirdekaabli paigaldamist. Vt 3.6 *Juhtkaabli paigaldamine lk 28.*



3023-007

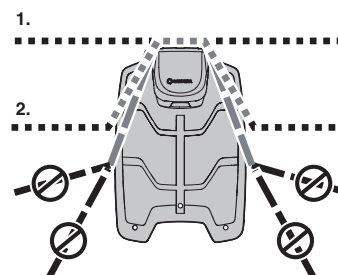
Estonian – 25

PAIGALDAMINE

Piirdekaabli paigaldamine laadimisjaama suunas

Laadimisjaama suunas kulgeva piirdekaabli saab paigaldada täielikult väljapoole laadimisjaama (vt joonisel võimalust 1). Kui laadimisjaam peab jääma osaliselt väljapoole tööpiirkonda, saab kaabli paigaldada ka laadimisjaama aluse alla (vt joonisel võimalust 2).

Kuid suurem osa laadimisjaamast ei tohi jääda väljapoole tööpiirkonda, sest muidu oleks robotniidukil laadimisjaama leidmine raske (vt joonis).

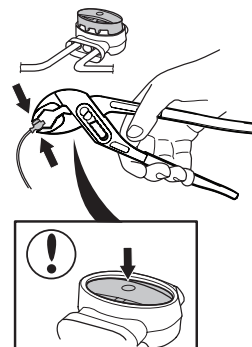


3018-241

Piirdekaabli jätkamine

Kui piirdekaabel pole piisavalt pikk ja vajab jätkamist, kasutage selleks kindlasti originaalmuhvi. See on veekindel ja tagab töökindla elektriühenduse.

Sisestage mõlemad kaabliotsad ühendusklemmi. Veenduge, et mõlemad kaablid on täielikult muhvi sisestatud ja otsad on teisel pool muhvi asuvas läbipaistvas piirkonnas näha. Seejärel vajutage ühendusklemmi peal olev nupp täielikult alla. Suruge muhvil olev nupp kullinokk-tangide abil täielikult alla.



3012-1323

TÄHTIS TEAVE

Kahejuhtmelised kaablid ja kruvitavad klemmiplokid, mis on isoleerpaelaga isoleeritud, ei ole jätkamiseks piisavad. Pinnases leiduv niiskus põhjustab kaabli oksüdeerumist, mille tagajärjel mõne aja möödudes ahel katkeb.

PAIGALDAMINE

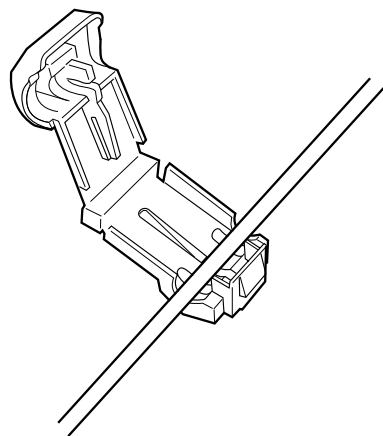
3.5 Piirdekaabli ühendamine

Ühendage piirdekaabel laadimisjaamaga.

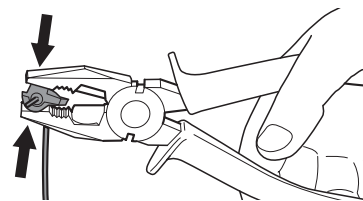
TÄHTIS TEAVE

Piirdekaabel ei tohi laadimisjaamaga ühendamisel iseendaga ristuda. Parempoolne kaabliots tuleb ühendada laadimisjaama parempoolse ja vasakpoolne kaabliots vasakpoolse klemmi külge.

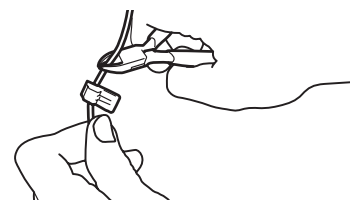
1. Sisestage kaabliotsad konnektorisse.
 - Avage konnektor.
 - Asetage kaabel konnektori haaratsisse.
2. Vajutage konnektorid tangide abil kokku. Vajutage, kuni kuulete klõpsatust.
3. Lõigake üleliigne piirdekaabel ära. Lõigake konnektoritest 1–2 cm kauguselt.
4. Kallutage laadimisjaama kaitsekattet ettepoole ja suunake kaabliotsad laadimisjaama tagaosas asuvatest kanalitest üles. Vajutage konnektor laadimisjaamal olevatele metallklemmidele, mis on tähistatud kirjadega AL (vasakpoolne) ja AR (parempoolne).
5. Märgistage juhtmed kaasasolevate juhtmemärkidega. See hõlbustab kaablite õiget taasühendamist, nt pärast laadimisjaama hoiundamist talvel siseruumides.



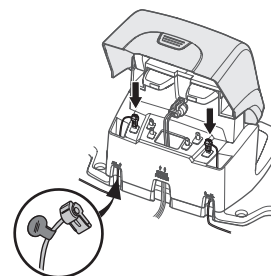
3012-284



3012-264



3012-265



3018-236

TÄHTIS TEAVE

Parempoolne konnektor tuleb ühendada laadimisjaama parempoolse metallklemmiga ning vasakpoolne kaabliots vasakpoolse konnektoriga.

PAIGALDAMINE

3.6 Juhtkaabli paigaldamine

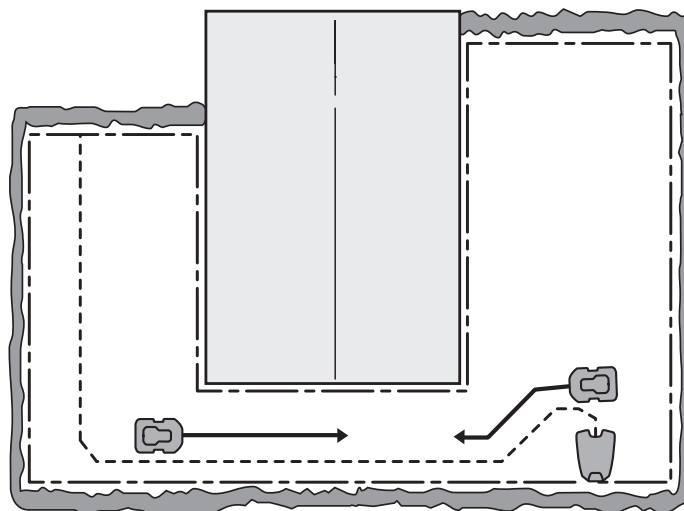
Juhtkaabel on kaabel, mis paigaldatakse laadimisjaamast suunaga mõne kaugema tööpiirkonna poole või läbi kitsa käigu ning ühendatakse seejärel piirderingiga. Nii piirderingi kui ka juhtkaabli jaoks kasutatakse sama kaablrulli.

Robotniiduk kasutab juhtkaablit selleks, et leida tagasitee laadimisjaama juurde, kuid lisaks juhhib see robotniidukit laadimisjaama juurest aia raskesti ligipääsetavatesse osadesse.

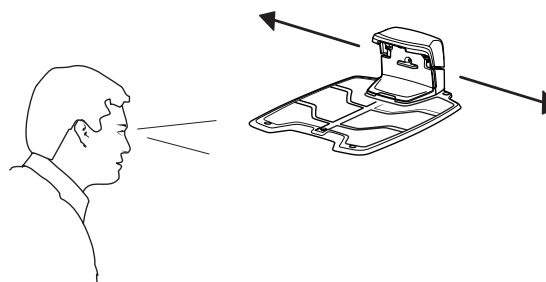
Sõidutage robotniidukit juhtkaablist erinevatel kaugustel, et vähendada jälgede teket. Kaabli kõrval olevat ala, mida mööda robotniiduk liigub, nimetatakse koridoriks. Mida laiem on paigaldamisel lubatud koridor, seda väiksem on jälgede tekkimise oht. Seetõttu on paigaldamise ajal oluline luua piki juhtkaablit võimalikult palju vaba ruumi.

„Näoga“ laadimisjaama poole olles liigub robotniiduk alati juhtkaablist vasakul. Nõnda jääb koridor juhtkaablist vasakule poole. „Näoga“ laadimisjaama poole olles tuleb paigaldamisel juhtkaablist vasakule poole kindlasti võimalikult palju vaba ruumi jätta. Juhtkaablit ei tohi paigaldada piirdekaablile lähemale kui 30 cm.

Sarnaselt piirdekaablile võib juhtkaabli kinnitada klambritega või maha matta.



3023-008



3018-218

TÄHTIS TEAVE

Jätke näoga laadimisjaama poole vaadates juhtkaablist vasakule kindlasti võimalikult palju vaba ruumi.

PAIGALDAMINE

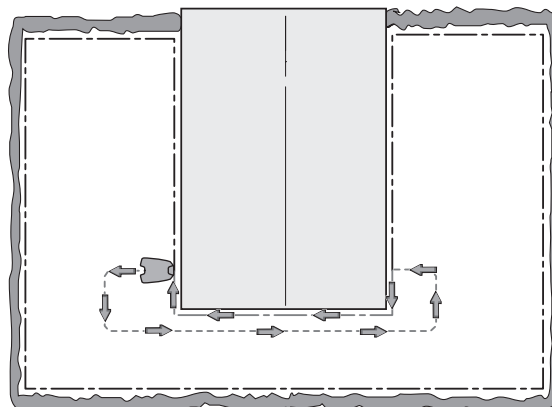
Juhtkaabli paigaldamine ja ühendamine

1. Enne juhtkaabli paigaldamist ja ühendamist on tähtis läbi mõelda juhtringi pikkus, eriti suurte või keerukate paigaldiste puhul. Kui juhtring on pikem kui 400 meetrit, võib robotniidukil tekkida juhtkaabli järgimisega raskusi.

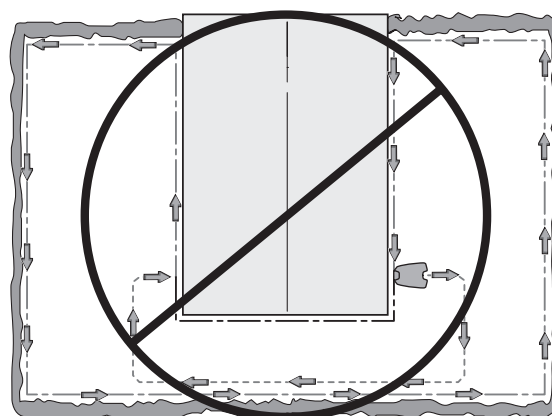
Juhtringi moodustab juhtkaabel koos piirderingi selle osaga, mis suundub tagasi laadimisjaama. Juhtringis liigub vool alati juhtkaabli ja piirderingi ühenduskohas vasakule. Kaks siin kujutatud joonist kujutavad juhtringi. Joonistel on ka hästi näha, kuidas tööpiirkonna juhtringi pikkus võib olenevalt laadimisjaama asukohast olla väga erinev.

2. Kallutage laadimisjaama kaitsekattet ettepoole ja suunake juhtkaabel üles juhtühendusse viivast ühest või kahest kanalist tähisega GUIDE (juht).
3. Paigaldage juhtkaablile konnektor nagu piirdekaabli puhul peatükis 3.5 *Piirdekaabli ühendamine* lk 27. Ühendage see laadimisjaama kontaktklemmiga, millel on tähis G1.
4. Märgistage juhtmed kaasasolevate juhtmemärkidega. See hõlbustab kaablite õiget taasühendamist, nt pärast laadimisjaama hoiundamist talvel siseruumides.
5. Suunake juhtkaabel otse laadimisaluse alt ja seejärel otse edasi vähemalt 2 meetrit aluse esiservast.

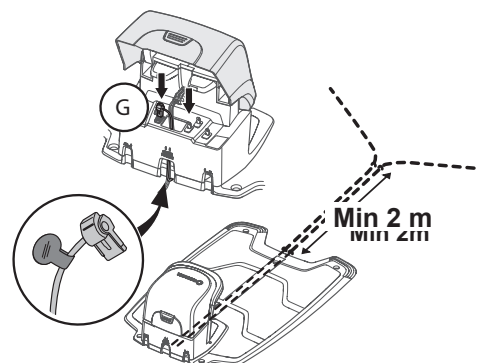
Juhtkaabli paigaldamisel arvestage, et juhtkaablist vasakule („näoga” laadimisjaama poole seistes) jääks võimalikult palju vaba ruumi. Kuid piirderingi ja juhtkaabli kaugus peab alati olema vähemalt 30 cm.



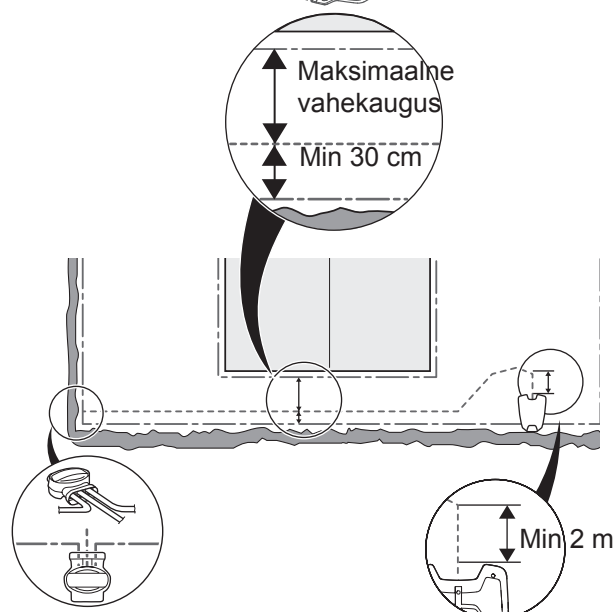
3023-009



3023-010



3018-242

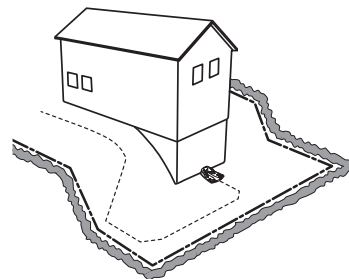


3023-011

Estonian – 29

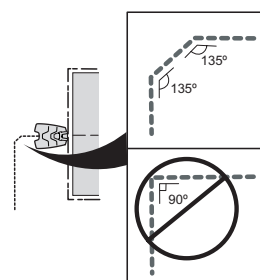
PAIGALDAMINE

Kui juhtkaabel tuleb paigaldada järsule kallakule, on otstarbekas paigaldada kaabel kallaku suhtes nurga all. Nõnda on robotniidukil lihtsam kallakule paigaldatud juhtkaablile järgneda.



3018-061

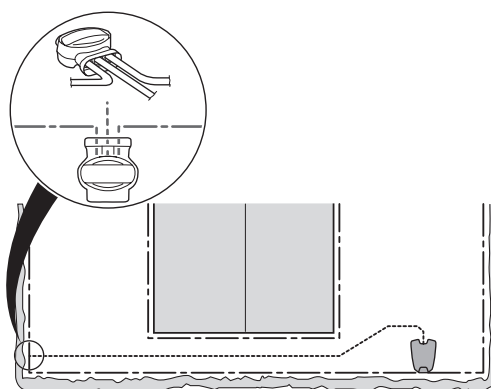
Vältige kaabli paigaldamist terava nurga all. Nii on robotniidukil juhtkaablile järgnemine raske.



3012-1327

6. Suunake juhtkaabel piirderingi punktini, kus toimub juhtkaablite ühendamine.

Tõstke piirdekaabel üles. Lõigake piirdekaabel läbi, kasutades nt traadilõikurit. Juhtkaabli ühendamine on hõlpsam, kui piirdekaablistse on tehtud aas, nagu eelnevalt kirjeldatud. Vt Juhtkaabli ühendamiseks vajalik aas lk 25.



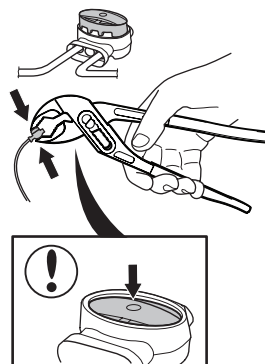
3023-015

7. Ühendage juhtkaabel piirdekaabliga, kasutades muhvi.

Sisestage piirdekaabel ja juhtkaabel muhvi. Veenduge, et mõlemad kaablid on täielikult muhvi sisestatud ja otsad on teisel pool muhvi asuvas läbipaistvas piirkonnas näha.

Suruge muhvil olev nupp tangide abil täielikult alla.

Pole tähtis, millistesse aukudesse kaablid ühendatakse

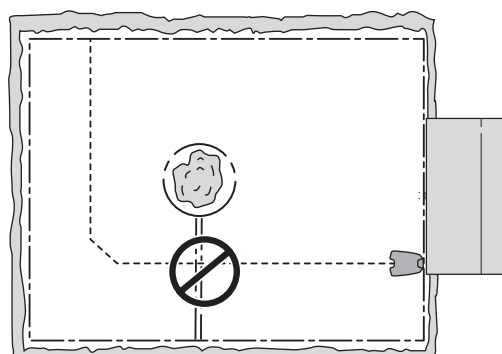


3018-1323

8. Klammerdage / kaevake maa sisse jätkatud osa.

TÄHTIS TEAVE

Juhtkaabel ei tohi minna üle piirdekaabli, nt üle saart moodustava piirdekaabli.



3023-016

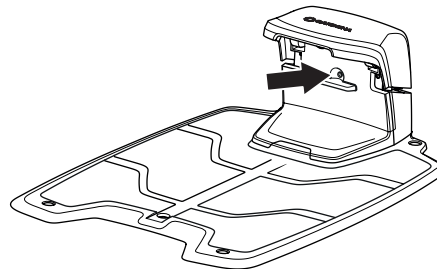
PAIGALDAMINE

3.7 Kogu paigaldise kontrollimine

Kontrollige ringisignaali – selleks jälgige laadimisjaamal vastavat märgutuld.

- Ühtlaselt põlev roheline tuli = head signaalid.
- Vilkuv roheline tuli = ringsüsteem on välja lülitatud ja robotniiduk on ECO-režiimis. Vt 6.8 *Settings (Seeded)* lk 56.
- Vilkuv sinine tuli = piirderingi katkestus, signaal puudub.
- Vilkuv punane tuli = laadimisjaama antenniplaadi katkestus. Vea peab kõrvaldama volitatud hooldustehnik.
- Ühtlaselt põlev sinine tuli = nõrk signaal. See võib tuleneda sellest, et piirdering on liiga pikk või kaabli kahjustusest. Kui robotniiduk endiselt töötab, pole see probleem.
- Ühtlaselt põlev punane tuli = viga laadimisjaama trükkplaadis. Vea peab kõrvaldama volitatud hooldustehnik.

Vt 9.3 *Laadimisjaama märgutuli lk 73*, kui ei põle ühtlane või vilkuv roheline tuli.



3018-216

PAIGALDAMINE

3.8 Esmakordne käivitamine ja kalibreerimine

Enne robotniiduki kasutamise alustamist tuleb robotniiduki menüüst alustada käivitusjada ja teostada juhtsignaali automaatkalibreerimine.

1. Avage juhtpaneeli luuk, vajutades selleks nuppu **STOP**.
2. Seadke pealüliti asendisse 1.

Kui robotniiduk esimest korda käivitatakse, algab käivitusjada. Sisestada tuleb järgmised parameetrid.

- Keel
- Riik
- Kuupäev
- Kellaaeg
- Isikliku PIN-koodi valimine ja kinnitamine. Lubatud on kõik kombinatsioonid peale 0000.

Asetage robotniiduk laadimisjaama ja vajutage nuppu **START**.

Robotniiduk alustab seejärel juhtkaabli kalibreerimist. Vajutage nuppu **START** ja sulgege luuk. Kalibreerimiseks tagurdab robotniiduk laadimisjaamast välja ja teostab kalibreerimistoimingut laadimisjaama ees. Selle lõppedes võib niitmine alata.

TÄHTIS TEAVE

PIN-kood kirjutage üles märkmelehele lk 2.

3.9 Laadimisjaama testdokkimine

Enne robotniiduki kasutamist veenduge, et see saab järgneda juhtkaablile kuni laadimisjaamani ja et laadimisjaamaga dokkimine kulgeb probleemideta. Teostage järgmine katse.

1. Avage juhtpaneeli kaas, vajutades selleks nuppu **STOP**.
2. Asetage robotniiduk selle koha lähedale, kus juhtkaabel piirdekaabliga ühendub. Asetage niiduk juhtkaablist umbes 2 m kaugusele nii, et selle esiosa jääb juhtkaabli poole.
3. Vajutage nuppu **PARK** ja sulgege kate.

PAIGALDAMINE

4. Kontrollige, kas robotniiduk järgneb juhtkaablile kuni laadimisjaamani välja ning dokib seejärel laadimisjaamaga. Test on edukalt läbitud vaid siis, kui robotniiduk suudab juhtkaablile kogu selle pikkuses laadimisjaama järgneda ja dokib edukalt esimesel katsel. Kui robotniiduk ei suuda esimesel katsel edukalt dokkida, üritab see dokkimist automaatselt korrata. Paigaldamine loetakse ebaõnnestunuks, kui robotniiduk peab laadimisjaamaga dokkimiseks tegema kaks või enam katset. Sellisel juhul veenduge, et laadimisjaam, piirdekaabel ja juhtkaabel on paigaldatud vastavalt juhendile.
5. Robotniiduk jääb laadimisjaama kuni nupu **START** vajutamiseni.

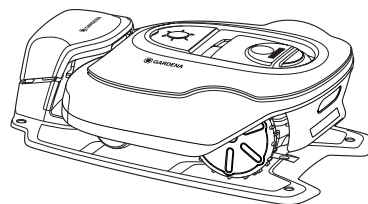
Eespool kirjeldatud testi edukaks läbimiseks tuleb juhtsüsteem eelnevalt kalibreerida. *Vt 3.8 Esmakordne käivitamine ja kalibreerimine lk 32.*

4 Kasutamine

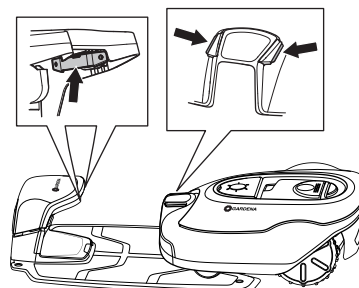
4.1 Tühjenenud aku laadimine

Kui tegu on täiesti uue või pikka aega laos hoitud GARDENA robotniidukiga, on aku tühi ja seda tuleb enne seadme käivitamist laadida.

1. Seadke pealüliti asendisse 1.
2. Asetage robotniiduk laadimisjaama. Avage kate ja lükake robotniiduk nii sügavale sisse kui võimalik, kuna nii tagate niiduki ja laadimisjaama nõuetekohase kontakti.
3. Ekraanil kuvatakse teade, et laadimine on käimas.



3018-217



3018-222



HOIATUS

Enne robotniiduki käivitamist lugege läbi ohutuseeskirjad.



1001-003



HOIATUS

Hoidke käed ja jalad liikuvatest teradest eemal. Ärge mitte kunagi pange oma käsi või jalgu töötava mootoriga robotniiduki lähedusse või selle alla.



3012-663



HOIATUS

Ärge kunagi kasutage robotniidukit, kui niidualas viibib inimene, eriti lapsi, või loomi.

KASUTAMINE

4.2 Taimeri kasutamine

Parima niitmistulemuse saavutamiseks ei tohiks muru liiga tihti niita. Kasutage taimeri funktsiooni (vt 6.3 *Taimer lk 44*) tallatud ilmega muru vältimiseks ja robotniiduki maksimaalse tööea tagamiseks. Taimeri seadistamisel võtke arvesse, et robotniiduk niidab ligikaudu allpool toodud tabelis loetletud ruutmeetrite arvu tunnis ja päevas.

Tööjõudlus			
	R100Li, R100LiC	R130Li, R130LiC	R160Li
m² tunnis ja päevas	59	68	70

Näiteks kui tööpiirkond on 800 m², peab robotniiduk töötama umbes:

	R100Li, R100LiC	R130Li, R130LiC	R160Li
Töötundide arv päevas	14	12	11

Ajad on ligikaudsed ning sõltuvad muru kvaliteedist, terade teravusest ja aku vanusest.

TÄHTIS TEAVE

Ajal, mil murul viibib lapsi, loomi vms, keda/mida seadme pöörlevad löiketerad võivad vigastada või kahjustada, kasutage niitmise vältimiseks taimeri funktsiooni.

Tehases on robotniiduk seadistatud töötama ööpäevaringselt seitse päeva nädalas.

Kui tööpiirkonna suurus seda võimaldab, saab muru kvaliteeti veelgi tõsta, niites seda hoopis ülepäeviti, mitte iga päev paar tundi. Lisaks sellele mõjub murule hästi, kui see iga kuu vähemalt kolmepäevase niitmispuhkuse saab.

Maksimaalne jõudlus saavutatakse ainult juhul, kui robotniidukil lastakse niita ööpäevaringselt seitse päeva nädalas.

	R100Li, R100LiC	R130Li, R130LiC	R160Li
Maksimaalne jõudlus, m²	1000	1300	1600

KASUTAMINE

4.3 Ooterežiim

Robotniidukil on sisseehitatud ooteperiood, mis vastab ooteaja tabelile. Ooteperiood sobib suurepäraselt näiteks kastmiseks või murul mängimiseks.

	R100Li, R100LiC	R130Li, R130LiC	R160Li
Ooteaeg tundides päeva kohta	7	5	1

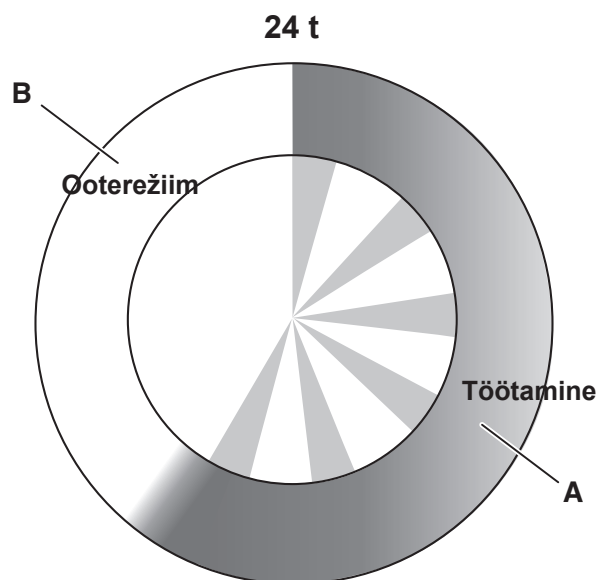
Näide 1

Selles näites kasutatud ajad kehtivad mudelite GARDENA R130Li ja R130LiC puhul, kuid sama põhimõtte kehtib ka teistele mudelitele.

Tööperiood 1: 07.00–19.00
Tööpäevad: kõik päevad.

Tehaseseadete tagab, et robotniiduk alustab niitmist kell 00.00. Alates kella 19.00-st on niiduk laadimisjaama pargitud ning püsib seal seni, kuni on aeg kell 00.00 taas niitmist alustada.

Kui taimeri seade on jagatud kaheks tööperioodiks, võib ooteperioodi jagada mitmeks osaks. Kokku peab ooteaeg olema vähemalt 5 tundi.



3018-245

GARDENA R130Li, R130LiC	
Töötamine	A = max 19 t
Laadimine/ooteaeg	B = min 5 t

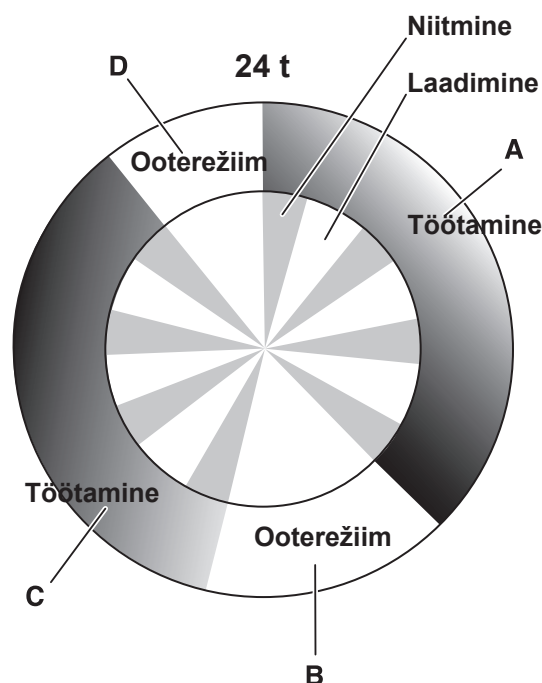
Näide 2

Selles näites kasutatud ajad kehtivad mudelite GARDENA R130Li ja R130LiC puhul, kuid sama põhimõtte kehtib ka teistele mudelitele.

Tööperiood 1: 08.00–16.00
Tööperiood 2: 20.00–23.00
Tööpäevad: kõik päevad.

Robotniiduk töötab tööperioodidena seadistatud ajavahemike vältel ning kogutööaeg on 11 tundi, mis ei ületa maksimaalset 19-tunnist tööaega.

Max tööaeg	8 t
Min ooteaeg	5 t
Ala/tundi/päevas	68 m ²



3018-246

GARDENA R130Li, R130LiC	
Töötamine	A + C = max 19 t
Laadimine/ooteaeg	B + D = min 5 t

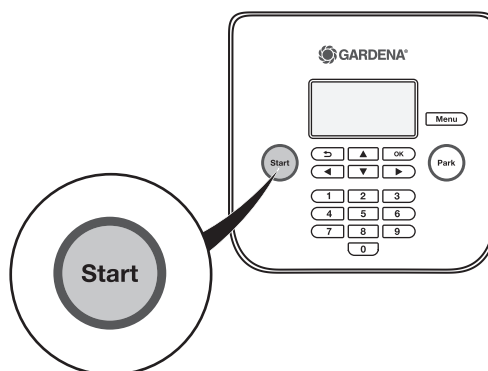
KASUTAMINE

4.4 Käivitamine

1. Vajutage juhtpaneeli luugi avamiseks nuppu **STOP**.
2. Seadke pealüliti asendisse 1.
3. Sisestage PIN-kood.
4. Vajutage nuppu **START**.
5. Valige soovitud tegevus. Vt 5.1 Tegevuse valik: start lk 40.
6. Sulgege luuk 10 sekundi jooksul.

Kui robotniiduk on laadimisjaama pargitud, lahkub see sealt vaid siis, kui aku on täis laetud ning taimeris määratud aeg võimaldab niidukil tööd teha.

Enne lõiketera ketta käivitumist kostub hoiatussignaal, mis koosneb viiest lühikesest 2 sekundi pikkusest helisignaalist.

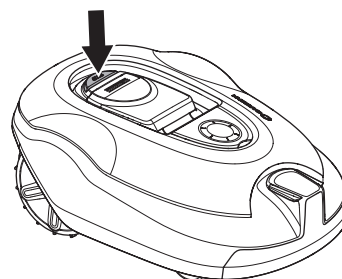


3018-240

4.5 Seiskamine

1. Vajutage nuppu **STOP**.

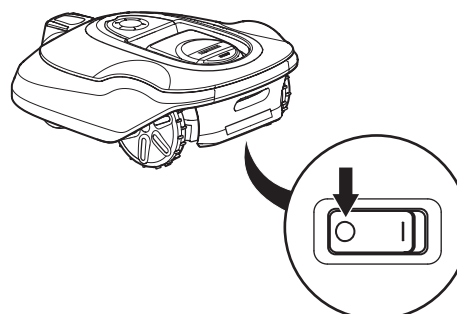
Robotniiduk seiskub, teramootor seiskub ja juhtpaneeli luuk avaneb.



4.6 Väljalülitamine

1. Vajutage nuppu **STOP**.
2. Seadke pealüliti asendisse 0.

Lülitage robotniiduk alati pealülitist välja, kui niiduk vajab hooldust või tuleb viia väljapoole tööpiirkonda.



3018-202

3018-213

KASUTAMINE

4.7 Lõikekõrguse reguleerimine

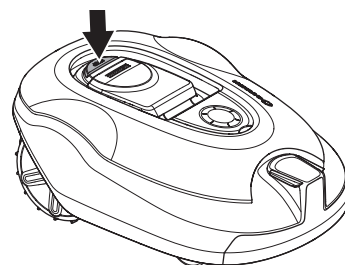
Lõikekõrguse saab seada üheksale väärtusele vahemikus MIN (2 cm) kuni MAX (6 cm).

Esimesel nädalal pärast uue niiduki paigaldamist tuleb lõikekõrgus seada väärtusele MAX, et vältida piirdekaabli kahjustamist. Pärast seda võib lõikamiskõrgust iga nädal kuni lõpliku lõikamiskõrguse saavutamiseni ühe astme võrra vähendada.

Kui rohi on kõrge, laske niidukil niitmist alustada maksimaalsel (MAX) lõikamiskõrgusel. Kui rohi on juba madalam, võib lõikekõrgust järk-järgult vähendada.

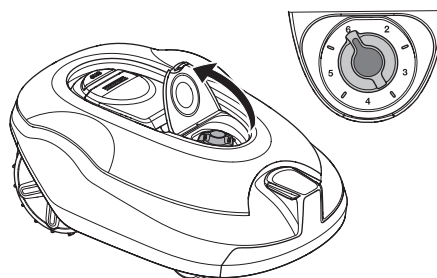
Lõikekõrguse reguleerimiseks tehke järgmist.

1. Robotniiduki seiskamiseks vajutage nuppu **STOP**.



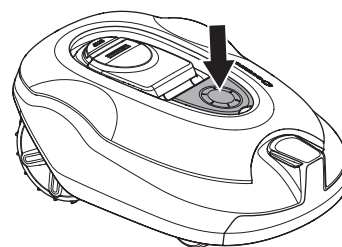
3018-202

2. Avage lõikekõrguse reguleerimise luuk.
3. Keerake kõrguse reguleerimise nupp soovitud asendisse. Soovitud asend seatakse nii, et märk nupul oleks kohakuti noolega seadme korpusel. Niidukõrguse suurendamiseks keerake nuppu päripäeva. Niidukõrguse vähendamiseks keerake nuppu vastupäeva.



3018-223

4. Sulgege luuk.



3018-214

TÄHTIS TEAVE

Esimesel nädalal pärast uue niiduki paigaldamist tuleb lõikekõrgus seada väärtusele MAX, et vältida piirdekaabli kahjustamist. Pärast seda võib lõikamiskõrgust iga nädal kuni lõpliku lõikamiskõrguse saavutamiseni ühe astme võrra vähendada.

JUHTPANEEL

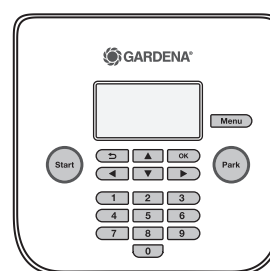
5 Juhtpaneel

Kõik robotniiduki käsud ja seaded edastatakse juhtpaneeli kaudu. Juurdepääs kõigile funktsioonidele toimub erinevate menüüde kaudu.

Juhtpaneel koosneb ekraanist ja klahvistikust. Teave kuvatakse ekraanil ja sisestamine toimub nuppude abil.

Nupu STOP vajutamisel ja luugi avanemisel kuvatakse esileht järgmise teabega.

- Tööteave, nt MOWING (NIIDAB), PARKED (PARGITUD) või TIMER (TAIMER). Kui nuppu STOP vajutatakse robotniiduki töötamise ajal, kuvatakse olek, mis oli aktiivne vahetult enne seiskamist, nt MOWING (NIIDAB) või SEARCHING (OTSIMINE). Teade READY (VALMIS) kuvatakse, kui robotniiduk ei asu üheski töörežiimis, nt kui pealüliti on just sisse lülitatud.
- Kuupäev ja kellaeg näitavad praegust aega.
- Kui robotniiduk on seatud ECO-režiimi, kuvatakse ECO sümbol.
- Must kellasümbol (A) näitab, kui taimeri seadistus ei luba niidukil niita. Kui andurisüsteem *SensorControl* ei luba niidukil niita, kuvatakse sümbol (B) (ei kehti GARDENA mudelite R100Li, R100LiC puhul). Kui valitakse töörežiim Override timer (Tühista taimer), kuvatakse sümbol (C).
- Aku olek näitab aku laadimisolekut. Kui robotniiduk laeb akut, kuvatakse akusümboli (D) kohal ka välgunool. Kui robotniiduk asetatakse laadimisjaama, kuid laadimist ei toimu, kuvatakse (E).
- Töötundide arv näitab robotniiduki töötundide arvu selle tootmise päevast alates. Tööaja hulka arvestatakse aeg, mis on robotniidukil kulunud niitmisele ja laadimisjaama otsimisele.



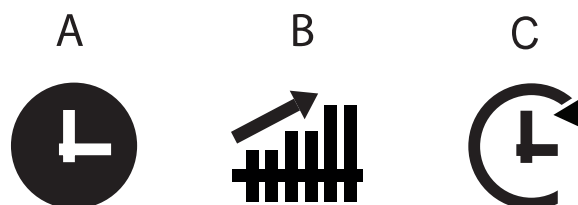
3018-239



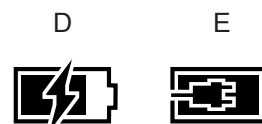
3018-306



3012-1379



3018-305

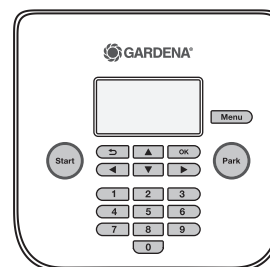


3012-569

JUHTPANEEL

Klahvistik koosneb kuuest nupurühmast.

- Nuppu **START** kasutatakse robotniiduki käivitamiseks. Harilikult on see viimane vajutatav nupp enne ekraaniluugi sulgemist.
- Nuppe **Back (tagasi)** ja **OK** kasutatakse menüüdes liikumiseks. Nuppu **OK** kasutatakse ka menüüs seadistuste kinnitamiseks.
- Nooleklahve kasutatakse menüüdes liikumiseks, samuti teatud seadistussuvandite valimiseks.
- Nuppu **MENU** kasutatakse peamenüüsse liikumiseks.
- Nuppu **PARK** kasutatakse robotniiduki saatmiseks laadimisjaama.
- Numbreid kasutatakse seadistuste sisestamiseks, nt PIN-kood, kellaeg või väljumissuund. Neid saab kasutada ka erinevate menüüde otseteede numbrikombinatsioonide sisestamiseks. Vt 6.1 *Peamenüü lk 42.*



3018-239

5.1 Tegevuse valik: start

Nupu **START** vajutamisel saab teostada järgmisi tegevuse valikuid.

Main area (Peamine niiduala)

Standardne automaatne töörežiim, milles robotniiduk pidevalt niidab ja laeb.

Secondary area (Teisene niiduala)

Töörežiimi *Secondary area (Teisene niiduala)* kasutatakse, kui niita tuleb teist tööpiirkonda, kus robotniiduk ei saa ise automaatselt liikuda laadimisjaama. Teave teisese tööpiirkonna kohta vt 3.4 *Piirdekaabli paigaldamine lk 21.*

Kui valida režiim *Secondary area (Teisene niiduala)*, hakkab robotniiduk niitma, kuni aku saab tühjaks.

Kui robotniiduk laeb režiimis *Secondary area (Teisene niiduala)*, laetakse aku täiesti täis, niiduk liigub laadimisjaamast u 50 cm välja ning peatub. See näitab, et aku on laetud ja niiduk on tööks valmis.

Kui pärast laadimist tuleb niita peamist tööpiirkonda, tasub enne niiduki laadimisjaama asetamist valida selle töörežiimiks *Main area (Peamine niiduala)*.

Override timer (Tühista taimer)

Kõik määratud taimeri seadistused saab ajutiselt tühistada, valides *Override timer (Tühista taimer)*. Taimeri saab tühistada 24 tunniks või 3 päevaks.



3018-301

JUHTPANEEL

5.2 Tegevuse valik: parkimine

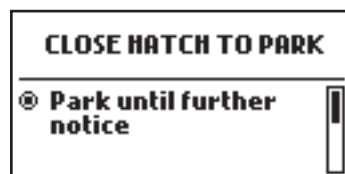
Nupu **PARK** vajutamisel saab teostada järgmisi tegevuse valikuid.

Park until further notice (Pargi kuni uue korralduseni)

Robotniiduk jääb laadimisjaama, kuni nuppu **START** vajutades valitakse uus töörežiim.

Start with next timer (Käivitub taimeriga)

Robotniiduk jääb laadimisjaama, kuni taimeril määratud seadistuse järgi algab uus töötssükkel. See tegevuse valik sobib juhul, kui soovitakse katkestada käimasolev niitmistsükkel ja jätta robotniiduk järgmise päevani laadimisjaama.



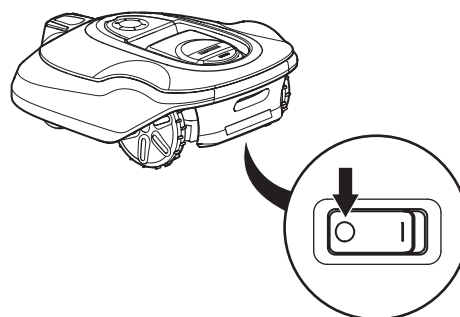
3018-300

5.3 Pealüliti

Robotniiduki käivitamiseks seadke pealüliti asendisse 1.

Kui robotniidukit ei kasutata või kui lõiketera ketta juures tehakse mingeid töid, seadke pealüliti asendisse 0.

Kui pealüliti on seatud asendisse 0, siis robotniiduki mootorid ei käivitu.



3018-213

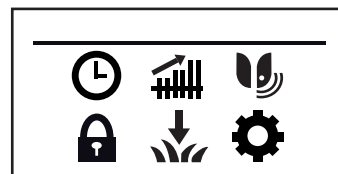
MENÜÜ FUNKTSIOONID

6 Menü funktsioonid

6.1 Peamenüü

Peamenüü koosneb järgmistest suvanditest.

- *Taimer*
- *SensorControl* (ainult mudelitel GARDENA R130Li, R130LiC, R160Li)
- *SmartSystem* (ainult mudelitel GARDENA R100LiC, R130LiC)
- *Turvalisus*
- *Paigaldus*
- *Seaded*

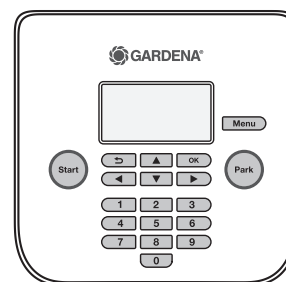


3018-303

Iga suvandi all on rida alammenüüsid. Nende abil saate kasutada kõiki funktsioone, millega robotniidukit seadistada.

Menüüde sirvimine

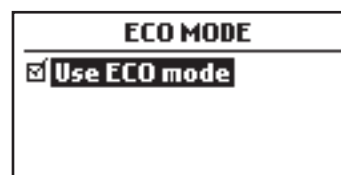
Peamenüü ja alammenüüde sirvimiseks kasutage nooleklahve. Sisestage numbriklahvidega väärtused ja kellaajad ning kinnitage iga valik mitmikvalikunupuga **OK**.



3018-239

Alammenüüd

Mõnedes alammenüüdes on märkeruudud. Märkeruudu abil määratakse, milline suvand (või suvandid) on valitud või kas funktsioon on sisse või välja lülitatud. Märgistage kastike või eemaldage märgistus, vajutades **OK**.









3018-307

MENÜÜ FUNKTSIOONID

6.2 Menüü struktuur

Järgnevas tabelis on esitatud peamenüüs asuvad menüüsuvandid. Järgnevas peatükis kirjeldatakse täpsemalt iga funktsiooni kasutusjuhised ja olemasolevaid seadistussuvandeid.

Menüü sirvimiseks kasutage nooleklahve. Iga valik kinnitage nupuga **OK**.

	<p><i>Timer (Taimer)</i> Parima niitmistulemuse saavutamiseks ei tohiks muru liiga tihti niita. Seetõttu on juhul, kui tööpiirkonna suurus jääb alla robotniiduki töövõimsuse, tähtis piirata taimerifunktsiooni abil niiduki tööaega. Taimeri funktsioon sobib suurepäraselt selliste perioodide määramiseks, mil robotniiduk niita ei tohiks (nt ajal, kui lapsed aias mängivad).</p>
	<p><i>SensorControl</i> Ainult mudelitel GARDENA R130Li, R130LiC, R160Li. See funktsioon võimaldab robotniidukil automaatselt kohandada niitmisaegu vastavalt rohu kasvamise kiirusele. Kui ilm soodustab rohu kasvu, niidab robotniiduk sagedamini, ja kui rohu kasv on aeglasem, töötab robotniiduk automaatselt harvemini.</p>
	<p><i>Smart System (Nutisüsteem)</i> Ainult mudelitel GARDENA R100LiC, R130LiC GARDENA nutisüsteem võimaldab juhtmeta sidet niiduki ja GARDENA nutisüsteemi muude seadmete, näiteks veevarustuse juhtseadmete ja andurite vahel. Selle menüü kaudu saate lisada või eemaldada robotniiduki ja kontrollida juhtmeta ühenduse olekut nutisüsteemiga.</p>
	<p><i>Security (Turvalisus)</i> Selles menüüs saab teha turvalisuse ning robotniiduki ja laadimisjaama vahelise ühenduse seadistusi. Valida saab kolme turvaseme vahel, kuid võimalik on määrata ka oma turvafunktsioonide kombinatsioon.</p>
	<p><i>Installation (Paigaldamine)</i> Selle menüüfunktsiooni abil juhitakse robotniiduk tööpiirkonna kaugemate aladeni. Paljude tööpiirkondade puhul puudub vajadus tehaseseadistuste muutmiseks, kuid sõltuvalt niiduala keerukusest võib käsitsi seadistamine parandada niitmistulemusi.</p>
	<p><i>Settings (Seaded)</i> See valik võimaldab muuta robotniiduki üldisi seadistusi, nt kuupäev ja kellaaeg.</p>

MENÜÜ FUNKTSIOONID

6.3 Taimer

Parima niitmistulemuse saavutamiseks ei tohiks muru liiga tihti niita. Seetõttu on juhul, kui tööpiirkonna suurus jääb alla niiduki töövõimsuse, tähtis piirata taimerifunktsiooni abil niiduki tööaega. Kui robotniidukil lubatakse liiga sageli niita, võib muru lamenduda ja robotniiduk kulub liigselt.

Taimeri funktsioon sobib suurepäraselt selliste perioodide määramiseks, mil robotniiduk niita ei tohiks (nt ajal, kui lapsed aias mängivad).

Maksimaalne jõudlus saavutatakse siis, kui taimer lülitatakse välja ja robotniidukil lastakse töötada ööpäevaringselt seitse päeva nädalas. Töötamise kellaegu ja päevi näidatakse graafiliselt robotniiduki näidikul. Aktiveeritud niitmisaega päeva kohta näidatakse musta tulbaga. Ülejäänud ajal asub robotniiduk laadimisjaamas.

Tehaseseadistusena on taimer välja lülitatud ja robotniiduk on määratud töötama ööpäevaringselt seitse päeva nädalas. See on tavaliselt sobiv seadistus tööala jaoks ja tagab maksimaalse jõudluse:

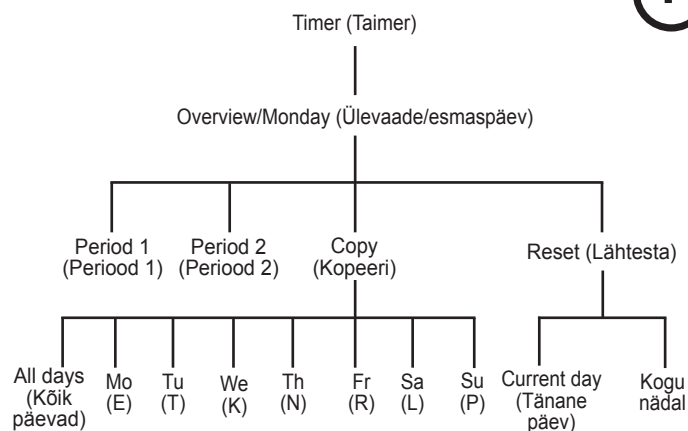
	R100Li, R100LiC	R130Li, R130LiC	R160Li
Maksimaalne jõudlus, m²	1000	1300	1600

Taimeri seadistamisel võtke arvesse, et robotniiduk niidab ligikaudu allpool toodud tabelis *Tööjõudlus* loetletud ruutmeetrite arvu tunnis ja päevas. Vt 4.2 *Taimeri kasutamine lk 35*

Allpool toodud tabelid pakuvad soovitusi erinevate taimeri seadistuste jaoks olenevalt aia suuruselt. Tabelit saab kasutada tööaja seadistamiseks. Tabelis toodud ajad on vaid näited, mida võib olla vajalik reguleerida vastavalt aiale. Kasutage tabelit järgmiselt.

- Leidke tööpiirkond, mis sarnaneb enim aiale.
- Valige sobiv arv tööpäevi nädalas (mõne tööpiirkonna puhul võib olla vaja seitset päeva).
- Töötundide arv päevas näitab, mitu tundi päevas lubatakse robotniidukil valitud tööpäevade jooksul töötada.
- Soovitatud ajaintervall näitab ajaintervalli, mis vastab vajalikele töötundidele päevas.

Võimalik on konfigurereida kaks tööperioodi päevas. Igal päeval võivad olla ainuomased tööperioodid, kuid võimalik on kopeerida ka praeguse päeva tööperiood kõigile nädalapäevadele.



3018-309

MENÜÜ FUNKTSIOONID

GARDENA R100Li, R100LiC			
Tööpiirkond	Tööpäevi nädalas	Töötunde päevas	Ajaintervalli soovitus
250 m ²	5	6 tundi	07.00–13.00
	7	4,5 tundi	07.00–11.30
500 m ²	5	12 tundi	07.00–19.00
	7	8,5 tundi	07.00–15.30
750 m ²	5	17 tundi	07.00–24.00
	7	13 tundi	07.00–20.00
1000 m ²	7	17 tundi	07.00–24.00

GARDENA R130Li, R130LiC			
Tööpiirkond	Tööpäevi nädalas	Töötunde päevas	Ajaintervalli soovitus
250 m ²	5	5,5 tundi	07.00–12.30
	7	4 tundi	07.00–11.00
500 m ²	5	10,5 tundi	07.00 – 17.30
	7	7,5 tundi	07.00 – 14.30
750 m ²	5	15,5 tundi	07.00 – 22.30
	7	11 tundi	07.00 – 18.0
1000 m ²	7	15 tundi	07.00 – 22.00
1300 m ²	7	19 tundi	05.00 – 24.00

GARDENA R160Li			
Tööpiirkond	Tööpäevi nädalas	Töötunde päevas	Ajaintervalli soovitus
250 m ²	5	5 tundi	07.00 – 12.00
	7	3,5 tundi	07.00 – 10.30
500 m ²	5	10 tundi	07.00 – 17.0
	7	7 tundi	07.00 – 14.0
750 m ²	5	15 tundi	07.00 – 22.00
	7	11 tundi	07.00 – 18.0
1000 m ²	5	20 tundi	04.00 – 24.00
	7	14,5 tundi	07.00 – 21.30
1250 m ²	7	18 tundi	06.00 – 24.00
1600 m ²	7	23 tundi	01.00 – 24.0

MENÜÜ FUNKTSIOONID

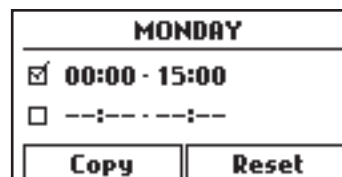
Päeva redigeerimine

Taimeri seadistuste redigeerimiseks valige esmalt vasak- ja paremnoole abil aknas *Overview* (Ülevaade) redigeeritav päev ja klõpsake seejärel nuppu **OK**.

Päeva kohta saab sisestada kuni kaks ajavahemikku. Perioodi 1 jaoks ajavahemiku sisestamiseks veenduge esmalt, et perioodile vastav märkeruut on ära märgitud. Äramärgimiseks / äramärgimise tühistamiseks valige märkeruut ja klõpsake nuppu **OK**. Sisestage numbriklahvide abil soovitud kellaajad.

Kui soovite kaht ajavahemikku, märkige esmalt ära perioodi 2 kõrval oleva märkeruut ja sisestage seejärel kirjeldatud viisil kellaajad. Kaks ajavahemikku võib olla kasulik näiteks selleks, et vabastada muru teatud kellaajal muudeks tegevusteks. Sisestage näiteks periood 1: 00.00–15.00 ja periood 2: 21.00–24.00. Niiduk on sel juhul ajavahemikus 15.00–21.00 hoiul laadimisjaamas.

Niitmise kogu päevaks keelamiseks tühistage mõlema perioodi märkeruutude äramärgimine.



MONDAY

00:00 - 15:00

---:---:---

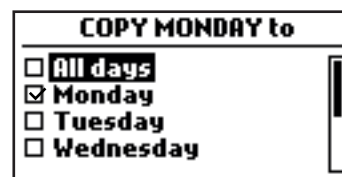
Copy Reset

3018-320

Copy (Kopeeri)

Selle funktsiooni abil saab kopeerida praeguse päeva seaded kõigile nädalapäevadele.

Kursori päevade vahel liigutamiseks kasutage üles- ja allanoole klahve. Ajad kopeeritakse päevadele, millel on tähistus OK.



COPY MONDAY to

All days

Monday

Tuesday

Wednesday

3018-310

Reset (Lähtesta)

See funktsioon lähtestab taimeri tehase seadetele, mille järgi on robotniidukil lubatud töötada 24 tundi ööpäevas igal nädalapäeval.

Current day (Tänane päev)

Lähtestatakse vahekaardisüsteemis valitud päev.

Tehase seadete järgi on robotniidukil lubatud töötada 24 tundi ööpäevas.

All week (Kogu nädal)

Lähtestatakse kõik nädalapäevad.

Tehase seadete järgi on robotniidukil lubatud töötada 24 tundi ööpäevas igal nädalapäeval.



RESET TIMER

Current day

All week

3018-311

MENÜÜ FUNKTSIOONID

6.4 Security (Turvalisus)

Selle menüüvaliku alt saab teha turvalisuse ning robotniiduki ja laadimisjaama ühendusega seotud seadistusi.



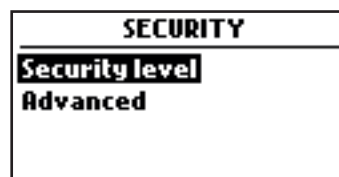
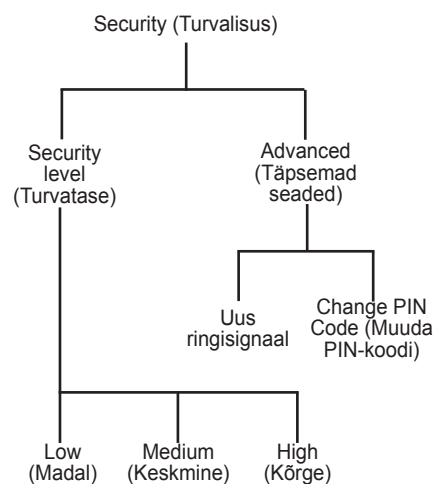
Security level (Turvatase)

Valida saab kolme turvalisustaseme vahel: Turvataseme valimiseks kasutage alla- ja ülesnoole klahve.

Madal ja keskmine turvatase ei lase robotniidukit kasutada ilma PIN-koodi teadmata. Kõrge turvataseme puhul lisandub hoiatus, mis hakkab piiksuma, kui määratud aja jooksul ei sisestata õiget PIN-koodi.

Kui vale PIN-kood sisestatakse järjest 5 korda, blokeerub robotniiduk teatud ajaks. Blokeerumisaeg pikeneb iga järgneva vale koodi sisestamisega.

Funktsioon	Low (Madal)	Medium (Keskmine)	High (Kõrge)
Time lock (Ajalukk)	X	X	X
PIN request (PIN-koodi nõudmine)		X	X
Alarm (Alarm)			X



3018-312

Time lock (Ajalukk)

Selle funktsiooni rakendamisel ei saa robotniidukit pärast 30 päeva möödumist enam käivitada, kui eelnevalt õiget PIN-koodi ei sisestata. Kui 30 päeva on möödunud, jätkab robotniiduk niitmist tavapäraselt, kuid luugi avamisel ilmub teade *Enter PIN code* (Sisestage PIN kood). Sisestage kood uuesti ja vajutage **OK**.

Seejärel tuleb valitud PIN-kood sisestada iga kord, kui pealüliti seatakse asendisse 1.

PIN request (PIN-koodi nõudmine)

Selle funktsiooni rakendamisel nõuab robotniiduk luugi avamisel alati PIN-koodi sisestamist. Robotniiduki kasutamiseks tuleb sisestada õige PIN-kood.

Alarm (Alarm)

Selle funktsiooni rakendamisel kõlab alarm, kui PIN-koodi ei sisestata 10 sekundi jooksul pärast nupu **STOP** vajutamist või robotniiduki mingil põhjusel maast ülestõstmist. Tiksuv heli annab märku, et alarmi käivitumise vältimiseks tuleb sisestada PIN-kood. Alarmi väljalülitamiseks tuleb sisestada õige PIN-kood.

MENÜÜ FUNKTSIOONID

Advanced (Täpsemad seaded)

New loop signal (Uus ringisignaali)

Ringisignaali valitakse juhuslikult, et luua unikaalne side antud robotniiduki ja laadimisjaama vahel. Üksikutele juhtudel võib esineda vajadus luua uus signaal, nt kui kahel lähedalasuval niidukipaigaldisel on väga sarnane signaal.

1. Asetage robotniiduk laadimisjaama, millega see robotniiduk on ühendatud.
2. Valige menüüst *New loop signal* (Uus ringisignaali) ja vajutage OK.

Vajutage **OK** ja oodake ära kinnitus, et ringisignaali on loodud. Tavaliselt kulub selleks u 10 sekundit.

Change PIN code (Muuda PIN-koodi)

Sisestage uus PIN-kood ja vajutage **OK**. Kinnitamiseks sisestage sama kood uuesti ja vajutage **OK**. PIN-koodi muutmisel ilmub ekraanile hetkeks teade *PIN code changed* (PIN kood muudetud).

Kirjutage uus PIN-kood üles *märkmelehe* vastavale reale lk 2.

6.5 Anduri abil juhtimise süsteem SensorControl

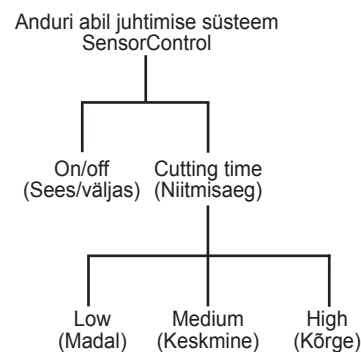
Kehtib ainult mudelitel GARDENA R130Li, R130LiC ja R160Li.

See funktsioon võimaldab robotniidukil automaatselt kohandada niitmisaegu vastavalt rohu kasvamise kiirusele. Kui ilm soodustab rohu kasvu, niidab robotniiduk sagedamini, ja kui rohu kasv on aeglasem, töötab robotniiduk automaatselt harvemini.

Kuid robotniiduk ei tööta kauem ajast, mida saab konfigureerida taimeri seadetes. SensorControl-süsteemi optimaalseks kasutamiseks on soovitatav taimeri seadistamisel eemaldada märgistus ainult kellaegadelt, mil robotniiduk ei tohi töötada. Muud ajad peaksid olema SensorControl-süsteemi poolt kasutatavad.

SensorControl-süsteemi sisselülitamisel vajab robotniiduk aega otsustamiseks, milline on antud tööpiirkonnas optimaalne niitmisaeg. Seetõttu võib optimaalsete niitmistulemuste saavutamiseni kuluda mitu päeva.

SensorControl-süsteemi sisselülitamisel on väga tähtis regulaarselt kontrollida, kas lõiketera ketas on puhas ja kas lõiketerad on heas seisukorras. Lõiketera ketta völli ümber kogunenud rohi või nürid lõikekettad võivad mõjutada SensorControl-süsteemi töötamist.



MENÜÜ FUNKTSIOONID

Anduri abil juhtimise süsteem SensorControl

SensorControl-süsteemi aktiveerimiseks: märkeruudu äramärgimiseks klõpsake nuppu **OK**.

Cutting time (Niitmisaeg)

Kui SensorControl-süsteemi kasutades ei ole niitmistulemused optimaalsed, võib osutada vajalikuks lõikeaja seadete reguleerimine.

Lõikeaja reguleerimiseks asetage kursor suvandile *Cutting time* (Niitmise aeg) ning suurendage või vähendage parem- ja vasaknoole klahvide abil lõikeaega kolme eelseadistatud intervalliga.

Mida pikem lõikeaeg valitakse, seda kauem lubatakse robotniidukil töötada.



3018-308

6.6 Nutisüsteem SmartSystem

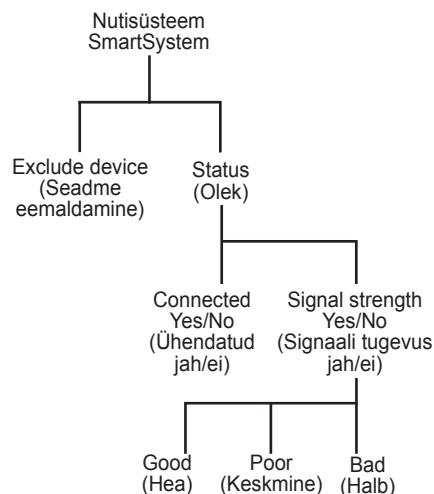
SmartSystem (Nutisüsteem) mudelitel GARDENA R100LiC, R130LiC

GARDENA nutisüsteem võimaldab juhtmeta sidet niiduki ja GARDENA nutisüsteemi muude seadmete, näiteks veevarustuse juhtseadiste ja andurite vahel. Selle menüü kaudu saate lisada või eemaldada robotniiduki ja kontrollida juhtmeta ühenduse olekut nutisüsteemiga.

GARDENA nutisüsteemi kasutuselevõtmine

Lugege komplektse süsteemi paigaldamise kohta GARDENA nutisüsteemi kokkuvõtlikku juhendit. Kokkuvõtlikku paigaldusjuhendit vaadake allpool.

1. Laadige nutisüsteemi rakendusprogramm alla App Store'ist ja/või Google play'st.
2. Looge allalaaditud rakendusprogrammis isiklik konto.
3. Käivitage nutisüsteemi lüüs ja ühendage see Internetti.
4. Rakendusprogrammis saate valida ja lisada seadmeid. Alustage lüüsi lisamisest.
5. Pärast lüüsi lisamist valige ja lisage niiduk. Lüüs otsib nüüd seadmeid.
6. Kui nõustute robotniiduki näidikul aktiveerima lisamisrežiimi, on niiduk nüüd rakendusprogrammis näha.
7. Veenduge, et niiduki ja rakendusprogrammi kaks lisamiskoodi on identsed. Kui on identsed, valige rakendusprogrammis vastav niisuk.



TÄHTIS TEAVE

Kaasamise tsükkel võib kesta mitu minutit. Kui kaasamine õnnestub, naasete automaatselt niiduki lähtekuvale. Kui kaasamine mingil põhjusel ebaõnnestub, proovige uuesti.

MENÜÜ FUNKTSIOONID

Nii kaua kui robotniiduk kuulub nutisüsteemi, võivad mõned menüüd niiduki näidikul olla lukustatud, et mitte häirida nutisüsteemi rakendusprogrammis tehtud seadistusi. Endiselt on võimalik vaadata kõiki seadistusi, kuid neid ei saa teisiti seadistada, kui ainult rakendusprogrammi kaudu. Alljärgnevad seadistused on niiduki menüüs lukustatud.

- Taimer
- Kellaaeg ja kuupäev
- Keel
- Riik

Exclude device (Seadme eemaldamine)

Robotniiduki ja nutisüsteemi vahelt juhtmeta ühenduse kõrvaldamiseks valige niiduki menüüs suvand *Exclude device* (Seadme kõrvaldamine). Kui nõustute seadme kõrvaldamisega, ei ole robotniiduki ja nutisüsteemi muude seadmete vahel enam sidet. MÄRKUS! Robotniiduk tuleb nutisüsteemi rakendusprogrammi toodete loendist käsitsi kustutada.

Status (Olek)

Kohe, kui robotniiduk on nutisüsteemi lüüsiga ühendatud, saate selles menüüs kontrollida ühenduse olekut. Olekuks on kas „ühendatud“ või „ühendamata“. Robotniiduki ja lüüsi vahelise signaali kvaliteet võib olla kas hea, keskmine või halb. Robotniiduki laadimisjaam tuleb nutisüsteemi parimaks töötamiseks aias eelistatavalt paigutada hea signaalitugevusega kohta.

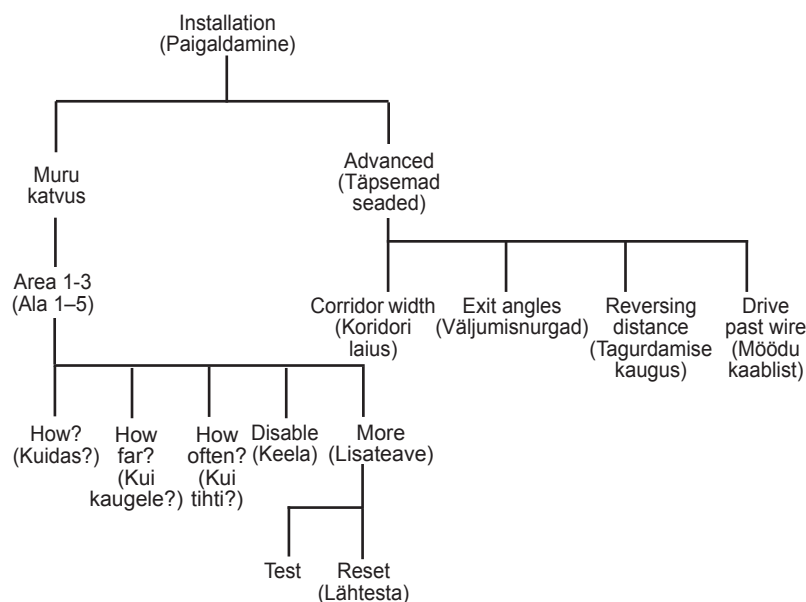
MENÜÜ FUNKTSIOONID

6.7 Installation (Paigaldamine)

Selle menüüfunktsiooni abil juhatakse robotniiduk tööpiirkonna kaugemate aladeni. Paljude tööpiirkondade puhul puudub vajadus tehaseseadistuste muutmiseks, kuid sõltuvalt niiduala keerukusest võib käsitsi seadistamine parandada niitmistulemusi.



Lawn coverage (Muru katvus)



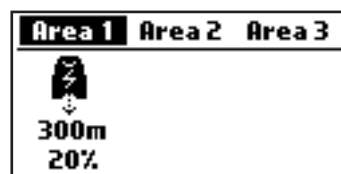
Selle menüüfunktsiooni abil juhatakse robotniiduk tööpiirkonna kaugemate aladeni. Seda olulist funktsiooni kasutatakse kogu tööpiirkonnas ühtlase niitmistulemuse tagamiseks. Väga keerukates aedades, kus on näiteks palju kitsaste käikudega ühendatud alasid, saab niitmistulemust parandada rea käsitsi seadistuste teostamisega, nagu allpool kirjeldatud.

Tehaseseaded võimaldavad robotniidukil järgneda juhtkaablile 300 meetrit 20% kordadest, kui see lahkub laadimisjaamast.

Overview (Ülevaade)

Saab seadistada kuni kolm kaugpiirkonda. Robotniiduki suunamiseks kaugpiirkondadesse tuleb teha rida erivalikuid.

Valige vasak- ja paremnoole abil piirkond ja seejärel vajutage seadistuste muutmiseks nuppu **OK**.



3018-313

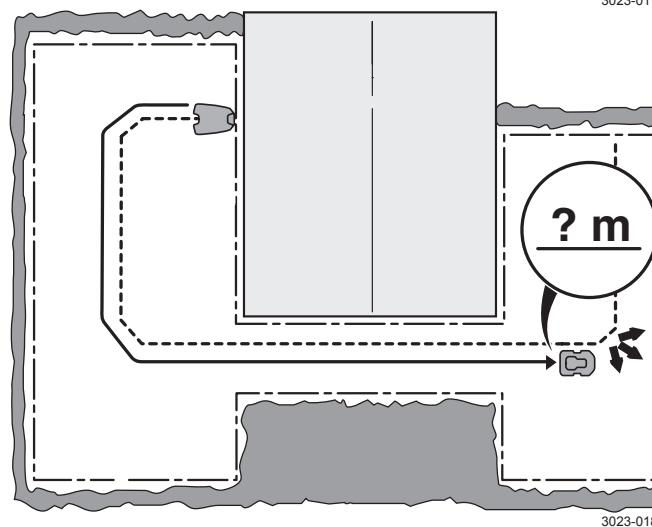
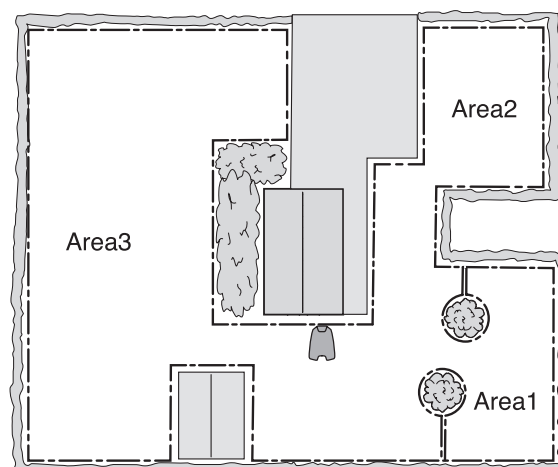
MENÜÜ FUNKTSIOONID

Area X > How far? (Ala X > Kui kaugele?)

Sisestage kaugus meetrites piki praegust kaablit alates laadimisjaamast kuni kaugema piirkonnani, kus niiduk niitma hakkab.

Määrake kaugus meetrites numbriklahvide abil.

Nõuanne! Kasutage funktsiooni *Test*, et määrata kindlaks, kui kaugel kaugpiirkond asub. Meetrites määratud vahemaa kuvatakse niiduki ekraanil nupu **STOP** vajutamise järel. Vt *Ala X > Lisateave > Test lk 53*. Näidikul kuvatava mõõdetud vahemaa saab otse salvestada valitud kaugpiirkonnana. Uus mõõdetud kaugus tühistab parajasti kehtiva väärtuse.



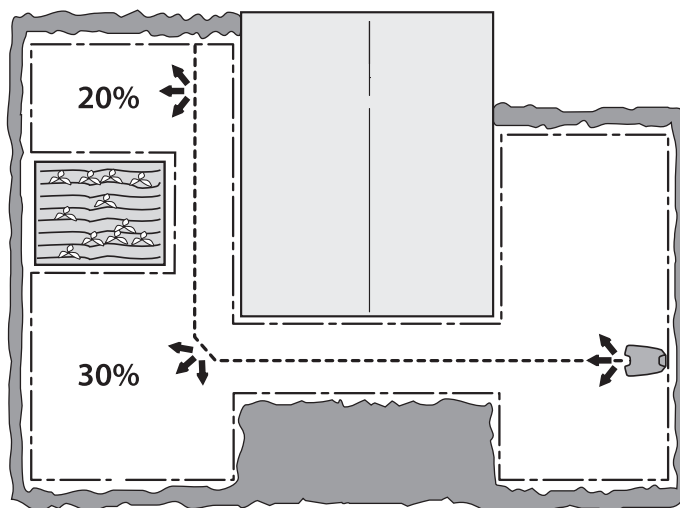
Area X > How often? (Piirkond X > Kui sageli?)

See, kui sageli tuleb robotniidukit kaugpiirkonda suunata, valitakse suhtena laadimisjaamast väljumise kordade koguarvu. Kõigil ülejäänud kordadel alustab robotniiduk niitmist laadimisjaama juurest.

Valige protsent, mis vastab kaugpiirkonna suurusele võrreldes kogu tööpiirkonna suurusega. Kui kaugpiirkond moodustab näiteks poole kogu tööpiirkonnast, tuleb valida 50%. Kui kaugpiirkond on väiksem, tuleb valida vastavalt väiksem number. Kui tegemist on mitme alaga, pidage silmas, et koguarv ei saa ületada 100%.

Võrrelge näidetega: vt *7 Aia näited lk 58*.

Määrake protsendiosa numbriklahvide abil.



Area X > Disable/Enable (Ala X > Luba/keela)

Kõiki alasid saab lubada ja keelata ilma, et seadistusi oleks vaja uuesti sisestada. Valige Disable/Enable (Luba/keela) ja vajutage nuppu **OK**.

MENÜÜ FUNKTSIOONID

Area X > More > Test (Ala X > Lisateave > Test)

Valitud seadistuste testimist tuleks pidada paigaldamise loomupäraseks osaks.

Kasutades funktsiooni Test, liigub robotniiduk piirdekaablist kaugeima punktini, mis on lubatud valitud koridori laiuse puhul.

Valitud seadistuste testimiseks tehke järgmist.

1. Asetage robotniiduk laadimisjaama.
2. Kasutage alla- ja vasak-/paremnoolenuppe, et valida aknas Overview (Ülevaade) testitav ala. Vajutage nuppu **OK**.
3. Valige *More (Lisateave)* ja vajutage nuppu **OK**.
4. Valige *Test* ja vajutage nuppu **OK**.
5. Vajutage **START** ja sulgege ekraani luuk.
6. Robotniiduk lahkub laadimisjaamast ja suundub määratletud kaablile järgnedes kaugpiirkonna poole. Kontrollige, kas robotniiduk suudab kaablile järgnedes liikuda kuni vajaliku vahemaa lõpuni.
7. Test on edukalt läbitud, kui robotniiduk suudab ilma probleemideta järgneda valitud kaablile kuni nõutud alguspunktini.

Kuidas mõõta vahemaad kaugpiirkonnani.

1. Parkige robotniiduk laadimisjaama.
2. Sisestage menüüfunktsioonis *Area X > How far? (Ala X -> Kui kaugele?)* vahemaa, mis igal juhul ületab tegelikku kaugust. Suurim võimalik sisestatav kaugus on 500 meetrit.
3. Valige *Area X > More > Test (Ala X > Lisateave > Test)* ja vajutage nuppu **OK**.
4. Vajutage **START** ja sulgege ekraani luuk.
5. Soovitud positsioonil vajutage nuppu **STOP**. Ekraanil kuvatakse nüüd vahemaa. Saadud numbre saab nüüd salvestada menüüs *Area X > How far? (Ala X -> Kui kaugele?)*.

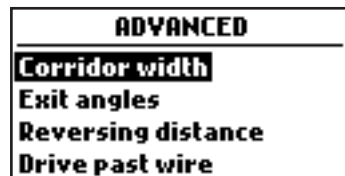
Reset (Lähtesta)

Ala individuaalse seadistuse saab selle funktsiooni abil lähtestada tehaseseadetele. Ala seadistuse lähtestamiseks valige vasak- ja paremnoolle abil *Area X (Ala X)* ja vajutage seejärel nuppu **OK**. Valige *More (Lisateave)* ja vajutage nuppu **OK**. Valige *Reset (Lähtesta)* ja vajutage nuppu **OK**.

MENÜÜ FUNKTSIOONID

Advanced (Täpsemad seaded)

Suvandi *Advanced (Täpsemad seaded)* all leidub veel robotniiduki tegevust reguleerivaid seadistusi. Selles menüüs asuvaid seadistusi läheb vaja ainult siis, kui tingimata on tarvis robotniidukit täpsemalt juhtida, nt väga keeruliste aedade puhul. Tehaseseaded on valitud selliselt, et need peaksid sobima enamikule tööpiirkondadele.



3018-314

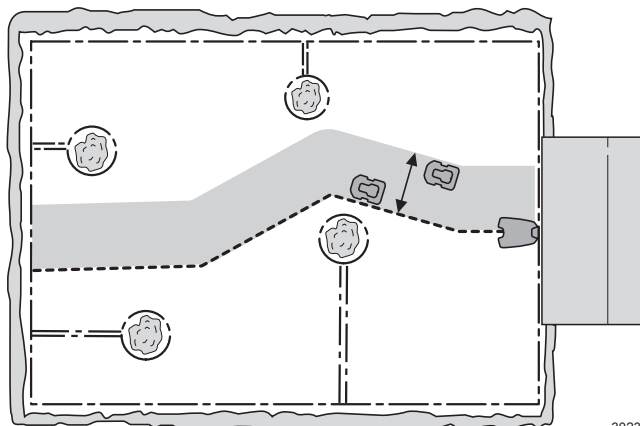
Corridor width (Koridori laius)

Koridori laius määrab ära, kui kaugelt juhtkaablist/ piirdekaablist võib robotniiduk minna, kui see liigub kaablile järgnedes laadimisjaama või lahkub sealt. Kaabli kõrval olevat ala, mida mööda robotniiduk liigub, nimetatakse koridoriks.

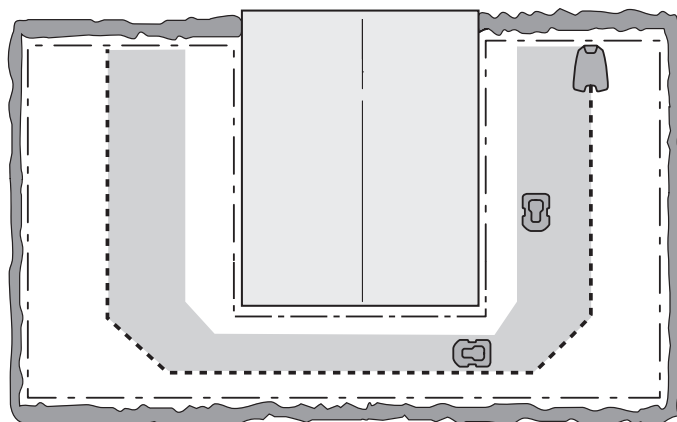
Kaablist erinevatel kaugustel liikumise eesmärgiks on jälgede tekke ohu vähendamine. Jälgede tekke ohu vähendamiseks on soovitatav valida kõige laiem võimalik koridor, mida tööpiirkonna suurus lubab.

Robotniiduk reguleerib juhtkaablile järgnedes ise koridori laiust vastavalt tööpiirkonna suurusele. Sisseehitatud automaatseadis võimaldab robotniidukil muuta kaugust kaablist, olenevalt sellest, millises tööpiirkonna osas parajasti asutakse. Näiteks kitsendatakse koridori automaatselt kitsastes käikudes.

Tehaseseadeid saab kasutada paljude tööpiirkondade puhul, st robotniiduk ise saab kasutada sisseehitatud funktsioone, et liikuda võimalikult kõige laiemas koridoris. Keerulisemates aedades, nt kui juhtkaabel on paigaldatud takistuste lähedale, mida ei saa piirderingiga eraldada, saab tööohutust parandada, teostades mõned allkirjeldatud käsitsi seadistused.



3023-020



3023-021

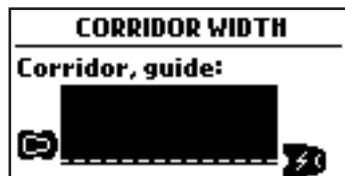
Corridor width > Guide (Koridori laius > Juhik)

Funktsioon *AutoPassage handling* (Automaatne läbipääsu käitlus) reguleerib juhiku koridori laiust automaatselt. Vaid harva on vaja sisestada käsitsi sätteid. Koridori laiuseks saab seadistada 0 kuni 9.

Kui määratakse väärtus 0, liigub robotniiduk otse juhtkaabli peal.

Määrake vajalik väärtus numbriklahvide abil.

Tehaseseade on 9.



3018-315

MENÜÜ FUNKTSIOONID

Exit angles (Väljumisnurgad)

Tavaliselt väljub robotniiduk laadimisjaamast 90°–270° sektoris. Väljumisnurka muutes saab kergendada robotniiduki jõudmist suurimasse tööpiirkonda, kui laadimisjaam asub vahekäigus.

Exit angles > Sectors (Väljumisnurgad > Sektorid)

Robotniidukile saab seadistada ühe või kaks väljumissektorit. Kui laadimisjaam asub vahekäigus, saab kasutada kahte väljumisnurka, nt 70°–110° ja 250°–290°.

Kahe väljumisnurga kasutamisel tuleb ühtlasi määrata, kui sageli peab robotniiduk väljuma laadimisjaamast sektoris 1. Seda tehakse funktsiooni *Proportion (Suhe)* abil, määrates algselt protsendi.

Näiteks tähendab 75%, et robotniiduk väljub laadimisjaamast valikut Sector 1 (Sektor 1) kasutades 75% juhtudest ja valikut Sector 2 (Sektor 2) kasutades 25% juhtudest.

Vajalike nurkade kraadiväärtuste ja suhte protsendiväärtuse sisestamiseks kasutage numbriklahve.

Sector 1	Sector 2
Exit angles:	90 - 270
Proportion:	100 %
270	90

3018-316

Reversing distance (Tagurdamise kaugus)

See funktsioon võimaldab määrata, kui kaugelt peab robotniiduk enne niitma asumist laadimisjaamast tagurdama. Funktsioon osutub kasulikuks näiteks siis, kui laadimisjaam asub kaugel veranda all või mõnes muus piiratud ruumiga kohas.

Määrake vajalik tagurdamiskaugus sentimeetrites numbriklahvide abil. Tehaseseade on 60 cm.

REVERSING DISTANCE	
Distance:	60 cm
300	15

3018-317

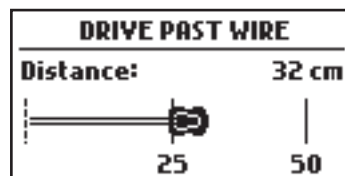
MENÜÜ FUNKTSIOONID

Drive past wire (Möödu kaablist)

Robotniiduki esiosa möödub piirdekaablist alati teatud kaugusel, enne kui niiduk ümber pöörduv. Vaikimisi on kauguseks 32 cm, kuid vajaduse korral saab seda muuta. Valida saab numbri vahemikus 15 kuni 50.

Võtke arvesse, et toodud kaugus on hinnanguline ja sellest ei saa juhendada. Tegelikuses võib kaugus, mille jagu robotniiduk piirdekaablit ületab, varieeruda.

Määrake sentimeetrites vahemaa, kui kaugelt peab robotniiduk piirdekaablist mööduma, ja vajutage **OK**.



3018-318

6.8 Settings (Seaded)

See valik võimaldab teostada muudatusi robotniiduki üldistes seadistustes.



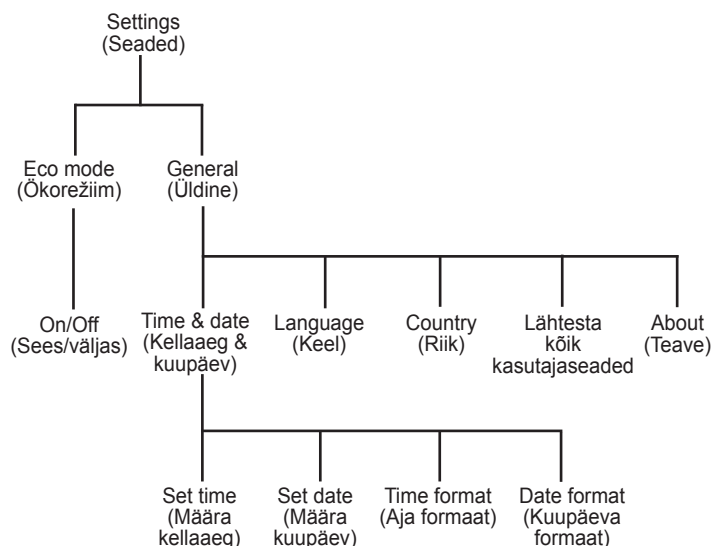
ECO mode (Ökorežiim)

See funktsioon lülitab piirderingi, juhtkaablite ja laadimisjaama ringisignaali automaatselt välja, kui robotniiduk ei niida, nt kui niiduk teostab laadimist või ei niida taimeri seadistuste tõttu.

Ökorežiim sobib kasutamiseks, kui läheduses on muid juhtmevabasid seadmeid, mida robotniiduk häirib, nt teatud kuuldeseadmed või garaažiuksed.

Kui ökorežiim lülitab ringisignaali välja, hakkab laadimisjaamal olev märgutuli roheliselt vilkuma. Kui märgutuli vilgub roheliselt, saab robotniidukit käivitada ainult laadimisjaamas, mitte tööpiirkonnas.

Ökorežiimis on väga oluline vajutada enne robotniiduki laadimisjaamast eemaldamist alati nuppu **STOP (Stopp)**. Muul viisil ei ole võimalik robotniidukit ökorežiimis käivitada. Kui robotniiduk eemaldatakse kogemata ilma eelnevalt nuppu **STOP** vajutamata, tuleb niiduk asetada tagasi laadimisjaama ja vajutada nuppu **STOP**. Alles seejärel saab robotniiduki tööpiirkonnas käivitada.



TÄHTIS TEAVE

Enne robotniiduki laadimisjaamast eemaldamist vajutage alati nuppu **STOP (STOPP)**. Vastasel juhul ei käivitu ECO-režiimis robotniiduk tööpiirkonnas.

Ökorežiimi aktiveerimiseks valige suvand ECO mode (Ökorežiim) ja vajutage nuppu **OK**.

MENÜÜ FUNKTSIOONID

General (Üldine)

Seadke keel ja aeg või lähtestage kasutaja sätted tehaseseadetele.

Time and Date (Kellaeg ja kuupäev)

See funktsioon võimaldab määrata robotniiduki kellaaja ja nõutava kellaaja vormingu.

Time (Kellaeg)

Sisestage õige kellaeg ja vajutage väljumiseks **OK**.

Time format (Ajaformaad)

Liigutage kursor sobivale kellaaja vormingule: 12h/24h
Väljumiseks vajutage **OK**.

Date (Kuupäev)

Sisestage praegune kuupäev ja vajutage väljumiseks **OK**.

Date format (Kuupäevavorming)

Liigutage kursor sobivale kuupäevavormingule:
YYYY-MM-DD (aasta-kuu-päev)
MM-DD-YYYY (kuu-päev-aasta)
DD-MM-YYYY (päev-kuu-aasta)
Väljumiseks vajutage **OK**.

Language (Keel)

Selle funktsiooni abil saate määrata menüüde keele.

Liigutage kursor soovitud keelele ja vajutage **OK**.

Country (Riik)

Selle funktsiooni abil saate valida, millises riigis robotniiduk töötab. See säte mõjutab ka ajatsooni reguleerimist.

Valige kursori abil soovitud riik ja vajutage nuppu **OK**.

AIA NÄITED

Reset all user settings (Lähtesta kõik kasutajaseaded)

See funktsioon võimaldab lähtestada robotniiduki tagasi tehases määratud vaikeseadistustele.

Järgmisi seadistusi ei muudeta.

- Turvatase
- PIN-kood
- Ringisignaali
- Kuupäev ja kellaeg
- Keel
- Riik

1. Valige menüüst *Reset all user settings (Lähtesta kõik kasutajaseaded)* ja vajutage **OK**.
2. Kinnitamiseks vajutage **OK**.

About (Teave)

Menüüs About (Teave) kuvatakse teave niiduki erinevate tarkvaraversioonide, mudeli ja seerianumbri kohta.

7 Aia näited

- Paigaldamise soovitused ja seadistused

Robotniiduki seadistuste ja juhtkaabli paiknemise kohandamine vastavalt aia kujule hõlbustab robotniiduki sagedast jõudmist aia kõigisse osadesse ja seeläbi ideaalse niitmistulemuse saavutamist.

Erinevad aiad võivad vajada erinevaid seadistusi. Järgnevatel lehtedel on toodud rida näiteid aedadest koos paigaldamise soovituste ja seadistustega.

Lisateavet erinevate seadistuste kohta vt *6 Menüü funktsioonid lk 42*.

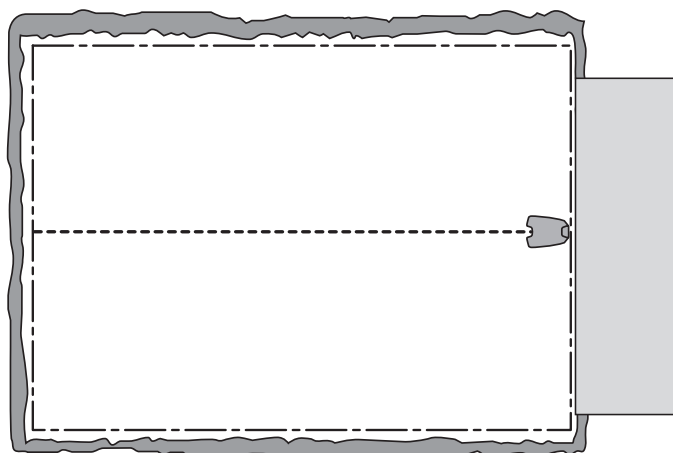
Paigaldamisel saate abi ka veebisaidilt www.gardena.com.

TÄHTIS TEAVE

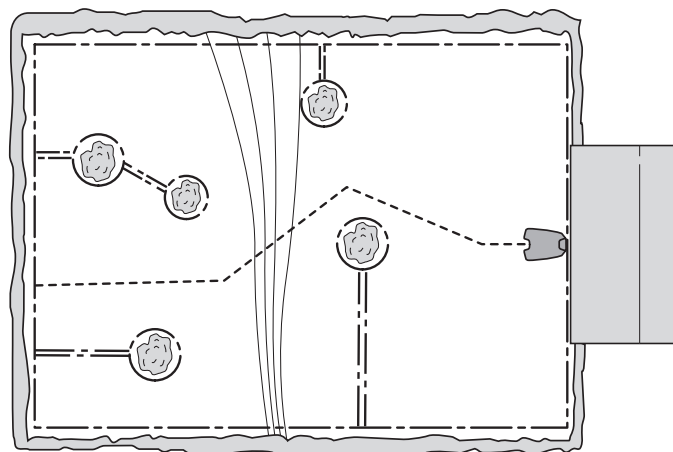
Robotniiduki vaikesead on valitud selleks, et see toimiks võimalikult paljudes erinevates aedades. Seadistusi tuleb reguleerida vaid eriliste paigaldustingimuste korral.

AIA NÄITED

Paigaldamise soovitusd ja seadistused	
Ala	150 m ² . Lage ja tasane piirkond.
Taimer	R100Li, R100LiC 8.00–14.00. Esmaspäev, kolmapäev, reede
	R130Li, R130LiC, R160Li 8.00–13.00. Esmaspäev, kolmapäev, reede
Muru katvus	Tehaseseade
Märkused	Kuna tööpiirkond jääb oluliselt alla robotniiduki maksimumvõimsuse, tuleks muru trambitud ilme vältimiseks kasutada taimerit.
Ala	500 m ² . Mitu saart ja 35% kallak.
Taimer	R100Li, R100LiC 8.00–18.30. Esmaspäevast laupäevani
	R130Li, R130LiC, R160Li 8.00–16.30. Esmaspäevast laupäevani
Muru katvus	Tehaseseade
Märkused	Paigaldage juhtkaabel järsust kallakust alla kulgema.



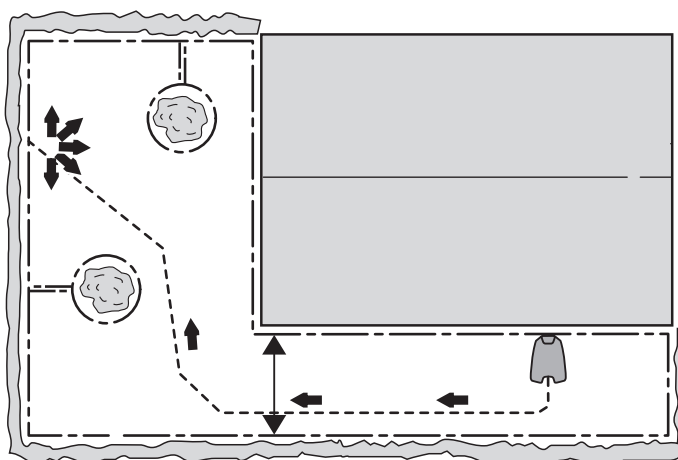
3023-022



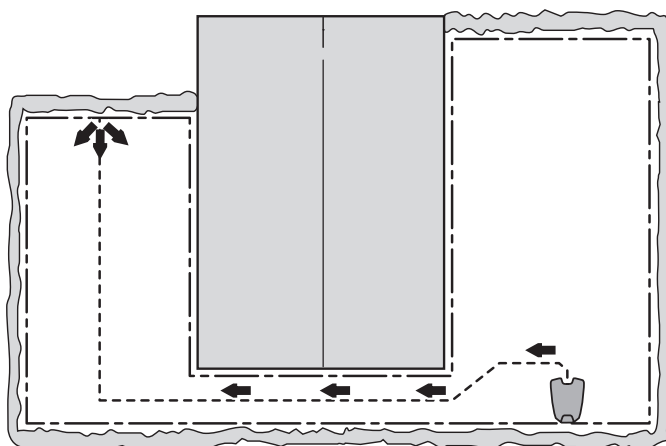
3023-023

AIA NÄITED

Ala	800 m ² . L-kujuline aed, kus laadimisjaam asub kitsas kohas. Sisaldab mitut saart.
Taimer	R100Li, R100LiC 7.00-24.00 Esmaspäevast laupäevani R130Li, R130LiC, R160Li 8.00-22.00 Esmaspäevast laupäevani
Muru katvus	Ala 1: <i>How? (Kuidas?) Guide (Juhik)</i> <i>How far? x m (Kui kaugele? x m)</i> <i>How often? (Kui sageli?) 60%</i>
Märkused	Juhiku seadistus <i>Proportion (Suhe)</i> tuleb määrata väärtusena, mis vastab tööpiirkonna suurimale osale, kuna laadimisjaamast väljuv ja juhtkaablile järgnev robotniiduk jõuab hõlpsalt suurema osani tööpiirkonnast.
Ala	1000 m ² . U-kujuline aed, mida ühendab kitsas käik.
Taimer	R100Li, R100LiC 6.00-24.00 Esmaspäevast laupäevani R130Li, R130LiC, R160Li 7.00-24.00 Esmaspäevast laupäevani
Muru katvus	Ala 1: <i>How? (Kuidas?) Guide (Juhik)</i> <i>How far? x m (Kui kaugele? x m)</i> <i>How often? (Kui sageli?) 40%</i>
Märkused	Juhtkaabel tuleb paigaldada piki kitsast käiku, mis tagab, et robotniiduk suudab hõlpsalt leida tööpiirkonna vasakpoolse osa. <i>Proportion 40% (Suhe 40%)</i> valitakse, kuna vasakpoolne piirkond moodustab kogupiirkonnast peaaegu poole.



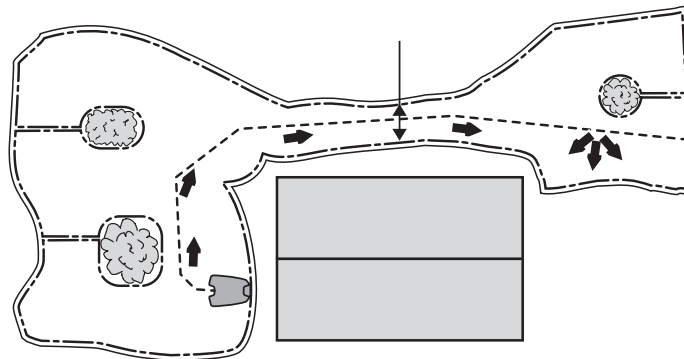
3023-024



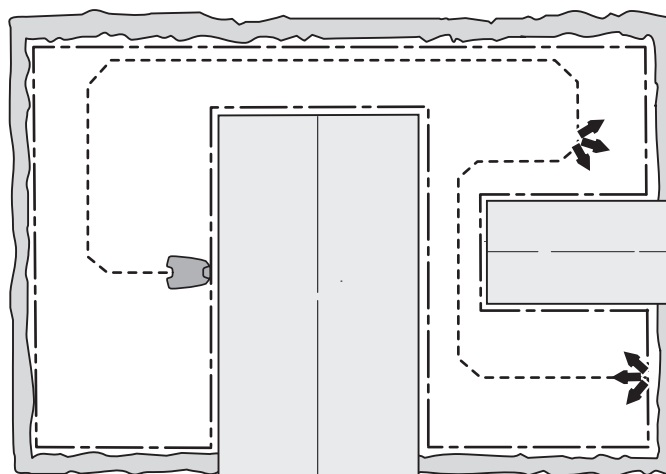
3023-025

AIA NÄITED

Ala	800 m ² . Asümmeetriline tööpiirkond koos kitsa käigu ja mitme saarega.
Taimer	R100Li, R100LiC 7.00–24.00. Esmaspäevast laupäevani R130Li, R130LiC, R160Li 8.00–22.00 Esmaspäevast laupäevani
Muru katvus	Tehaseseade
Märkused	Juhtkaabel tuleb paigaldada piki kitsast käiku, mis tagab, et robotniiduk suudab hõlpsalt leida laadimisjaama tööpiirkonna paremalt poolt. Kuna parempoolne ala on tööpiirkonnast vaid väike osa, võib kasutada suvandi <i>Lawn coverage (Muru katvus)</i> tehaseseadeid.
Ala	800 m ² . Kolm kitsaste läbikäikudega ühendatud piirkonda.
Taimer	R100Li, R100LiC 7.00–24.00 Esmaspäevast laupäevani R130Li, R130LiC, R160Li 8.00–22.00 Esmaspäevast laupäevani
Muru katvus	Ala 1: <i>How? (Kuidas?) Guide (Juhik)</i> <i>How far? x m (Kui kaugelt? x m)</i> <i>How often? (Kui sageli?) 25%</i> Ala 2: <i>How? (Kuidas?) Guide (Juhik)</i> <i>How far? x m (Kui kaugelt? x m)</i> <i>How often? (Kui sageli?) 25%</i>
Märkused	Kuna tööpiirkond hõlmab mitu kitsaste vahekäikudega ühendatud piirkonda, tuleb kogu tööpiirkonna ühtlase niitmistulemuse saavutamiseks kasutada seadistust <i>Lawn coverage (Muru katvus)</i> .



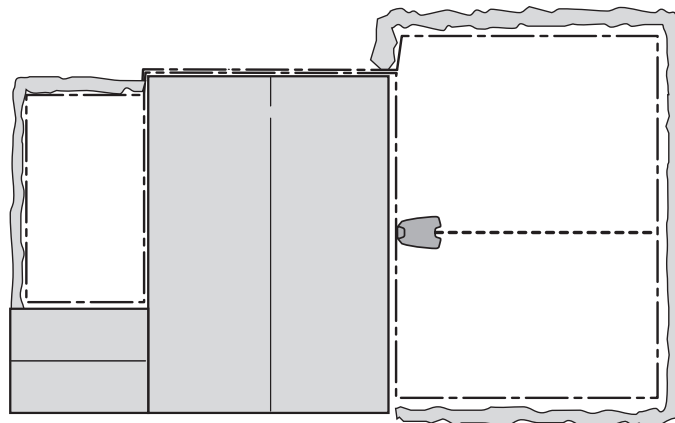
3023-026



3023-027

AIA NÄITED

Ala	500 m ² + 100 m ² teises tööpiirkonnas.
Taimer	R100Li, R100LiC 8.00–20.30 Esmaspäev, teisipäev, neljapäev, reede, laupäev R130Li, R130LiC, R160Li 8.00–18.30 Esmaspäev, teisipäev, neljapäev, reede, laupäev
Muru katvus	Tehaseseade
Märkused	Teist tööpiirkonda niidetakse režiimis <i>Secondary area</i> (<i>Teisene niiduala</i>) kolmapäeviti ja pühapäeviti.



3023-001

8 Hooldamine

Parema töökindluse ja pikema kasutusea tagamiseks kontrollige ja puhastage robotniidukit regulaarselt ja vajaduse korral vahetage välja kulunud osad. *Vt 8.3 Puhastamine lk 64*: lisateave puhastamise kohta.

Robotniiduki kasutamise alguses tuleks lõiketera ketas ja terad kord nädalas üle vaadata. Kui kulumine on sel perioodil olnud väike, võib ülevaatuse välja pikendada.

Lõiketera ketta vaba pöörlemine on väga oluline. Lõiketerade servad ei tohi olla kahjustatud. Lõiketerade kasutusiga on äärmiselt varieeruv ning sõltub näiteks järgnevast.

- Tööaeg ja tööpiirkonna suurus.
- Rohu tüüp.
- Pinnase tüüp.
- Kas tööpiirkonnas asub esemeid nagu kähbid, tuulega alla pudenevad oksad, mänguasjad, tööriistad, kivid, juured jms.

Normaalne kasutusaeg on maksimaalse niiduala puhul 2–6 nädalat, väiksema ala korral vähem. *Vt 8.6 Terad lk 66*: teave lõiketerade vahetamise kohta.

TÄHTIS TEAVE

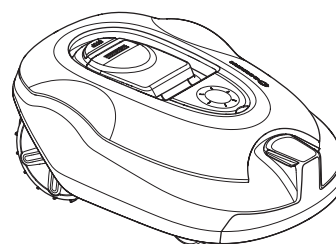
Nüride lõiketeradega töötades on niitmistulemus halvem. Rohu ei lõigata puhtalt ja kulub rohkem energiat, mille tagajärjel ei suuda robotniiduk niita vajaliku suurusega pinda.

8.1 Ladustamine talvel

Robotniiduk

Robotniiduk tuleb enne talveks ärapanekut korralikult puhastada. *Vt 8.3 Puhastamine lk 64*.

Aku parema talitluse ja pikema tööea tagamiseks on ülimalt oluline, et robotniiduki aku on enne talveks hoiundamist täielikult laetud. Asetage avatud luugiga robotniiduk seniks laadimisjaama, kuni ekraanil paistev akuikoon näitab, et aku on täielikult laetud. Seejärel lükake pealüliti asendisse 0.



3018-203

HOOLDAMINE

TÄHTIS TEAVE

Enne talveks hoiundamist tuleb aku täielikult täis laadida. Kui aku pole täielikult laetud, võib see kahjustada saada ning aku teatud osad võivad kasutuks muutuda.

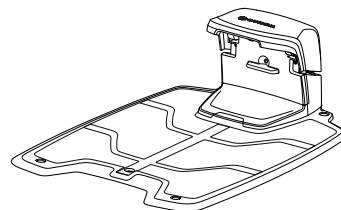
Kontrollige kuluvate osade, nt terade ja esirataste laagrite seisukorda. Vajaduse korral vahetage, et robotniiduk oleks enne järgmist hooaega heas seisukorras.

Hoidke robotniidukit püstises asendis, kõigile neljale jalale toetuvana kuivas ruumis, kus ei ole külmumisohtu.

Laadimisjaam

Hoidke laadimisjaama ja toiteallikat siseruumides. Piirderingi ja juhtkaabli võib maasse jätta. Kaabliotsi tuleb niiskuse eest kaitsta, ühendades need näiteks originaalmuhviga või asetades määrdeainega täidetud anumasse.

Kui laadimisjaama pole võimalik siseruumis hoiendada, peab see olema kogu talve vooluvõrgu, piirdekaabli ja juhtkaabliga ühendatud.



8.2 Pärast talvist ladustamist

Kontrollige, kas robotniiduk, kontaktribad või laadimiskontaktid vajavad enne kasutamist puhastamist. Kui laadimis- või kontaktribad paistavad põlenud või määrdunud, kasutage nende puhastamiseks peent liivapaberit. Veenduge, et robotniiduki kellaeg ja kuupäev on õiged.

8.3 Puhastamine

Robotniiduki puhtana hoidmine on tähtis. Kui robotniidukile on kogunenud palju rohtu, on niidukil raskem kallakutest üles liikuda, jõudlus nõrgeneb ja kulumine suureneb. Soovitatav on kasutada puhastamiseks pehmet harja.

HOOLDAMINE

TÄHTIS TEAVE

Ärge mitte kunagi kasutage robotniiduki puhastamiseks kõrgsurvepesurit või voolavat vett. Ärge kunagi kasutage puhastamiseks lahusteid.

Raam ja löiketera ketas

1. Seadke pealüliti asendisse 0.
2. Kasutage kaitsekindaid.
3. Asetage robotniiduk külili.
4. Puhastage löiketera ketas ja raam näiteks nõudepesuharja abil.

Kui pikad rohukõrred või muud objektid tungivad seadme sisse, võivad need takistada löiketera ketta liikumist. Isegi nõrk pidurdusmõju suurendab energiakulu ja pikendab niitmisaega ning halvimal juhul takistab robotniidukil suure muruplatsi täielikku niitmist.

Raam

Puhastage raami allosa. Kasutage harja või niisket riidelappi.

Rattad

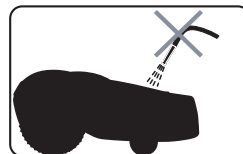
Puhastage esiratta ja tagarataste ümbrus, samuti esiratta klamber.

Korpus

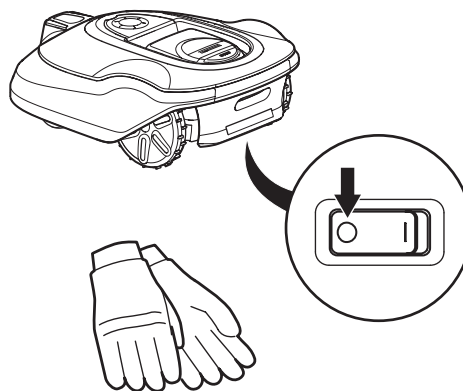
Kasutage korpuse puhastamiseks niisket pehmet käsna või riidelappi. Kui korpus on väga määrdunud, võib vajalikuks osutuda ka seebivee või pesuveeliku kasutamine.

Laadimisjaam

Puhastage laadimisjaama regulaarselt rohust, lehtedest, okstest ja muudest esemetest, mis võivad dokkimist segada.

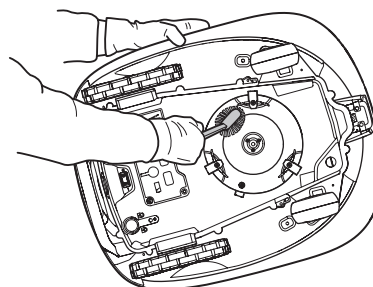


3012-271

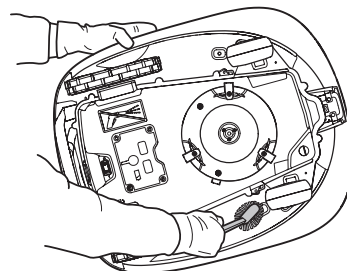


3018-213

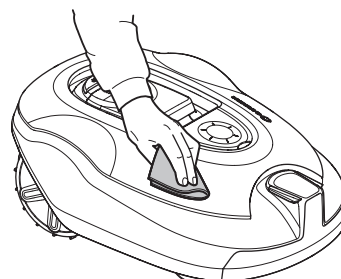
3012-272



3018-227



3018-228



3018-229

HOOLDAMINE

8.4 Transport ja teisaldamine

Kinnitage niiduk transportimise ajaks. On oluline, et robotniiduk oleks transportimise ajal liikumatu (nt ühelt muruplatsilt teisele viimise ajal).

Sisalduvatele liitium-ioonakudele kehtivad ohtlike kaupade veonõuded.

Kommersttranspordi korral, nt kui seda teeb kolmas osapool või ekspediitorid, tuleb järgida pakendamise ja märgistamise erinõudeid.

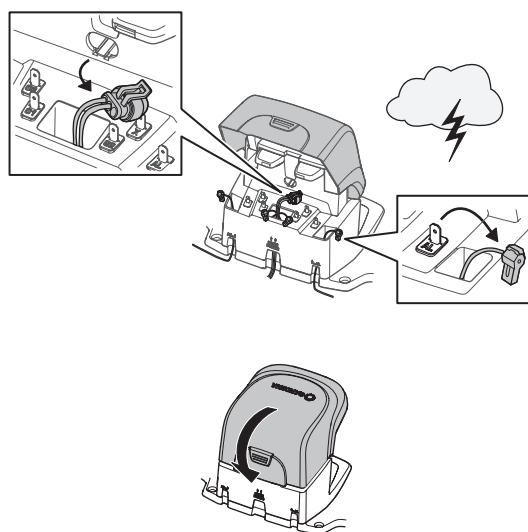
Transportitava eseme ettevalmistamisel tuleb konsulteerida ohtlike materjalide asjatundjaga. Lisaks järgige ka riiklikke eeskirju, mis võivad olla üksikasjalikumad.

Kleepige või katke lahtised kontaktid kinni ja pakkige aku nii, et see püsib pakendis liikumatuna.

8.5 Äikese ajal

Et vähendada robotniiduki ja laadimisjaama elektrikomponentide kahjustamise ohtu, soovitame äikeseohtu korral lahti võtta kõik laadimisjaama ühendused (toide, piirdekaabel ja juhtkaablid).

1. Veenduge, et kaablid oleks märgistatud kaasasolevate märgistega, et lihtsustada uuesti ühendamist. Laadimisjaama ühenduspunktide tähistusteks on AR, AL ja G1.
2. Lahutage lahti kõik kaablid.
3. Ühenduspunktide kaitsmiseks vihma eest sulgege laadimisjaama kate.
4. Kui äikeseoht on möödunud, ühendage uuesti kõik kaablid. Väga oluline on iga kaabli ühendamine täpselt õigesse kohta.



3018-237

8.6 Terad



HOIATUS

Vahetamisel paigaldage alati ainult originaalsed lõiketerad ja kruvid. Ainult lõiketerade vahetamine ja vanade kruvide edasi kasutamine võib põhjustada kruvide kulumist niitmise käigus. Selle tagajärjel võivad lõiketerad niiduki korpuse alt välja paiskuda ja põhjustada raskeid kehavigastusi.

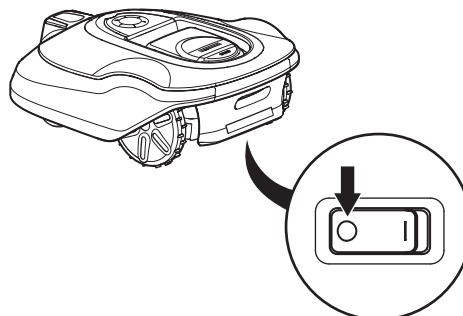
HOOLDAMINE

Robotniidukil on kolm lõiketera, mis on kinnitatud lõiketera ketta külge. Kõik kolm lõiketera ja nende kinnituskruidid tuleb tasakaalustatud lõikesüsteemi tagamiseks välja vahetada samaaegselt.

Kasutage ainult GARDENA originaallõiketeri.

Lõiketera vahetamiseks tehke järgmist.

1. Seadke pealüliti asendisse 0.
2. Kasutage kaitsekindaid.
3. Keerake robotniiduk kummuli.

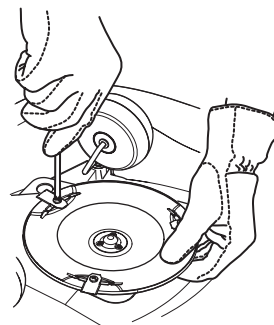


3018-213



3012-272

4. Keerake kolm kruvi lahti. Kasutage lapik- või ristpeakruvikeerajat.
5. Eemaldage tera ja kruvi.
6. Kruvige paika uus tera ja uus kruvi. Veenduge, et lõiketerad saavad vabalt pöörelda.

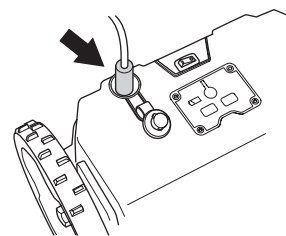


3018-231

8.7 Tarkvara värskendamine

GARDENA robotmuruniidukite omanikud saavad GARDENA veebisaidilt alla laadida regulaarseid tarkvaravärskendusi ja installida need robotmuruniidukitesse. Registreeritud kasutajaid teavitatakse sellest meili teel. Uue tarkvara allalaadimiseks tuleb robotmuruniiduk kaasasoleva USB-kaabli abil arvutiga ühendada.

1. Ühendage oma arvuti ja robotmuruniiduk USB-kaabli abil
 - Eemaldage muruniiduki allosas asuva hooldusliidese kate. Hooldusliides asub pealüliti kõrval.
 - Ühendage USB-kaabel arvuti USB-porti.
 - Ühendage USB-kaabel robotmuruniiduki hooldusliidesesse. USB-kaabli saab ühendada ainult ühel viisil.
2. Lükake pealüliti asendisse 1.
3. Järgige saadetud meilis toodud tarkvara värskendamise juhiseid.
4. Kui muruniiduki programmeerimine on lõpetatud, lahutage USB-kaabel ja pange hooldusliidese kate tagasi. Kui hooldusliidese katte tihend on nähtavalt kahjustatud, tuleb kogu kate välja vahetada. Veenduge, et kate on korralikult suletud.



3018-256

HOOLDAMINE

8.8 Aku

Aku on hooldusvaba, kuid 2 kuni 4 aasta pikkuse piiratud tööeaga.

Aku tööiga sõltub hooaja pikkusest ja sellest, mitu tundi robotniidukit päevas kasutatakse. Pikk hooaeg ja igapäevased pikad töötunnid tähendavad seda, et akut tuleb tihemini vahetada.

Laadige akut ainult komplekti kuuluvas laadimisjaamas. Kasutage alati originaal-toiteallikat. Väärkasutus võib põhjustada elektrilöögi, ülekuumenemise või söövitava vedeliku lekke akust. Elektrolüüdilekke korral loputage vee või neutraliseerimisvahendiga, silmasattumise korral pöörduge arsti poole.

TÄHTIS TEAVE

Ärge püüdke laadida mittetaaslaetavaid patareisid.

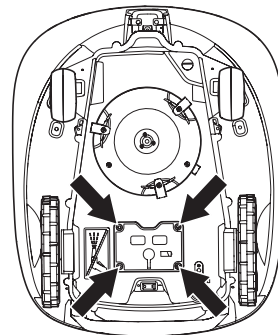
Aku vahetamine

Kui laadimiskordade vahele jäävad tööajad on lühemad kui peaks, annab see märku sellest, et aku tööiga on lõppemas ning see tuleb varsti välja vahetada. Aku on töövõimeline seni, kuni robotniiduk hoiab muru korralikult niidetuna.

TÄHTIS TEAVE

Kasutage alati originaalakusid. Ühilduvus teiste akudega ei ole garanteeritud. Enne aku eemaldamist tuleb seadme elektroide lahutada

1. Seadke pealüliti asendisse 0.
2. Keerake robotniiduk kummuli. Robotniiduki põhja ja näidikukatte kriimustamise vältimiseks asetage niiduk pehmele ja puhtale pinnale.
3. Puhastage akukatte ümbrus.
4. Keerake lahti neli akukatte kinnituskrugi (Torx 20) ja eemaldage akukate.
5. Tõstke aku ettevaatlikult välja ja võtke lahti liitmikud. MÄRKUS! Ärge tõmmake juhtmest. Hoidke liitmikust kinni ja vabastage klamber.
6. Uue originaalaku ühendamiseks suruge liitmikud kokku, kuni need lukustuvad.
7. Asetage aku akuavasse nii, et kleebisega „This side down (See külg allapoole)“ külg on allpool.
8. Paigaldage akukate ilma juhtmeid kinnitamata. Kui akukatte tihend on nähtavalt kahjustunud, tuleb kogu akukate välja vahetada.
9. Keerake akukatte kruvid (Torx 20) ristikululise skeemi järgi ettevaatlikult kinni.



3018-251

9 Veaotsing

Selles peatükis on loetletud erinevad teated, mis võidakse rikke korral kuvada niiduki ekraanile. Iga teate juures on välja toodud ka võimalik põhjus ja tegutsemisjuhised. Selles peatükis kirjeldatakse ühtlasi teatud sümptomeid, millest lähtuda, kui robotniiduk ootuspäraselt ei tööta. Lisasoovitusi selle kohta, kuidas rikke või sümptomite korral toimida, leiate veebisaidilt www.gardena.com.

9.1 Veateated

Selles peatükis on loetletud erinevad teated, mis võidakse rikke korral kuvada niiduki ekraanil. Kui sama teade ilmub sageli, pöörduge GARDENA keskteeninduse poole. Vt *Märgukiri lk 2*.

Teade	Põhjus	Toiming
<i>Wheel motor blocked, left (Vasak rattamootor blok.)</i>	Rohi või mõni muu ese on mähkunud ümber veoratta.	Kontrollige veorattast ja eemaldage rohi või muu ese.
<i>Wheel motor blocked, right (Parem rattamootor blok.)</i>	Rohi või mõni muu ese on mähkunud ümber veoratta.	
<i>Cutting system blocked (Lõikesüsteem blokeerunud)</i>	Rohi või mõni muu ese on mähkunud ümber lõiketera ketta.	
<i>No loop signal (Puudub ringisignaal)</i>	Lõiketera ketas asub veeloigus.	Liigutage robotniidukit ja võimalusel takistage vee kogunemist tööpiirkonda.
	Elektritoide ei ole ühendatud.	Kontrollige seinakontakti ühendust ning seda, kas maalühiskaitse on aktiveerunud.
	Madalpingekaabel on kahjustatud või ühendamata.	Veenduge, et madalpingekaabel on kahjustamata. Samuti kontrollige, kas see on korralikult ühendatud laadimisjaama ja vooluallikaga.
	Piirdekaabel pole laadimisjaamaga ühendatud.	Veenduge, et piirdekaabli konektorid on korralikult laadimisjaama külge paigaldatud. Vt <i>3.5 Piirdekaabli ühendamine lk 27</i> .
	Piirdekaabel on purunenud.	Leidke rikkekoht vt <i>9.5 Piirdekaabli katkestuste otsimine lk 75</i> . Asendage ringi kahjustatud osa uue piirdekaabliga ning kasutage jätkamiseks originaalmuhvi.
	Ökorežiim on sisse lülitatud ja robotniiduk on püüdnud alustada väljaspool laadimisjaama.	Asetage robotniiduk laadimisjaama, vajutage nuppu START ja sulgege luuk. Vt <i>6.8 Settings (Seaded) lk 56</i> .
	Piirdekaabel on ümber saare paigaldatud vales suunas.	Kontrollige, kas piirdekaabel on paigaldatud vastavalt suunistele. Vt <i>3 Paigaldamine lk 15</i> .
	Robotniiduki ja laadimisjaama vaheline ühendus on katkenud.	Asetage robotniiduk laadimisjaama ja tekitage uus ringisignaal vt <i>6.4 Security (Turvalisus) lk 47</i> .
Läheduses on segavad metallobjektid (aiad, terasarmatuur) või maa-alused kaablid.	Proovige piirdekaabel ümber paigutada.	

VEAOTSING

<i>Trapped (Kinni jäänud)</i>	Robotniiduk on kuhugi kinni jäänud.	Vabastage robotniiduk ja kõrvaldage kinnijäämise põhjus.
	Robotniiduk on mitme takistuse taha kinni jäänud.	Veenduge, et poleks takistusi, mis raskendavad robotniiduki liikumist sellesse kohta või sealt tagasi.
<i>Outside working area (Tööpiirkonnast väljas)</i>	Piirdekaabli ühendused laadimisjaamaga on risti.	Kontrollige, kas piirdekaabel on õigesti ühendatud.
	Piirdekaabel on tööpiirkonna servale liiga lähedal.	Kontrollige, kas piirdekaabel on paigaldatud vastavalt suunistele. <i>Vt 3 Paigaldamine lk 15.</i>
	Tööpiirkonnas on piirderingi lähedal liiga suur kallak.	
	Piirdekaabel on ümber saare paigaldatud vales suunas.	
	Läheduses on segavad metallobjectid (aiad, terasarmatuur) või maa-alused kaablid.	Proovige piirdekaabel ümber paigutada.
Robotniidukil on raske eristada signaali lähedalasuva paigaldise signaalist.	Asetage robotniiduk laadimisjaama ja tekitage uus ringisignaali <i>vt 6.4 Security (Turvalisus) lk 47.</i>	
<i>Wrong PIN code (Vale PIN kood)</i>	Sisestatud on vale PIN-kood. Lubatud on viis katset, seejärel lukustatakse klahvistik viieks minutiks.	Sisestage õige PIN-kood. Kui PIN-kood ununes, võtke ühendust GARDENA keskteenindusega. <i>Vt Märjukiri lk 2.</i>
<i>No drive (Vedu puudub)</i>	Robotniiduk on kuhugi kinni jäänud.	Vabastage robotniiduk ja kõrvaldage veo puudumise põhjus. Kui selleks on märg rohi, oodake enne robotniiduki kasutamist, kuni muru on kuivanud.
	Tööpiirkonnas esineb järsk kallak.	Maksimaalne lubatud kallak on 35%. Järsemad kallakud tuleks tööpiirkonnast eraldada. <i>Vt 3.4 Piirdekaabli paigaldamine lk 21.</i>
	Juhtkaabel pole kallakule nurga all paigaldatud.	Kui juhtkaabel kallakule paigaldada, peab see kallaku suhtes nurga alla jääma. <i>Vt 3.6 Juhtkaabli paigaldamine lk 28.</i>
<i>Wheel motor overloaded, right (Parem rattamootor on üle koormatud)</i>	Robotniiduk on kuhugi kinni jäänud.	Vabastage robotniiduk ja kõrvaldage veo puudumise põhjus. Kui selleks on märg rohi, oodake enne robotniiduki kasutamist, kuni muru on kuivanud.
<i>Wheel motor overloaded, left (Vasak rattamootor on üle koormatud)</i>		
<i>Charging station blocked (Laadimisjaam blokeeritud)</i>	Laadimiskontaktide ja kontaktriba vaheline ühendus võib olla nõrk ning robotniiduk on teinud mitu laadimiskatset.	Asetage robotniiduk laadimisjaama ning veenduge, et laadimiskontaktid ja kontaktriba on korralikult ühendatud.
	Robotniidukit takistab võõrkeha.	Eemaldage võõrkeha.
<i>Stuck in charging station (Kinni laadimisjaamas)</i>	Robotniiduki teel on takistus, mis ei lase niidukil laadimisjaamast lahkuda.	
<i>Upside down (Tagurpidi)</i>	Robotniiduk on liiga suurel kallakul või kummuli keeratud.	Keerake robotniiduk õiget pidi.

VEAOTSING

<i>Needs manual charging (Vajab käsitsi laadimist)</i>	Robotniiduk on lülitatud töörežiimile <i>Secondary area (Teisene niiduala)</i> .	Asetage robotniiduk laadimisjaama. See on normaalne, midagi ei ole vaja teha.
<i>Next start hh:mm (Järgmine käivitus tt:mm)</i>	Taimer seadistus ei lase robotniidukil tööd alustada.	Muutke taimer seadistusi. Vt 6.3 <i>Taimer lk 44</i> .
	Robotniiduk on parajasti ooterežiimis.	Robotniiduk peab sõltuvalt mudelist olema iga päev mõned tunnid laadimisjaamas. See on normaalne, midagi ei ole vaja teha.
	Robotniiduki kellaeg on vale.	Seadistage kellaeg. Vt osa <i>Time & date (Kellaeg ja kuupäev)</i> , lk 61.
<i>Empty battery (Tühi aku)</i>	Robotniiduk ei suuda laadimisjaama leida.	Juhtkaabel on katki või pole ühendatud. Aku on vananenud. Laadimisjaama antenn on kahjustatud.
<i>Lifted (Tõstetud)</i>	Tõsteandur on aktiveeritud, kui niiduk jääb kuskile kinni.	Vabastage niiduk.
<i>Collision sensor problem, front/rear (Kokkupõrkeanduri probleem, ees/taga)</i>	Niiduki korpus ei saa oma veermiku ümber vabalt pöörlelda.	Veenduge, et niiduki korpus saab oma veermiku ümber vabalt pöörlelda. Kui probleem jääb alles, nõuab see häireteade volitatud hooldustehniku sekkumist.
<i>Wheel drive problem, right/left (Probleem parema/vasaku rattaga)</i>	Rohi või mõni muu ese on mähkunud ümber veoratta.	Puhastage rattaid ja rataste ümbrust.
<i>Alarm! (Häire!) Mower switched off (Niiduk on välja lülitatud)</i>	Häire aktiveeriti, sest niiduk lülitati VÄLJA.	Reguleerige niiduki ohutustaset menüüs <i>Security (Ohutus)</i> .
<i>Alarm! (Häire!) Mower stopped (Niiduk on seisatud)</i>	Häire aktiveeriti, sest niiduk seisati.	
<i>Alarm! (Häire!) Mower lifted (Niiduk on tõstetud)</i>	Häire aktiveeriti, sest niiduk tõsteti üles.	
<i>Alarm! (Häire!) Mower tilted (Niiduk kallutatud)</i>	Häire aktiveeriti, sest niidukit kallutati.	
<i>Electronic problem (Elektroniline probleem)</i>	Ajutine elektroniline või tarkvaraga seotud probleem niidukil.	Taaskäivitage niiduk. Kui probleem jääb alles, nõuab see häireteade volitatud hooldustehniku sekkumist.
<i>Loop sensor problem, front/rear (Ringianduri probleem, ees/taga)</i>		
<i>Charging system problem (Laadimissüsteemi probleem)</i>		
<i>Tilt sensor problem (Probleem kaldeanduriga)</i>		
<i>Temporary problem (Ajutine probleem)</i>		
<i>Temporary battery problem (Ajutine akuga seotud probleem)</i>	Ajutine elektroniline või tarkvaraga seotud probleem niidukil.	Taaskäivitage niiduk. Ühendage aku lahti ja ühendage seejärel uuesti. Kui probleem jääb alles, nõuab see häireteade volitatud hooldustehniku sekkumist.
<i>Battery problem (Akuga seotud viga)</i>		

VEAOTSING

<i>Charging current too high (Liiga tugev laadimisvool)</i>	Vale või rikkis vooluallikas.	Taaskäivitage niiduk. Kui probleem jääb alles, nõuab see häireteade volitatud hooldustehniku sekkumist.
<i>Connectivity problem (Ühenduvusprobleem)</i>	Probleem võib olla seotud niiduki ühenduvusahela kaardiga.	Taaskäivitage niiduk. Kui probleem jääb alles, nõuab see häireteade volitatud hooldustehniku sekkumist.
<i>Connectivity settings restored (Ühenduvuse seaded taastatud)</i>	Ühenduvuse seaded taastati rikke tõttu.	Kontrollige seadeid ja vajaduse korral muutke neid.
<i>Poor signal quality (Signaali halb kvaliteet)</i>	Niiduki ühenduvuse trükiplaat on paigaldatud tagurpidi või niiduk ise on kaldu või tagurpidi.	Veenduge, et niiduk ei ole tagurpidi või kaldu. Kui niiduk ei ole tagurpidi või kaldu, nõuab see probleem volitatud hooldustehniku sekkumist.

9.2 Teabesõnumid

Allpool on loetletud erinevad teabesõnumid, mis võidakse kuvada robotniiduki ekraanile. Kui sama teade ilmub sageli, pöörduge GARDENA keskteeninduse poole. Kontrollige, kas paigaldamine on teostatud vastavalt kasutusjuhendiile. Pöörduge GARDENA keskteeninduse poole

Teade	Põhjus	Toiming
<i>Low battery (Aku tühi)</i>	Robotniiduk ei suuda laadimisjaama leida.	Veenduge, et laadimisjaam ja juhtkaabel on paigaldatud vastavalt juhisteile. <i>Vt 3 Paigaldamine lk 15.</i>
	Juhtkaabel on katki või pole ühendatud.	Leidke rikkekoht ja parandage.
	Aku on vananenud.	Vahetage aku. <i>Vt Aku vahetamine lk 68</i>
	Laadimisjaama antenn on kahjustatud.	Kontrollige, kas laadimisjaama märgutuli vilgub punaselt. <i>Vt 9.3 Laadimisjaama märgutuli lk 73.</i>
<i>Settings restored (Seaded taastatud)</i>	Kinnitus, et toiming <i>Reset all user settings (Lähtesta kõik kasutajaseaded)</i> on teostatud.	See on normaalne. Midagi ei ole vaja teha.
<i>Guide not found (Juhikut ei leita)</i>	Juhtkaabel ei ole laadimisjaamaga ühendatud.	Veenduge, et juhtkaabli konektor on laadimisjaamaga korralikult ühendatud. <i>Vt 3.6 Juhtkaabli paigaldamine lk 28.</i>
	Juhtkaabel on purunenud.	Leidke rikkekoht. Asendage juhtkaabli kahjustatud osa uue juhtkaabliga ning kasutage jätkamiseks originaalmuhvi.
	Juhtkaabel ei ole piirderingiga ühendatud.	Kontrollige, kas juhtkaabel on piirderingiga korralikult ühendatud. <i>Vt 3.6 Juhtkaabli paigaldamine lk 28.</i> Jätkake originaalmuhvi abil.
<i>Guide calibration failed (Juhiku kalibreerimine ebaõnnestus)</i>	Robotniidukil ei õnnestunud juhtkaablit kalibreerida.	Kontrollige, kas juhtkaablid on paigaldatud vastavalt juhisteile. <i>Vt 3.6 Juhtkaabli paigaldamine lk 28</i>
<i>Guide calibration accomplished (Juhik on kalibreeritud)</i>	Robotniidukil õnnestus juhtkaablit kalibreerida.	Midagi ei ole vaja teha.
<i>Difficult finding home (Raskusi jaama leidmisega)</i>	Robotniiduk on järgnenud piirdekaablile mitu ringi, kuid ei leia laadimisjaama.	Paigaldus on tehtud valesti. <i>Vt osa 3.5 Piirdekaabli ühendamise lk 25.</i>
		Piirdekaabli koridori laiuse seade on vale. <i>Vt osa Laadimisjaama leidmine lk 13.</i>
		Niiduk käivitati teisesel niidualal, kasutades peamise niiduala seadistust.

VEAOTSING

9.3 Laadimisjaama märgutuli

Täielikult toimiva paigalduse korral peab laadimisjaama märgutuli olema püsivalt põlev roheline tuli. Kui ilmub midagi muud, järgige alltoodud tõrkeotsingu juhist.

Paigaldamisel saate abi ka veebisaidilt www.gardena.com. Kui vajate tõrkeotsingul endiselt abi, võtke ühendust GARDENA keskteenindusega. Vt *Märgukiri lk 2*

Tuli	Põhjus	Toiming
<i>Püsivalt põlev roheline tuli</i>	Head signaalid	Midagi ei ole vaja teha
<i>Vilkuv roheline tuli</i>	Signaalid on head ja käivitatud on ECO-režiim.	Midagi ei ole vaja teha. Lisateavet ECO-režiimi kohta vt <i>6.8 Settings (Seeded) lk 56</i> .
<i>Vilkuv sinine tuli</i>	Piirdering pole laadimisjaamaga ühendatud	Veenduge, et piirdekaabli konnectorid on korralikult laadimisjaama külge paigaldatud. Vt <i>3.5 Piirdekaabli ühendamine lk 27</i> .
	Piirderingi katkestus	Leidke rikkekoht. Asendage ringi kahjustatud osa uue piirdekaabliga ja jätkake originaalmuhvi abil.
<i>Vilkuv punane tuli</i>	Laadimisjaama antenni katkestus	Pöörduge GARDENA keskteeninduse poole Vt <i>Märgukiri lk 2</i>
<i>Püsivalt põlev sinine tuli</i>	Nõrk signaal, kuna piirdekaabel on liiga pikk. Max pikkus on 800 meetrit.	Midagi pole vaja teha, kui niiduk töötab ootuspäraselt.
		Lühendage piirdekaablit, vähendades selleks tööpiirkonda või asendage saared tõketega, millega robotniiduk võib kokku põrgata.
<i>Püsivalt põlev punane tuli</i>	Laadimisjaama trükkplaat on kahjustatud	Pöörduge GARDENA keskteeninduse poole Vt <i>Märgukiri lk 2</i>

9.4 Sümptomid

Kui robotniiduk ei tööta ootuspäraselt, järgige alltoodud tõrkeotsingu juhist.

Veebisaidil www.gardena.com on jaotis FAQ (Korduma Kippuvad Küsimused, KKK), kust leiate põhjalikud vastused paljudele sageli esitatavatele küsimustele. Kui te ei leia endiselt rikke põhjust, pöörduge GARDENA keskteeninduse poole. Vt *Märgukiri lk 2*

Sümptomid	Põhjus	Toiming
<i>Robotniidukil on laadimisjaamaga dokkimisel raskusi</i>	Laadimisjaam asub kallaku peal.	Paigaldage laadimisjaam täiesti tasasele pinnale. Vt <i>3.2 Laadimisjaama paigaldamine lk 16</i> .
	Piirdekaabel pole laadimisjaama juures korralikult paigaldatud.	Kontrollige, kas laadimisjaam on paigaldatud vastavalt juhistele. Vt <i>3.2 Laadimisjaama paigaldamine lk 16</i> .

VEAOTSING

<i>Ebaühtlane niitmistulemus</i>	Robotniiduk töötab päevas liiga vähe tunde.	Suurendage tööaega. <i>Vt 6.3 Taimer lk 44.</i> Ei kehti mudelite R100Li, R100LiC kohta. SensorControl tuvastab, et muru on niidetud rohkem kui tegelikult. Suurendage SensorControl'i tundlikkuse astet. Kui sellest pole abi, lülitage SensorControl välja.
	Tööpiirkonna kuju tõttu tuleb teha käsitsi seadistused, et robotniiduk leiaks tee kõigisse kaugetesse piirkondadesse.	Kasutage robotniiduki suunamiseks ühte või mitmesse kaugpiirkonda ka alammenüüd <i>Lawn coverage (Muru katvus)</i> . <i>Vt 6.7 Installation (Paigaldamine) lk 51.</i>
	Tööpiirkond on liiga suur.	Püüdke tööpiirkonda piirata või pikendage tööaega. <i>Vt 6.3 Taimer lk 44.</i>
	Nürid lõiketerad.	Vahetage kõik lõiketerad ja kruvid, et pöörlevad osad oleksid tasakaalus. <i>Vt 8.6 Terad lk 66.</i>
	Rohi koguneb lõiketerade ketta või mootori võlli ümber.	Veenduge, et lõiketera ketta liugplaat pöörleb vabalt ja kergelt. Kui ei, kruvige lõiketera ketas küljest ja eemaldage rohuäägid ja võörkehad. <i>Vt 8.4 Transport ja teisaldamine lk 66.</i>
<i>Robotniiduk töötab valel ajal</i>	Robotniiduki kell vajab seadistamist.	Seadistage õige kellaaeg. <i>Vt 6.8 Settings (Seaded) lk 56.</i>
	Niitmise algus- ja lõpuajad on valed.	Lähtestage niitmise algus- ja lõpuajade seadistused. <i>Vt 6.3 Taimer lk 44.</i>
<i>Robotniiduk vibreerib</i>	Kahjustatud terad viivad lõikesüsteemi tasakaalust välja.	Kontrollige terasid ja kruvisid ning vahetage need vajaduse korral välja. <i>Vt 8.6 Terad lk 66.</i>
	Kui mitu tera asuvad samas asendis, viib see lõikesüsteemi tasakaalust välja.	Veenduge, et iga kruviga on kinnitatud vaid üks tera.
	Kasutatakse GARDENA lõiketerade erinevaid (erineva paksusega) versioone.	Kontrollige, kas kasutatakse erineva versiooni lõiketerasid.
<i>Robotniiduk liigub, aga lõiketerade ketas ei pöörle</i>	Robotniiduk järgib laadimisjaama leidmiseks alati juhtkaablit.	See on normaalne, midagi ei ole vaja teha.
	Robotniiduk otsib juhtkaablit või piirdekaablit ja aku laetuse tase on väga madal.	See on normaalne, midagi ei ole vaja teha.
<i>Robotniiduki kahe laadimise vahele jäävad tavalisest lühemad niitmisperioodid</i>	Rohuäägid või võörkehad blokeerivad lõiketera ketast.	Eemaldage ja puhastage lõiketera ketas. <i>Vt 8.3 Puhastamine lk 64.</i>
	Aku on vananenud.	Pöörduge GARDENA keskteeninduse poole. <i>Vt Märgukiri lk 2</i>
<i>Nii niitmise- kui ka laadimisajad on tavapärasest lühemad</i>	Aku on vananenud.	

9.5 Piirdekaabli katkestuste otsimine

Piirdekaabli katkestuste põhjuseks on enamasti kogemata põhjustatud füüsilised kahjustused, nt vigastamine aias labidaga kaevates. Riikides, kus maapind külmub, võivad kaablit vigastada ka teravad liikuvad kivid. Kaabel võib katkeda ka liigse pingutamise tõttu paigaldamisel.

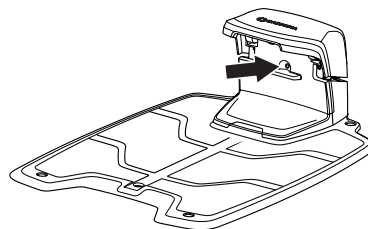
Muru niitmine väga madalaks kohe pärast kaabli paigaldamist võib kaabli isolatsiooni kahjustada. Teatud isolatsioonikahjustused võivad põhjustada häireid alles mitu nädalat või kuud hiljem.

Piirdekaabli vigane jätkamine võib samuti põhjustada häireid esimestel nädalatel pärast jätkukoha tekitamist. Vigase jätkukoha põhjuseks võib olla näiteks see, kui originaalmuhvi ei surutud tangidega piisavalt kõvasti kinni või kui kasutati originaalmuhvist madalama kvaliteediga muhvi. Enne tõrkeotsinguga jätkamist kontrollige kõiki teile teadaolevaid jätkukohti.

Kaabli katkestuskoha leidmiseks tuleb ringi seda kaablilõiku, kus katkestuskoht võib asuda, järk-järgult poolitada, kuni alles jääb ainult väga väike lõik.

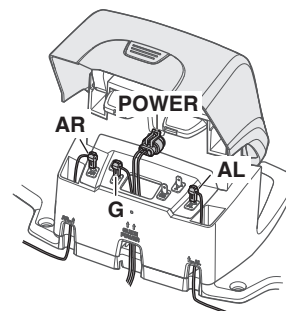
Järgnev meetod ei toimi, kui sisse on lülitatud ECO-režiim. Veenduge, et ECO-režiim on välja lülitatud. Vt 6.8 *Settings (Seaded)* lk 56.

1. Veenduge, et laadimisjaama märgutuli vilgub siniselt, kuna see viitab piirderingi katkestusele. Vt 9.3 *Laadimisjaama märgutuli* lk 73.



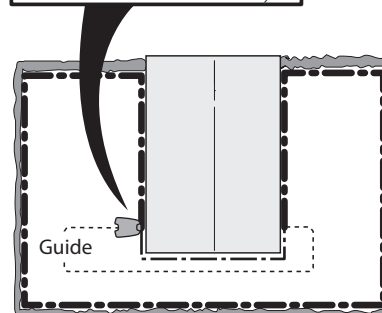
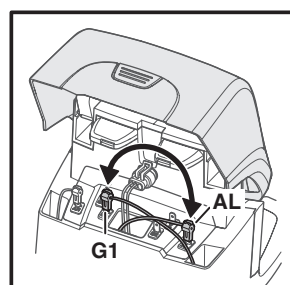
3018-216

2. Veenduge, et piirdekaabli ühendused laadimisjaamaga on korralikult tehtud ja kahjustamata. Kontrollige, kas laadimisjaama märgutuli vilgub endiselt siniselt.



3018-224

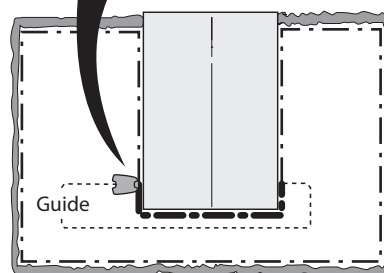
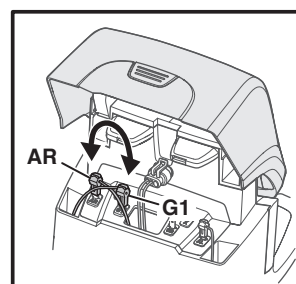
3. Vahetage laadimisjaamas juhtkaabli ja piirdekaabli ühendused.
 - a) Vahetage ühendused AL ja G1. Kui märgutuli süttib püsivalt roheliselt, asub katkestus piirdekaablis kusagil ühenduse AL ning selle punkti vahel, kus juhtkaabel piirdekaabliga ühendub (must jäme joon joonisel).



3018-225

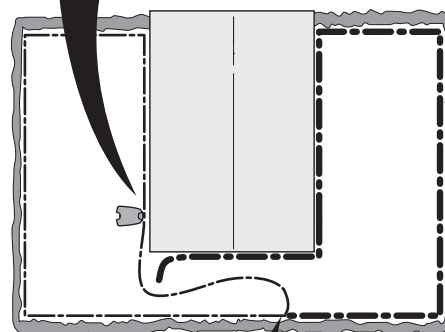
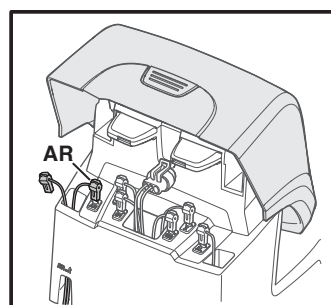
VEAOTSING

b) Pange AL ja G1 tagasi algsele asukohta. Seejärel vahetage ühendused AR ja G1. Kui märgutuli süttib püsivalt roheliselt, asub katkestus piirdekaablis kusagil ühenduse AR ning selle punkti vahel, kus juhtkaabel piirdekaabliga ühendub (must jäme joon joonisel).

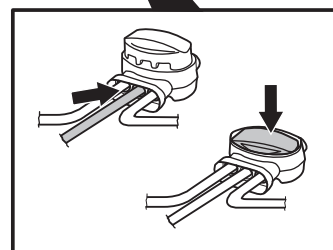


3018-232

4. a) Eeldage, et märgutuli süttib eespool kirjeldatud testis 3a) püsivalt roheliselt. Seadistage kõik ühendused nii, nagu need algsest olid. Seejärel ühendage AR lahti. Ühendage uus ringikaabel AR-iga. Ühendage uue ringikaabli teine ots kuskile paigaldise keskele.



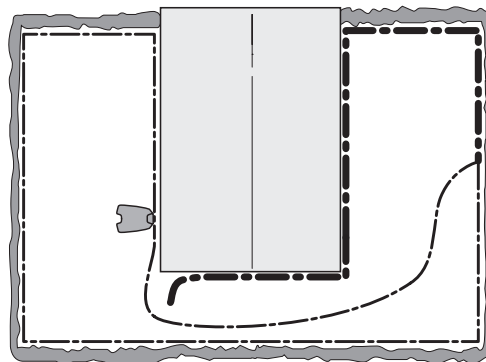
Kui märgutuli on roheline, asub katkestus kaablis kusagil ühendamata otsa ja uue kaabli ühenduskoha vahel (must jäme joon alltoodud joonisel).



3018-233

VEAOTSING

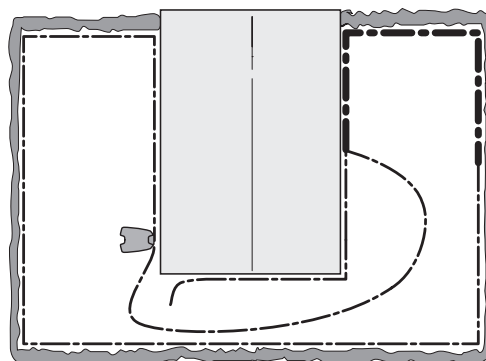
Sellisel juhul viige uue kaabli ühenduskoht ühendamata otsale lähemale (ligikaudu kahtlusaluse kaabli lõigu keskohta) ning kontrollige uuesti, kas märgutuli on roheline.



3023-029

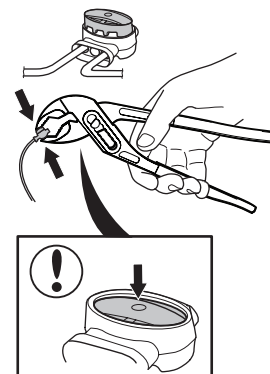
Jätkake toimingut, kuni vilkuva sinise ja püsivalt põleva rohelise tule vahele on jäänud vaid väga lühike kaabli lõik.

b) Kui märgutuli on eespool kirjeldatud testis 3b) püsivalt roheline, teostage analoogne test, kuid ühendage uus piirdekaabel hoopis AL-iga.



3023-030

5. Kui katkestuskoht on leitud, tuleb kahjustatud osa uue kaabliga asendada. Kui piirdekaablit on võimalik lühendada, võib kahjustatud osa ära lõigata. Kasutage alati originaalmuhve.



3012-1323

TEHNILISED ANDMED

10 Tehnilised andmed

Andmed	GARDENA R100Li, R100LiC	GARDENA R130Li, R130LiC	GARDENA R160Li
Mõõtmed			
Pikkus	63 cm	63 cm	63 cm
Laius	51 cm	51 cm	51 cm
Kõrgus	25 cm	25 cm	25 cm
Mass	9,8 kg	9,8 kg	9,8 kg
Elektrisüsteem			
Spetsiaalne liitiumioonaku	Liitiumioonaku, 18 V, DC/2, 1Ah, tootenumber 584 85 28-01	Liitiumioonaku, 18 V, DC/2, 1Ah, tootenumber 584 85 28-01	Liitiumioonaku, 18 V, DC/2, 1Ah, tootenumber 584 85 28-01
Toiteallikas	100–240 V/28 V DC	100–240 V/28 V DC	100–240 V/28 V DC
Madalpingekaabli pikkus	10 m	10 m	10 m
Keskmine energiatarve maksimaalse kasutamise korral	7,3 kWh kuus tööpiirkonnas suurusega 1000 m ²	8,2 kWh kuus tööpiirkonnas suurusega 1300 m ²	10 kWh kuus tööpiirkonnas suurusega 1600 m ²
Laadimisvool	Alalisvool, 1,3A	Alalisvool, 1,3A	Alalisvool, 1,3A
Keskmine laadimisaeg	60 minutit	60 minutit	60 minutit
Keskmine niitmisaeg	65 minutit	65 minutit	65 minutit
Müraheitmed, mida on keskkonnas mõõdetud helivõimsusena*			
Mõõdetud helivõimsuse tase **	58 dB(A)	58 dB(A)	58 dB(A)
Garanteeritud helivõimsuse tase	60 dB(A)	60 dB(A)	60 dB(A)
Helirõhu tase masina kasutaja kõrva juures***	47 dB(A)	47 dB(A)	47 dB(A)
Niitmise			
Lõikesüsteem	Kolm pöördteljega lõiketera	Kolm pöördteljega lõiketera	Kolm pöördteljega lõiketera
Teramootori kiirus	2300 p/min	2300 p/min	2300 p/min
Energia tarve niitmise ajal	25 W +/- 20 %	25 W +/- 20 %	25 W +/- 20 %
Lõikekõrgus	2-6 cm	2-6 cm	2-6 cm
Niitmislaius	22 cm	22 cm	22 cm
Kitsaim võimalik läbikäik	60 cm	60 cm	60 cm
Niiduala maksimaalne nurk	35 %	35 %	35 %
Piirdekaabli maksimaalne nurk	15 %	15 %	15 %
Piirdekaabli maksimaalne pikkus	800 m	800 m	800 m
Juhtkaabli maksimaalne pikkus	400 m	400 m	400 m
Tööjõudlus	1000 m ² +/- 20 %	1300 m ² +/- 20 %	1600 m ² +/- 20 %
IP klassifikatsioon			
Robotniiduk	IPX4	IPX4	IPX4
Laadimisjaam	IPX1	IPX1	IPX1
Toiteallikas	IPX4	IPX4	IPX4

* Müraemissioon ümbritsevasse keskkonda, mõõdetud helivõimsuse tasemenähtena (L_{WA}) vastavalt EÜ direktiivile 2000/14/EÜ. Garanteeritud helivõimsuse tase hõlmab kõrvalekaldeid tootmises ja kõrvalekaldeid testkoodist 1–3 dB(A).

Deklareeritud müratase vastab standardile EN 50636-2-107:2015

** Müraheitme mõõtemääramatus K_{WA} , 2 dB (A)

*** Helirõhutase mõõtemääramatus K_{PA} , 2-4 dB (A)

Pole võimalik tagada täielikku ühilduvust robotniiduki ja teist tüüpi traadita süsteemide vahel, milleks võivad olla kaugjuhtimispuldid, raadiosaatjad, silmusvõimendid, maa-alused elektrilised loomapiirded vms.

11 Garantiitingimused

GARDENA garanteerib selle toote funktsionaalsuse vähemalt kaheks aastaks (ostukuupäevast alates).
Garantii katab tõsised materjali- või tootmisvead.
Garantiiperioodi ajal asendame teie toote või remondime selle tasuta, kui täidetud on järgmised tingimused.

- Robotniidukit ja laadimisjaama on kasutatud ainult vastavalt kasutusjuhendis toodud juhistele.
- Kasutajad või volitamata kolmandad isikud pole üritanud toodet iseseisvalt remontida.

Garantii alla mittekuuluvad vead on näiteks järgmised.

- Robotniiduki põhja alt sisseimbunud vee põhjustatud kahjustused. Selliste kahjustuste põhjustajaks on tavaliselt pesu- või niisutussüsteemid või tööpiirkonnas olevad augud/lohud, kuhu koguneb vihmavesi.
- Kahjustused, mille põhjuseks on välgulöök.
- Aku valest hoiundamisest või käsitlemisest põhjustatud kahjud.
- Kahjustused, mis on tekkinud seetõttu, et pole kasutatud GARDENA originaalakut.
- GARDENA originaalvaruosade ja -tarvikute (nt lõiketerade ja paigaldusmaterjali) mittekasutamisest põhjustatud kahjustused.
- Piirdekaabli kahjustused.

Lõiketerasid käsitletakse kuluosadena ning neile garantii ei laiene.

Kui teie GARDENA robotniidukil tekib tööhäire, pöörduge lisajuhiste saamiseks GARDENA keskteeninduse poole (vt *Märgukiri lk 2*). Kui võtate ühendust GARDENA keskteenindusega, hoidke palun käepärast masina ostutšekk ja robotniiduki seerianumber.



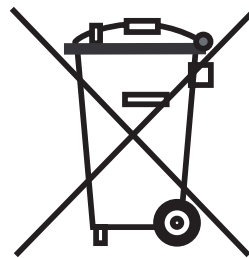
KESKKONNATEAVE

12 Keskkonnateave

GARDENA robotniidukil või selle pakendil asuv sümbol tähistab seda, et antud tootest ei tohi vabaneda koos olmeprügiga. Selle asemel tuleb toode toimetada vastavasse jäätmekäitluskeskusesse, kus toimub toote elektroonikakomponentide ja akude ringlussevõtt. Aku demonteerimine *Vt Aku vahetamine lk 68*.

Hoolitsedes toote eest õigel viisil aitate vähendada võimalikke negatiivseid mõjusid keskkonnale ja inimestele, mis võivad avalduda toote vale käitlemise korral.

Lisateabe saamiseks toote ringlussevõtu kohta pöörduge vastava kohaliku ametkonna, jäätmekäitlusettevõtte või toote müünud kaupluse poole.



8032-019



EÜ VASTAVUSDEKLARATSIOON

13 EÜ vastavusdeklaratsioon

EÜ vastavusdeklaratsioon (kehtib ainult Euroopa mudelitele)

Husqvarna AB, SE-561 82 Huskvarna, Rootsi, tel: +46-36-146500, kinnitab käesolevaga ainuvastutusel, et robotniidukid **GARDENA R100Li**, **GARDENA R100LiC**, **GARDENA R130Li**, **GARDENA R130LiC**, **GARDENA R160Li** seerianumbritega alates 2015. aasta 44. nädalast ja edasi (aastaarv ja sellele järgnev seerianumber on selgelt märgitud mudeli andmesildile) vastavad järgmiste NÕUKOGU DIREKTIIVIDE nõuetele.

- Masinadirektiiv **2006/42/EÜ**.
 - Elektriliste akutoitega robotniidukite erinõuded **EN 50636-2-107: 2015**
 - Elektromagnetväljad **EN 62233: 2008**.
- Direktiiv teatavate ohtlike ainete kasutamise piiramise kohta **2011/65/EÜ**.
- Direktiiv välitingimustes kasutatavate seadmete müra kohta **2000/14/EÜ**.
Müra ja niitmislaiust puudutavad andmed leiata peatükist „Tehnilised andmed”. Teavitatud asutus 0404, SMP Svensk Maskinprovning AB, Box 7035, SE 750 07 Uppsala, Sweden, on esitanud vastavushindamisega seonduva aruande, nagu on nõutud nõukogu 8. mai 2000. aasta müradirektiivi 2000/14/EÜ VI lisas. Serdi number on: 01/901/259 GARDENA R100Li, R100LiC, R130Li, R130LiC, R160Li
- Elektromagnetilise ühilduvuse direktiiv **2014/30/EÜ** koos kohaldatavate lisadega.
Rakendatud on järgmisi standardeid:
 - **EN 61000-6-3:2007/A1:2011** (emissioon).
 - **EN 61000-6-1:2007** (immuunsus).

Huskvarna, 26. oktoober 2015



Eric Stegemyr

Elektriseadmete valdkonna asepresident
Elektriseadmete valdkonna arendusdirektor
(Husqvarna AB volitatud esindaja, kes vastutab tehnilise dokumentatsiooni eest)





ORIGINAALJUHEND

Jätame endale õiguse teha muudatusi ilma etteteatamata.
Autoriõigus © 2015 GARDENA Manufacturing GmbH. Kõik õigused
kaitstud.

115 78 08-63