

Manual do operador

SILENO city, smart SILENO city



gardena.com



ÍNDICE

1 Introdução

- 1.1 Memorando..... 3
- 1.2 Descrição do produto..... 3
- 1.3 Vista geral do produto..... 5
- 1.4 Símbolos no produto..... 6

2 Segurança

- 2.1 Definições de segurança..... 7
- 2.2 Instruções de segurança gerais..... 7
- 2.3 Instruções de segurança para funcionamento..... 8

3 Instalação

- 3.1 Apresentação..... 11
- 3.2 Preparativos..... 11
- 3.3 Estação de carregamento..... 12
- 3.4 Carregamento da bateria..... 15
- 3.5 Cabo delimitador..... 15
- 3.6 Ligar o fio de limite..... 19
- 3.7 Instalação do cabo guia..... 20
- 3.8 Verificar a instalação..... 22
- 3.9 Primeiro arranque e calibração do fio de guia..... 22
- 3.10 Painel de controlo..... 22
- 3.11 Estrutura do menu..... 23
- 3.12 Programar..... 24
- 3.13 Smart System..... 26
- 3.14 Configurações..... 27
- 3.15 Descrição geral da estrutura do menu..... 32
- 3.16 Descrição geral da estrutura do menu..... 33
- 3.17 Exemplos de esquemas de jardins..... 34

4 Funcionamento

- 4.1 O botão ON/OFF..... 38
- 4.2 Para ligar o robô corta-relva..... 38
- 4.3 Modos operacionais..... 38
- 4.4 Parar..... 39
- 4.5 Desligue..... 39
- 4.6 Programar e Em espera..... 39
- 4.7 Carregar uma bateria descarregada..... 40
- 4.8 Ajustar a altura de corte..... 40

5 Manutenção

- 5.1 Introdução - manutenção..... 42
- 5.2 Limpar o robô corta-relva..... 42
- 5.3 Substituir as lâminas..... 43
- 5.4 Atualização de software..... 43
- 5.5 Bateria..... 43
- 5.6 Revisão durante o Inverno..... 44

6 Resolução de problemas

- 6.1 Introdução - resolução de problemas..... 45
- 6.2 Mensagens de erro..... 45

- 6.3 Mensagens de informação..... 49
- 6.4 Luz indicadora na estação de carga..... 50
- 6.5 Sintomas..... 51
- 6.6 Encontrar ruturas no fio de laço..... 52

7 Transporte, armazenamento e eliminação

- 7.1 Transporte..... 55
- 7.2 Armazenamento durante o inverno..... 55
- 7.3 Após o armazenamento durante o inverno..... 55
- 7.4 Informação ambiental..... 55
- 7.5 Remoção da bateria para reciclagem..... 55

8 Especificações técnicas

- 8.1 Especificações técnicas..... 56

9 Garantia

- 9.1 Termos da garantia..... 58

10 Declaração CE de conformidade

- 10.1 Declaração CE de conformidade..... 59

1 Introdução

1.1 Memorando

Número de série:	
Código PIN:	
Chave de registo do produto:	

A chave de registo do produto é um documento importante e deve ser guardada num local seguro. Esta chave é necessária, por exemplo, para registar o produto no website da GARDENA ou para desbloquear o robô corta-relva em caso de perda do código PIN. A chave de registo do produto é fornecida num documento separado na embalagem do produto.

Se o robô corta-relva for roubado, é importante que notifique GARDENA. Contacte o representante local da GARDENA e forneça o número de série do robô corta-relva, para que este possa ser registado como roubado numa base de dados internacional. Este é um passo importante na proteção contra o roubo de robô corta-relvas porque reduz o interesse na compra e venda de robô corta-relvas roubados.

O número de série do produto tem 9 dígitos e está indicado na etiqueta de tipo e na embalagem do produto.

www.gardena.com

1.2 Descrição do produto

Parabéns pela sua escolha de um produto de qualidade excepcionalmente elevada. Para obter os melhores resultados do corta-relva robótico GARDENA, é necessário conhecer o seu funcionamento. Este Manual do Utilizador contém informações importantes sobre o corta-relva robótico, a forma como deve ser instalado e como utilizá-lo. Para completar as informações contidas neste manual do utilizador, estão disponíveis vídeos informativos com instruções no website da GARDENA, em www.gardena.com.

Esteja consciente de que o operador é responsável por acidentes e situações que possam representar perigo de danos pessoais ou materiais a terceiros.

A GARDENA tem uma política de desenvolvimento contínuo dos seus produtos e reserva-se o direito de introduzir modificações no seu design, aspeto e funcionamento, sem aviso prévio.

1.2.1 Capacidade

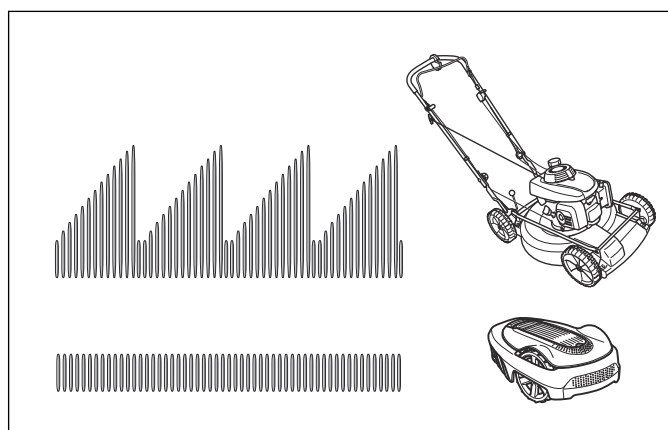
Recomendamos a utilização do corta-relva robótico para tamanhos de relva até à capacidade máxima indicada na secção *Especificações técnicas na página 56*.

O tamanho da área que o robô corta-relva consegue manter cortada depende principalmente da condição das lâminas e do tipo, do crescimento e da humidade da relva. A forma do relvado também é importante. Se o jardim for constituído principalmente por áreas de relvado abertas, o robô corta-relva consegue cortar mais por hora do que se o jardim for composto por vários relvados pequenos, separados por árvores, canteiros de flores e passagens.

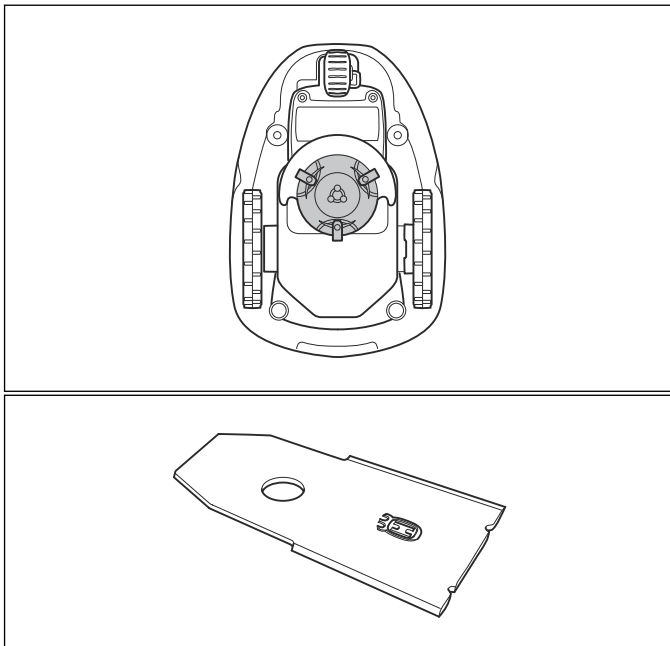
Um robô corta-relva totalmente carregado corta durante 60 a 80 minutos dependendo do estado da bateria e da relva. Em seguida, o corta-relva robótico fica a carregar durante 60 a 70 minutos. O tempo de carregamento pode variar, dependendo de fatores, como a temperatura ambiente.

1.2.2 Técnica de corte

O sistema do robô corta-relva é baseado num princípio eficiente e economizador de energia. Ao contrário de muitos corta-relvas normais, o robô corta-relva corta a relva em vez de a arrancar. Esta técnica de corte frequente melhora a qualidade da relva. Não é necessária qualquer recolha de relva e os pequenos pedaços de relva cortada reduzem a necessidade de fertilizantes. Além disso, é um corta-relva sem emissões, conveniente e o seu relvado parecerá sempre bem tratado.



Recomendamos que deixe o robô corta-relva cortar a relva sobretudo em tempo seco, para obter o melhor resultado possível. O robô corta-relva também pode cortar à chuva; no entanto, a relva molhada cola-se facilmente ao robô corta-relva e o risco de escorregar em declives íngremes é maior.



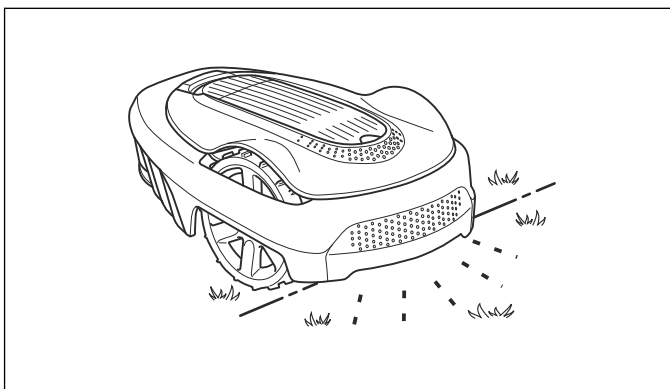
As lâminas devem estar em boas condições para obter o melhor resultado de corte. Para manter as lâminas afiadas durante o máximo tempo possível, é importante manter o relvado livre de ramos, pedras pequenas e outros objetos.

Substitua as lâminas regularmente para obter o melhor resultado de corte. Consulte o capítulo *Substituir as lâminas na página 43*.

1.2.3 Método de trabalho

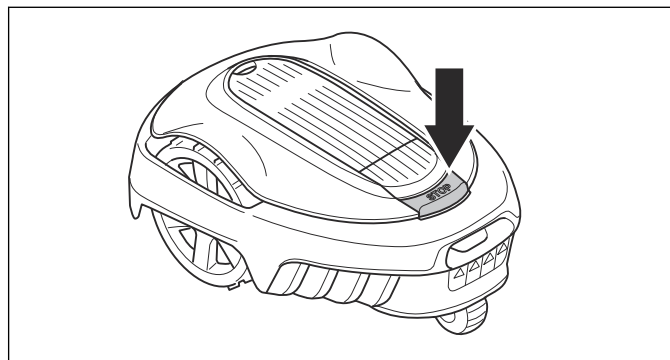
O robô corta-relva corta a relva automaticamente. O aparelho alterna continuamente entre corte e carregamento.

Quando o corpo do robô corta-relva embate contra um obstáculo ou se aproxima de um cabo delimitador, faz marcha-atrás e escolhe uma nova direção. Os sensores na parte da frente e na parte de trás detetam quando o corta-relva robótico se aproxima do cabo delimitador. A parte da frente do robô corta-relva passa sempre pelo cabo delimitador a uma distância específica antes de o robô corta-relva voltar para trás. Se necessário, a distância pode ser alterada para se adaptar à instalação.



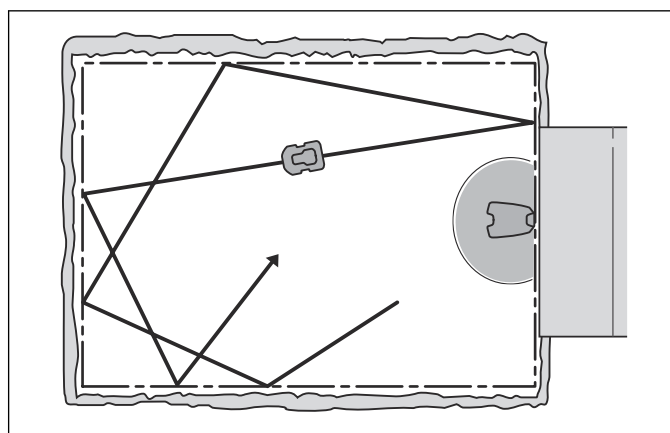
O botão **STOP** na parte superior do robô corta-relva é utilizado para impedir que o robô corta-relva funcione fora da relva. O botão **STOP** também tem de ser premido se o robô corta-relva estiver num estado ativo, mas imobilizado na estação de carga. Depois de premir

o botão **STOP**, é possível premir o teclado e, por exemplo, aceder ao menu ou alterar o modo de funcionamento. Para que seja possível arrancar de novo, o código PIN tem de ser introduzido e confirmado premindo o botão **OK**. O código PIN, juntamente com o botão **Start**, funciona como inibidor de arranque.



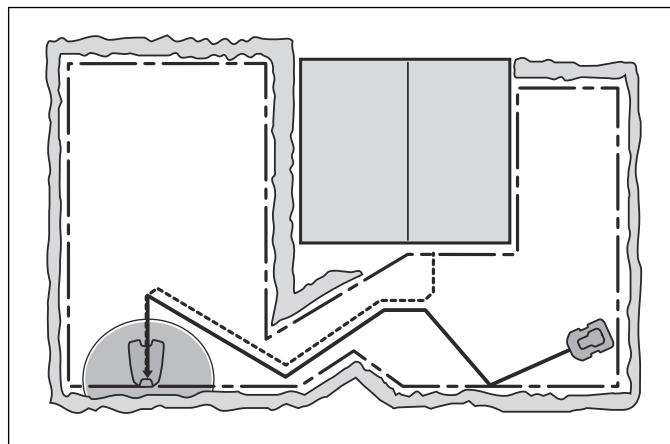
1.2.4 Padrão de movimento

O padrão de movimento do robô corta-relva é aleatório, o que significa que um padrão de movimento nunca é repetido. Com este sistema de corte, a relva é cortada uniformemente, sem linhas de corte do robô corta-relva.

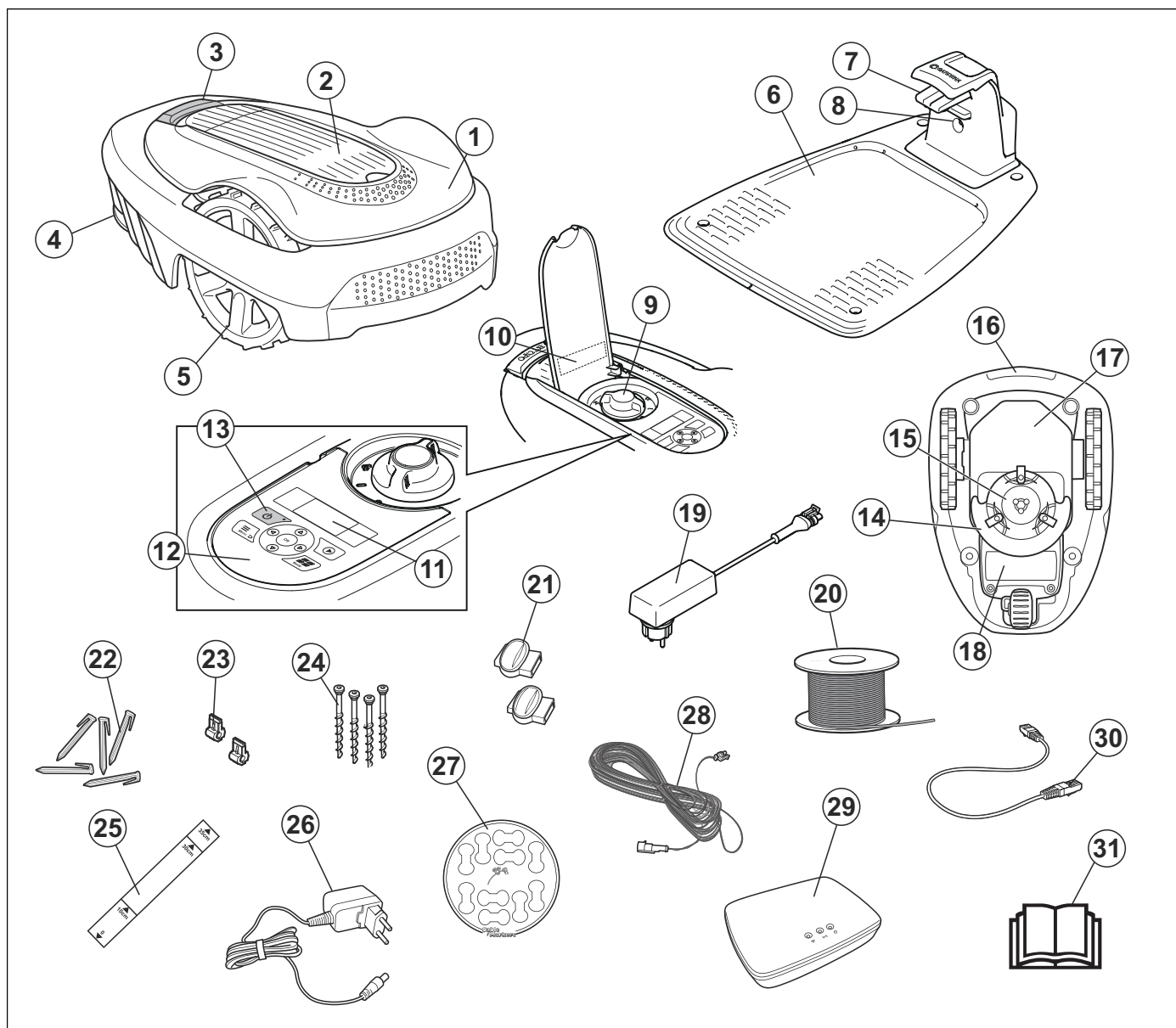


1.2.5 Encontrar a estação de carga

O cortador de relva robótico funciona de forma irregular até alcançar o fio de guia. Em seguida, segue o fio de guia até à estação de carga. O fio de guia é um fio que é colocado desde a estação de carregamento até, por exemplo, a uma parte afastada da área de trabalho ou através de uma passagem estreita. Está ligado ao cabo delimitador e permite ao robô corta-relva encontrar uma estação de carregamento mais fácil e rapidamente.



1.3 Vista geral do produto



Os números na figura representam:

1. Corpo
2. Cobertura do visor e do teclado
3. Botão STOP
4. Roda traseira
5. Rodas dianteiras
6. Estação de carga
7. Faixas de contacto
8. LED para verificação do funcionamento da estação de carga e do cabo delimitador
9. Ajuste da altura de corte
10. Placa de tipo
11. Visor
12. Teclado
13. Botão ON/OFF
14. Sistema de corte
15. Disco da lâmina
16. Punho
17. Caixa do chassi com o sistema elétrico, a bateria e os motores
18. Cobertura da bateria
19. Transformador (a aparência do transformador pode variar dependendo do mercado)
20. Fio de laço para o laço de limite e o fio de guia
21. Acopladores para o fio de laço
22. Cavilhas de fixação
23. Conector para o fio de laço
24. Parafusos para fixar a estação de carga
25. Instrumento de medição para ajudar a instalar o cabo delimitador (o instrumento de medição é desprendido da caixa)
26. fonte de alimentação da porta de ligação Smart (apenas para smart SILENO city)
27. Marcadores de cabos
28. Cabo de baixa tensão
29. porta de ligação Smart (apenas para smart SILENO city)
30. cabo LAN para a porta de ligação Smart (apenas para smart SILENO city)
31. Manual do Utilizador e Guia de referência rápida

1.4 Símbolos no produto

Estes símbolos podem ser encontrados no robô corta-relva. Estude-os com atenção.

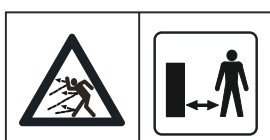


AVISO: Leia as instruções do utilizador antes de operar o robô corta-relva.



AVISO: Utilize o dispositivo de desativação antes de realizar tarefas ou de elevar a máquina.

Só é seguro proceder à inspeção ou manutenção do robô corta-relva quando este estiver desativado. O robô corta-relva está desativado quando a luz do botão **ON/OFF** não estiver acesa.



AVISO: Mantenha uma distância de segurança da máquina durante o funcionamento. Mantenha as mãos e os pés afastados das lâminas rotativas.



AVISO: Não se ponha em cima da máquina. Nunca coloque as mãos ou os pés perto ou debaixo da máquina.



Este produto está em conformidade com as Diretivas da CE aplicáveis.



Emissões de ruído para o ambiente. As emissões do produto estão indicadas em *Especificações técnicas na página 56* e na etiqueta de tipo.



Não é permitido eliminar este produto como lixo doméstico normal. Certifique-se de que o produto é reciclado de acordo com os requisitos legais locais.



O cabo de baixa tensão não pode ser encurtado, aumentado nem unido.

Não utilize um aparador perto do cabo de baixa tensão. Tenha cuidado ao aparar rebordos onde possam existir cabos.

Opere o dispositivo de desativação antes de utilizar ou levantar o produto.

2 Segurança

2.1 Definições de segurança

Os avisos, as precauções e as notas são utilizados para indicar partes especialmente importantes do manual do utilizador.



ATENÇÃO: Utilizado no caso de existir risco de ferimento ou morte para o utilizador ou transeuntes, se não forem respeitadas as instruções do manual.



CUIDADO: Utilizado se existir risco de danos para o produto, para outros materiais ou para a

área adjacente, se não forem respeitadas as instruções do manual.

Nota: Utilizado para disponibilizar informações adicionais necessárias numa determinada situação.

2.2 Instruções de segurança gerais

Para facilitar a utilização do Manual do Utilizador, é utilizado o seguinte sistema:

- O texto em *itálico* indica que o texto é apresentado no visor do robô corta-relva ou é uma referência a outra secção do Manual do Utilizador.
- O texto escrito a **negrito** é um dos botões do teclado do robô corta-relva.
- O texto escrito em **MAIÚSCULAS** e *itálico* refere-se à posição dos diferentes modos de funcionamento no robô corta-relva.

2.2.1 IMPORTANTE. LEIA ATENTAMENTE ANTES DA UTILIZAÇÃO. MANTENHA PARA REFERÊNCIA FUTURA

O operador é responsável por acidentes e situações que representem perigo de danos a terceiros ou materiais.

Esta ferramenta não pode ser utilizada por pessoas (incluindo crianças) com capacidades físicas, sensoriais ou mentais reduzidas, ou falta de experiência e conhecimentos, exceto se sob vigilância ou depois de terem recebido instruções acerca do uso da mesma por parte de alguém responsável pela sua segurança. As crianças devem ser vigiadas para garantir que não brincam com a ferramenta.

Este equipamento pode ser utilizado por crianças a partir dos 8 anos de idade e por pessoas com capacidades físicas, sensoriais ou mentais reduzidas, ou falta de experiência e conhecimentos, desde que as mesmas se encontrem sob supervisão ou tenham recebido instruções acerca da utilização segura do equipamento e compreendam os perigos envolvidos. As normas locais podem restringir a idade do utilizador. As tarefas de limpeza e manutenção não devem ser efetuadas por crianças sem a devida supervisão.

Nunca ligue o transformador a uma tomada se a ficha ou o fio estiverem danificados. Um fio danificado ou gasto aumenta o risco de choque elétrico.

Carregue a bateria apenas com a estação de carga incluída. A utilização incorreta pode provocar choque elétrico, sobreaquecimento ou fuga de líquido corrosivo proveniente da bateria. Em caso de fuga de eletrólito, lave a zona afetada com água/agente neutralizante e procure assistência médica se a substância entrar em contacto com os olhos.

Utilize apenas pilhas originais recomendadas pelo fabricante. A segurança do produto não pode ser garantida com pilhas que não sejam originais. Não utilize pilhas não recarregáveis.

Para remover a bateria, é necessário desligar o equipamento da rede elétrica.



ATENÇÃO: O robô corta-relva pode ser perigoso se for utilizado de forma incorreta.



ATENÇÃO: Nunca utilize o robô corta-relva se estiverem pessoas, em especial crianças, ou animais de estimação na área de corte.

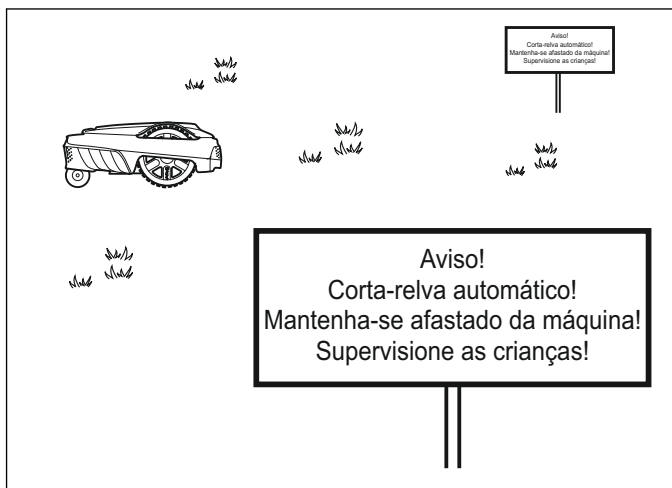


ATENÇÃO: Mantenha as mãos e os pés afastados das lâminas rotativas. Nunca coloque as mãos ou os pés perto ou debaixo da máquina quando o motor se encontra em funcionamento.

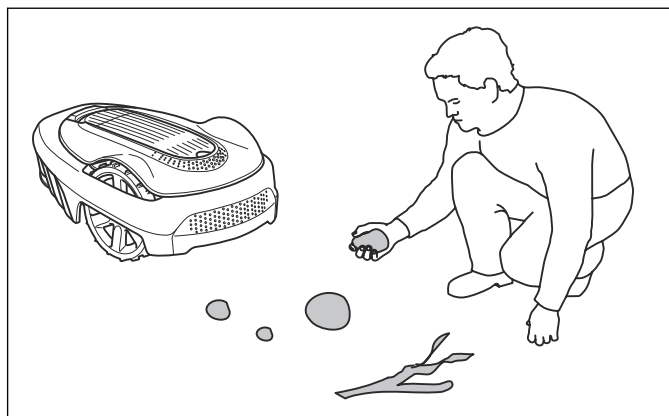
2.3 Instruções de segurança para funcionamento

2.3.1 Utilização

- Este robô corta-relva foi concebido para cortar a relva em áreas abertas e planas. Só pode ser utilizado com o equipamento recomendado pelo fabricante. Todos os outros tipos de utilização são incorretos. As instruções do fabricante, no que diz respeito ao funcionamento/manutenção, devem ser rigorosamente respeitadas.
- Os sinais de aviso devem ser colocados em torno da área de trabalho do robô corta-relva caso este seja utilizado em áreas públicas. Os sinais devem conter o texto seguinte: **Aviso! Corta-relva automático! Mantenha-se afastado da máquina! Supervisione as crianças!**



- Utilize a função *Estacionar* ou desligue o robô corta-relva se houver pessoas, principalmente crianças, ou animais de estimação na área de corte. Recomenda-se a programação do corta-relva para utilização durante horas em que a área se encontre vazia, por exemplo, durante a noite. Consulte o capítulo *Avançado na página 24*.
- A utilização, manutenção e reparação do robô corta-relva devem apenas ser realizadas por pessoas que estejam familiarizadas com as suas características especiais e os regulamentos de segurança. Leia o Manual do Utilizador com toda a atenção e certifique-se de que compreende as instruções antes de usar o robô corta-relva.
- Não é permitido modificar o design original do robô corta-relva. Todas as modificações são efetuadas por sua própria conta e risco.
- Certifique-se de que não existem pedras, ramos, ferramentas, brinquedos ou outros objetos no relvado, que possam danificar as lâminas. Os objetos no relvado também podem fazer com que o robô corta-relva fique preso nos mesmos e, nesse caso, poderá ser necessária ajuda para remover o objeto, para que o corta-relva possa continuar a cortar a relva. Desligue sempre o robô corta-relva utilizando o botão **ON/OFF** antes de remover uma obstrução.



- Ligue o robô corta-relva de acordo com as instruções. Quando o robô corta-relva está ligado, certifique-se de que mantém as mãos e os pés afastados das lâminas rotativas. Nunca coloque as mãos e os pés debaixo do robô corta-relva.
- Nunca toque em peças perigosas em movimento, tais como o disco da lâmina, antes de estarem completamente paradas.
- Nunca levante o robô corta-relva nem o transporte quando este estiver ligado.
- Não deixe que pessoas que não conhecem o funcionamento nem o comportamento do robô corta-relva o utilizem.
- O robô corta-relva nunca pode colidir com pessoas ou outros seres vivos. Se uma pessoa ou outro ser vivo estiver no caminho do corta-relva, este tem de ser imediatamente parado. Consulte o capítulo *Avançado na página 24*.
- Não coloque nada em cima do robô corta-relva nem da estação de carga.
- Não permita que o robô corta-relva seja utilizado com uma proteção, um disco da lâmina ou um corpo defeituoso. Também não deve ser utilizado com lâminas, parafusos, porcas ou cabos defeituosos. Nunca ligue um cabo danificado ou toque num cabo danificado antes de este ser desligado da fonte de alimentação.
- Não utilize o robô corta-relva se o botão **ON/OFF** não funcionar.
- Desligue sempre o robô corta-relva utilizando o botão **ON/OFF** quando este não estiver a ser utilizado. Só é possível ligar o robô corta-relva se o botão **ON/OFF** tiver sido ligado e tiver sido introduzido o código PIN correto.
- O robô corta-relva nunca deve ser utilizado ao mesmo tempo que um aspersor. Utilize a função de programar (consulte *Avançado na página 24*) para que o corta-relva e o aspersor nunca funcionem em simultâneo.
- A GARDENA não garante a total compatibilidade entre o robô corta-relva e outros tipos de sistemas sem fios, tais como controlos remotos, transmissores de rádio, anéis de indução magnética, cercas elétricas enterradas para animais ou semelhantes.
- Os objetos metálicos no solo (por exemplo, betão armado ou redes anti toupeiras) podem causar uma paragem do equipamento. Os objetos metálicos

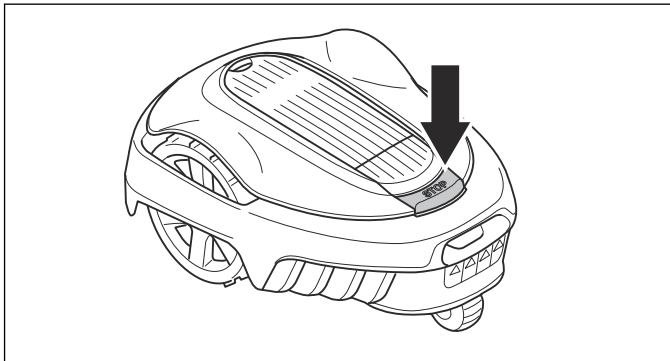
podem causar interferência com o sinal do laço, provocando assim uma paragem do equipamento.

- O robô corta-relva nunca pode ser guardado, utilizado ou carregado a temperaturas inferiores a 0 °C ou superiores a 50 °C. Isto poderia causar danos no produto.

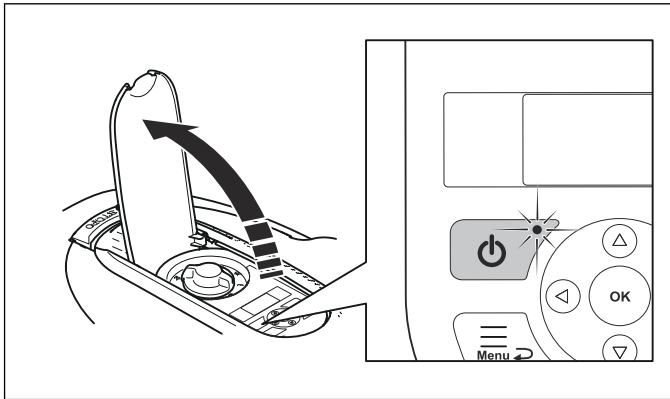
2.3.2 Como elevar e mover o robô corta-relva

Para transportar com segurança a partir ou dentro da área de trabalho:

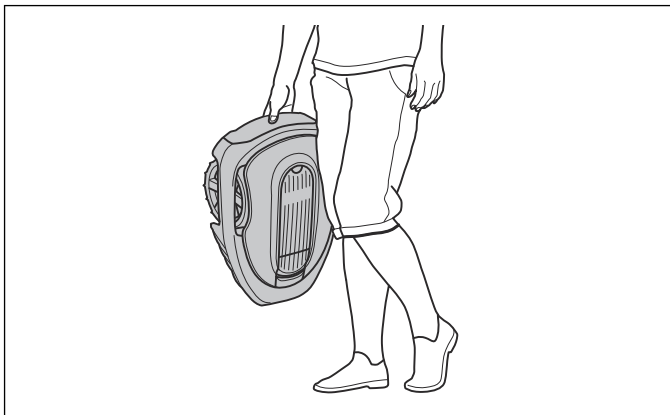
1. Prima o botão **STOP** para parar o robô corta-relva. Se a segurança estiver definida para o nível alto (consulte *Nível de segurança na página 27*), é necessário introduzir o código PIN. O código PIN tem quatro dígitos e é escolhido quando liga o robô corta-relva pela primeira vez. Consulte o capítulo *Primeiro arranque na página 22*.



2. Prima o botão **ON/OFF** e certifique-se de que o robô corta-relva está desligado. Verifique se a luz indicadora do botão **ON/OFF** não está acesa. Isto significa que o robô corta-relva está desativado. Consulte o capítulo *A luz indicadora na página 38*.



3. Transporte o robô corta-relva pela pega que se encontra sob o mesmo com o disco da lâmina afastado do corpo.



ATENÇÃO: O robô corta-relva deve ser desligado antes de ser levantado. O robô corta-relva está desativado quando a luz indicadora do botão **ON/OFF** não estiver acesa.

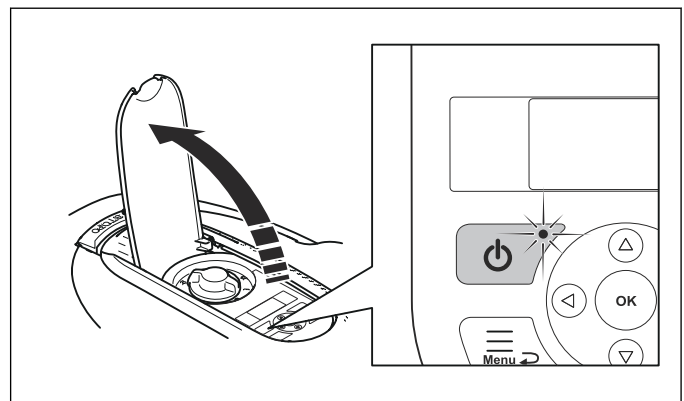


CUIDADO: Não levante o robô corta-relva quando este se encontrar na estação de carga. Isto pode danificar a estação de carga e/ou o robô corta-relva. Prima o botão **STOP** e retire o robô corta-relva da estação de carga antes de o levantar.

2.3.3 Manutenção



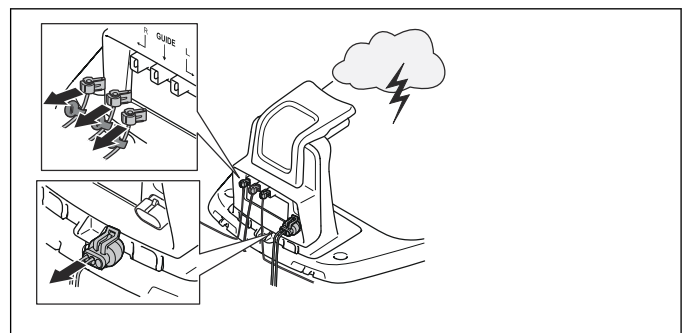
ATENÇÃO: O robô corta-relva deve ser desligado antes de se proceder a qualquer manutenção. O robô corta-relva está desativado quando a luz indicadora do botão **ON/OFF** não estiver acesa.



CUIDADO: Nunca utilize uma máquina de lavar de alta pressão para limpar o robô corta-relva. Nunca utilize solventes para a limpeza.

Inspecione o robô corta-relva todas as semanas e substitua quaisquer peças danificadas ou gastas. Consulte o capítulo *Introdução - manutenção na página 42*.

2.3.4 Em caso de trovoada



CUIDADO: Em caso de previsão de trovoada, desligue todas as ligações à estação de carga (transformador, cabo delimitador e fio de guia).

1. Certifique-se de que os fios estão marcados com os marcadores fornecidos para simplificar a nova

ligação. As ligações da estação de carga têm as marcações R, L e GUIDE.

2. Desligue todos os fios ligados e a fonte de alimentação.
3. Ligue todos os fios e a fonte de alimentação, caso deixe de existir risco de trovoadas. É importante que cada fio seja ligado ao local correto.

3 Instalação

3.1 Apresentação

Este capítulo contém informações importantes das quais deve estar ciente ao planejar a instalação.

Antes de começar a instalação, familiarize-se com o conteúdo da embalagem.

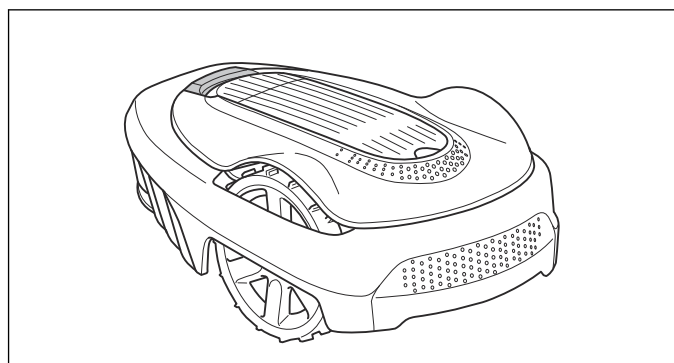
SILENO city/smart SILENO city	
Robô corta-relva	✓
Estação de carga	✓
Fonte de alimentação	✓
Fio de laço, m	150/150
Cabo de baixa tensão	✓
Suportes, unidades	200/200
Conectores, unidades	5/5
Parafusos da estação de carga, unidades	4/4
Chave sextavada	✓
Instrumento de medição	✓
Acopladores, unidades	4/4
Manual do Utilizador e Guia de referência rápida	✓
Marcadores de cabos	✓

smart SILENO city	
porta de ligação Smart	✓
cabo LAN para a porta de ligação Smart	✓
fonte de alimentação da porta de ligação Smart	✓

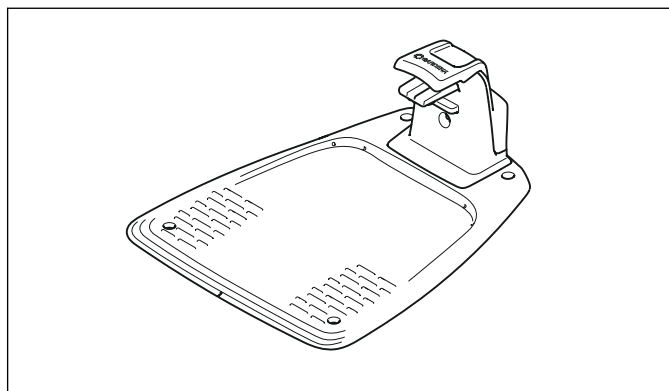
3.1.1 Componentes principais para a instalação

A instalação do robô corta-relva envolve 4 componentes principais:

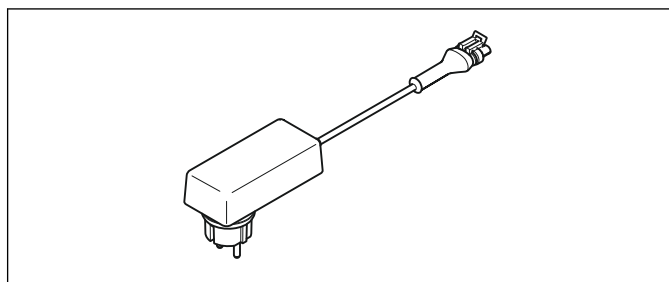
1. Um robô corta-relva que corta a relva essencialmente num padrão aleatório.



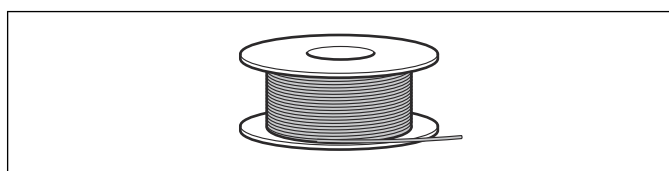
2. Uma estação de carga, para onde o robô corta-relva regressa quando o nível da bateria fica demasiado baixo.



3. Uma fonte de alimentação que é ligada à estação de carga e a uma tomada elétrica de 100-240 V. A fonte de alimentação é ligada à tomada elétrica e à estação de carga utilizando um cabo de baixa tensão de 5 m/16 pés. Estão disponíveis cabos de baixa tensão com 3 m/10 pés, 10 m/33 pés e 20 m/66 pés de comprimento como acessórios opcionais. As peças da fonte de alimentação não podem ser trocadas nem alteradas. Por exemplo, o cabo de baixa tensão não pode ser encurtado nem aumentado.



4. O fio de laço é colocado à volta dos limites do relvado e à volta de objetos e plantas nos quais o robô corta-relva não deve embater. O fio de laço é usado como cabo delimitador e como cabo guia. O comprimento máximo permitido para o laço delimitador é de 300 m/984 pés



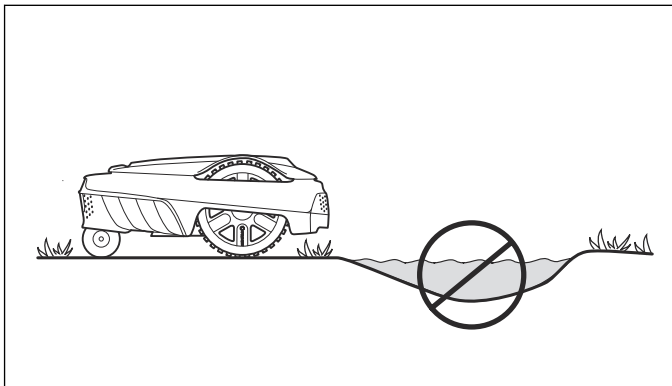
3.2 Preparativos

Leia este capítulo completo antes de iniciar a instalação. A forma como a instalação é efetuada também afeta o funcionamento do robô corta-relva. Por esse motivo, é importante planejar cuidadosamente a instalação.

O planeamento torna-se mais simples se fizer um esboço da área de trabalho, incluindo todos os obstáculos. Desta forma, é mais fácil ver as posições ideais para a estação de carga, o cabo delimitador e o fio de guia. Desenhe no esboço o local onde devem ser colocados os fios de limite e de guia.

Visite www.gardena.com para mais descrições e sugestões acerca da instalação.

1. Se a relva na área de trabalho tiver uma altura superior a 4 cm, corte-a utilizando um corta-relva normal. Recolha a relva.
2. Preencha os buracos e as covas para evitar que a água da chuva forme poças de água. O produto poderá ficar danificado se for utilizado em poças de água. Consulte o capítulo *Termos da garantia na página 58*.

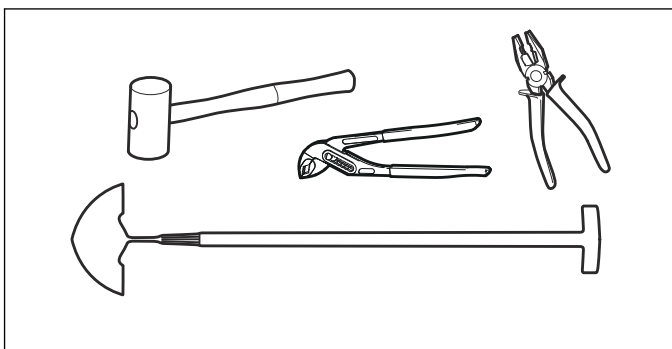


3. Leia atentamente todos os passos antes de iniciar a instalação.
4. Verifique se estão incluídas todas as peças para a instalação. Consulte o capítulo *Vista geral do produto na página 5*.
 - Robô corta-relva
 - Estação de carga
 - Fio de laço para o laço de limite e o cabo guia
 - Fonte de alimentação
 - Cabo de baixa tensão
 - Cavilhas de fixação
 - Conectores para o fio de laço
 - Parafusos para a estação de carga
 - Instrumento de medição
 - Acopladores para o fio de laço
 - Marcadores de cabos

3.2.1 Ferramentas de instalação

Durante a instalação, também será necessário:

- Martelo/marreta de plástico (para simplificar a colocação das cavilhas de fixação no chão).
- Alicates universal para cortar o cabo delimitador e unir e apertar os conectores.
- Alicates ajustável (para juntar e apertar os acopladores).
- Corta-relva de rebordos/pá direita se o cabo delimitador tiver de ser enterrado.



3.3 Estação de carregamento

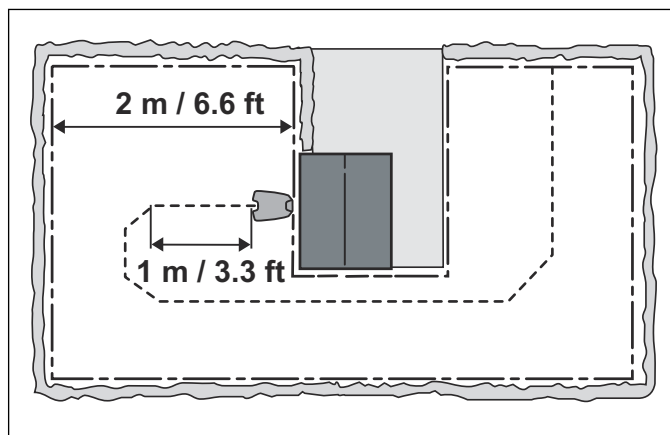
A estação de carregamento tem 3 funções:

- Enviar sinais de controlo ao longo do fio de limite.
- Enviar sinais de controlo no fio de guia, de modo que o corta-relva robótico consiga encontrar a estação de carregamento.
- Carregar da bateria do corta-relva robótico.

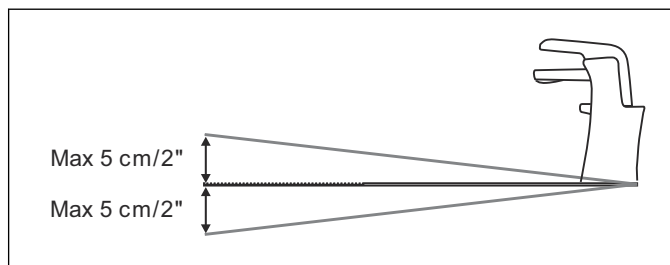
3.3.1 Melhor localização da estação de carregamento

Tenha em consideração os seguintes aspetos quando procurar o melhor local para a estação de carregamento:

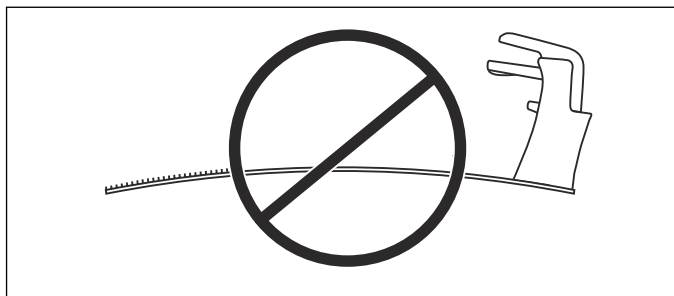
- Deixe, no mínimo, 2 m de espaço livre à frente da estação de carga.
- O posicionamento da estação de carga é flexível. No entanto, recomenda-se que o cabo delimitador não esteja mais próximo de si (paralelamente) do que 60 cm/24 pol.. Caso contrário, o robô corta-relva poderá ter dificuldades em encontrar a estação de carga. Consulte o capítulo *Colocar o fio de limite em direção à estação de carga na página 19*.
- Deve estar próxima de uma tomada de parede. O cabo de baixa tensão fornecido tem 5 m de comprimento.
- Uma superfície plana livre de objetos afiados para colocar a estação de carga.
- Proteção da exposição à luz solar direta.
- Em áreas de trabalho com um grande declive, coloque a estação de carga na parte menos elevada.
- Recomenda-se que mantenha a estação de carga longe da vista de estranhos.



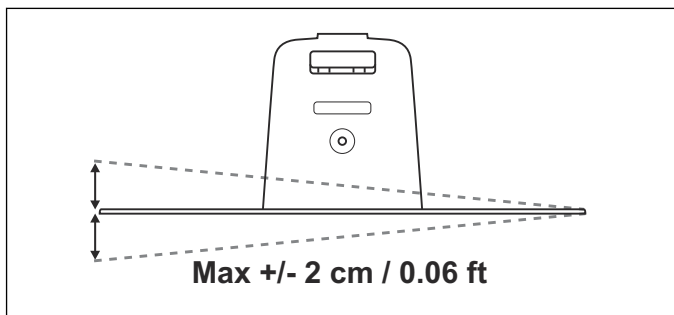
A estação de carga tem de estar posicionada num terreno plano. O lado frontal da estação de carga não pode ser posicionado numa posição mais elevada ou mais baixa do que o lado traseiro, de acordo com a imagem abaixo.



A estação de carga não deve ser posicionada de modo que a placa de base possa ficar dobrada.

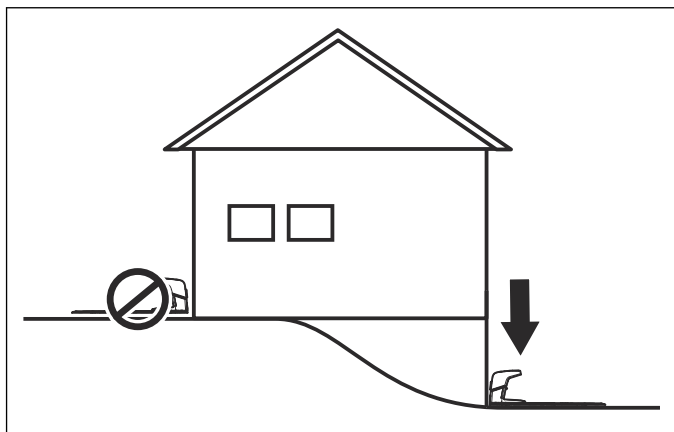


Também é importante que a estação de carga não fique inclinada de lado. Caso contrário, o robô corta-relva poderá ter dificuldades em acoplar à estação de carga.

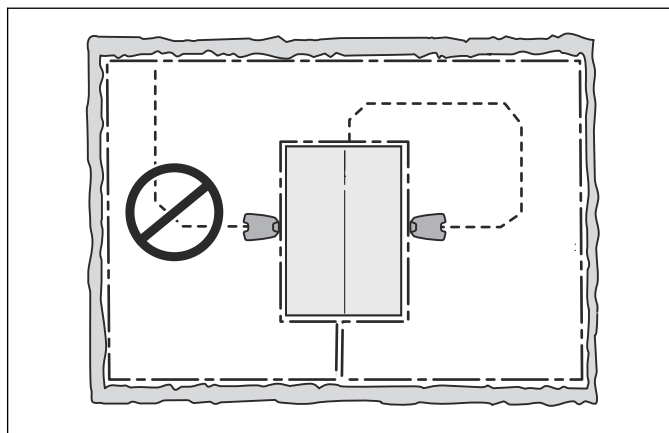


Nota: Posicione a estação de carga num piso nivelado, de forma a que o robô corta-relva tenha condições ideais para acoplar. É fundamental que a placa de carregamento não esteja nem curvada nem inclinada em qualquer direção.

Se a estação de carga for instalada numa área de trabalho com grande inclinação, deve ser colocada no fundo do declive. Isto permite que o robô corta-relva siga mais facilmente o cabo guia até à estação de carga.



A estação de carga não deve ser colocada numa ilha, já que isso limita a colocação ótima do cabo guia. Se a estação de carga tiver de ser instalada numa ilha, o cabo guia também deve ser ligado à ilha. Saiba mais sobre ilhas no *Limites dentro da área de trabalho na página 17*.



Nota: A colocação correta da estação de carga e do fio de guia é importante para a possibilidade de acoplamento do robô corta-relva. Leia mais em *Colocar o fio de limite em direção à estação de carga na página 19* e em *Instalação do cabo guia na página 20*.

3.3.2 Ligar a fonte de alimentação

Considere os seguintes aspetos quando estiver a planear o local onde pretende ligar a fonte de alimentação:

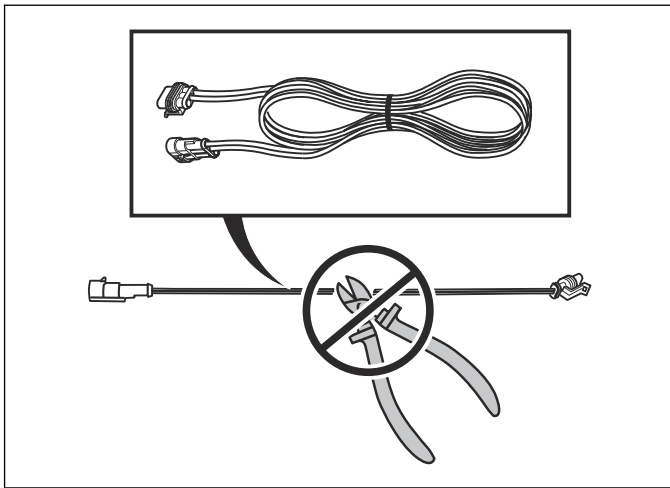
- Proximidade da estação de carga
- Proteção da chuva
- Proteção da exposição à luz solar direta

A fonte de alimentação tem de ser colocada num local bem ventilado, sob um telhado. Se a fonte de alimentação for ligada a uma tomada elétrica no exterior, deve usar uma fonte de alimentação aprovada para uso no exterior. Recomenda-se a utilização de um disjuntor de fuga à terra (RCD) ao ligar a fonte de alimentação à tomada de parede.

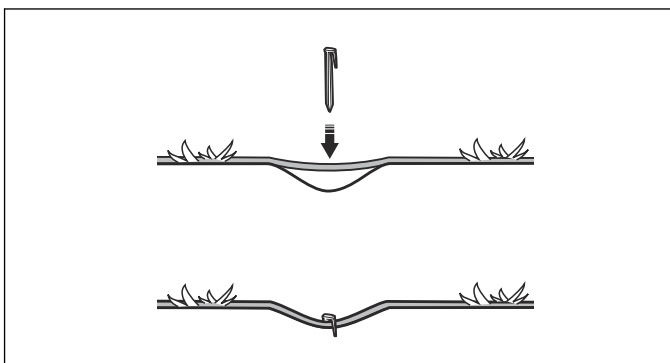


ATENÇÃO: Aplicável para os EUA/Canadá. Se a fonte de alimentação estiver instalada no exterior: Risco de choque elétrico. Instale apenas numa tomada GFCI de classe A coberta (RCD) com um invólucro à prova de água com a cobertura da vela do acessório inserida ou removida.

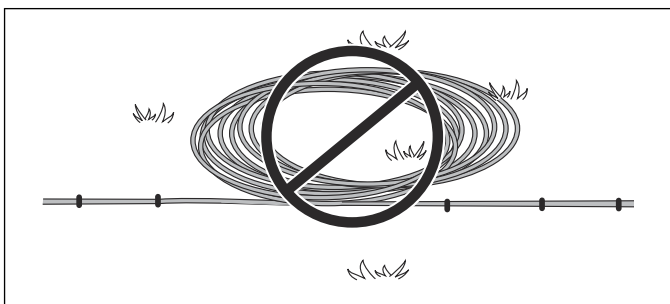
As peças da fonte de alimentação não podem ser trocadas nem alteradas. Por exemplo, o cabo de baixa tensão não pode ser encurtado nem aumentado. Estão disponíveis cabos de baixa tensão com 3 m, 10 m ou 20 m de comprimento como acessórios opcionais.



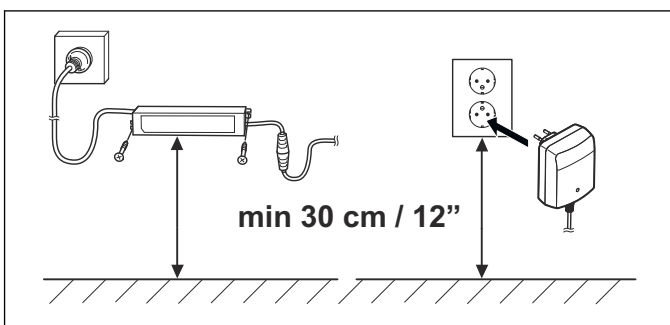
É possível deixar o cabo de baixa tensão atravessado na área de trabalho, se estiver preso ao solo ou enterrado. A altura de corte deve ser definida de modo a permitir que as lâminas nunca entrem em contacto com o cabo de baixa tensão.



O cabo de baixa tensão nunca pode ser armazenado numa bobina ou sob a placa de base da estação de carregamento, pois pode interferir com os sinais da estação de carregamento.



ATENÇÃO: Não monte a fonte de alimentação, em circunstância alguma, a uma altura onde exista o risco de esta ficar submersa em água (pelo menos a 30 cm do chão). Não é permitida a colocação da fonte de alimentação no chão.



A aparência do transformador pode variar consoante o mercado.



ATENÇÃO: As peças da fonte de alimentação não podem, em circunstância alguma, ser trocadas ou alteradas. O cabo de baixa tensão não deve ser encurtado nem aumentado.



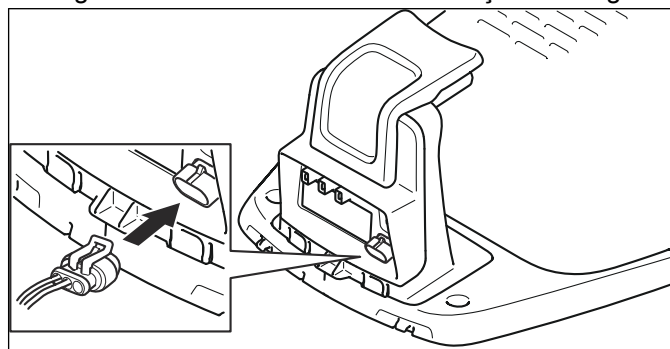
ATENÇÃO: Utilize a ficha para desligar a estação de carregamento, por exemplo, antes de limpar a estação de carregamento ou reparar o fio de laço.



CUIDADO: Coloque o cabo de baixa tensão e ajuste a altura de corte de modo a que as lâminas nunca entrem em contacto com ele.

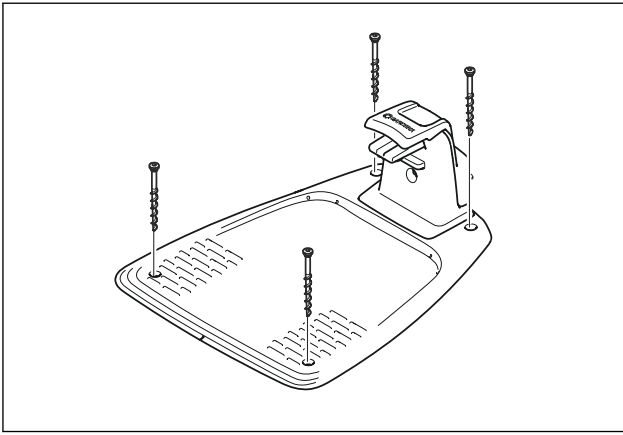
3.3.3 Instalação e ligação da estação de carga

1. Posicione a estação de carga num local adequado. Consulte o capítulo *Melhor localização da estação de carregamento na página 12*.
2. Ligue o cabo de baixa tensão à estação de carga.



3. Ligue o cabo do transformador a uma tomada de parede de 100-240V. Se a fonte de alimentação for ligada a uma tomada elétrica no exterior, deve usar uma fonte de alimentação aprovada para uso no exterior. Consulte o capítulo *Ligar a fonte de alimentação na página 13*.
4. Prenda a estação de carga ao chão, utilizando os parafusos fornecidos. Certifique-se de que os parafusos estão completamente apertados no rebaixo.

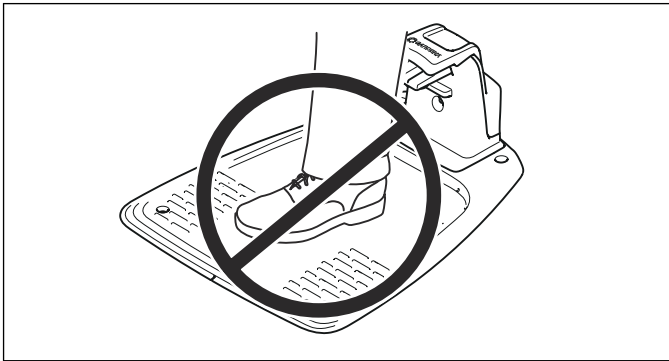
Nota: O fio de guia deve ser colocado e ligado à estação de carga antes de a estação de carga ser presa ao chão. Consulte o capítulo *Colocar e ligar o cabo guia na página 20*.



CUIDADO: Não é permitido fazer furos novos na placa da estação de carga. Podem ser utilizados apenas os furos existentes para prendê-la ao chão.



CUIDADO: Não pise nem ande na placa da estação de carga.



3.4 Carregamento da bateria

Quando a estação de carregamento for ligada, é possível carregar o robô corta-relva.

1. Ponha o robô corta-relva na estação de carregamento, enquanto coloca o cabo delimitador e o fio de guia.
2. Prima o botão **ON/OFF** para ligar o robô corta-relva.

Se a bateria estiver descarregada, demora cerca de 80 a 100 minutos a carregar totalmente.



ATENÇÃO: Carregue o robô corta-relva utilizando apenas uma estação de carregamento que se destina a este fim. A utilização incorreta pode provocar choque elétrico, o superaquecimento ou a fuga de líquido corrosivo proveniente da bateria. Em caso de fuga de eletrólito, lave a zona afetada com água e procure assistência médica se a substância entrar em contacto com os olhos, etc.

Nota: O robô corta-relva não pode ser utilizado enquanto a instalação não estiver concluída.

3.5 Cabo delimitador

O cabo delimitador pode ser instalado das seguintes formas:

- Prenda o fio ao solo com as cavilhas de fixação.

Prenda o cabo delimitador com grampos, caso pretenda fazer ajustes ao laço delimitador durante as primeiras semanas de funcionamento. Após algumas semanas, a relva deve ter crescido de forma a tapar o fio. Utilize um martelo/marreta de plástico e cavilhas de fixação.

- Enterre o fio.

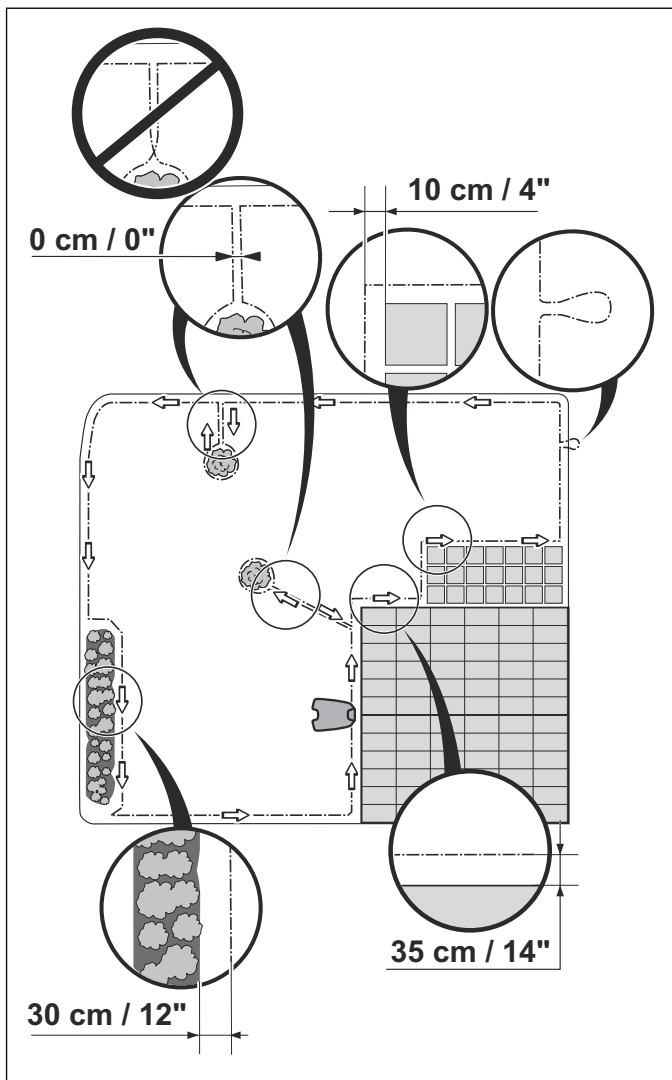
Enterre o cabo delimitador, caso pretenda escarificar ou arejar o relvado. Se necessário, é possível combinar ambos os métodos, de modo a que uma parte do cabo delimitador fique presa com grampos e a outra fique enterrada. O fio pode ser enterrado, por exemplo, utilizando um corta-relva de rebordos ou uma pá direita. Certifique-se de que coloca o cabo delimitador, pelo menos, 1 cm e, no máximo, 20 cm, debaixo da terra.

3.5.1 Planear onde colocar o fio de limite

O fio de limite deve ser colocado da seguinte forma:

- O fio forma um laço em redor da área de trabalho. Utilize o cabo delimitador original. Foi especialmente concebido para ser resistente à humidade do solo.
- O robô corta-relva nunca está a uma distância superior a 15 m/ pés do fio, em qualquer ponto da área de trabalho.
- O fio não tem mais de 300 m/984 pés de comprimento.
- Existem cerca de 20 cm/8 pol. de fio extra ao qual o fio de guia é ligado posteriormente. Consulte o capítulo *Colocar o cabo delimitador na página 18*.

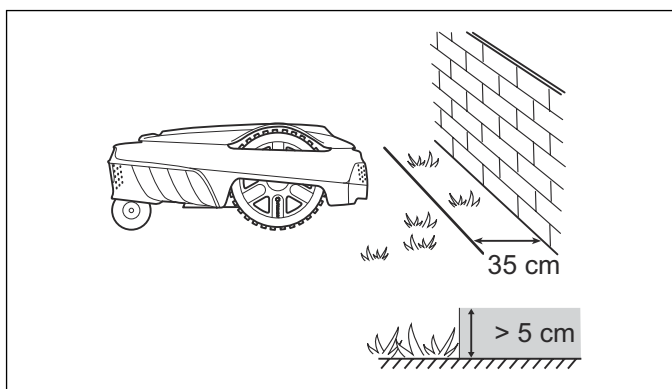
A ilustração abaixo mostra a forma como o fio de limite deve ser colocado em redor da área de trabalho e dos obstáculos. Utilize o instrumento de medição fornecido para obter a distância correta. Consulte o capítulo *Vista geral do produto na página 5*.



3.5.2 Limites da área de trabalho

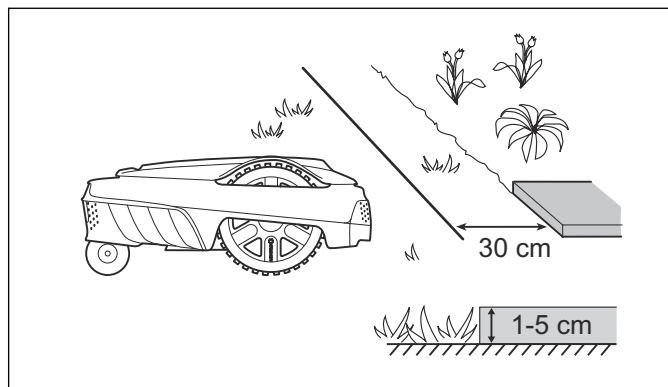
Dependendo do que se encontra adjacente à área de trabalho, o fio de limite deve ser colocado a diferentes distâncias dos obstáculos.

Se existir um obstáculo alto (de 5 cm/2 pol. ou mais), como, por exemplo, uma parede ou uma vedação, que encerre a área de trabalho, é necessário colocar o cabo delimitador a uma distância de 35 cm/ pol. do obstáculo. Isto impede que o corta-relva robótico colida com o obstáculo e reduz o desgaste do corpo do aparelho. A relva não será cortada cerca de 20 cm/ pol. à volta do obstáculo fixo.

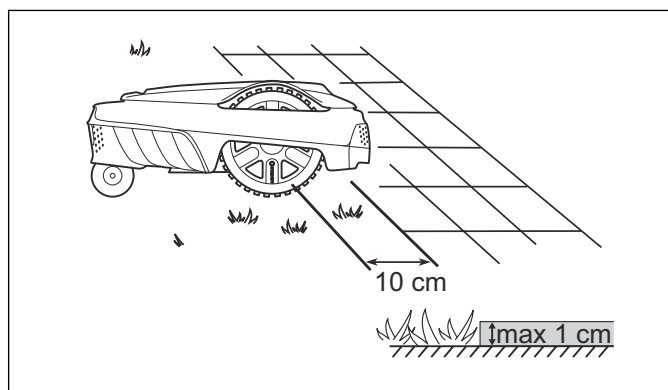


Se a área de trabalho fizer fronteira com uma pequena vala, um canteiro de flores ou uma pequena elevação, por exemplo, um lancil baixo (1-5 cm/ pol.), o cabo delimitador deve ser colocado a 30 cm/ pol. dentro da

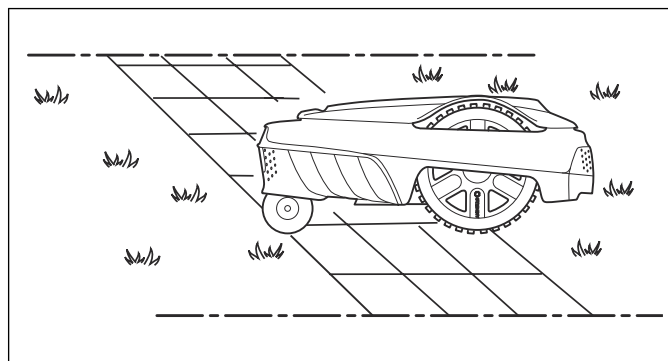
área de trabalho. Isto evita que as rodas entrem na vala ou subam o lancil, o que pode originar um desgaste excessivo do robô corta-relva. A relva não será cortada em cerca de 15 cm/ pol. ao longo da vala/do lancil.



Se a área de trabalho fizer fronteira com um caminho de lajes ou algo semelhante que esteja ao mesmo nível do relvado (+/- 1 cm/0,4 pol.), é possível deixar o cortador de relva robótico ultrapassar um pouco o caminho. Nesse caso, o cabo delimitador deve ser colocado a 10 cm/ pol. da extremidade do caminho. Toda a relva ao longo do caminho de lajes será cortada.



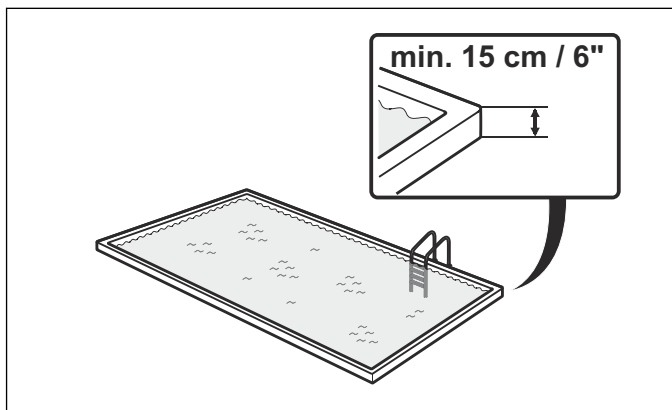
Quando a área de trabalho é dividida por um caminho de lajes que está ao mesmo nível do relvado, é possível permitir que o cortador de relva robótico passe por cima do caminho. Poderá ser vantajoso colocar o fio de limite por baixo das lajes. O cabo delimitador também pode ser colocado na junta entre as lajes. Certifique-se de que a tijoleira está nivelada com o relvado para evitar o desgaste excessivo do corta-relva robótico.



CUIDADO: O corta-relva robótico nunca deve passar sobre gravilha, folhas ou material semelhante que possa danificar as lâminas.

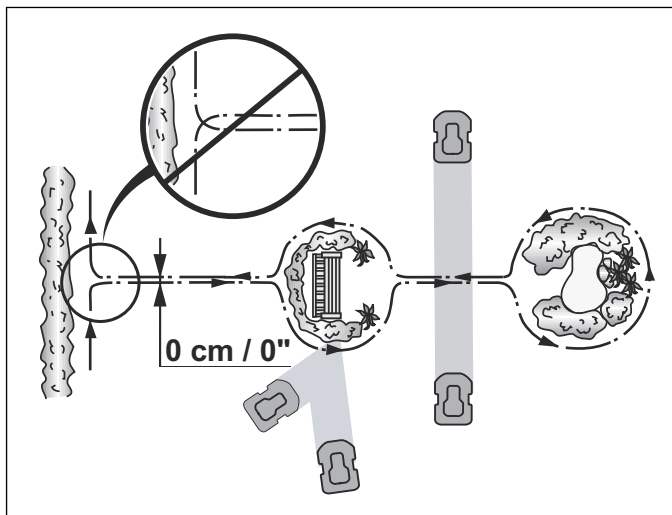


CUIDADO: Se a área de trabalho for adjacente a massas de água, declives, precipícios ou estradas públicas, o cabo delimitador deve ser complementado com um rebordo ou algo semelhante. Nesse caso, a altura deve ser de, pelo menos, 15 cm/ 6 pol.. Isto impede que o corta-relva robótico fique fora da área de trabalho em qualquer circunstância.



3.5.3 Limites dentro da área de trabalho

Utilize o fio de limite para isolar áreas dentro da área de trabalho, criando ilhas em redor de obstáculos que não resistam a uma colisão, por exemplo, canteiros de flores, arbustos e fontes. Coloque o fio até à área que pretende isolar e em redor dessa área e, em seguida, para trás ao longo do mesmo percurso. Se forem utilizadas cavilhas de fixação, o fio deverá ser colocado sob a mesma cavilha de fixação no percurso de volta. Se o cabo delimitador que vai até à ilha estiver muito próximo do cabo que volta da mesma, o corta-relva robótico poderá passar por cima dos cabos.

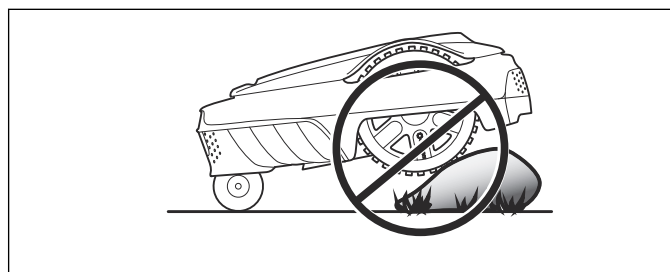


CUIDADO: O cabo delimitador não pode ser cruzado no percurso até uma ilha e de volta.

Os obstáculos que resistem a uma colisão, por exemplo, árvores ou arbustos com mais de 15 cm/6 pol. de altura, não necessitam de ser isolados com o fio de limite. O corta-relva robótico volta para trás quando colide com este tipo de obstáculos.

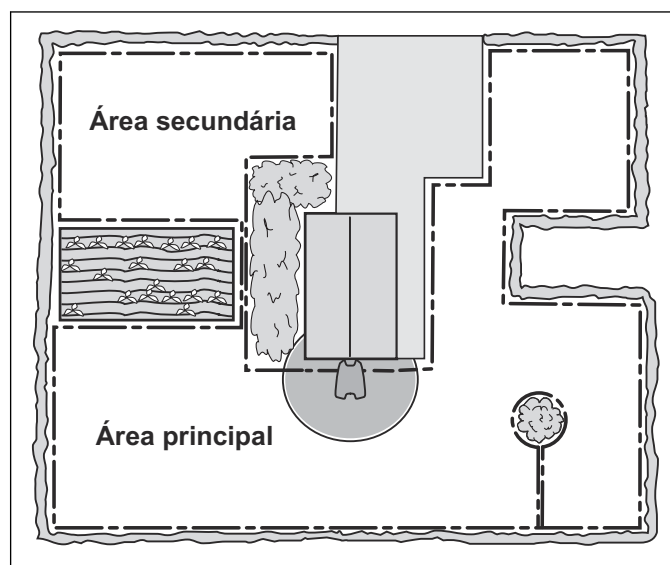
No entanto, para conseguir um funcionamento silencioso e cuidadoso, recomenda-se isolar todos os objetos fixos dentro e em redor da área de trabalho.

Os obstáculos que têm um ligeiro declive, por exemplo, pedras ou árvores grandes com raízes levantadas, devem ser isolados ou removidos. Caso contrário, o cortador de relva robótico pode deslizar para cima deste tipo de obstáculos, podendo as suas lâminas ficar danificadas.



3.5.3.1 Áreas secundárias

Se a área de trabalho consistir em duas áreas e o corta-relva robótico tiver dificuldade em passar de uma para a outra, recomenda-se que defina uma área secundária. Por exemplo, declives de 25% ou passagens com menos de 60 cm/24 pol. de largura. Nesse caso, coloque o fio de limite em redor da área secundária, de modo a formar uma ilha fora da área principal. O corta-relva robótico deve ser deslocado manualmente entre a área principal e a área secundária quando a relva na área secundária também tiver de ser cortada.



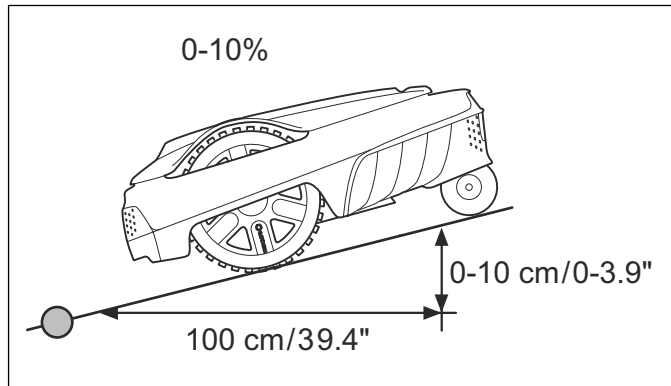
Deve usar-se o modo de funcionamento *Área secundária*, visto que o robô corta-relva não consegue deslocar-se sozinho da área secundária até à estação de carregamento. Consulte o capítulo *Modo de funcionamento - 2ª área na página 38*. Neste modo, o corta-relva robótico nunca procura a estação de carga, mas corta a relva até que a bateria fique descarregada. Quando a bateria está descarregada, o corta-relva robótico para e é apresentada no visor a mensagem *Precisa carga manual*. Coloque o robô corta-relva na estação de carga para carregar a bateria. Se a relva da área principal tiver de ser cortada logo após o carregamento, o modo de funcionamento *Área principal* deve ser escolhido e o botão **Start** deve ser premido.

3.5.3.2 Passagens ao cortar a relva

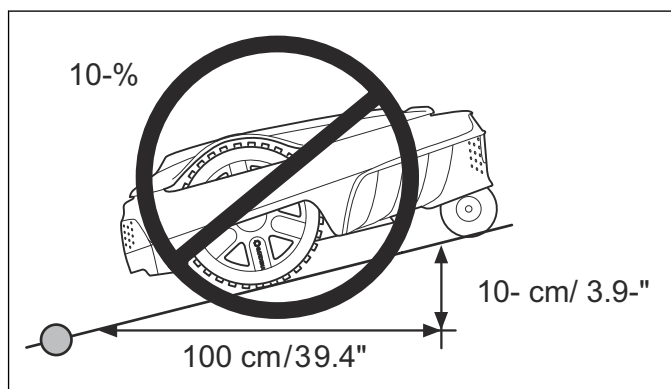
Devem ser evitadas passagens longas e estreitas e áreas mais estreitas do que 1,5 - 2 m/3,2 - 6,5 pés. É possível que o robô corta-relva circunde a passagem ou a área durante algum tempo. Nesse caso, a relva ficará com um espeto achatado. A passagem mais estreita possível para o robô corta-relva é de 60 cm/24 in (entre cabos delimitadores).

3.5.3.3 Declives

O robô corta-relva pode funcionar em declives. O declive máximo é definido como unidades percentuais (%) e é calculado como a diferença de elevação em centímetros para cada metro.



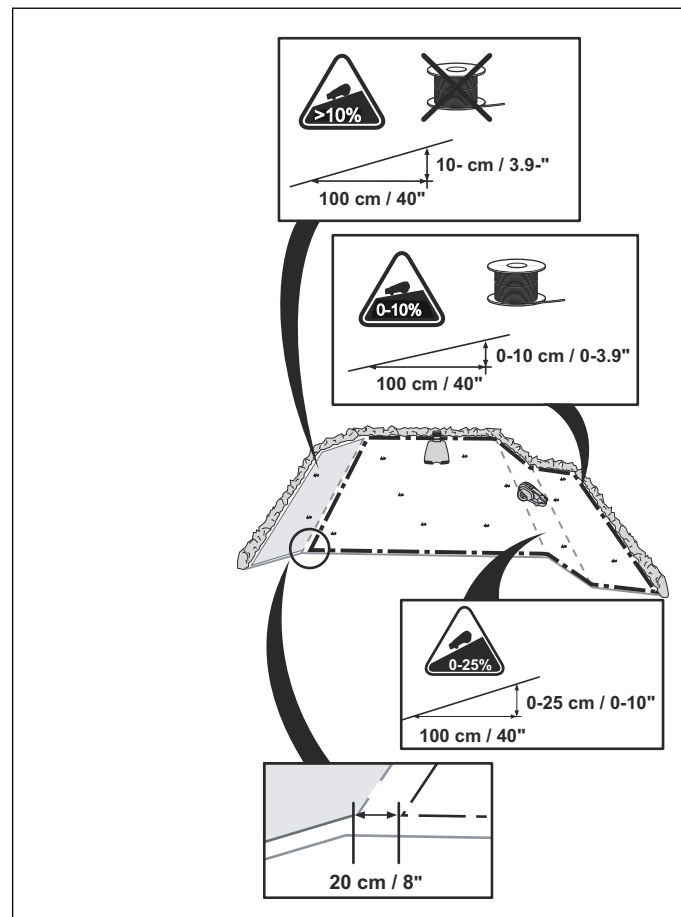
O cabo delimitador não deve ser colocado ao longo de um declive que tenha uma inclinação superior a 15%. Nesses declives, existe o risco de o robô corta-relva ter dificuldade em mudar de direção. Nesse caso, o robô corta-relva para e é apresentada a mensagem de erro *Fora da área de trabalho*. O risco é mais elevado em condições de tempo húmido, visto que as rodas podem escorregar na relva molhada.



No entanto, o fio de limite pode ser colocado ao longo de um declive com uma inclinação superior a 10%, quando existe um obstáculo com o qual o cortador de relva robótico possa colidir, por exemplo, uma vedação ou uma sebe densa.

Dentro da área de trabalho, o robô corta-relva pode cortar a relva em áreas com um declive até 25%. As áreas com um declive maior têm de ser isoladas com o fio de limite.

Quando uma parte da extremidade de fora da área de trabalho tem um declive superior a 10%, o fio de limite deve ser colocado na superfície plana a cerca de 20 cm de distância do início do declive.



3.5.4 Colocar o cabo delimitador

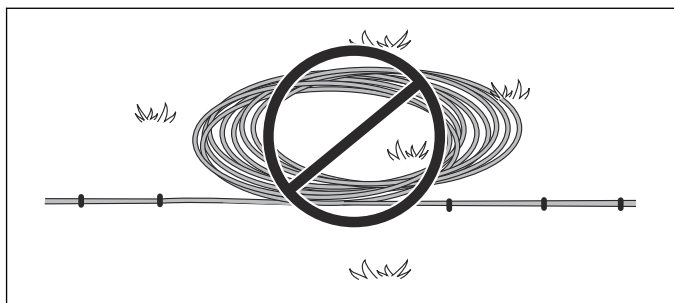
Caso pretenda prender o cabo delimitador com grampos:

- Corte a relva muito baixa com um corta-relva normal ou um aparador no local onde pretende colocar o cabo. Desse modo, será mais fácil colocar o cabo junto ao solo, reduzindo o risco de o corta-relva robótico cortar o cabo ou danificar o isolamento do mesmo.
- O cabo delimitador tem de estar junto ao solo, para que não seja cortado antes de ser coberto pelas raízes da relva. Cortar a relva demasiado curta imediatamente após a instalação pode danificar o isolamento do fio. Os danos no isolamento podem não causar problemas durante algumas semanas ou até meses. Para evitar esta situação, selecione sempre a altura de corte máxima nas primeiras semanas após a instalação e, em seguida, diminua a altura um nível de cada vez, de duas em duas semanas, até alcançar a altura de corte pretendida.
- Utilize um martelo para martelar as cavilhas de fixação no solo. Tenha cuidado ao martelar as cavilhas de fixação e certifique-se de que o fio não se encontra sob tensão.

Caso pretenda enterrar o cabo delimitador:

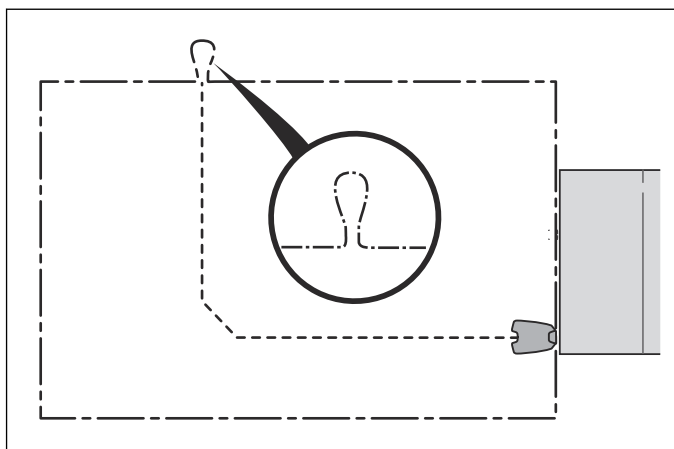
- Certifique-se de que coloca o cabo delimitador, no mínimo, 1 cm/0,4 pol. e, no máximo, 20 cm/8 pol., debaixo da terra. O fio pode ser enterrado, por exemplo, utilizando um corta-relva de rebordos ou uma pá direita.

Nota: Não deve ser colocado cabo adicional enrolado do lado exterior do cabo delimitador. Isto pode perturbar o funcionamento do corta-relva robótico.



3.5.4.1 Ilhó para ligar o fio de guia

Para facilitar a ligação do fio de guia ao fio de limite, recomenda-se que faça um ilhó com cerca de 20 cm/ 8 pol. de fio de limite extra no ponto em que o fio de guia será ligado posteriormente. Pense no local onde o fio de guia será colocado antes de estender o fio de limite. Consulte o capítulo *Colocar o cabo delimitador na página 18*.

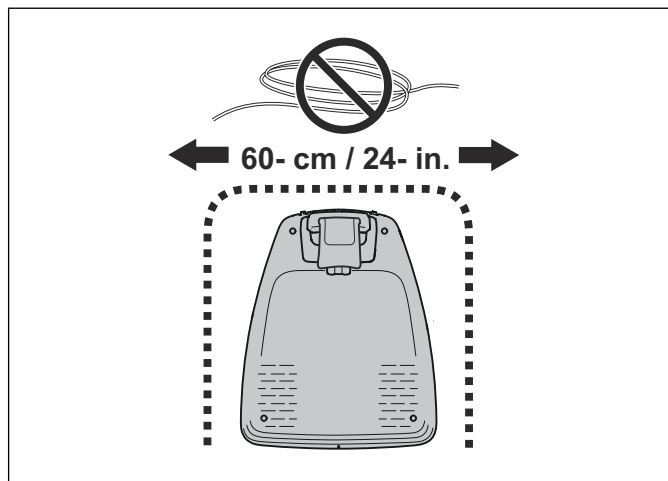


3.5.4.2 Colocar o fio de limite em direção à estação de carga

O posicionamento da estação de carga é flexível. No entanto, recomenda-se que o cabo delimitador não está mais próximo a si (paralela) do que 60 cm/24 pol..



CUIDADO: Não coloque o cabo em bobinas, ou o tambor de cabo com um fio de laço, atrás da estação de carga. Pode provocar interferências com o sinal da estação de carga e causar problemas ao robô corta-relva.



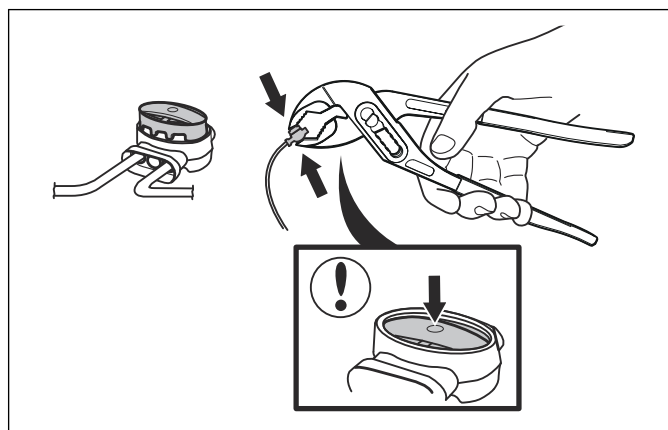
3.5.4.3 Unir o fio de limite



CUIDADO: Cabos geminados ou um bloco terminal de parafuso isolado com fita isoladora não é uma união satisfatória. A humidade do solo provocará a oxidação do fio e, após algum tempo, causará uma quebra no circuito.

Utilize um acoplador original caso o fio de limite não seja suficientemente comprido e tenha de ser unido a outro fio. Este é impermeável e proporciona uma ligação elétrica fiável.

Insira ambas as extremidades dos fios no acoplador. Certifique-se de que os fios se encontram completamente inseridos, de modo que as extremidades sejam visíveis através da área transparente no outro lado do acoplador. Em seguida, pressione o botão na parte superior do acoplador totalmente para baixo. Utilize um alicate ajustável para apertar totalmente o botão do acoplador.



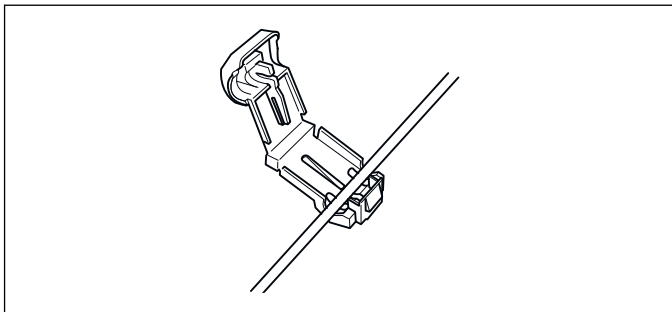
3.6 Ligar o fio de limite



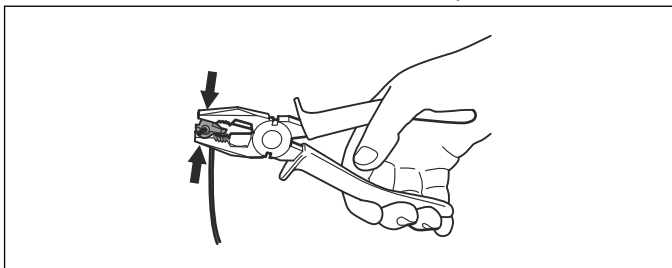
CUIDADO: O fio de limite não deve ser cruzado quando é ligado à estação de carga. A extremidade direita do fio deve ser ligada ao pino direito da estação de carga e a extremidade esquerda do fio ao pino esquerdo.

Ligue o fio de limite à estação de carga:

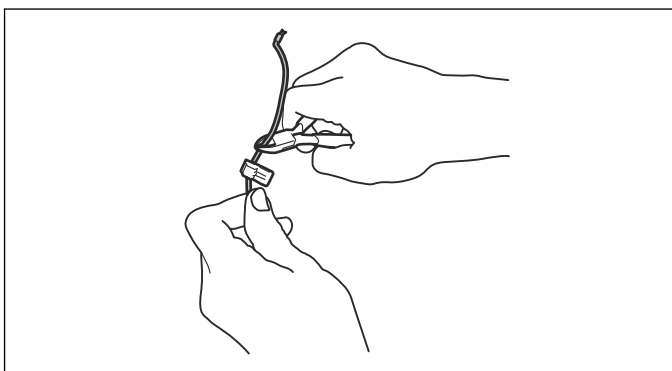
1. Abra o conector e coloque o fio no encaixe do conector.



2. Aperte os conectores para os juntar, utilizando um alicate. Pressione até ouvir um clique.

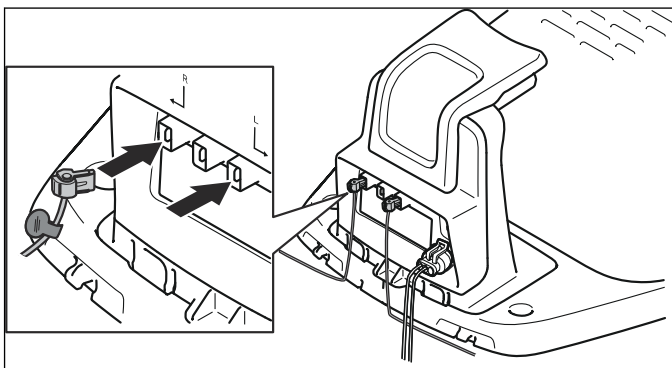


3. Corte o excedente de fio de limite. Corte 1-2 cm acima de cada um dos conectores.



4. Empurre o conector para dentro dos pinos de metal, marcados com L (esquerda) e R (direita), na estação de carga.

5. Marque os fios com os marcadores de cabos fornecidos. Desta forma, é mais fácil ligar os fios corretamente, por exemplo, quando a estação de carregamento é guardada numa área interior durante o inverno.

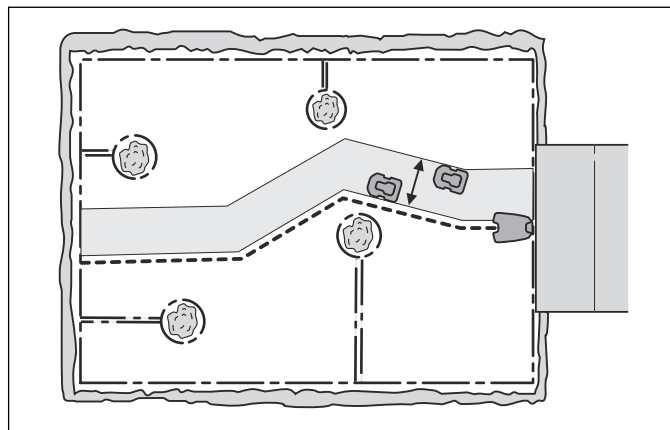


3.7 Instalação do cabo guia

O cabo guia é usado pelo robô corta-relva para encontrar o caminho de volta até à estação de carga, mas também para guiar o robô corta-relva para áreas afastadas do jardim.

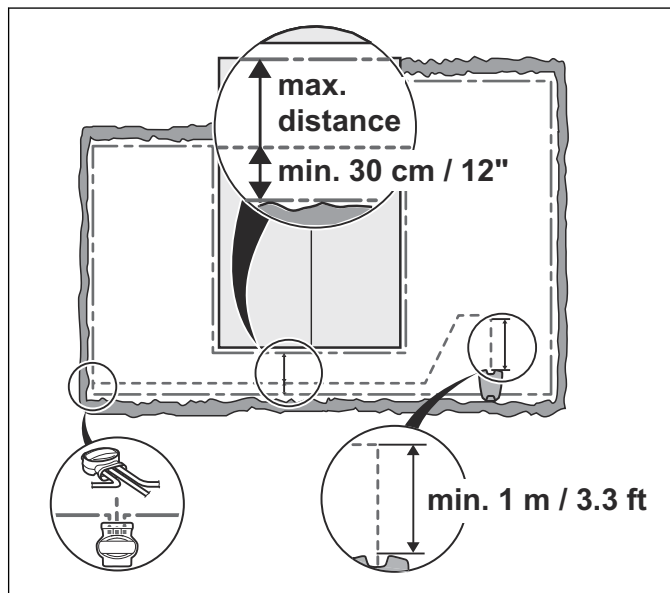
O mesmo rolo de cabo é utilizado para os fios/cabos delimitador e guia. O cabo guia, bem como o cabo

delimitador, pode ser preso com grampos ou enterrado no solo.



O robô corta-relva desloca-se a diferentes distâncias do fio de guia para reduzir o risco de formação de marcas. A área ao lado do fio utilizada pelo corta-relva robótico é denominada Corredor.

O corta-relva robótico desloca-se sempre à esquerda do fio de guia, para quem está de frente para a estação de carregamento. Por conseguinte, o corredor situa-se à esquerda do fio de guia. Como tal, durante a instalação, é importante criar o maior espaço livre possível à esquerda do fio de guia, para quem está de frente para a estação de carregamento.



O cabo guia, bem como o cabo delimitador, pode ser preso com grampos ou enterrado no solo.



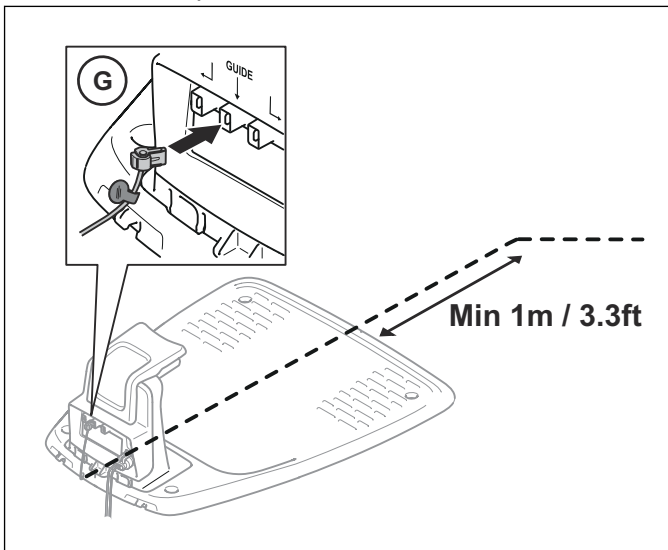
CUIDADO: Crie o maior espaço possível à esquerda do fio de guia (para quem está de frente para a estação de carregamento). Além disso, não é permitido colocar o cabo guia a menos de 30 cm do cabo delimitador.

3.7.1 Colocar e ligar o cabo guia

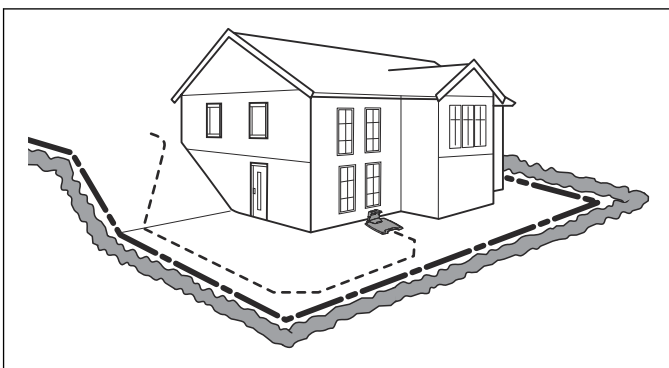
1. Antes de colocar e ligar o fio de guia, é importante considerar o comprimento o fio de guia, especialmente em instalações de grandes dimensões ou complexas. Se o fio de guia tiver mais de 150 metros de comprimento, o robô corta-relva poderá ter dificuldade em segui-lo. A corrente no fio

de guia move-se sempre para a esquerda na ligação do fio de guia até laço delimitador.

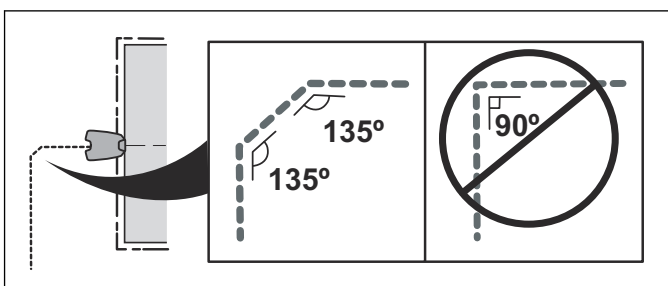
2. Coloque um conector no fio de guia, tal como descrito para o cabo delimitador em *Ligar o fio de limite na página 19*. Ligue-o ao pino de contacto da estação de carregamento com a indicação GUIDE.
3. Marque os fios com os marcadores de cabos fornecidos. Desta forma, é mais fácil voltar a ligar os fios corretamente, por exemplo, quando a estação de carga é guardada dentro de casa durante o inverno.
4. Introduza o fio de guia através da ranhura por baixo da placa de carregamento e, em seguida, pelo menos 1 m em linha reta a partir da extremidade dianteira da placa.



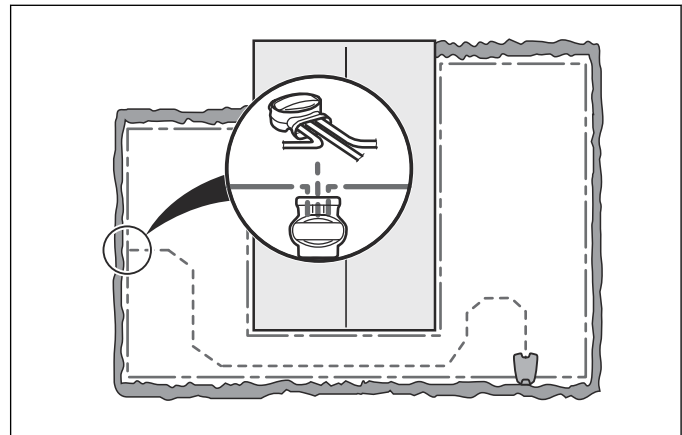
Caso o fio de guia tenha de ser instalado num declive íngreme, é vantajoso colocar o cabo de modo a formar um ângulo com o declive. Desta forma, é mais fácil para o robô corta-relva seguir o fio de guia pelo declive.



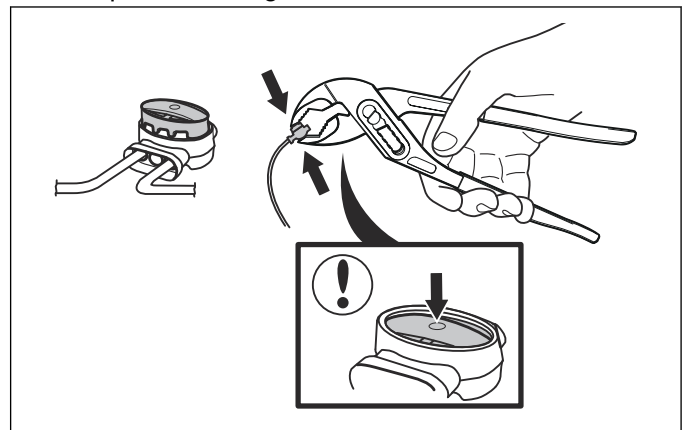
Evite colocar o fio em ângulos acentuados. Desse modo, poderá ser difícil para o robô corta-relva seguir o fio de guia.



5. Estenda o fio de guia até ao ponto do laço de limite onde será feita a ligação com o fio de guia.
6. Corte o fio de limite, utilizando, por exemplo, um alicate de corte. A ligação do fio de guia é mais fácil se tiver sido feito um ilhó no fio de limite, conforme explicado na descrição anterior. Consulte o capítulo *Colocar o cabo delimitador na página 18*.



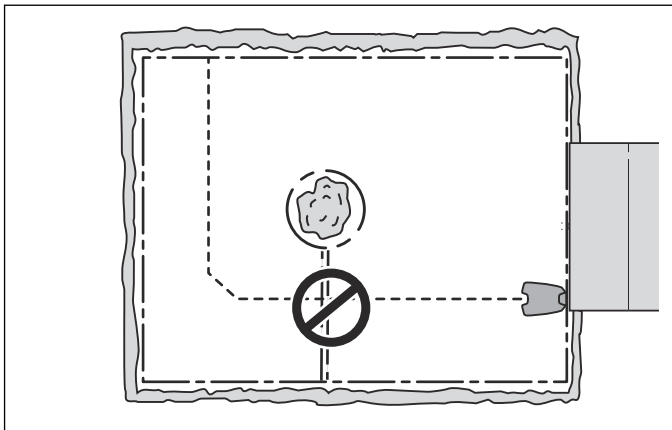
7. Ligue o cabo guia ao cabo delimitador, utilizando um acoplador:
 - a) Introduza o fio de limite e o fio de guia no acoplador. Certifique-se de que os fios se encontram completamente inseridos, de modo que as extremidades sejam visíveis através da área transparente no outro lado do acoplador.
 - b) Utilize um alicate ajustável para comprimir totalmente o botão do acoplador. Não importa a que orifícios liga cada um dos fios.



8. Prenda a união no relvado com grampos ou enterrea.

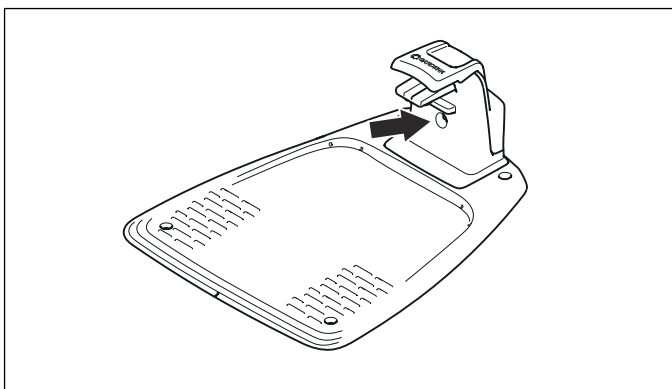


CUIDADO: O fio de guia não se pode cruzar com o fio de limite, por exemplo, no caso de um fio de limite ser colocado até uma ilha.



3.8 Verificar a instalação

Verifique o sinal do laço, observando a luz indicadora na estação de carga.



Consulte *Luz indicadora na estação de carga* na página 50 se a lâmpada não emitir uma luz verde contínua ou intermitente.

3.9 Primeiro arranque e calibração do fio de guia

3.9.1 Primeiro arranque

Quando o robô cortador de relva é colocado em funcionamento pela primeira vez (botão **ON/OFF**), tem de ser realizada uma sequência de arranque no menu do robô cortador de relva, bem como uma calibração automática do sinal de guia.

1. Abra a cobertura.
2. Prima o botão **ON/OFF**.

Quando o robô cortador de relva é ligado pela primeira vez, é iniciada uma sequência de arranque. É solicitado o seguinte:

- Língua
- País
- Data
- Hora
- Seleção e confirmação do código PIN pessoal. São permitidas todas as combinações, exceto 0000.

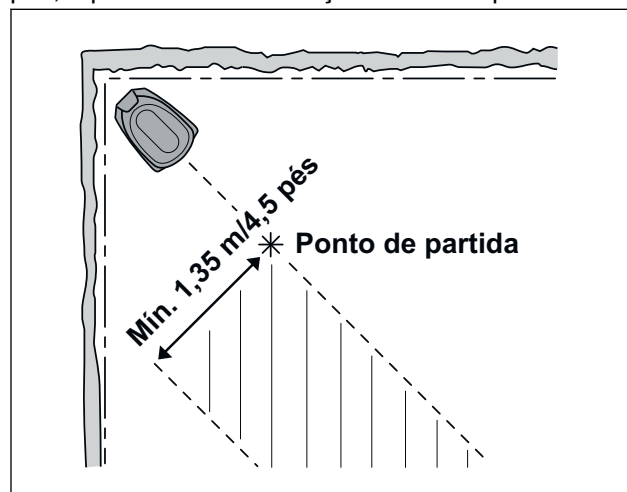
Nota: Utilize a página *MEMORANDO* no início do manual para tomar nota do código PIN.

3. Coloque o robô cortador de relva na estação de carga e prima o botão **Start**.

3.9.2 Calibração do guia

1. O robô cortador de relva sai da estação de carga e passa por cima do fio de guia acompanhando este até ao ponto de partida (distância predefinida de 60 cm/2 pés, onde o processo de calibração é iniciado. A distância máxima entre a estação de carga e o ponto de partida é de 300 cm/9,8 ft. O processo de calibração define um corredor do guia o mais largo possível, a fim de reduzir o risco de formação de marcas no relvado. Consulte o capítulo *Ponto de partida* na página 29.

Nota: O robô cortador de relva desloca-se sempre à esquerda do fio de guia (para quem está de frente para a estação de carga). Para ter o corredor do guia o mais largo possível, certifique-se de que a distância entre o ponto de partida e o cabo delimitador é, no mínimo, 1,35 m/4,5 pés (perpendicular ao fio de guia). Se a distância à esquerda do ponto de partida for inferior a 0,6 m/2 pés, o processo de calibração é interrompido.



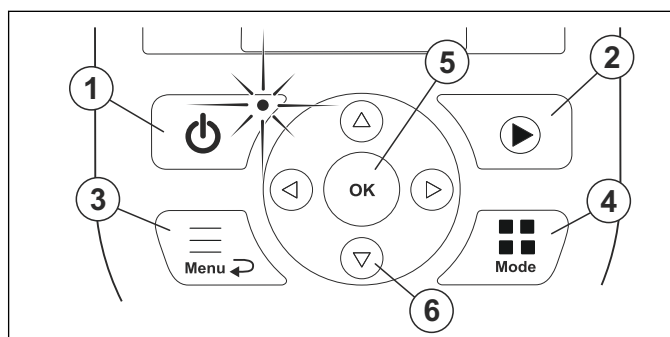
2. Quando a calibração do guia estiver concluída, o robô cortador de relva segue o fio de guia e, em seguida, começa a cortar a relva.

3.10 Painel de controlo

Todos os comandos e definições do robô cortador de relva são efetuados através do painel de controlo. O painel de controlo é composto por um visor e um teclado. Todas as informações são apresentadas no visor e todas as entradas são efetuadas através dos botões.

3.10.1 Teclado

O teclado é composto por 6 grupos de botões:



1. O botão **ON/OFF** é utilizado para **ligar/desligar** o robô corta-relva. A luz indicadora do botão **ON/OFF** é um importante indicador de estado. Consulte o capítulo *A luz indicadora na página 38*.
2. O botão **Start** é utilizado para colocar o robô corta-relva em funcionamento.
3. O botão **Menu** é utilizado para aceder ao menu principal.

Nota: O botão **Menu** também é utilizado como botão **Back**, ou seja, para subir nas listas de menu.

4. O botão **Mode** é utilizado para escolher o modo de funcionamento, por exemplo, *Área principal* ou *Estacionar*.
5. O botão **OK** é utilizado para confirmar as definições escolhidas no menu.
6. As **teclas de seta** são utilizadas para navegar pelo menu. As **teclas de seta cima/baixo** são também utilizadas para a introdução de dígitos, por exemplo, o código PIN, a hora e a data



ATENÇÃO: Só é seguro proceder à inspeção ou manutenção do robô corta-relva quando este estiver desativado. O robô corta-relva está desativado quando a luz do botão **ON/OFF** não estiver acesa.

3.10.2 Visor

Quando o botão **STOP** é premido e a cobertura é aberta, o visor apresenta as seguintes informações:



- Informações sobre o funcionamento, por exemplo, *A CORTAR*, *ESTACIONADO*, *A PROCURAR* ou *PROGRAMAR*. Se o robô corta-relva não se encontrar em nenhum modo de funcionamento específico, é apresentado o modo de funcionamento *PRONTO*.
- Data e hora.

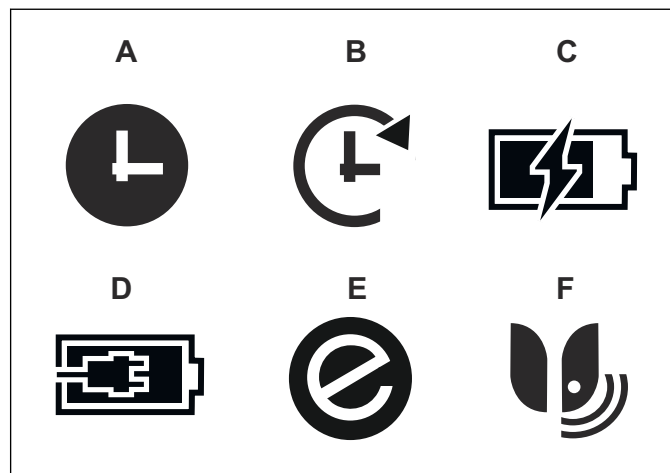
3.10.2.1 Símbolos apresentados no visor

O símbolo do relógio (A) indica quando o cortador não pode cortar a relva devido às definições de programar. Se for selecionado o modo de funcionamento *Anular programar*, é apresentado o símbolo (B).

O estado da bateria mostra a carga restante da bateria. Se o robô corta-relva estiver a carregar, a luz que se encontra por cima do símbolo de bateria (C) pisca. Se o robô corta-relva for colocado na estação de carga sem carregar, é apresentado o símbolo (D).

Se o robô corta-relva se encontrar no *Modo ECO*, é apresentado o símbolo ECO (E). Consulte o capítulo *Modo ECO na página 30*.

O símbolo de Smart System (F) é apresentado se o robô corta-relva estiver incluído num Smart System.

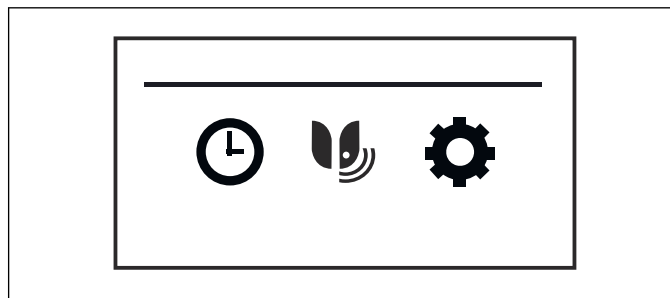


3.11 Estrutura do menu

O robô corta-relva possui um menu principal com diversos submenus abaixo de cada opção. Todas as definições são realizadas nos submenus.

O menu principal tem a seguinte estrutura:

- *Programar*
- *Smart System* (apenas para smart SILENO city)
- *Configurações*



3.11.1 Menu principal



Programar

A função de programar é uma ferramenta ideal para controlar os períodos durante os quais o robô corta-relva não deve cortar a relva, por exemplo, quando as crianças estão a brincar no jardim. O assistente de programação é uma ferramenta rápida para encontrar definições de programação adequadas para o robô corta-relva. Consulte *Assistente de programação na página 24*



Smart System

Apenas para smart SILENO city

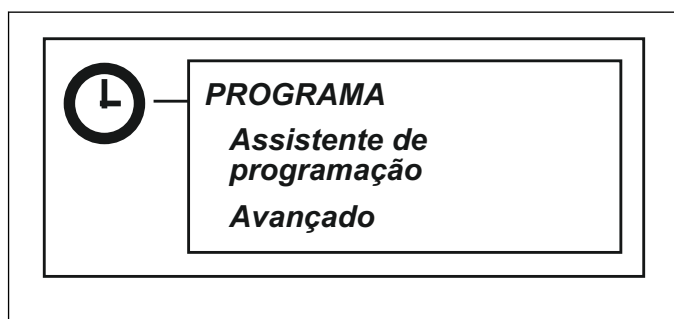
O Smart System GARDENA permite uma interação sem fios entre o robô corta-relva e outros dispositivos no Smart System GARDENA como, por exemplo, os controlos da água e os sensores. Neste menu, o robô corta-relva pode ser incluído ou excluído de um Smart System. Também é possível verificar a ligação sem fios ao Smart System. Consulte o capítulo *Smart System na página 26*.



Configurações

Em muitas áreas de trabalho, não é necessário modificar as configurações de fábrica mas, consoante a complexidade do relvado, o resultado pode ser melhorado através de configurações manuais. As funções no menu de definições são utilizadas para personalizar a instalação. No menu de definições, também é possível alterar as definições gerais do robô corta-relva, tais como a data e a hora. O menu *Definições* também inclui definições relacionadas com a segurança e a ligação entre o robô corta-relva e a estação de carga. Consulte o capítulo *Configurações na página 27*.

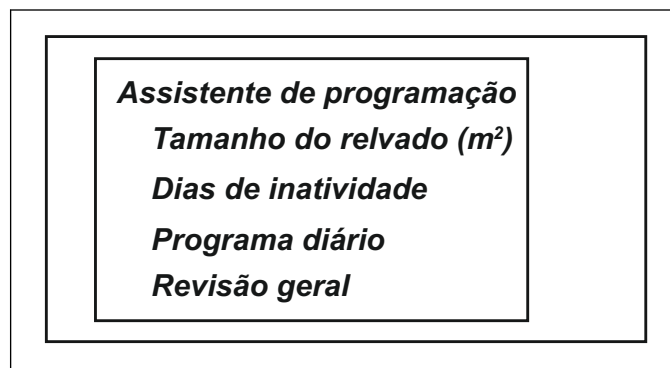
3.12 Programar



Para obter o melhor resultado de corte, a relva não deve ser cortada com demasiada frequência. Quando o robô corta-relva tem permissão para cortar demasiado a relva, esta poderá ficar com um aspeto achatado. Para além disso, o corta-relva robótico é submetido a um desgaste desnecessário. Se a área de trabalho for inferior à capacidade da área do robô corta-relva, a qualidade da relva pode ser melhorada se for cortada de dois em dois dias, em vez de algumas horas todos os dias. Para além disso, a relva beneficia se repousar completamente durante um período de, pelo menos, três dias uma vez por mês.

A função de programar também é uma forma ideal para controlar os períodos durante os quais o robô corta-relva não deve cortar a relva, por exemplo, quando as crianças estão a brincar no jardim.

3.12.1 Assistente de programação



O assistente de programação é uma ferramenta rápida para encontrar definições de programação adequadas para o relvado.

1. Introduza a sua estimativa da dimensão do relvado. Não é possível introduzir uma dimensão de relvado maior do que a capacidade de trabalho máxima. Consulte *Especificações técnicas na página 56*
2. Confirme a dimensão do relvado premindo o botão **OK**. Quando for introduzida a dimensão do relvado, o assistente sugere um programa diário adequado (vá para o passo 4) ou a necessidade de introduzir dias de inatividade.
3. Escolha o(s) dia(s) em que o robô corta-relva deve ser ficar inativo. Utilize as teclas de seta para cima/baixo para se deslocar de um dia para o outro.
4. Confirme o(s) dia(s) de inatividade escolhido(s), premindo o botão **OK**.
5. O assistente sugere um programa diário para os dias ativos. Se pretender deslocar o intervalo da programação para mais cedo ou mais tarde no dia, prima as teclas de **seta** para cima ou para baixo.
6. Confirme a programação diária premindo o botão **OK**. É apresentada uma visão geral da programação diária. Prima o botão **OK** para voltar ao menu principal.

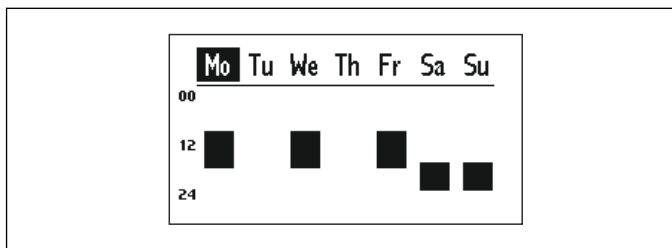
Se pretender alterar as definições de programação para dias de atividade individuais, utilize o menu *Programar - Avançado*.

3.12.2 Avançado



As horas e os dias de funcionamento podem ser vistos numa descrição geral no visor do robô corta-relva. O corte de relva ativo por dia é ilustrado por uma barra colorida. Durante o restante tempo de funcionamento, o robô corta-relva fica estacionado na estação de carga.

Se a área de trabalho for inferior à capacidade máxima, então deve utilizar a programação para minimizar o desgaste da relva e do corta-relva. Ao ajustar a programação, calcule o número de metros quadrados que o robô corta-relva corta por hora e por dia conforme o indicado na tabela Capacidade de trabalho. Consulte o capítulo *Para definir a programação na página 39*.



A tabela abaixo apresenta sugestões para diferentes definições da programação, dependendo do tamanho do relvado. As horas de trabalho por dia devem ser consideradas como indicativas. Pode ser necessário

3.12.3 Sugestões de programação

O assistente de programação é uma forma simples para delinear um programa adequado para a dimensão do relvado. No entanto, se for preciso personalizar as definições da programação, é utilizado o menu *Programar - Avançado*. Cada robô corta-relva tem uma capacidade de trabalho máxima (m²) que não deve ser excedida. Por conseguinte, as sugestões de programação que se seguem só se aplicam até à capacidade de trabalho máxima. Para algumas áreas de trabalho, são necessários 7 dias de trabalho. A tabela com sugestões de programação que se segue é aplicável ao SILENO city (para 500 m²). As sugestões de intervalo de tempo são arredondadas à meia hora seguinte.

Área de trabalho	Dias de trabalho por semana	Horas de trabalho por dia	Sugestão de intervalo de tempo
150 m ²	5	5	08:00 - 13:00
	7	3,5	08:00 - 11:30
250 m ²	5	8	08:00 - 16:00
	7	5,5	08:00 - 13:30
350 m ²	5	11	08:00 - 19:00
	7	8	08:00 - 16:00
400 m ²	7	9	08:00 - 17:00
450 m ²	7	10	08:00 - 18:00
500 m ²	7	11	08:00 - 19:00

3.12.4 Editar dia

Em primeiro lugar, seleccione o dia a editar no ecrã Descrição geral com as **teclas de seta** para a esquerda/direita, seguido de **OK**.

Podem ser introduzidos 2 intervalos de tempo por dia. Para introduzir um intervalo para o *Período 1*, primeiro certifique-se de que marca a caixa de verificação junto ao *Período 1*. Para marcar/desmarcar, seleccione a caixa de verificação e prima **OK**. Introduza a hora utilizando as teclas de seta cima/baixo.

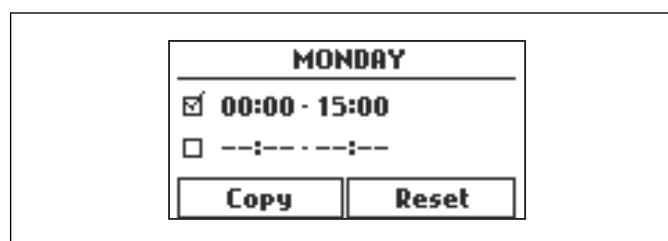
Utilize a tecla de seta direita para se deslocar para o *Período 2*. O *Período 2* é introduzido da mesma forma que o *Período 1*. Pode utilizar dois intervalos para permitir que a relva seja usada para outras atividades durante determinadas horas, por exemplo, ao introduzir um *Período 1*: 9:00 - 11:00 e um *Período 2*: 21:00 -

ajustá-las em função do jardim e, por exemplo, da qualidade da relva e do crescimento durante a estação. Utilize a tabela da seguinte forma:

- Procure uma área de trabalho que melhor corresponda ao tamanho do relvado.
- Seleccione um número adequado de dias de trabalho.
- A coluna de horas de trabalho por dia apresenta o número de horas por dia que o robô corta-relva poderá trabalhar durante os dias de trabalho seleccionados.
- A coluna de intervalo de tempo sugerido apresenta um intervalo de tempo que corresponde às horas de trabalho necessárias por dia.

É possível configurar 2 períodos de trabalho por dia. Podem existir períodos de trabalho exclusivos para cada dia, mas também é possível copiar o período de trabalho do dia atual para todos os outros dias.

24:00. O robô corta-relva ficará então estacionado na estação de carga entre as 11:00 e as 21:00.



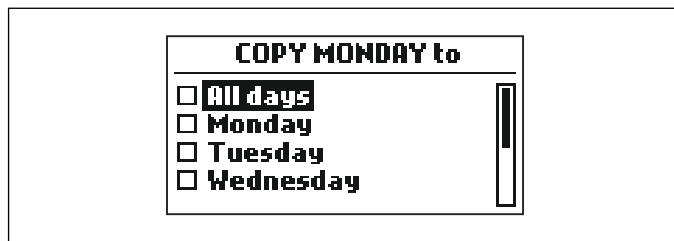
Para desativar o corte durante um dia inteiro, desmarque ambos os períodos.

Para voltar à visão geral da Programação, prima o botão **Menu**.

3.12.5 Copiar

Utilize esta função para copiar as definições do dia atual para outros dias.

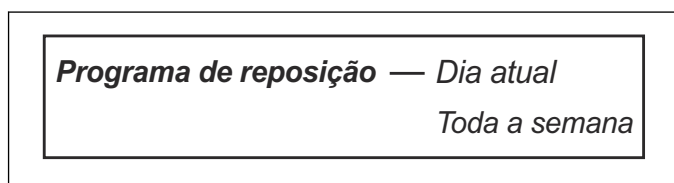
Marque *Copiar* com as **teclas de seta** e prima **OK**. Em seguida, utilize as **teclas de seta** para cima e para baixo para mover o cursor entre diferentes dias. As horas serão copiadas para os dias marcados com **OK**.



Para voltar à visão geral da Programação, prima o botão **Menu**.

3.12.6 Restabelecer

Esta função repõe a programação para a definição de fábrica, em que o robô corta-relva pode funcionar de acordo com as definições do assistente (capacidade de trabalho máxima).



3.12.6.1 Dia atual

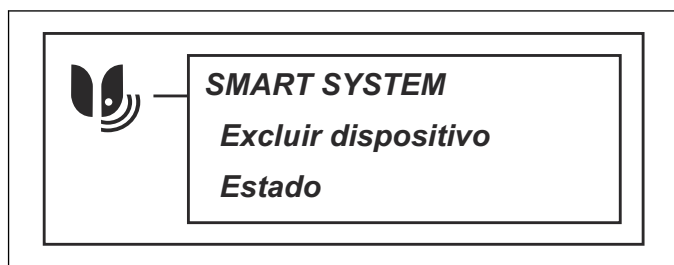
Restabelece o dia selecionado no sistema de separadores.

3.12.6.2 Toda a semana

Restabelece todos os dias da semana.

3.13 Smart System

Apenas para o smart SILENO city.



O Smart System GARDENA possibilita a interação sem fios entre o seu robô corta-relva inteligente e outros dispositivos do Smart System GARDENA, tais como controlo da água e sensor inteligente.

Neste menu, pode:

- ativar a inclusão ou exclusão do seu robô corta-relva inteligente da aplicação Smart System GARDENA.
- verificar o estado da ligação sem fios ao Smart System.

Nota: A sequência de inclusão pode demorar vários minutos. Quando a inclusão for concluída, regressará automaticamente ao ecrã inicial do cortador. Se, por qualquer motivo, a inclusão falhar, tente novamente.

3.13.1 Instalação

Certifique-se de que o robô corta-relva está completamente instalado antes de o adicionar à aplicação do Smart System GARDENA. Consulte o capítulo *Instalação na página 11*. É importante planear cuidadosamente a instalação.

3.13.2 Ativar o modo de inclusão

Para incluir o seu robô corta-relva na aplicação Smart System GARDENA:

1. Selecione o ícone Smart System no menu principal do robô corta-relva e prima **OK**. A opção *Ativar o modo de inclusão* é apresentada no visor.
2. Selecione *Sim* premindo a **tecla de seta** direita e, em seguida, prima **OK**.
3. Introduza o código PIN utilizando as **teclas de seta** para cima/baixo e prima **OK**.
4. O código de inclusão é apresentado no visor do robô corta-relva.

Nota: O robô corta-relva só pode ser apresentado como um dispositivo na aplicação Smart System, se tiver sido primeiro incluído a partir do robô corta-relva.

3.13.3 Inclusão na aplicação

A inclusão de todos os dispositivos inteligentes GARDENA é feita através da aplicação Smart System. A aplicação Smart System GARDENA gratuita pode ser transferida a partir da App Store (Apple) ou do Google Play (Android). Abra a aplicação e registe-se como utilizador. Inicie sessão e escolha *Adicionar dispositivo* na página inicial da aplicação. Prossiga com a inclusão, seguindo as instruções da aplicação. É também necessária uma porta de ligação Smart com ligação à Internet para proceder à inclusão.

Nota: Efetue esta operação somente após concluir a instalação do robô corta-relva.

3.13.4 Menus desativados

Assim que o robô corta-relva fizer parte do Smart System, alguns menus do robô corta-relva ficam desativados. Ainda é possível ver todas as definições do robô corta-relva, mas algumas só podem ser alteradas através da aplicação Smart System GARDENA. As seguintes definições serão bloqueadas na seleção do menu do robô corta-relva inteligente:

- Programar
- Horas e Data
- Língua
- País

3.13.5 Excluir dispositivo

Para remover a ligação sem fios entre o robô corta-relva e o Smart System, selecione a opção *Excluir dispositivo* no menu do robô corta-relva. Se o utilizador confirmar a exclusão do dispositivo, deixa de haver comunicação entre o robô corta-relva e os outros dispositivos do Smart System.

Nota: O robô corta-relva tem de ser eliminado manualmente da lista de produtos da aplicação do Smart System GARDENA.

3.13.6 Estado

Estado — *Ligado Sim/Não*
Força do sinal

3.13.6.1 Ligado Sim/Não

Assim que o robô corta-relva estiver ligado à porta de ligação do Smart System, pode verificar o estado da ligação a partir deste menu. O estado pode ser ligado (Sim) ou desligado (Não).

3.13.6.2 Intensidade do sinal

Intensidade do sinal — *Bom*
Mau
Péssimo

A qualidade do sinal entre o robô corta-relva e a porta de ligação pode ser *Boa*, *Fraca* ou *Má*. A estação de carga do robô corta-relva deve ser colocada preferencialmente numa área de jardim com uma *Força de sinal - Boa*, para obter o melhor desempenho do Smart System.

3.14 Configurações

Esta seleção permite efetuar alterações à segurança, personalizar a instalação e alterar as definições gerais, como a hora e data.



Configurações
Segurança
Alcance relva
Instalação
Geral

3.14.1 Segurança

Através desta seleção, é possível efetuar definições relacionadas com a segurança e a ligação entre o robô corta-relva e a estação de carga. Para entrar no menu de segurança, introduza primeiro o código PIN utilizando as teclas de seta cima/baixo e prima OK.

Segurança
Nível de segurança
Avançado

3.14.1.1 Nível de segurança

Existem 2 níveis de segurança à escolha.

Nível de segurança — *Baixo*
Alto

Quando ligar o robô corta-relva (botão **ON/OFF**), tanto a opção de segurança *Baixa* como a opção *Alta* proíbem o acesso ao robô corta-relva caso o código PIN não seja conhecido. Se introduzir um código PIN errado 5 vezes consecutivas, o robô corta-relva fica bloqueado durante algum tempo. O tempo de bloqueio aumenta a cada tentativa incorreta de introduzir o código PIN.

Função	Baixo	Alto
Bloqueio de tempo	X	X
Pedido de PIN		X

Bloqueio de tempo

Se esta função for ativada, o corta-relva robótico não pode ser ligado após 30 dias, sem que seja introduzido primeiro o código PIN correto. Após os 30 dias, o robô corta-relva continua a cortar a relva como habitualmente, mas a mensagem *Introduzir código PIN* é apresentada da próxima vez que o botão **STOP** for premido. Introduza o código PIN e prima **OK**.

Pedido de PIN

Esta função significa que o robô corta-relva solicita um código PIN caso o robô corta-relva esteja em espera e tenha a segurança definida para *Alta*. Em espera (luz indicadora intermitente) significa que o operador tem de premir o botão **ON/OFF** para ativar de novo o robô corta-relva. Para utilizar o robô corta-relva, é necessário introduzir o código PIN correto.

3.14.1.2 Avançado

Avançado — *Novo sinal de laço*
Alterar código PIN

Novo sinal de laço

O sinal do laço é selecionado aleatoriamente para criar uma ligação única entre o corta-relva robótico e a estação de carga. Nalguns casos raros, poderá haver a necessidade de gerar um novo sinal, por exemplo, se duas instalações adjacentes tiverem um sinal muito semelhante.

1. Coloque o corta-relva robótico na estação de carga.

2. Selecione *Novo sinal do laço* no menu e prima OK.
3. Prima **OK** e aguarde a confirmação de que o sinal do laço foi gerado. Normalmente, este processo demora 10 segundos.

Alterar código PIN

1. Introduza o código PIN atual utilizando as teclas de seta para cima/baixo e prima o botão OK.
2. Introduza o novo código PIN e prima OK.
3. Confirme, introduzindo novamente o mesmo código e prima OK.

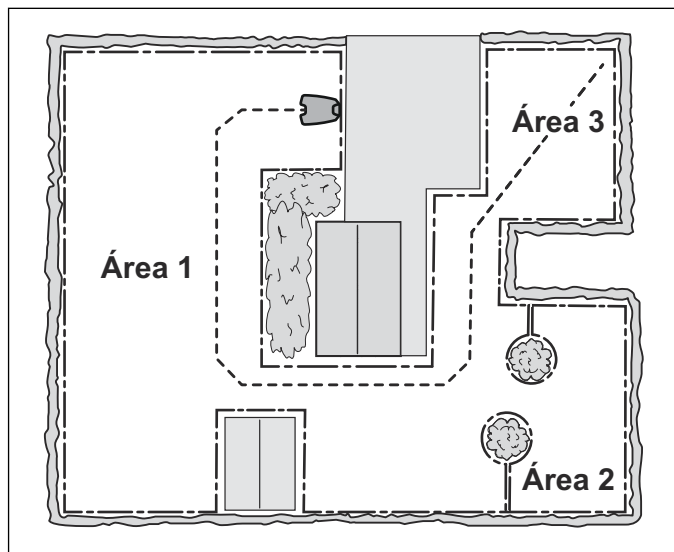
Quando o código PIN é alterado, a mensagem *Código PIN alterado* é apresentada no visor. Tome nota do novo código PIN na linha do Memorando destinada a esse efeito. Consulte o capítulo *Introdução na página 3*.

3.14.2 Alcance relva

Esta função do menu é usada para conduzir o robô corta-relva até zonas mais afastadas de uma área de trabalho. Em jardins complexos, por exemplo, com muitas áreas unidas por passagens estreitas, o resultado de corte pode ser bastante melhorado ao alterar as definições.

Nota: A função de alcance da cobertura de relva é ativada depois de uma calibração do guia bem sucedida. Consulte o capítulo *Calibração do guia na página 22*.

É possível definir até 3 áreas remotas. Selecione uma área utilizando as **teclas de seta** para a esquerda e para a direita seguidas de **OK**.



É necessário efetuar uma série de seleções únicas para permitir que o cortador de relva robótico aceda à área remota.

Alcance relva

Area 1, 2 or 3 — Como?

A quanta distância?

Qual a frequência?

Desativar

Mais

As definições de fábrica permitem que o robô corta-relva siga o fio de guia ao longo de 99 m em 20% das vezes que sai da estação de carga. Se, na realidade, o fio de guia for inferior a 99 m, o robô corta-relva irá segui-lo até ao ponto em que o fio de guia está ligado ao cabo delimitador.

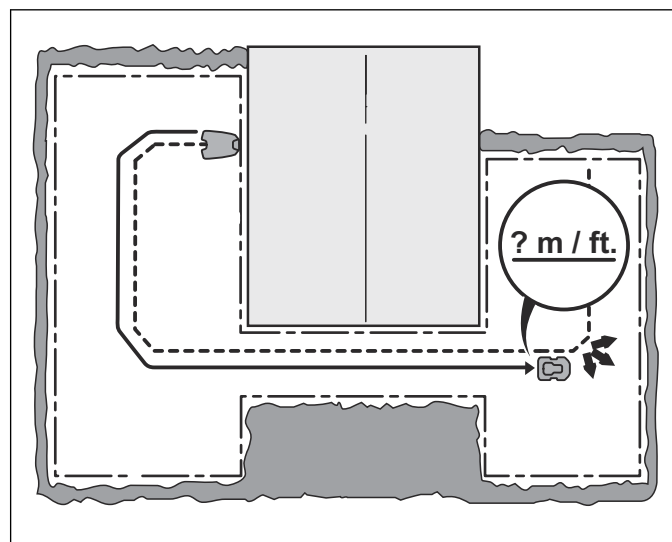
3.14.2.1 Area 1, 2 or 3 > Como?

O robô corta-relva utiliza o guia para alcançar a Área 1, 2 ou 3. Se pretende utilizar todas as áreas, é importante considerar a colocação ideal da estação de carregamento. O guia tem de passar em todas as áreas mas, simultaneamente, não pode exceder o comprimento máximo do fio de guia.

3.14.2.2 Area 1, 2 or 3 > Até onde?

O robô corta-relva para de seguir o fio de guia e começa a cortar a relva a uma distância especificada da estação de carga. É possível definir até 3 distâncias diferentes.

Sugestão! Selecione a função *Teste (Area 1, 2 or 3 > Mais > Teste)* para determinar a distância até à área remota. A distância em metros será apresentada no visor do cortador de relva quando premir o botão **STOP**. Consulte o capítulo *Como medir a distância até uma área remota na página 29*. A distância medida indicada no visor pode ser guardada diretamente na área remota selecionada. O valor atual será anulado pela nova distância medida.

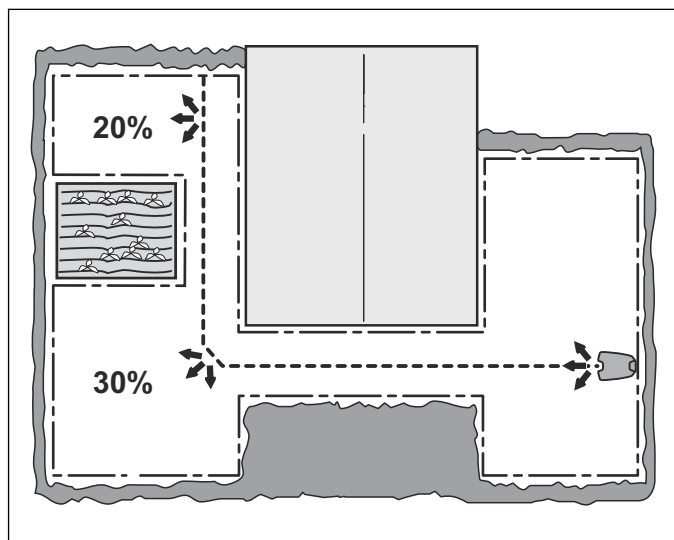


3.14.2.3 Area 1, 2 or 3 > Com que frequência?

A frequência com que o robô corta-relva deve ser conduzido até à área remota é selecionada em proporção do número total das vezes que sai da estação de carga. De todas as outras vezes, o robô

corta-relva começa a cortar a relva junto à estação de carga.

Selecione a percentagem que corresponde à dimensão da área remota em relação à totalidade da área de trabalho. Se a dimensão da área remota for, por exemplo, metade da totalidade da área de trabalho, deve seleccionar 50%. Se a área remota for mais pequena, deverá ser indicado um valor inferior. Se forem utilizadas mais áreas, tenha em consideração que o valor total não pode exceder os 100%. Compare com os exemplos em *Exemplos de esquemas de jardins na página 34*.



3.14.2.4 Definir a cobertura do relvado

Para definir a cobertura do relvado, siga os passos abaixo:

1. Utilize as teclas de **seta** esquerda/direita para escolher *Área 1, 2* ou *3*.
2. Confirme premindo o botão **OK**.
3. Utilize as teclas de **seta** para cima/baixo para alterar a distância até à qual o robô corta-relva deve seguir o fio de guia.
4. Prima a tecla de **seta** direita e defina a frequência desta ação.
5. Confirme premindo o botão **OK**.
6. Prima o botão **Menu** para regressar ao menu Cobertura de relvado.
7. Prossiga com as definições da *Área* seguinte.

3.14.2.5 Area 1, 2 or 3 > Desativar

Cada área pode ser desativada e ativada sem ter de reintroduzir as definições. Selecione *Desativar* e prima **OK**.

3.14.2.6 Área 1, 2 ou 3 > Mais > Teste

O teste das definições seleccionadas pode ser considerado como uma parte natural da instalação.

Quando utiliza a função *Teste*, o robô corta-relva desloca-se até ao ponto mais distante do fio de guia permitido pela largura do corredor.

Teste: Area 1, 2 or 3

Para testar as definições seleccionadas:

1. Coloque o robô corta-relva na estação de carga.

2. Utilize as **teclas de seta** para baixo e para a direita/esquerda para seleccionar a área a ser testada no ecrã *Descrição geral do alcance da relva*. Prima **OK**.
3. Selecione *Mais* e prima **OK**.
4. Selecione *Teste* e prima **OK**.
5. Prima o botão **Start** e feche a cobertura.
6. O robô corta-relva sai da estação de carregamento e começa a seguir o fio de guia em direcção à área remota. Verifique se o robô corta-relva consegue seguir o fio de guia ao longo de toda a distância pretendida.
7. Considera-se que o teste foi bem-sucedido quando o robô corta-relva consegue seguir o fio de guia, sem qualquer problema, até ao ponto de partida pretendido.

Como medir a distância até uma área remota

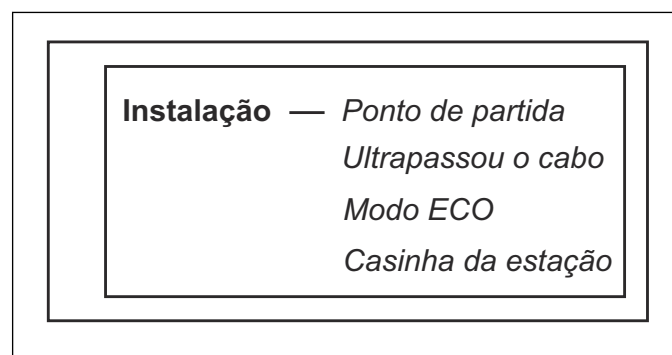
1. Coloque o robô corta-relva na estação de carga.
2. Na função do menu *Area 1, 2 or 3 > Quanta distância?*, introduza uma distância que exceda, sem margem de dúvida, o número real. A distância máxima que pode ser introduzida é 500 metros.
3. Selecione *Area 1, 2 or 3 > Mais > Teste* e prima **OK**.
4. Prima o botão **Start** e feche a cobertura.
5. Prima **STOP** na posição pretendida. A distância é agora apresentada no visor. Este valor poderá ser agora guardado em *Area 1, 2 or 3 > Quanta distância?*.

Area 1, 2 or 3 > Mais > Repor

Uma definição de área individual pode ser restabelecida para a definição de fábrica através desta função. Para restabelecer uma definição da área, selecione *Area 1, 2 or 3 > Mais > Repor* com as **teclas de seta** para a esquerda/direita seguido de **OK**.

3.14.3 Instalação

Em muitas áreas de trabalho não é necessário alterar as configurações de fábrica mas, por vezes, consoante a complexidade do relvado, o resultado pode ser melhorado através de definições manuais.



3.14.3.1 Ponto de partida

Esta função permite controlar a distância que o robô corta-relva percorre a partir da estação de carga antes de começar a funcionar (corte da relva ou cobertura do relvado). Esta função é útil, por exemplo, se a estação de carga for colocada por baixo de uma varanda ou noutra área com espaço limitado.

Utilize as **teclas numéricas** para especificar a distância necessária, em centímetros. A definição de fábrica é 60 cm e a distância máxima é 300 cm. Consulte *Primeiro arranque na página 22*.

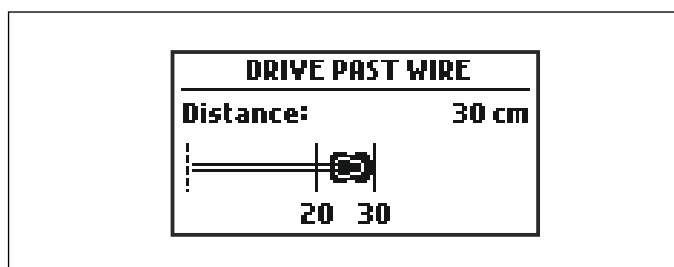
Nota: Escolher um bom ponto de partida é importante para que o processo de calibração do guia possa ser otimizado. Consulte *Calibração do guia na página 22*.

3.14.3.2 Conduzir para fora do cabo

A parte da frente do robô corta-relva passa sempre pelo cabo delimitador a uma distância específica antes de voltar para trás. A distância predefinida é de 30 cm, mas pode ser alterada, caso seja necessário. É possível selecionar um número entre 20 e 30.

Note que a distância apresentada é apenas um valor aproximado. Na verdade, a distância real que o robô corta-relva passa além do cabo delimitador pode variar.

Utilize as teclas de seta para cima/baixo para especificar o número de centímetros que o robô corta-relva deve ultrapassar o cabo delimitador e prima **OK**.



3.14.3.3 Modo ECO

Esta função desliga automaticamente o sinal no laço de limite, nos fios de guia e na estação de carga quando o robô corta-relva não está a cortar a relva, ou seja, quando o cortador de relva está a carregar a bateria ou quando não tem permissão para cortar a relva devido às definições do programa.

Modo ECO — Use ECO mode

É adequado utilizar o *modo ECO* quando existe outro equipamento sem fios incompatível com o robô corta-relva, por exemplo, determinados anéis de indução magnética ou portas de garagem.

Quando o *modo ECO* está ativado, a luz indicadora na estação de carregamento fica verde intermitente. O *modo ECO* significa que o robô corta-relva só pode ser ligado na estação de carga e não fora desta na área de trabalho.

No *Modo ECO*, é muito importante premir sempre o botão **STOP** antes de retirar o robô corta-relva da estação de carga. Não é possível ligar o robô corta-relva de outra forma. Caso o corta-relva tenha sido retirado por engano, sem que o botão **STOP** tenha sido premido primeiro, é necessário voltar a colocar o corta-relva na estação de carga e premir o botão **STOP**. Apenas desta forma é possível ligar o corta-relva robótico dentro da área de trabalho.

Selecione *Modo ECO* e prima **OK** para ativar o *modo ECO*.

Nota: Prima sempre o botão **STOP** antes de retirar o corta-relva robótico da estação de carga. Caso contrário, não é possível ligar o robô corta-relva no interior da área de trabalho no *modo ECO*.

3.14.3.4 Casinha da estação

Este menu é utilizado para evitar colisões com a casinha do robô corta-relva. A função reduz o desgaste do corpo do robô corta-relva. No entanto, pode deixar relva por cortar em torno da estação de carga.

Casinha da estação — Evitar colisões com a casinha

3.14.4 Geral

No menu Geral, é possível configurar a hora e data, o idioma e o país. Também é possível repor todas as definições para as predefinições de fábrica.

Geral — Hora e data
Língua
País
Restabelecer todos os ajustes do utilizador
Acerca de

3.14.4.1 Horas e data

Esta função permite-lhe definir a hora e a data atual e os formatos pretendidos.

Hora e data — Ajustar horas
Ajustar data
Formato horas
Formato data

Ajustar horas

Para definir a hora:

1. Introduza a hora correta utilizando as **teclas de seta cima/baixo**.
2. Prima a **tecla de seta direita** para introduzir os minutos.
3. Regresse ao menu *Hora e data* premindo o botão **Menu**.

Ajustar data

Definir a data:

1. Introduza a data correta utilizando as **teclas de seta para cima/baixo**.
2. Prima a **tecla de seta direita** para introduzir o mês e dia.

3. Regresse ao menu *Hora e data* premindo o botão **Menu**.

Formato horas

Definir o formato da hora:

1. Introduza o formato da hora pretendido (24h ou 12h) utilizando as **teclas de seta para cima/baixo**.
2. Regresse ao menu *Hora e data* premindo o botão **Menu**.

Formato data

Definir o formato da data:

1. Introduza o formato da data pretendido utilizando as **teclas de seta para cima/baixo**.
AAAA-MM-DD (ano-mês-dia)

MM-DD-AAAA (mês-dia-ano)

DD-MM-AAAA (dia-mês-ano)
2. Regresse ao menu *Hora e data* premindo o botão **Menu**.

3.14.4.2 Língua

Para seleccionar o idioma:

1. Utilize as **teclas de seta para cima/baixo** para colocar o cursor no idioma pretendido.
2. Regresse ao menu *Hora e data* premindo o botão **Menu**.

3.14.4.3 País

Seleccionar o país:

1. Utilize as **teclas de seta para cima/baixo** para colocar o cursor no país pretendido.
2. Regresse ao menu *Hora e data* premindo o botão **Menu**.

3.14.4.4 Restabelecer todos os ajustes do utilizador

Esta função permite restabelecer o robô corta-relva para as predefinições de fábrica.

No entanto, os seguintes ajustes não serão alterados:

- Nível de segurança
- Código PIN
- Sinal do laço
- Data e Hora
- Língua
- País

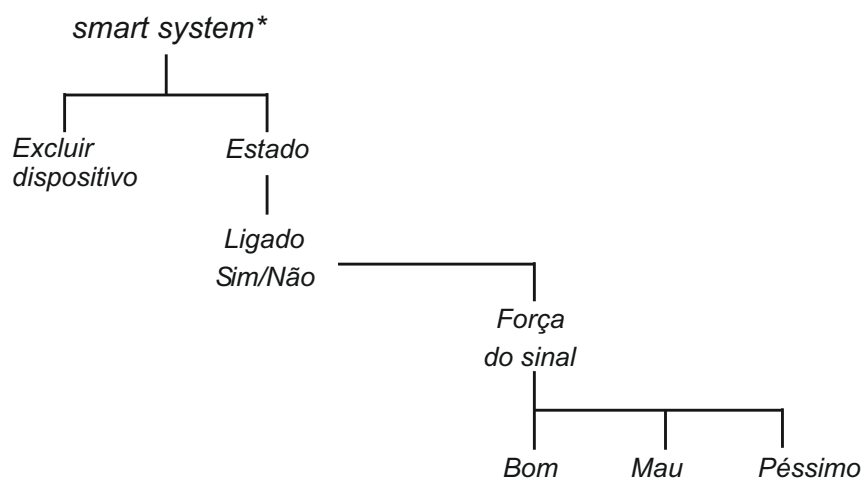
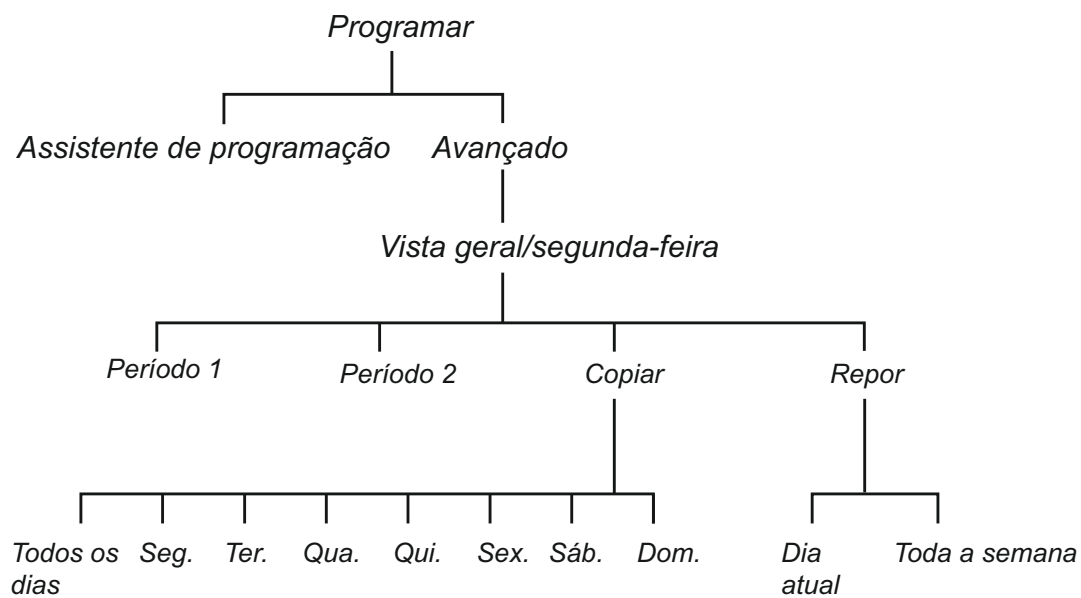
Restabelecer todos os ajustes do utilizador:

1. Selecione *Restabelecer todos os ajustes do utilizador* no menu e prima **OK**.
2. Introduza o código PIN utilizando as **teclas de seta para cima/baixo** e prima **OK**.
3. Utilize a **tecla de seta direita** para colocar o cursor em *Sim*.
4. Prima **OK** para confirmar.

3.14.4.5 Acerca de

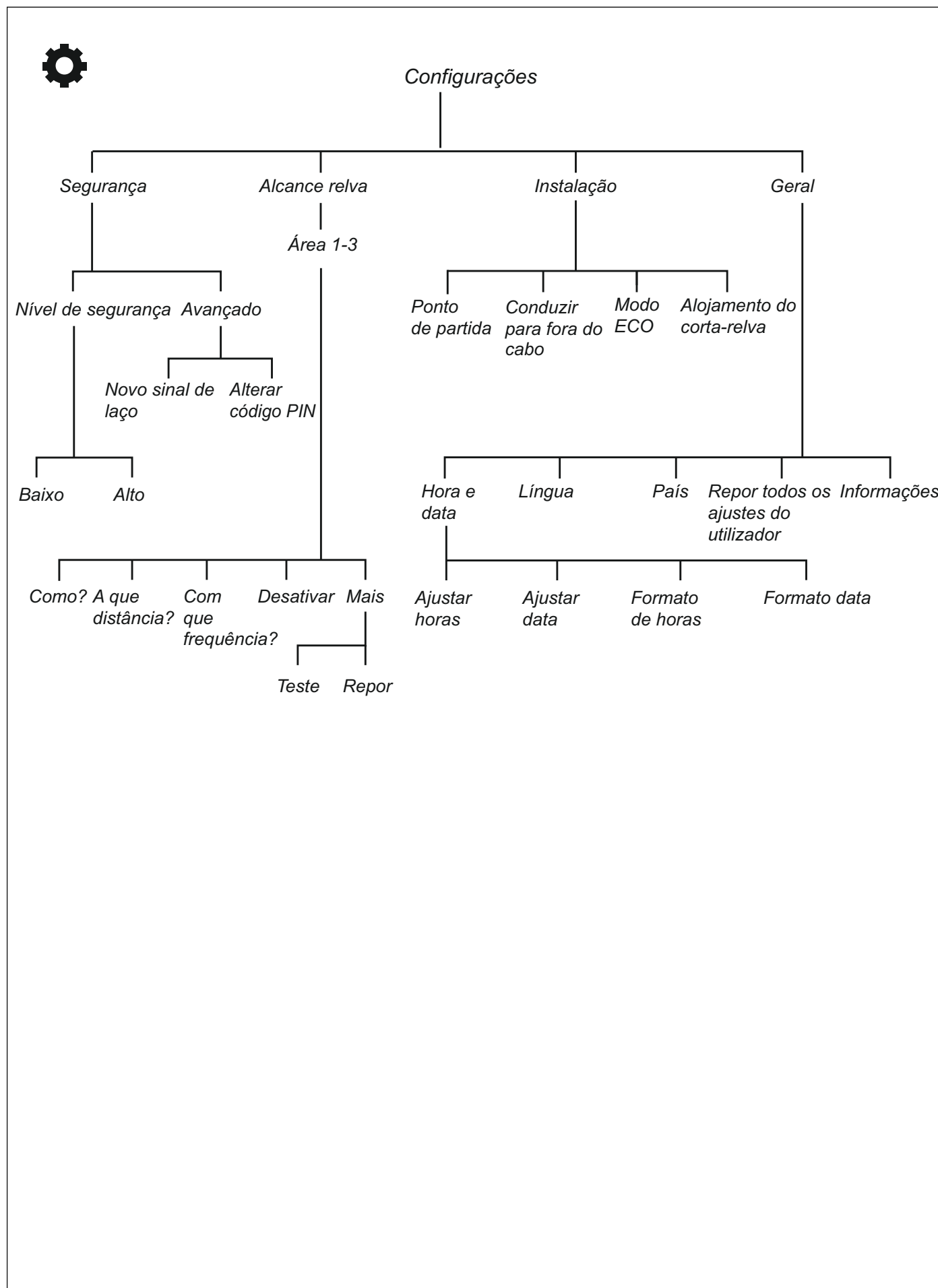
O menu *Acerca de* apresenta informações relacionadas com o número de série, o número de horas de funcionamento e diferentes versões de software do robô corta-relva.

3.15 Descrição geral da estrutura do menu



* smart SILENO city

3.16 Descrição geral da estrutura do menu



3.17 Exemplos de esquemas de jardins

Até certa medida, o comportamento do robô corta-relva é controlado pelas configurações efetuadas. A adaptação das configurações do robô corta-relva à forma do relvado torna mais fácil para o robô corta-relva aceder com frequência a todas as zonas e, deste modo, obter um resultado de corte perfeito.

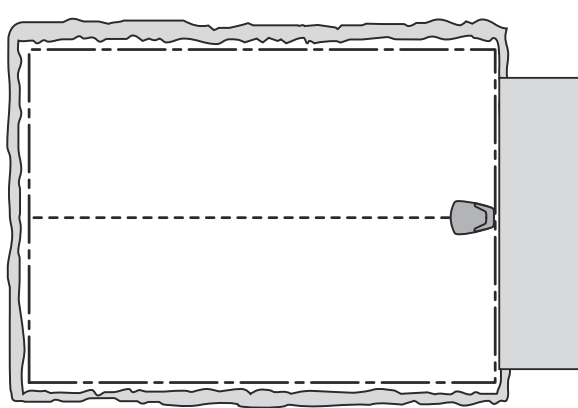
Diferentes esquemas requerem configurações diferentes. As páginas seguintes resumem vários exemplos de esquemas com propostas de instalação e configurações.

As configurações recomendadas da programação no seguinte exemplo são aplicáveis ao SILENO city (para 500 m²) a menos que seja indicado o contrário.

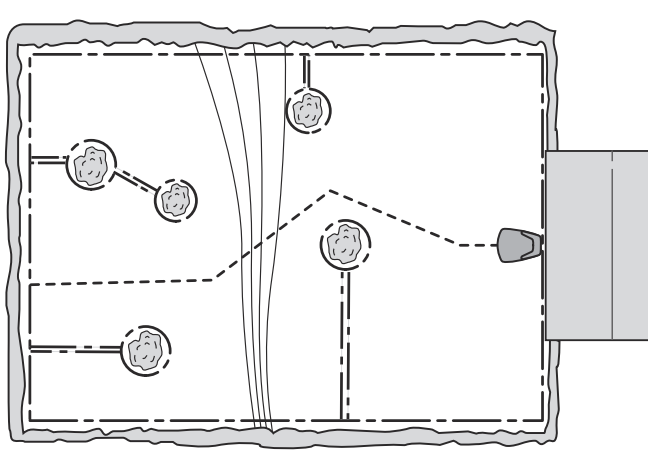
Para obter mais ajuda para a instalação, consulte www.gardena.com. Escolha o país e, em seguida, introduza as páginas de apoio para obter mais informações e vídeos.

Nota: As configurações de fábrica do robô corta-relva foram escolhidas para se adaptarem à maior variedade possível de jardins. As configurações apenas necessitam de ser ajustadas se existirem condições de instalação especiais.

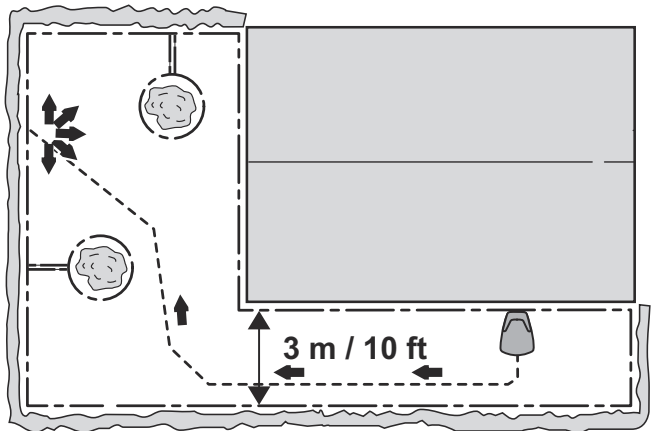
3.17.1 Área aberta e plana

Área	150 m ²	
Programar	SILENO city (para 500 m ²) 08:00 - 16:00, 2 ^a -feira, 4 ^a -feira, 6 ^a -feira	
Alcance relva	Definição de fábrica	
Observações	A programação deve ser utilizada para evitar que a relva fique com um aspeto pisado, visto que a área é inferior à capacidade máxima do robô corta-relva.	

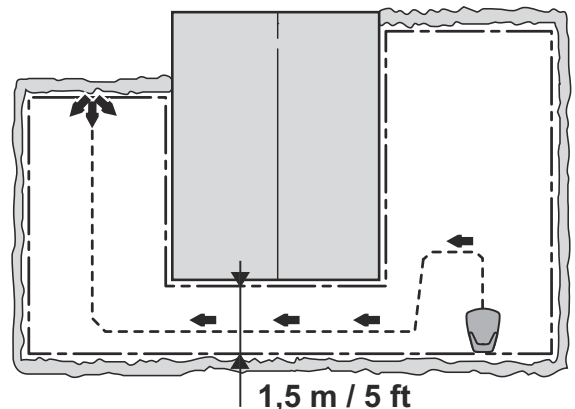
3.17.2 Várias ilhas e uma inclinação de 25%

Área	500 m ²	
Programar	SILENO city (para 500 m ²) 08:00 - 19:00, 2 ^a -feira a domingo	
Alcance relva	Definição de fábrica	
Observações	Coloque a estação de carga na parte menos elevada da área de trabalho. Coloque o cabo guia de modo a formar um ângulo com o declive. Certifique-se de que o cabo guia é colocado em conformidade com as recomendações presentes em <i>Colocar e ligar o cabo guia na página 20</i>	

3.17.3 Jardim em forma de L com algumas ilhas e com a estação de carga instalada na área estreita

Área	500 m ²	
Programar	SILENO city (para 500 m ²) 08:00 - 19:00, 2ª-feira a domingo	
Alcance relva	Área 1: <i>Como?</i> Guia <i>A quanta distância?</i> X m <i>Qual a frequência?</i> 60%	
Observações	Uma vez que a maior parte da área de trabalho é de fácil acesso para o robô corta-relva quando este segue o fio de guia a partir da estação de carregamento, o <i>Alcance da relva</i> (Com que frequência?) para o <i>Guia</i> deve ser especificado como um valor correspondente à parte maior da área de trabalho. Certifique-se de que o fio de guia é colocado em conformidade com as recomendações presentes em <i>Colocar e ligar o cabo guia na página 20</i> .	

3.17.4 Jardim em forma de U ligado a uma passagem estreita

Área	500 m ²	
Programar	SILENO city (para 500 m ²) 08:00 - 19:00, 2ª-feira a domingo	
Alcance relva	Área 1: <i>Como?</i> Guia <i>A quanta distância?</i> X m <i>Qual a frequência?</i> 40%	
Observações	O cabo guia deve atravessar a passagem estreita para assegurar que o robô corta-relva consegue localizar facilmente a estação de carga a partir do lado esquerdo da área de trabalho. 40% é selecionado para <i>Alcance da relva</i> , <i>Com que frequência?</i> , uma vez que a área à esquerda é quase metade da área total. Certifique-se de que o fio de guia é colocado em conformidade com as recomendações presentes em <i>Colocar e ligar o cabo guia na página 20</i> .	

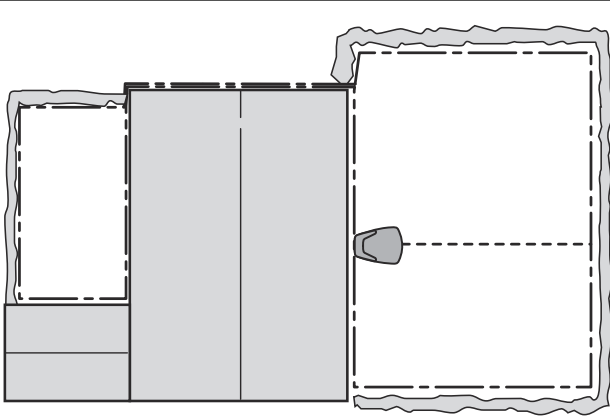
3.17.5 Área de trabalho assimétrica com uma passagem estreita e várias ilhas

Área	500 m ²	
Programar	SILENO city (para 500 m ²) 08:00 - 19:00, 2ª-feira a domingo	
Alcance relva	Definição de fábrica	
Observações	O cabo guia deve ser colocado ao longo da passagem estreita para assegurar que o robô corta-relva consegue localizar facilmente a estação de carga a partir do lado direito da área de trabalho. Como a área à direita representa apenas uma pequena parte da área de trabalho, é possível utilizar as definições de fábrica para o <i>Alcance da relva</i> . Certifique-se de que o fio de guia é colocado em conformidade com as recomendações presentes em <i>Colocar e ligar o cabo guia na página 20</i> .	

3.17.6 3 áreas ligadas por duas passagens estreitas

Área	500 m ²									
Programar	SILENO city (para 500 m ²) 08:00 - 19:00, 2ª-feira a domingo									
Alcance relva	<table border="0"> <tr> <td>Área 1:</td> <td>Área 2:</td> </tr> <tr> <td><i>Como?</i> Guia</td> <td><i>Como?</i> Guia</td> </tr> <tr> <td><i>A quanta distância?</i> X m</td> <td><i>A quanta distância?</i> X m</td> </tr> <tr> <td><i>Qual a frequência?</i> 25%</td> <td><i>Qual a frequência?</i> 25%</td> </tr> </table>		Área 1:	Área 2:	<i>Como?</i> Guia	<i>Como?</i> Guia	<i>A quanta distância?</i> X m	<i>A quanta distância?</i> X m	<i>Qual a frequência?</i> 25%	<i>Qual a frequência?</i> 25%
Área 1:	Área 2:									
<i>Como?</i> Guia	<i>Como?</i> Guia									
<i>A quanta distância?</i> X m	<i>A quanta distância?</i> X m									
<i>Qual a frequência?</i> 25%	<i>Qual a frequência?</i> 25%									
Observações	Como a área de trabalho é composta por três áreas ligadas por duas passagens estreitas, é necessário utilizar a função <i>Alcance da relva</i> para criar várias áreas de modo a obter um resultado de corte uniforme em toda a área de trabalho. Certifique-se de que o fio de guia é colocado em conformidade com as recomendações presentes em <i>Colocar e ligar o cabo guia na página 20</i> .									

3.17.7 Uma área secundária

Área	400 + 100 m ²	
Programar	SILENO city (para 500 m ²) 08:00 - 19:00, 2ª-feira a sábado	
Alcance relva	Definição de fábrica	
Observações	A relva da área secundária é cortada utilizando o modo <i>Área secundária</i> ao domingo.	

4 Funcionamento

4.1 O botão ON/OFF



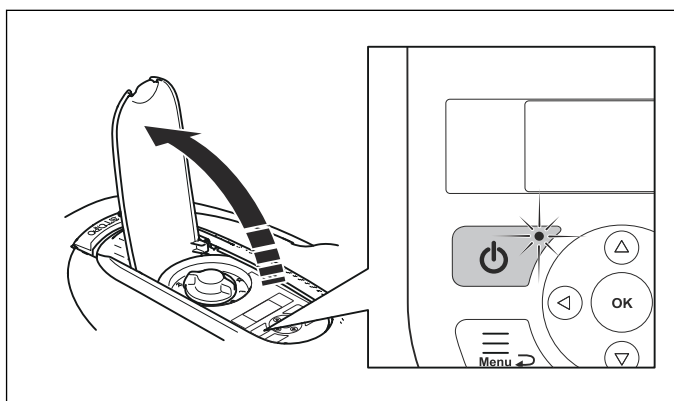
ATENÇÃO: Leia atentamente as instruções de segurança antes de ligar o corta-relva robótico.



ATENÇÃO: Mantenha as mãos e os pés afastados das lâminas rotativas. Nunca coloque as mãos ou os pés perto ou debaixo da máquina quando o motor se encontra em funcionamento.



ATENÇÃO: Nunca utilize o corta-relva robótico se estiverem pessoas, em especial crianças, ou animais de estimação na área de corte.



- Prima o botão **ON/OFF** para ligar o robô corta-relva. O robô corta-relva está ativo quando a luz do botão **ON/OFF** estiver acesa.
- Prima o botão **ON/OFF** para desligar o robô corta-relva.

4.1.1 A luz indicadora

A luz indicadora do botão **ON/OFF** é um importante indicador de estado:

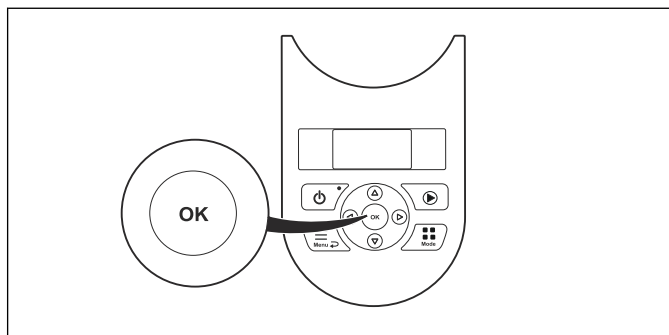
- O robô corta-relva está ativo se a luz indicadora estiver acesa continuamente.
- O robô corta-relva está em espera se a luz indicadora estiver intermitente. Isto significa que o operador tem de premir o botão **ON/OFF** para ativar de novo o robô corta-relva.
- O robô corta-relva está desativado quando a luz indicadora não estiver acesa.



ATENÇÃO: Só é seguro proceder à inspeção ou manutenção do robô corta-relva quando este estiver desativado. O robô corta-relva está desativado quando a luz do botão **ON/OFF** não estiver acesa.

4.2 Para ligar o robô corta-relva

1. Abra a cobertura do teclado.
2. Prima o botão **ON/OFF**. O visor acende-se.
3. Introduza o código PIN.
4. Prima o botão **OK**.



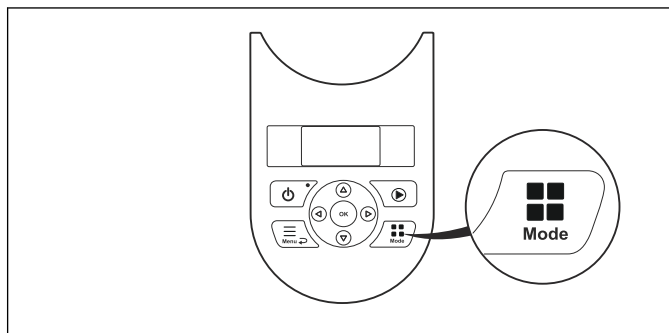
5. Selecione o modo de funcionamento pretendido e confirme com o botão **OK**. Consulte o capítulo *Modos operacionais na página 38*.
6. Feche a cobertura.

Nota: Se o robô corta-relva estiver estacionado na estação de carga, só sai da mesma quando a bateria estiver totalmente carregada e se a programação permitir que o robô corta-relva funcione.

4.3 Modos operacionais

Quando o botão **Mode** é premido, é possível seleccionar os seguintes modos de funcionamento:

- Área principal
- Área secundária (2ª área)
- Estacionar
- Estacionar/Programar
- Anular programar



4.3.1 Modo de funcionamento - Área principal

Área principal é o modo de funcionamento normal, em que o robô corta-relva corta a relva e carrega automaticamente.

4.3.2 Modo de funcionamento - 2ª área

Para cortar relva em áreas secundárias, deve ser escolhido o modo de funcionamento *2ª área*. Selecionar *2ª área* fará com que o robô corta-relva corte a relva até que a bateria fique descarregada.

Se o robô corta-relva carregar a bateria no modo *2ª área*, a bateria carrega totalmente, o corta-relvas afasta-se cerca de 50 cm da estação de carga e, depois, para. Isto indica que o robô corta-relva está carregado e pronto a começar a cortar relva. Se precisar de cortar a relva na área de trabalho principal após o carregamento, é recomendado mudar o modo de

funcionamento para *Área principal* antes de colocar o robô corta-relva na estação de carga.

4.3.3 Modo de funcionamento - Estacionar

O modo de funcionamento *Estacionar* significa que o robô corta-relva permanece na estação de carga até que seja selecionado um modo de funcionamento diferente.

4.3.4 Modo de funcionamento - Estacionar/Programar

Modo de funcionamento Estacionar/Programar significa que o robô corta-relva permanece na estação de carga até que a próxima programação ou espera permita o funcionamento. Consulte o capítulo *Programar e Em espera na página 39*.

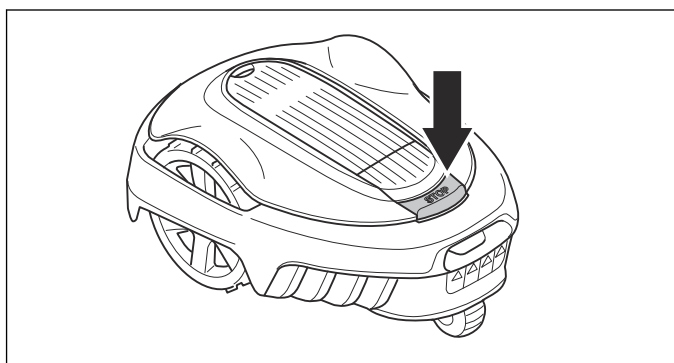
4.3.5 Modo de funcionamento - Anular programar

Todas as definições de programação podem ser suspensas temporariamente, selecionando *Anular programar*. É possível suspender a programação durante 3 horas.

4.4 Parar

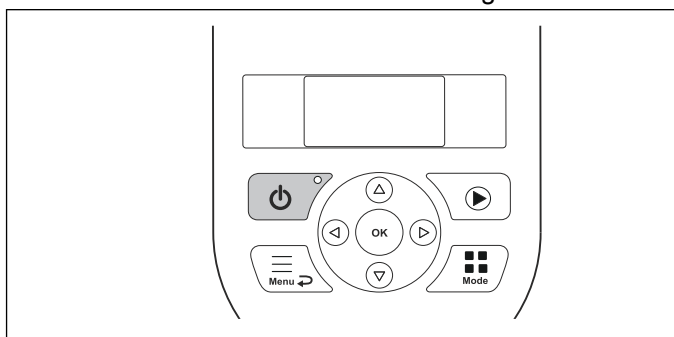
1. Prima o botão **STOP**.

O robô corta-relva para e o motor da lâmina para.



4.5 Desligue

1. Prima o botão **STOP**.
2. Abra a cobertura.
3. Prima o botão **ON/OFF** durante 3 segundos.



4. O robô corta-relva é desligado.
5. Verifique se a luz indicadora do botão **ON/OFF** não está acesa.

4.6 Programar e Em espera

Utilize a função Programar (consulte *Avançado na página 24*) para evitar ter uma relva pisada.

4.6.1 Espera

O corta-relva robótico tem uma função de tempo de espera integrada, de acordo com a tabela de tempo de espera. O período de espera proporciona, por exemplo, uma boa oportunidade para regar ou brincar no relvado.

Modelo	Tempo de espera, mínimo de horas por dia
500 m ²	13
400 m ²	15
350 m ²	17
250 m ²	19

4.6.2 Para definir a programação

Quando definir a programação, tenha em conta o número de metros quadrados que o robô corta-relva corta por hora e por dia (indicado na tabela de capacidade de trabalho).

Modelo	Capacidade de trabalho aproximada, m ² por hora e dia
500 m ²	45
400 m ²	43
350 m ²	49
250 m ²	49

Se a área de trabalho tiver, por exemplo, 250 m², o robô corta-relva deve funcionar 5-6 horas (dependendo da área de trabalho especificada do robô corta-relva). A capacidade de trabalho (m² por hora e dia) é calculada dividindo o valor especificado de área de trabalho pelo tempo ativo por dia. Por exemplo: 500 m² / 11h = 45 m².

Os tempos são aproximados e dependem, por exemplo, da qualidade da relva, do gume das lâminas e da idade da bateria.



ATENÇÃO: Utilize a programação para evitar cortar a relva nas horas em que se encontram, no relvado, crianças, animais de estimação ou qualquer objeto que possa ficar danificado com as lâminas em rotação.

Utilize o assistente para definir um programa adequado consoante o tamanho do relvado. O assistente considera o tempo de espera definido, antes de sugerir o programa. Consulte o capítulo *Assistente de programação na página 24*.

4.6.3 Exemplo 1

As horas usadas neste exemplo são aplicáveis ao SILENO city, smart SILENO city (500 m²), mas o princípio é o mesmo para os outros modelos.

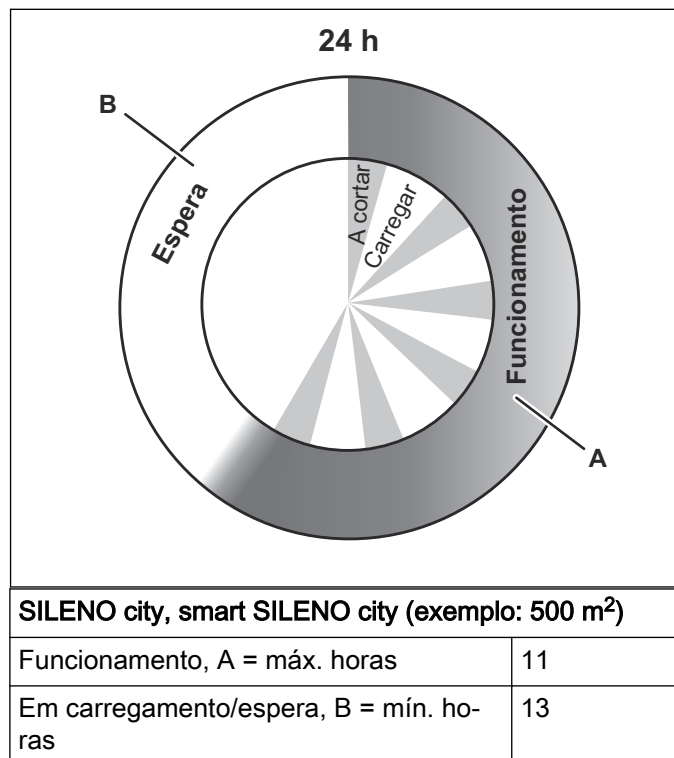
Ajuste da programação, Período 1: 08:00 - 22:00.

Período ativo (A): 08:00 - 19:00.

As definições da programação asseguram que o robô corta-relva começa a cortar a relva às 08:00. No entanto, o corta-relva fica estacionado no modo de espera na estação de carregamento a partir das 19:00 e

fica inativo até começar novamente a cortar a relva às 08:00.

Se as definições da programação forem divididas em 2 períodos de trabalho, o período de espera pode ser dividido em vários períodos. No entanto, o tempo de espera mínimo tem de estar de acordo com a tabela de tempo de espera.



4.6.4 Exemplo 2

As horas usadas neste exemplo são aplicáveis ao SILENO city, smart SILENO city (500 m²), mas o princípio é o mesmo para os outros modelos.

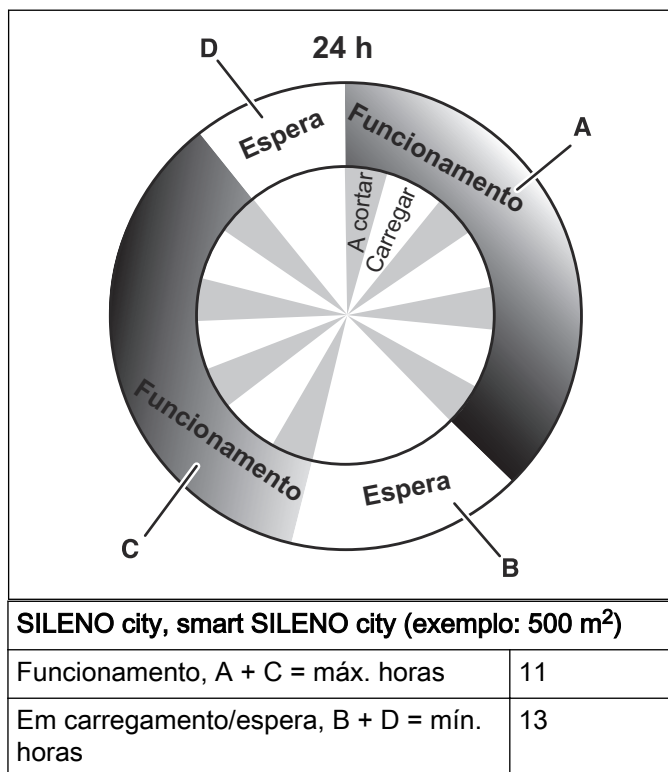
Ajuste da programação, Período 1 (A): 08:00 - 17:00.

Ajuste da programação, Período 2 (C): 20:00 - 23:00.

Período ativo (A): 08:00 - 17:00

Período ativo (C): 20:00 - 22:00.

O corta-relva robótico funciona entre as 08:00 e as 17:00. Começa novamente às 20:00 e para de funcionar às 22:00 devido ao modo de espera até começar novamente às 08:00.



4.7 Carregar uma bateria descarregada

Quando o corta-relva robótico GARDENA é novo ou esteve armazenado durante um período longo, a bateria está descarregada e necessita ser carregada antes de se ligar o aparelho.



ATENÇÃO: Carregue o robô corta-relva utilizando apenas uma estação de carregamento que se destina a este fim. A utilização incorreta pode provocar choque elétrico, o sobreaquecimento ou a fuga de líquido corrosivo proveniente da bateria.

Em caso de fuga de eletrólito, lave a zona afetada com água e procure assistência médica se a substância entrar em contacto com os olhos, etc.

1. Prima o botão **ON/OFF** para parar o robô corta-relva.
2. Coloque o robô corta-relva na estação de carga. Empurre o robô corta-relva para dentro, tanto quanto possível, para assegurar um contacto adequado entre o robô corta-relva e a estação de carga. Veja o contacto e as faixas de carga em *Vista geral do produto na página 5*
3. O visor apresenta uma mensagem a indicar que o carregamento está em curso.

4.8 Ajustar a altura de corte

A altura de corte pode variar entre MÍN. (2 cm) e MÁX. (5 cm).

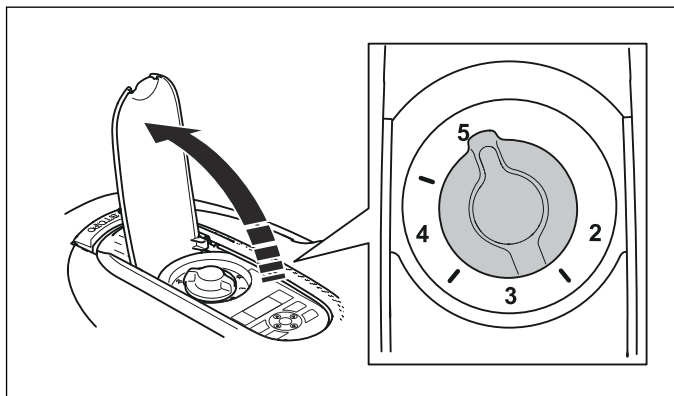


CUIDADO: Durante as primeiras semanas após uma nova instalação, a altura de corte deve ser definida como MÁX para evitar danificar o fio de laço. Depois, a altura de corte pode ser

diminuída gradualmente a cada semana, até obter a altura de corte pretendida.

4.8.1 Para ajustar a altura de corte

1. Prima o botão **STOP** para parar o robô corta-relva.
2. Abra a cobertura.



3. Rode o botão para a posição pretendida.
 - Rode para a direita para aumentar a altura de corte.
 - Rode para a esquerda para diminuir a altura de corte.
4. Feche a cobertura.

5 Manutenção

5.1 Introdução - manutenção

Para melhorar a fiabilidade de funcionamento e prolongar a vida útil: verifique e limpe o robô corta-relva regularmente e, se necessário, substitua as peças desgastadas. Todas as operações de manutenção e assistência devem ser feitas de acordo com as instruções do GARDENA. Consulte o capítulo *Termos da garantia na página 58*.

Quando o corta-relva robótico é utilizado pela primeira vez, o disco da lâmina e as lâminas devem ser inspecionados uma vez por semana. Se o nível de desgaste durante esse período for baixo, o intervalo de inspeção pode ser aumentado.

É importante que o disco da lâmina rode com facilidade. Os gumes das lâminas não devem estar danificados. A vida útil das lâminas varia muito e depende, por exemplo, de:

- Tempo de funcionamento e tamanho da área de trabalho.
- Tipo de relva e crescimento sazonal.
- Solo, areia e utilização de fertilizantes.
- A presença de objetos, tais como pinhas, fruta caída de árvores devido ao vento, brinquedos, ferramentas, pedras, raízes, etc.

A vida útil normal é de 3 a 6 semanas quando utilizado em condições favoráveis. Consulte *Substituir as lâminas na página 43* para saber como substituir as lâminas.

Nota: O funcionamento com lâminas rombas proporciona um resultado de corte de pior qualidade. A relva não é cortada de forma perfeita e é necessária mais energia, fazendo com que o cortador de relva robótico não corte uma área tão grande.



ATENÇÃO: O robô corta-relva deve ser desligado antes de se proceder a qualquer manutenção. O robô corta-relva está desativado quando a luz indicadora do botão **ON/OFF** não estiver acesa.



ATENÇÃO: Utilize luvas de proteção.

5.2 Limpar o robô corta-relva

É importante manter o corta-relva robótico limpo. Um corta-relva com uma grande quantidade de relva agarrada não consegue transpor declives com tanta facilidade. Recomenda-se que efetue a limpeza utilizando uma escova.

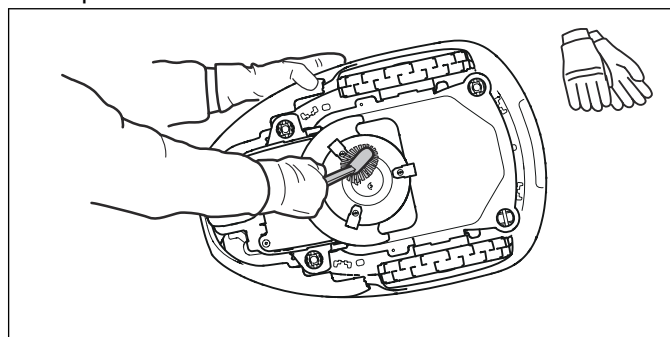
A GARDENA dispõe de um kit especial de limpeza e manutenção como acessório. Contacte o representante local da GARDENA.



CUIDADO: Nunca utilize uma máquina de lavar de alta pressão para limpar o robô corta-relva. Nunca utilize solventes para a limpeza.

5.2.1 Chassi e disco da lâmina

1. Prima o botão **ON/OFF** durante 3 segundos para desligar o robô corta-relva.
2. Verifique se a luz indicadora do botão **ON/OFF** não está acesa.
3. Se o robô corta-relva estiver muito sujo, limpe-o utilizando uma mangueira de jardim. Não utilize uma máquina de lavar de alta pressão.
4. Levante o corta-relva robótico e coloque-o de lado.
5. Limpe o disco da lâmina e o chassi utilizando, por exemplo, uma escova de cozinha. Ao mesmo tempo, verifique se o disco da lâmina roda livremente em relação à proteção da base. Verifique, também, se as lâminas estão intactas e rodam livremente. Se entrarem folhas de relva compridas ou outros objetos para o interior do aparelho, estes poderão travar o disco da lâmina. Mesmo um ligeiro efeito de travagem leva a um maior consumo de energia e, na pior das hipóteses, irá impedir que o robô corta-relva consiga atingir a capacidade de trabalho máxima.



5.2.2 Chassi

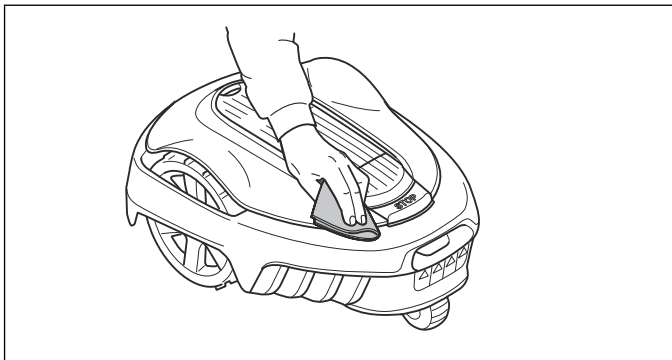
Limpe a parte inferior do chassi. Escove ou limpe com um pano húmido.

5.2.3 Rodas

Limpe em torno das rodas dianteiras e traseiras, bem como do suporte das rodas traseiras. A relva nas rodas pode afetar o funcionamento do corta-relva em declives.

5.2.4 Corpo

Utilize uma esponja ou um pano suave húmido para limpar o corpo. Se o corpo estiver muito sujo, poderá ser necessário utilizar uma solução de sabão ou detergente líquido.



5.2.5 estação de carregamento

Limpe a estação de carregamento regularmente e remova relva, folhas, galhos e outros objetos que possam impedir o acoplamento.

5.3 Substituir as lâminas

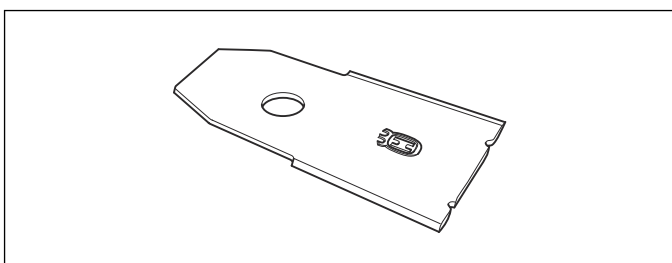


ATENÇÃO: Utilize sempre as lâminas e os parafusos do tipo correto. A GARDENA só pode garantir a segurança quando utiliza lâminas originais. Se substituir apenas as lâminas e reutilizar o parafuso, o parafuso poderá ficar desgastado durante o corte. Nesse caso, as lâminas poderão ser projetadas por debaixo do corpo e causar ferimentos graves.

Por motivos de segurança, substitua as peças gastas ou danificadas. Mesmo que as lâminas estejam intactas, devem ser substituídas regularmente para obter um melhor resultado de corte e um baixo consumo de energia.

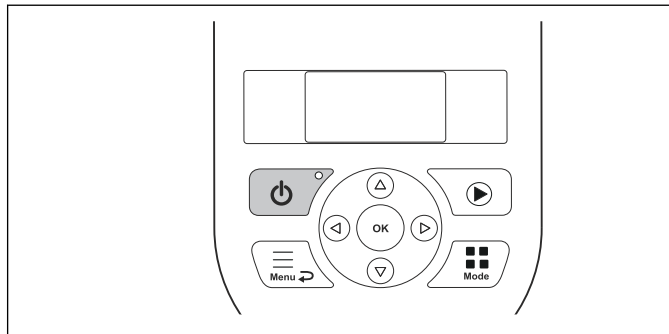
O robô corta-relva tem 3 lâminas aparafusadas ao disco da lâmina. As 3 lâminas e os respectivos parafusos têm de ser substituídos ao mesmo tempo, para que o sistema de corte fique equilibrado.

Utilize lâminas originais da GARDENA identificadas com o logótipo da marca H, consulte *Termos da garantia na página 58*.

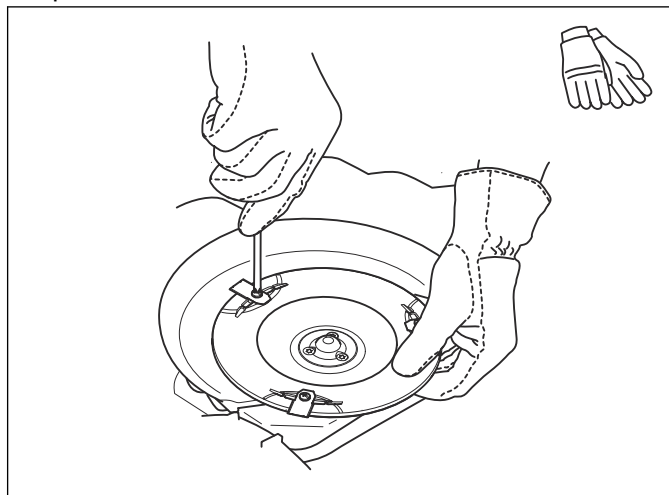


5.3.1 Substituir as lâminas

1. Prima o botão **STOP**.
2. Abra a cobertura.
3. Prima o botão **ON/OFF** durante 3 segundos para desligar o robô corta-relva.



4. Verifique se a luz indicadora do botão **ON/OFF** não está acesa.
5. Vire o robô corta-relva para baixo. Coloque o robô corta-relva sobre uma superfície macia e limpa para evitar riscar o corpo e a cobertura.
6. Retire os 3 parafusos. Utilize uma chave de parafusos estreita ou em cruz.



7. Retire cada lâmina e parafuso.
8. Aperte as lâminas e os parafusos novos.
9. Verifique se as lâminas rodam livremente.

5.4 Atualização de software

Se a manutenção for efetuada por um representante local da GARDENA, as atualizações de software disponíveis são transferidas para o robô corta-relva pelo técnico de manutenção. No entanto, os proprietários de robôs corta-relva GARDENA podem adaptar o software, se este for posto a funcionar pela GARDENA. Neste caso, os utilizadores registados serão notificados por e-mail.

5.5 Bateria

A bateria não precisa de manutenção, mas tem uma vida útil limitada de 2 a 4 anos.

A vida útil da bateria depende da duração da estação e do número horas por dia que o cortador de relva robótico é utilizado. Uma estação longa ou muitas horas de utilização por dia significam que a bateria tem de ser substituída com mais regularidade.



ATENÇÃO: Carregue o robô corta-relva utilizando apenas uma estação de carregamento que se destina a este fim. A utilização incorreta pode provocar choque

elétrico, o sobreaquecimento ou a fuga de líquido corrosivo proveniente da bateria. Em caso de fuga de eletrólito, lave a zona afetada com água e procure assistência médica se a substância entrar em contacto com os olhos, etc.



CUIDADO: A bateria tem de ser completamente carregada antes do armazenamento durante o inverno. Caso a bateria não seja completamente carregada, poderá ficar danificada e, em certos casos, ficar inutilizada.

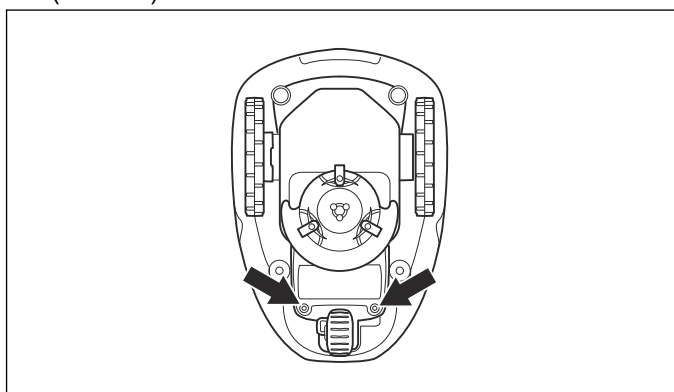
Se os tempos de funcionamento do robô corta-relva forem mais curtos que o normal entre os carregamentos, isto indica que a bateria está a ficar gasta e que, eventualmente, precisa de ser substituída. A bateria está boa enquanto o robô corta-relva mantiver a relva bem cortada.

5.5.1 Substituir a bateria



ATENÇÃO: Utilize apenas baterias originais recomendadas pelo fabricante. A segurança do produto não pode ser garantida com outras baterias. Não utilize baterias não recarregáveis. Para remover a bateria, é necessário desligar o equipamento da rede elétrica.

1. Prima o botão **ON/OFF** durante 3 segundos para desligar o robô corta-relva.
2. Verifique se a luz indicadora do botão **ON/OFF** não está acesa.
3. Vire o corta-relva robótico ao contrário. Coloque o corta-relva robótico sobre uma superfície macia e limpa para não riscar o corpo e cobertura do visor.
4. Limpe em redor da cobertura da bateria.
5. Desaperte os parafusos da cobertura da bateria (Torx 20) e retire a mesma.

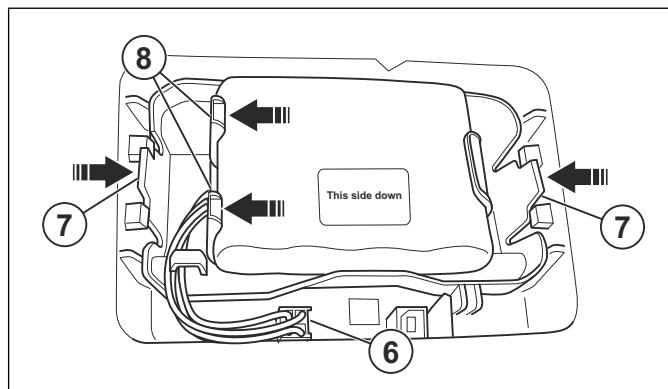


6. Solte o trinco do conector e puxe-o para cima.



CUIDADO: Não puxe os cabos.

7. Solte o trinco do suporte da bateria e levante o suporte da bateria (incluindo a bateria) para fora do robô corta-relva.



8. Solte o trinco da bateria e levante a bateria para fora do suporte da bateria.
9. Coloque a nova bateria no suporte da bateria.

Nota: O autocolante "This side down" deve estar voltado para cima, quando colocar a bateria. Isto significa que "This side down" fica voltado para baixo quando o robô corta-relva estiver com as rodas para baixo.

10. Coloque o suporte da bateria (incluindo a bateria) na respetiva posição no robô corta-relva.
11. Ligue o cabo
12. Coloque a tampa do compartimento da bateria sem apertar os cabos. Se a vedação da cobertura da bateria estiver visivelmente danificada, é necessário substituir a cobertura completa da bateria.
13. Aperte cuidadosamente os quatro parafusos da tampa do compartimento da bateria (Torx 20).

5.6 Revisão durante o Inverno

Antes do armazenamento durante o inverno, leve o robô corta-relva a um representante local da GARDENA para efetuar uma revisão. As revisões regulares durante o Inverno irão manter o robô corta-relva em boas condições e criar as melhores condições para a estação seguinte, sem que ocorram problemas no funcionamento.

Normalmente, a revisão inclui o seguinte:

- Limpeza completa do corpo, do chassis, do disco da lâmina e de todas as outras peças que se movem.
- Teste do funcionamento e dos componentes do corta-relvas.
- Verificação e, se necessário, substituição de itens de desgaste, tais como lâminas e rolamentos.
- Teste a capacidade da bateria do corta-relvas, bem como uma recomendação para a sua substituição, caso seja necessário.
- Se necessário, o representante local da GARDENA também pode atualizar o robô corta-relva com software novo, incluindo novas funcionalidades, caso aplicável.

6 Resolução de problemas

6.1 Introdução - resolução de problemas

Neste capítulo, são listadas várias mensagens que podem ser apresentadas no visor em caso de avaria. Apresentamos uma sugestão da causa e ações a realizar para cada mensagem. Este capítulo também apresenta alguns sintomas que podem ajudá-lo caso o corta-relva robótico não funcione conforme esperado. É possível encontrar mais sugestões de medidas a tomar em caso de avaria ou sintomas em www.gardena.com.

6.2 Mensagens de erro

Abaixo estão listadas várias mensagens de erro que podem ser apresentadas no visor do robô corta-relva. Contacte o representante local da GARDENA se a mesma mensagem aparecer com frequência.

Mensagem	Causa	Ação
<i>Motor da roda bloqueado, esquerdo</i>	Relva ou outro objeto envolto em torno do pinhão.	Verifique o pinhão e remova a relva ou outro objeto.
<i>Motor da roda bloqueado, direito</i>	Relva ou outro objeto envolto em torno do pinhão.	Verifique o pinhão e remova a relva ou outro objeto.
<i>Sistema de corte bloqueado</i>	Relva ou outro objeto envolto em torno do disco da lâmina.	Verifique o pinhão e remova a relva ou outro objeto.
	O disco da lâmina encontra-se numa poça de água.	Desloque o robô corta-relva e evite a acumulação de água na área de trabalho.
<i>Sem sinal de laço</i>	A fonte de alimentação não está ligada.	Verifique a ligação à tomada de parede e veja se disparou um disjuntor de fuga à terra. Verifique se o cabo de baixa tensão está ligado à estação de carga.
	O cabo de baixa tensão está danificado ou não está ligado.	Certifique-se de que o cabo de baixa tensão não está danificado. Certifique-se também de que se encontra corretamente ligado à estação de carga e ao transformador.
	O fio de limite não está ligado à estação de carregamento.	Certifique-se de que os conectores do fio de limite estão colocados corretamente na estação de carga. Se estiverem danificados, substitua-os. Consulte o capítulo <i>Ligar o fio de limite na página 19</i> .
	Fio de limite partido.	Descubra onde é a rutura. Substitua a secção danificada do laço por um novo fio de laço e una-o utilizando um acoplador original. Consulte o capítulo <i>Encontrar ruturas no fio de laço na página 52</i> .
	O modo <i>ECO</i> está ativado e o robô corta-relva tentou iniciar o funcionamento fora da estação de carregamento.	Coloque o robô corta-relva na estação de carga e prima o botão STOP . Consulte o capítulo <i>Configurações na página 27</i> .
	O cabo delimitador é cruzado no percurso até uma ilha e de volta.	Verifique se o cabo delimitador é estendido de acordo com as instruções, p. ex., na direção correta à volta da ilha. Consulte o capítulo <i>Instalação na página 29</i> .
	A ligação entre o corta-relva robótico e a estação de carga foi interrompida.	Coloque o robô corta-relva na estação de carregamento e gira um novo sinal de laço, consulte <i>Novo sinal de laço na página 27</i> .
	Perturbações causadas por objetos de metal (vedações, aço de reforço) ou cabos enterrados na proximidade.	Tente mover o fio de limite.

Mensagem	Causa	Ação
<i>Preso</i>	O corta-relva robótico ficou preso nalgum objeto.	Liberte o corta-relva robótico e verifique o motivo pelo qual ele ficou preso.
	O robô corta-relva está preso por trás de vários obstáculos.	Verifique se existem obstáculos que tornem difícil para o robô corta-relva prosseguir a partir do local atual.
<i>Fora da área de trabalho</i>	As ligações do fio de limite à estação de carga estão cruzadas.	Verifique se o fio de limite está ligado corretamente.
	O fio de limite está demasiado próximo da extremidade da área de trabalho.	Verifique se o fio de limite foi colocado de acordo com as instruções. Consulte o capítulo <i>Instalação na página 29</i> .
	A área de trabalho é demasiado inclinada junto ao laço de limite.	
	O fio de limite está colocado na direção errada em redor de uma ilha.	
	Perturbações causadas por objetos de metal (vedações, aço de reforço) ou cabos enterrados na proximidade.	Tente mover o fio de limite.
	O corta-relva robótico tem dificuldade em distinguir o sinal de outra instalação de um corta-relva robótico que se encontre na proximidade.	Coloque o robô corta-relva na estação de carregamento e gira um novo sinal de laço, consulte <i>Novo sinal de laço na página 27</i> .
<i>Bateria descarregada</i>	O robô corta-relva não consegue encontrar a estação de carga.	Certifique-se de que a estação de carga e o fio de guia estão instalados de acordo com as instruções. Consulte o capítulo <i>Instalação do cabo guia na página 20</i> .
	O fio de guia está partido ou não está ligado.	Detete o local da rutura e retifique-a.
	A bateria está gasta.	Substitua a bateria. Consulte o capítulo <i>Bateria na página 43</i> .
	A antena da estação de carga tem um defeito.	Verifique se a luz indicadora na estação de carga está vermelha intermitente. Consulte o capítulo <i>Luz indicadora na estação de carga na página 50</i> .
<i>Cód. PIN errado</i>	Foi introduzido um código PIN errado. São permitidas cinco tentativas e, em seguida, o teclado é bloqueado durante cinco minutos.	Introduza o código PIN correto. Contacte o representante local da GARDENA, caso se tenha esquecido do código PIN.
<i>Nenhuma se move</i>	O corta-relva robótico ficou preso nalgum objeto.	Liberte o corta-relva robótico e verifique o motivo pelo qual não existe propulsão. Se for devido à relva estar molhada, espere até que a relva seque antes de utilizar o corta-relva robótico.
	A área de trabalho inclui um declive íngreme.	A inclinação máxima garantida é de 40%. Os declives mais íngremes devem ser isolados. Consulte o capítulo <i>Declives na página 18</i> .
	O fio de guia não está colocado de modo a formar um ângulo com o declive.	Se o fio de guia for colocado num declive, deve ser colocado de modo a formar um ângulo com o declive. Consulte o capítulo <i>Instalação do cabo guia na página 20</i> .
<i>Roda sobrecarregada, direita</i>	O cortador de relva robótico ficou preso nalgum objeto.	Liberte o corta-relva robótico e verifique o motivo pelo qual não existe propulsão. Se for devido à relva estar molhada, espere até que a relva seque antes de utilizar o corta-relva robótico.
<i>Roda sobrecarregada, esquerda</i>		

Mensagem	Causa	Ação
<i>Estação de carga bloqueada</i>	O contacto entre as faixas de carga e as faixas de contacto pode ser mau e o corta-relva robótico fez várias tentativas de carregamento.	Coloque o corta-relva robótico na estação de carga e certifique-se de que as faixas de carga e as faixas de contacto fazem bom contacto.
	Existe um objeto a obstruir o corta-relva robótico.	Remova o objeto.
	A estação de carga está inclinada ou dobrada.	Confirme se a estação de carga está colocada em piso totalmente plano e horizontal. A estação de carga não deve estar inclinada ou dobrada.
<i>Bloqueado na estação</i>	Um objeto está a impedir que o robô corta-relva saia da estação de carga.	Remova o objeto.
<i>De cabeça para baixo</i>	O corta-relva robótico está demasiado inclinado ou ficou virado ao contrário.	Ponha o corta-relva robótico direito.
<i>Precisa carga manual</i>	O robô corta-relva encontra-se no modo de funcionamento <i>Área secundária</i> .	Coloque o cortador de relva robótico na estação de carga. Este comportamento é normal e não é necessária nenhuma ação.
<i>Novo arranque hh:mm</i>	A definição da programação não permite que o robô corta-relva funcione.	Altere as configurações da programação. Consulte o capítulo <i>Avançado na página 24</i> .
	O período de repouso está a decorrer. O corta-relva robótico tem uma função de tempo de espera integrada, de acordo com a tabela de tempo de espera.	Este comportamento é normal e não é necessária nenhuma ação. Consulte o capítulo <i>Programar e Em espera na página 39</i> .
	O relógio do robô corta-relva não está correto.	Defina a hora. Consulte o capítulo <i>Para definir a programação na página 39</i> .
<i>O corte de hoje está concluído</i>	O período de repouso está a decorrer. O corta-relva robótico tem uma função de tempo de espera integrada, de acordo com a tabela de tempo de espera.	Este comportamento é normal e não é necessária nenhuma ação. Consulte o capítulo <i>Programar e Em espera na página 39</i> .
<i>Elevado</i>	O sensor de elevação foi ativado porque o corta-relva ficou preso.	Solte o cortador.
<i>Problema no sensor de colisão, frontal/traseiro</i>	O corpo do corta-relva não se consegue mover livremente em torno do seu chassis.	Certifique-se de que o corpo do corta-relva se consegue mover livremente em torno do seu chassis. Se o problema continuar, a mensagem requer a intervenção do técnico de manutenção autorizado.
<i>Problema de propulsão na roda, direita/esquerda</i>	Relva ou outro objeto envolto em torno da roda propulsora.	Limpar as rodas e a zona em redor das mesmas.

Mensagem	Causa	Ação
<i>Função de segurança avariada</i>	Problema temporário relacionado com o software ou com os componentes eletrónicos do cortador.	Voltar a arrancar o cortador. Se o problema continuar, a mensagem requer a intervenção do técnico de manutenção autorizado.
<i>Problema eletrónico</i>		
<i>Problema no sensor do laço, frontal/traseiro</i>		
<i>Sistema de carga bloqueado</i>		
<i>Problema no sensor de inclinação</i>		
<i>Problema temporário</i>		
<i>Problema da bateria temporal</i>	Problema da bateria temporal ou relacionado com o software no corta-relva.	Voltar a arrancar o corta-relva. Desligar e voltar a ligar a bateria. Se o problema continuar, a mensagem requer a intervenção do técnico de manutenção autorizado.
<i>Problema da bateria</i>		
<i>Corrente de carregamento demasiado alta</i>	Fonte de alimentação errada ou avariada.	Voltar a arrancar o cortador. Se o problema continuar, a mensagem requer a intervenção do técnico de manutenção autorizado.
<i>Problema de conectividade</i>	Potencial problema com a placa do circuito impresso da conectividade no corta-relva.	Voltar a arrancar o cortador. Se o problema continuar, a mensagem requer a intervenção do técnico de manutenção autorizado.
<i>Configurações de conectividade restauradas</i>	As configurações de conectividade foram restauradas na sequência de uma avaria.	Verifique e altere as definições consoante necessário.
<i>Sinal GPS fraco</i>	A placa do circuito de conectividade do cortador é montada de cabeça para baixo ou o próprio cortador está inclinado ou virado de cabeça para baixo.	Certifique-se de que o cortador não está voltado de cabeça para baixo ou inclinado. Caso contrário, a mensagem requer a intervenção de um técnico de manutenção autorizado.

6.3 Mensagens de informação

Abaixo estão listadas várias mensagens de informação que podem ser apresentadas no visor do robô corta-relva. Contacte o representante local da GARDENA se a mesma mensagem aparecer com frequência.

Mensagem	Causa	Ação
<i>Bateria baixa</i>	O cortador de relva robótico não consegue encontrar a estação de carga.	Certifique-se de que a estação de carga e o fio de guia estão instalados de acordo com as instruções. Consulte o capítulo <i>Instalação do cabo guia na página 20</i> .
	O fio de guia está partido ou não está ligado.	Detete o local da rutura e retifique-a.
	A bateria está gasta.	Substitua a bateria. Consulte o capítulo <i>Bateria na página 43</i> .
	A antena da estação de carga tem um defeito.	Verifique se a luz indicadora na estação de carga está vermelha intermitente. Consulte o capítulo <i>Luz indicadora na estação de carga na página 50</i> .
<i>Ajustes restabelecidos</i>	Confirmação de que foi executada a função <i>Restabelecer todos os ajustes do utilizador</i> .	Isto é normal. Nenhuma ação necessária.
<i>Guia não encontrado</i>	O fio de guia não está ligado à estação de carga.	Verifique se o conector do fio de guia se encontra bem ligado à estação de carga. Consulte o capítulo <i>Instalação do cabo guia na página 20</i> .
	Rutura no fio de guia.	Descubra onde é a rutura. Substitua a secção danificada do fio de guia por um novo fio de laço e una-o utilizando um acoplador original.
	O fio de guia não está ligado ao laço de limite.	Certifique-se de que o fio de guia está ligado corretamente ao laço de limite. Consulte o capítulo <i>Colocar e ligar o cabo guia na página 20</i> .
<i>Falha da calibração do guia</i>	Ocorreu uma falha no cortador de relva robótico ao calibrar o fio de guia.	Verifique se os fios de guia estão instalados de acordo com as instruções. Consulte <i>Instalação do cabo guia na página 20</i> . Para além disso, verifique se a distância mínima à esquerda do fio de guia é respeitada. Consulte o capítulo <i>Primeiro arranque na página 22</i> .
<i>Terminada a calibragem do guia</i>	O cortador de relva robótico terminou com sucesso a calibragem do fio de guia.	Nenhuma ação necessária.

6.4 Luz indicadora na estação de carga

Para uma instalação totalmente funcional, a luz indicadora na estação de carga deve emitir uma luz verde constante ou intermitente. Se aparecer qualquer outra coisa, siga o guia para resolução de problemas abaixo.

Para obter mais ajuda, consulte www.gardena.com. Se ainda necessitar de ajuda, contacte o representante local da GARDENA.

Luz	Causa	Ação
<i>Luz verde constante</i>	Sinais bons	Nenhuma ação necessária
<i>Luz verde intermitente</i>	Existem sinais bons e o <i>Modo ECO</i> está ativado.	Nenhuma ação necessária. Para obter mais informações sobre o <i>Modo ECO</i> , consulte <i>Configurações na página 27</i> .
<i>Luz azul intermitente</i>	O cabo delimitador não se encontra ligado à estação de carga.	Certifique-se de que os conectores do fio de limite estão colocados corretamente na estação de carga. Consulte o capítulo <i>Ligar o fio de limite na página 19</i> .
	Rutura no cabo delimitador.	Descubra onde é a rutura. Substitua a secção danificada do laço por um novo fio de laço e una-o utilizando um acoplador original.
<i>Luz amarela intermitente</i>	O fio de guia não está ligado à estação de carga.	Certifique-se de que o conector do cabo guia se encontra corretamente ligado à estação de carga. Consulte <i>Colocar e ligar o cabo guia na página 20</i>
	Rutura no fio de guia.	Descubra onde é a rutura. Substitua a secção danificada do cabo guia por um novo fio de laço e una-o utilizando um acoplador original.
<i>Luz vermelha intermitente</i>	Interrupção na antena da estação de carga.	Contacte o representante local da GARDENA.
<i>Luz vermelha constante</i>	Falha na placa de circuito impresso ou fonte de alimentação incorreta na estação de carga. A falha deverá ser corrigida por um técnico de manutenção autorizado.	Contacte o representante local da GARDENA.

6.5 Sintomas

Se o robô corta-relva não funcionar conforme esperado, siga o guia de sintomas abaixo.

Existe uma página de FAQ (questões frequentemente colocadas) em www.gardena.com que fornece respostas mais pormenorizadas a uma série de questões padrão. Contacte o representante local da GARDENA, se não conseguir determinar o motivo da falha.

Sintomas	Causa	Ação
O corta-relva robótico tem dificuldade em acoplar.	O cabo delimitador não se encontra disposto numa linha longa e direita que esteja suficientemente afastada da estação de carga.	Verifique se a estação de carga foi instalada de acordo com as instruções em <i>Instalação e ligação da estação de carga na página 14</i>
	O cabo guia não se encontra inserido na ranhura debaixo da estação de carga.	É imprescindível ao funcionamento que o cabo guia fique completamente direito e na posição correta debaixo da estação de carga. Por isso, certifique-se de que o cabo guia se encontra sempre na sua ranhura na estação de carga. Consulte o capítulo <i>Colocar e ligar o cabo guia na página 20</i> .
	A estação de carga encontra-se num declive.	Coloque a estação de carga numa superfície que seja completamente plana. Consulte o capítulo <i>Melhor localização da estação de carregamento na página 12</i> .
O corta-relva robótico funciona à hora errada	É necessário acertar o relógio do corta-relva robótico.	Acerte o relógio. Consulte o capítulo <i>Horas e data na página 30</i> .
	As horas de arranque e de paragem do corte estão incorretas.	Restabeleça as configurações de hora de arranque e de paragem do corte. Consulte o capítulo <i>Avançado na página 24</i> .
O corta-relva robótico vibra.	Lâminas danificadas resultam num desequilíbrio do sistema de corte.	Inspecione as lâminas e os parafusos e substitua-os, se necessário. Consulte o capítulo <i>Substituir as lâminas na página 43</i> .
	Demasiadas lâminas na mesma posição resultam num desequilíbrio do sistema de corte.	Certifique-se de que existe apenas uma lâmina em cada parafuso.
	São utilizadas versões diferentes (espessura) das lâminas GARDENA.	Verifique se as lâminas são de versões diferentes.
O corta-relva robótico funciona, mas o disco da lâmina não roda.	O corta-relva robótico está à procura da estação de carga.	Nenhuma ação. O disco da lâmina não roda quando o robô corta-relva está à procura da estação de carga.
O corta-relva robótico corta durante períodos mais curtos do que o habitual entre os carregamentos.	Existe relva ou outro objeto estranho a bloquear o disco da lâmina.	Retire e limpe o disco da lâmina. Consulte <i>Limpar o robô corta-relva na página 42</i> .
	A bateria está gasta.	Substitua a bateria. Consulte o capítulo <i>Bateria na página 43</i> .
Os tempos de corte e de carregamento são mais curtos que o habitual.	A bateria está gasta.	Substitua a bateria. Consulte o capítulo <i>Bateria na página 43</i> .
O corta-relva robótico está estacionado há horas na estação de carga.	O corta-relva robótico tem uma função de tempo de espera integrada, de acordo com a tabela de tempo de espera. Consulte o capítulo <i>Espera na página 39</i> .	Nenhuma ação.
	O botão STOP foi ativado.	Abra a cobertura, introduza o código PIN e confirme com o botão OK . Prima o botão Start e feche a cobertura.

Sintomas	Causa	Ação
Resultados de corte irregulares.	O corta-relva robótico trabalha poucas horas por dia.	Aumente o tempo de corte. Consulte o capítulo <i>Avançado na página 24</i> .
	O formato da área de trabalho requer a utilização de <i>Área 1-3</i> para que o robô corta-relva encontre o caminho para todas as áreas remotas.	Utilize a <i>Área 1-3</i> para conduzir o robô corta-relva até a uma área remota. Consulte o capítulo <i>Alcance relva na página 28</i> .
	O ajuste de <i>Com que frequência?</i> está incorreto em relação ao esquema da área de trabalho.	Certifique-se de que seleciona o valor de <i>Com que frequência?</i> correto.
	Área de trabalho demasiado grande.	Tente limitar a área de trabalho ou aumentar o tempo de funcionamento. Consulte o capítulo <i>Avançado na página 24</i> .
	Lâminas não afiadas.	Substitua todas as lâminas. Consulte o capítulo <i>Substituir as lâminas na página 43</i> .
	Relva comprida em relação à altura de corte definida.	Aumente a altura de corte e, em seguida, diminua-a sucessivamente.
	Acumulação de relva junto ao disco da lâmina ou em redor do eixo do motor.	Verifique se o disco da lâmina roda livremente e com facilidade. Se isso não acontecer, desaparafuse o disco da lâmina e remova a relva e quaisquer objetos estranhos. Consulte o capítulo <i>Limpar o robô corta-relva na página 42</i> .

6.6 Encontrar ruturas no fio de laço

As ruturas no fio de laço resultam geralmente de danos físicos causados involuntariamente ao fio, por exemplo, quando se utiliza uma pá para jardinar. Em países onde o solo fica gelado, as pedras pontiagudas que se movem no solo também podem danificar o fio. As ruturas também podem ser causadas por uma tensão excessiva do fio durante a instalação.

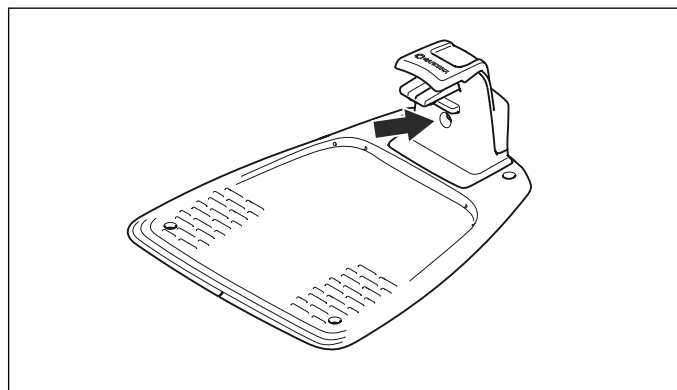
Cortar a relva demasiado curta imediatamente após a instalação pode danificar o isolamento do fio. Os danos no isolamento podem não causar problemas durante algumas semanas ou até meses. Para evitar esta situação, seleccione sempre a altura de corte máxima nas primeiras semanas após a instalação e, em seguida, diminua a altura um nível de cada vez, de duas em duas semanas, até alcançar a altura de corte pretendida.

A união defeituosa do fio de laço também pode resultar em problemas nas semanas após a união ter sido efetuada. Uma união defeituosa pode, por exemplo, resultar do facto de o acoplador original não ter sido apertado com força suficiente com um alicate ou de ter sido utilizado um acoplador de menor qualidade que o original. Verifique todas as uniões conhecidas antes de tentar resolver o problema de outra maneira.

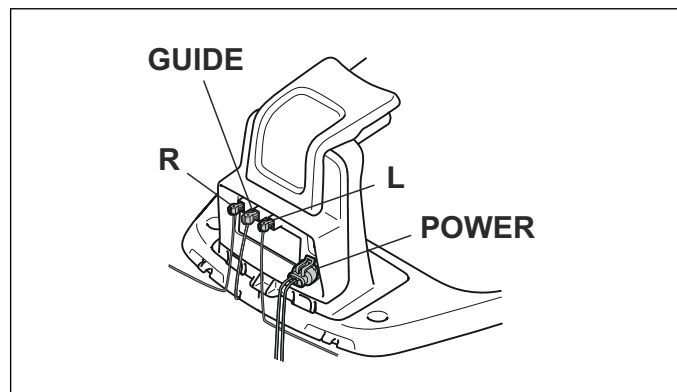
Uma rutura no fio pode ser localizada, repartindo gradualmente a distância do laço onde a rutura pode ter ocorrido até ficar apenas uma secção muito pequena do fio.

O método seguinte não funciona se o *modo ECO* estiver ativado. Certifique-se primeiro de que o *modo ECO* está desativado. Consulte o capítulo *Modo ECO na página 30*.

1. Verifique se a luz indicadora na estação de carga fica azul intermitente, o que indica uma rutura no laço de limite. Consulte o capítulo *Luz indicadora na estação de carga na página 50*.



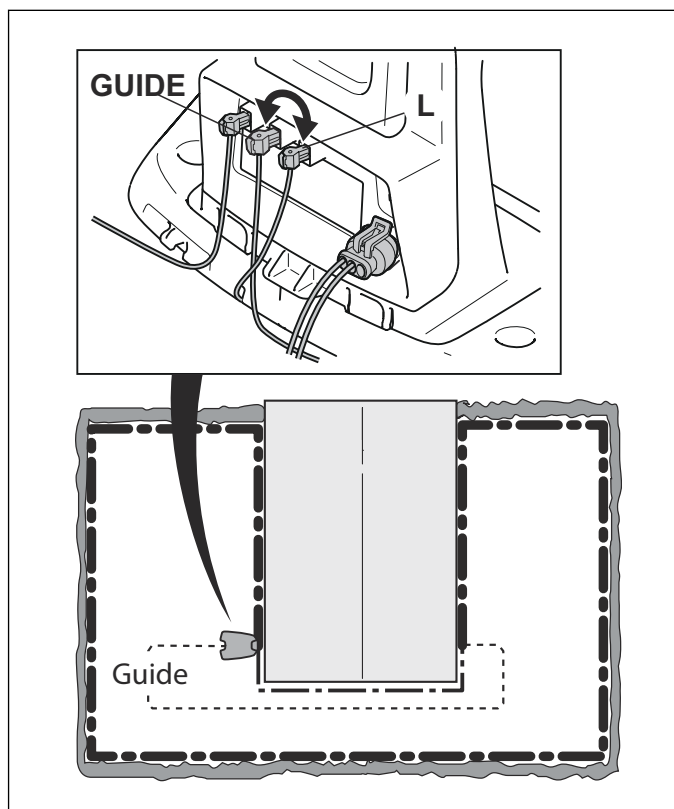
2. Certifique-se de que as ligações do cabo delimitador à estação de carga foram efetuadas corretamente e não estão danificadas. Certifique-se de que a luz indicadora na estação de carga continua azul intermitente.



3. Alterne as ligações entre o fio de guia e o fio de limite na estação de carga.

Comece por alternar a ligação L e GUIDE.

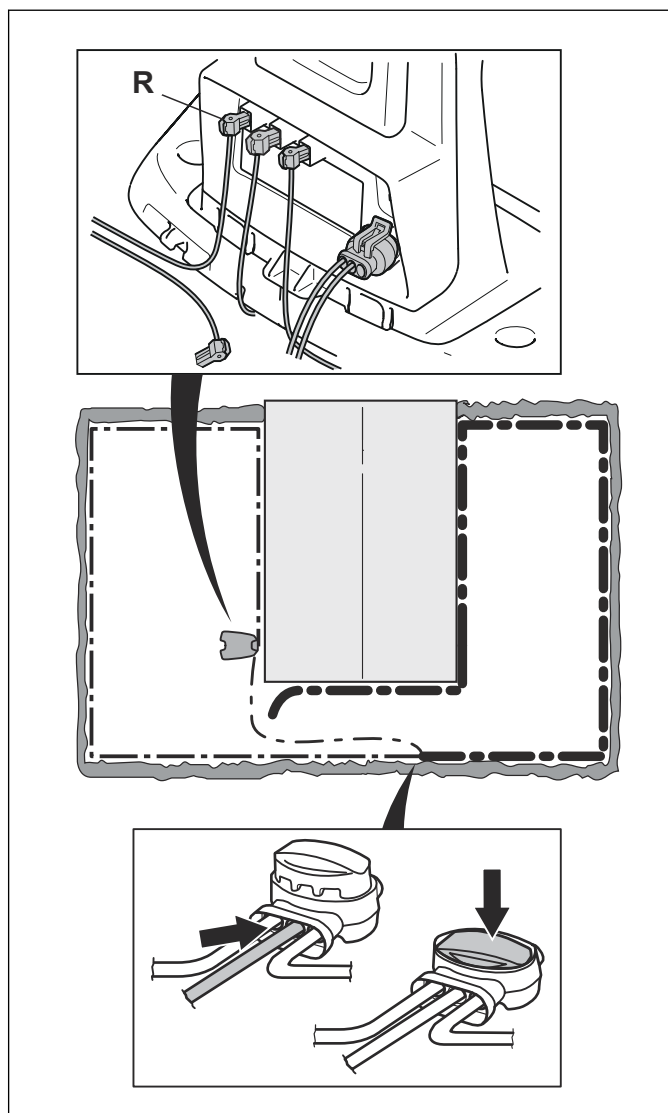
Se a luz indicadora estiver acesa com uma luz verde contínua, a rutura está situada algures no cabo delimitador, entre L e o ponto onde o fio de guia é ligado ao cabo delimitador (linha preta larga na imagem).



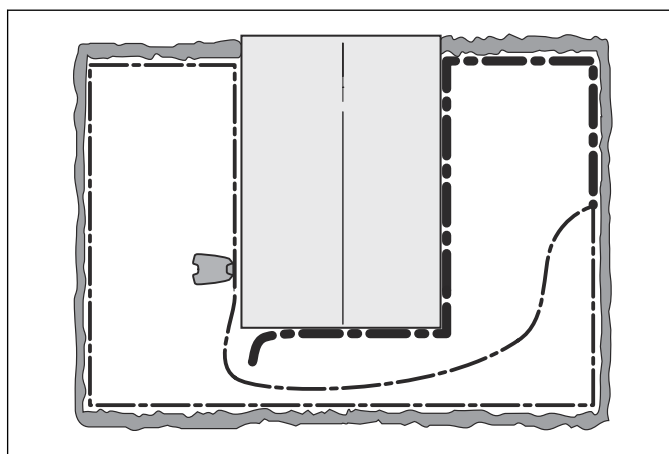
Para corrigir o erro irá necessitar de cabo delimitador, conector(es) e acoplador(es):

a) Se o cabo delimitador suspeito for curto, então é mais fácil trocar todos os cabos delimitadores entre L e o ponto onde o fio de guia está ligado ao cabo delimitador (linha preta larga).

b) Se o cabo delimitador suspeito for longo (linha preta larga), então proceda da seguinte forma: Coloque L e GUIDE de volta nas suas posições originais. Em seguida, desligue R. Ligue um novo fio de laço a R. Ligue a outra extremidade deste novo fio de laço no meio da secção do fio suspeito.

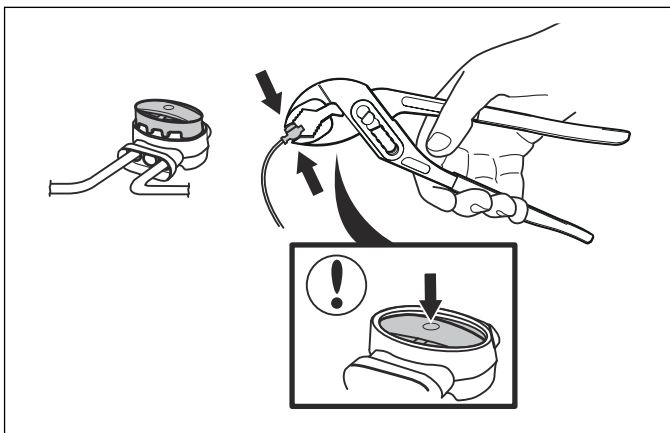


Se a luz indicadora ficar verde agora, a rutura situa-se no fio entre a extremidade desligada e o ponto onde o novo fio é ligado (linha preta larga abaixo). Nesse caso, mova a ligação para o novo fio para mais perto da extremidade desligada (aproximadamente a meio da secção de fio onde possivelmente está a rutura) e verifique novamente se a luz indicadora fica verde.



Continue este processo até ficar apenas uma secção muito pequena do fio, representando a diferença entre uma luz verde contínua e uma luz azul intermitente. Em seguida, siga as instruções no passo 5 abaixo.

4. Se a lâmpada indicadora continuar intermitente a azul no passo 3 acima: Volte a colocar L e GUIDE nas respectivas posições originais. Em seguida, alterne R e GUIDE. Se a lâmpada indicadora estiver com uma luz verde constante, então desligue L e ligue um novo cabo delimitador a L. Ligue a outra extremidade deste fio novo no meio da secção do fio suspeito. Siga a mesma abordagem que em 3a) e 3 b) acima.
5. Quando encontrar a rutura, a secção danificada deve ser substituída por um fio novo. Utilize sempre acopladores originais.



7 Transporte, armazenamento e eliminação

7.1 Transporte

As baterias de íões de lítio incluídas estão sujeitas aos requisitos da legislação sobre mercadorias perigosas. No âmbito do transporte comercial, por exemplo, realizado por terceiros ou agentes aduaneiros, têm de ser respeitados os requisitos especiais relativos à embalagem e etiquetagem das mercadorias. Consulte um especialista em materiais perigosos para a preparação do item a enviar. Respeite ainda os regulamentos nacionais aplicáveis, provavelmente mais detalhados.

Envolva com fita os contactos abertos e coloque a bateria numa posição em que não seja possível mover-se no interior da embalagem. Garanta sempre a segurança do produto durante o transporte.

7.2 Armazenamento durante o inverno

7.2.1 O robô corta-relva

Limpe o robô corta-relva cuidadosamente antes de ser armazenado durante o inverno. Consulte o capítulo *Limpar o robô corta-relva na página 42*.

Para garantir a vida útil e a funcionalidade da bateria, é importante permitir que o robô corta-relva carregue antes de o guardar durante o inverno. Coloque o robô corta-relva na estação de carga com a cobertura aberta até que o ícone de bateria no visor mostre que a bateria se encontra completamente carregada. Em seguida, desligue o robô corta-relva premindo o botão **ON/OFF**. Verifique se a luz indicadora do botão **ON/OFF** não está acesa.

Verifique o estado dos componentes sujeitos a desgaste, tais como as lâminas e os rolamentos da roda traseira. Retifique, se necessário, para garantir que o robô corta-relva se encontra em boas condições antes da próxima estação.

Armazene o robô corta-relva na posição vertical sobre as rodas e coloque-o numa área seca e livre de frio intenso, de preferência na embalagem original. Também pode pendurar o robô corta-relva num suporte de parede original da GARDENA. Contacte o representante local da GARDENA para obter mais informações sobre os suportes de parede disponíveis.



CUIDADO: A bateria tem de ser completamente carregada antes do armazenamento durante o inverno. Caso a bateria não seja completamente carregada, poderá ficar danificada e, em certos casos, ficar inutilizada.

7.2.2 A estação de carga

Recomenda-se o armazenamento da estação de carga e da fonte de alimentação em espaços interiores. O cabo delimitador e o cabo guia podem ser deixados no solo.

1. Desligue a fonte de alimentação da estação de carga.

2. Solte o bloqueio do conector da alimentação e puxe o conector para fora.
3. Desligue os contactos do cabo delimitador e do fio de guia da estação de carga.

As extremidades dos fios têm de ser protegidas da humidade, colocando-as, por exemplo, dentro de um recipiente com massa lubrificante. A GARDENA oferece uma caixa especial para proteger as extremidades do fio durante o inverno. Contacte o representante local da GARDENA.



CUIDADO: Se a estação de carga for deixada em espaços exteriores durante o inverno, esta tem de ficar ligada à rede elétrica, ao cabo delimitador e aos fios de guia durante todo o inverno.

7.3 Após o armazenamento durante o inverno

1. Verifique se é necessário efetuar uma limpeza, especialmente nas faixas de carga do robô corta-relva e da estação de carga.
2. Se as faixas de carga estiverem com um aspeto queimado ou revestido, limpe-as utilizando uma lixa de esmeril fina.
3. Verifique também se a hora e a data do corta-relva robótico estão corretas.

7.4 Informação ambiental



O símbolo no robô corta-relva GARDENA indica que este produto não pode ser tratado como lixo doméstico. Em vez disso, deve ser deixado num centro de reciclagem adequado para reciclar os seus componentes eletrónicos e as baterias. A bateria deve ser removida do produto antes de o deitar fora.

Ao garantir que este produto é tratado corretamente, pode ajudar a neutralizar o potencial impacto negativo sobre o meio ambiente e as pessoas, que de outra forma pode resultar da gestão incorreta dos resíduos deste produto.

Para informações mais detalhadas sobre a reciclagem deste produto, contacte o seu município, o serviço de recolha de resíduos domésticos ou a loja onde adquiriu o produto.

7.5 Remoção da bateria para reciclagem

Para remover a bateria do robô corta-relva, consulte *Substituir a bateria na página 44*.

8 Especificações técnicas

8.1 Especificações técnicas

Dados	SILENO city	smart SILENO city
Dimensões		
Comprimento, cm	55	55
Largura, cm	38	38
Altura, cm	23	23
Peso, kg	7,3	7,3

Sistema elétrico	SILENO city	smart SILENO city
Bateria, iões de lítio 18 V/2,1 Ah, n.º de peça	584 85 28-01, 584 85 28-02	
Fonte de alimentação, V/28 V DC	100-240	100-240
Comprimento do cabo de baixa tensão, m	5	5
Consumo médio de energia com utilização máxima	3,9 kWh/mês numa área de trabalho de 500 m ²	3,9 kWh/mês numa área de trabalho de 500 m ²
Corrente de carregamento, A CC	1,3	1,3
Tempo médio de corte, min	60	60
Tempo médio de carregamento, min	60	60

Antena do cabo delimitador	SILENO city	smart SILENO city
Banda de frequência de funcionamento, Hz	300-80000	300-80000
Alimentação máxima de frequência de rádio, mW a 60 m ¹	<25	<25

Emissões de ruído medidas no ambiente sob a forma de potência sonora ²	SILENO city	smart SILENO city
Nível de potência sonora medido, dB (A)	56	56
Incerteza dos níveis de emissões de ruído K _{WA} , dB (A)	2	2
Nível de potência sonora garantido, dB (A)	58	58
Nível de pressão sonora ao nível dos ouvidos do operador, dB (A) ³	45	45

Os valores de emissões de ruído declarados estão em conformidade com a norma EN 50636-2-107:2015

¹ Potência de saída máxima ativa para antenas na banda de frequência em que o equipamento de rádio funciona.

² emissões de ruído para as imediações, medidas sob forma de potência sonora (L_{WA}) em conformidade com a diretiva da CE 2000/14/CE. O nível de potência sonora garantido inclui variação na produção e variação no código de teste com 1-3 dB(A).

³ Incerteza dos níveis de pressão sonora K_{pA}, 2-4 dB (A)

A cortar	SILENO city	smart SILENO city
Sistema de corte	3 lâminas de corte rotativas	
Velocidade do motor da lâmina, rpm	2500	2500
Consumo de energia durante o corte, W +/- 20 %	20	20
Altura de corte, cm	2-5	2-5
Largura de corte, cm	16	16
Passagem mais estreita possível, cm	60	60
Inclinação máxima da área de corte, %	25	25
Inclinação máxima do cabo delimitador, %	10	10
Comprimento máximo do cabo delimitador, m	300	300
Comprimento máximo do fio guia, m	150	150
Capacidade de trabalho, m ² +/- 20% (dependendo da especificação do produto)	- 700	- 700

Classificação IP	SILENO city	smart SILENO city
Robô corta-relva	IPX5	IPX5
Estação de carga	IPX5	IPX5
Fonte de alimentação	IPX4	IPX4

SRD (dispositivo de curto alcance) interno	SILENO city	smart SILENO city
Banda de frequência de funcionamento, MHz	-	863-870
Potência transmitida máxima, dBm	-	14
Alcance do rádio em campo aberto, aprox. m	-	100

Bluetooth®	SILENO city	smart SILENO city
Banda de frequência de funcionamento, MHz	2400 - 2484	2400 - 2484
Potência transmitida máxima, dBm	8	8

A Husqvarna AB não garante a total compatibilidade entre o robô corta-relva e outros tipos de sistemas sem fios, tais como controlos remotos, transmissores de rádio, anéis de indução magnética, cercas elétricas enterradas para animais ou semelhantes.

9 Garantia

9.1 Termos da garantia

A GARDENA garante a funcionalidade deste produto por um período de dois anos (a partir da data de aquisição). A garantia cobre falhas graves relacionadas com os materiais ou com defeitos de fabrico. Dentro do período de garantia, substituímos ou reparamos o produto gratuitamente, desde que sejam cumpridos os seguintes termos:

- O robô corta-relva e a estação de carga só podem ser usados em conformidade com as instruções deste Manual do Utilizador. Esta garantia do fabricante não tem influência nas reclamações ao abrigo da garantia existentes do utilizador contra o concessionário/vendedor.
- Os utilizadores finais ou terceiros não autorizados não devem tentar reparar o produto.

Exemplos de falhas que não estão incluídas na garantia:

- Danos causados por infiltração de água devido ao uso de uma máquina de lavar de alta pressão ou de o robô ficar submerso em água, por exemplo quando a chuva forma poças de água.
- Danos causados por relâmpagos.
- Danos causados por manuseamento ou armazenamento incorretos da bateria.
- Danos causados devido ao uso de uma bateria que não seja uma bateria original GARDENA.
- Danos causados devido à não utilização de peças e acessórios originais GARDENA, tais como lâminas e material de instalação.
- Danos no fio de laço.
- Danos causados pela troca ou alteração não autorizada do produto ou da sua fonte de alimentação.

As lâminas e as rodas são consideradas descartáveis e não estão cobertas pela garantia.

Se ocorrer um erro com o seu robô corta-relva GARDENA, contacte o representante local da GARDENA para obter mais instruções. Tenha o recibo e o número de série do robô corta-relva à mão quando contactar o representante local da GARDENA.

10 Declaração CE de conformidade

10.1 Declaração CE de conformidade

A **Husqvarna AB**, SE-561 82 Huskvarna, Suécia, tel: +46-36-146500, declara sob sua inteira responsabilidade que os robôs corta-relva **GARDENA SILENO city** e **GARDENA smart SILENO city** com os números de série da 2017 semana 48 e posteriores (o ano e a semana são claramente indicados na etiqueta de tipo, seguidos do número de série) cumprem as disposições constantes na DIRETIVA DO CONSELHO:

- Diretiva "referente a máquinas" **2006/42/CE**.
 - Requisitos específicos dos robôs corta-relva elétricos com bateria **EN 50636-2-107: 2015**
 - Campos eletromagnéticos **EN 62233: 2008**.
- Diretiva relativa à "restrição do uso de determinadas substâncias perigosas" **2011/65/UE**.
- Diretiva **2000/14/CE** "referente a emissões sonoras dos equipamentos para utilização no exterior". Consulte também a secção *Especificações técnicas na página 56* para obter informações relativamente às emissões de ruído e à largura de corte.

A entidade notificada 0404, RISE SMP Svensk Maskinprovning AB, Box 7035, SE-750 07 Uppsala, Sweden emitiu um relatório relativo à avaliação de conformidade de acordo com o anexo VI da Diretiva do Conselho de 8 de maio de 2000 "referente a emissões de ruído para o ambiente "2000/14/CE". O certificado tem o número: 01/901/287 para GARDENA SILENO city e para GARDENA smart SILENO city.

- Diretiva **2014/53/UE** "referente ao equipamento de rádio". Foram respeitadas as seguintes normas:
 - Versão final **ETSI EN 303 447 v1.1.1 (2017-06)**
- Compatibilidade eletromagnética:
 - **ETSI EN 301 489-1** Versão provisória v2.2.0
 - **ETSI EN 301 489-52** Versão provisória v1.1.0
 - **ETSI EN 301 489-17** Versão provisória v3.2.0
 - **ETSI EN 301 489-19** v2.1.0
 - **ETSI EN 300 328** v2.1.1
- Para GARDENA smart SILENO city equipados com dispositivo Smart System também:
 - **ETSI EN 301 489-3** v2.1.1
 - **ETSI EN 300 220-1** v2.4.1
 - **ETSI EN 300 220-2** v3.1.1



Huskvarna 2017-11-01

Lars Roos

Global R&D Director, Electric category

(Representante autorizado da Husqvarna AB e responsável pela documentação técnica.)



Husqvarna Portugal, S.A.
 Edifício Diamant Boart
 Lagoa - Albarraque
 2635 - 595 Rio de Mouro
 Tel. 219112034
 info@gardena.pt
 www.gardena.com

INSTRUÇÕES ORIGINAIS

Reserva-se o direito de efetuar alterações sem aviso prévio.
 Copyright © 2017 GARDENA Manufacturing GmbH. Todos os direitos reservados.

115 89 45-59



2018-01-23

