

Naudojimo instrukcija

SILENO city, smart SILENO city

 **GARDENA**[®]

gardena.com



TURINYS

1 Įvadas

1.1 Pastabos.....	3
1.2 Gaminio aprašas.....	3
1.3 Gaminio apžvalga.....	5
1.4 Simboliai ant produkto.....	5

2 Sauga

2.1 Saugos ženklų reikšmės.....	7
2.2 Bendrieji saugos nurodymai.....	7
2.3 Naudojimo saugos instrukcijos.....	7

3 Įrengimas

3.1 Pristatymas.....	10
3.2 Pasiruošimas.....	10
3.3 Įkrovimo stotis.....	11
3.4 Baterijos įkrovimas.....	13
3.5 Kontūro kabelis.....	14
3.6 Kontūro kabelio prijungimas.....	18
3.7 Gido kabelio instaliacija.....	18
3.8 Instaliacijos patikra.....	20
3.9 Pirmasis paleidimas ir kreipiamojo kabelio kalibravimas.....	20
3.10 Valdymo skydelis.....	20
3.11 Meniu struktūra.....	21
3.12 „Schedule“ (veikimo grafikas).....	22
3.13 „smart system“.....	24
3.14 Nustatymai.....	25
3.15 Meniu struktūros peržiūra.....	30
3.16 Meniu struktūros peržiūra.....	31
3.17 Kiemo išdėstymo pavyzdžiai.....	32

4 Naudojimas

4.1 Paspauskite mygtuką ON/OFF.....	36
4.2 Roboto vejąplovės įjungimas.....	36
4.3 Veikimo režimai.....	36
4.4 Stabdyti.....	37
4.5 Išjungta.....	37
4.6 Veikimo grafikas ir stovėjimas.....	37
4.7 Išsikrovusios baterijos įkrovimas.....	38
4.8 Pjovimo aukščio reguliavimas.....	38

5 Techninės priežiūros darbas

5.1 Įvadas – priežiūra.....	39
5.2 Roboto vejąplovės valymas.....	39
5.3 Peilių keitimas.....	39
5.4 Programinės įrangos atnaujinimas.....	40
5.5 Akumuliatorius.....	40
5.6 Techninė priežiūra pasibaigus sezonui.....	41

6 Gedimai ir jų šalinimas

6.1 Įvadas – gedimų šalinimas.....	42
------------------------------------	----

6.2 Fault messages (klaidų pranešimai).....	42
6.3 Informaciniai pranešimai.....	45
6.4 Įkrovimo stoties signalinė lemputė.....	46
6.5 Požymiai.....	47
6.6 Kabelio pažeidimo vietos nustatymas.....	48

7 Transportavimas, saugojimas ir utilizavimas

7.1 Transportavimas.....	51
7.2 Laikymas žiemą.....	51
7.3 Po laikymo žiemą.....	51
7.4 Aplinkos apsaugos informacija.....	51
7.5 Akumuliatoriaus išėmimas perdirbti.....	51

8 Techniniai duomenys

8.1 Techniniai duomenys.....	52
------------------------------	----

9 Garantija

9.1 Garantijos sąlygos.....	54
-----------------------------	----

10 EB atitikties deklaracija

10.1 EB atitikties deklaracija.....	55
-------------------------------------	----

1 Įvadas

1.1 Pastabos

Serijos numeris:	
PIN kodas:	
Gaminio registracijos kodas:	
Gaminio registracijos kodas yra vertingas dokumentas, kuris turi būti laikomas saugioje vietoje. Šis kodas svarbus, pavyzdžiui, norint užregistruoti gaminį GARDENA interneto svetainėje arba atblokuoti robotą vejąpovę praradus PIN kodą. Gaminio registracijos kodas pateikiamas produkto pakuotėje kaip atskiras dokumentas.	
Jei robotas vejąpovę pavagiamas, būtina apie tai informuoti GARDENA. Susisiekite su GARDENA klientų aptarnavimo atstovu ir pateikite roboto vejąpovės serijos numerį, kad jį galėtumėte tarptautinėje duomenų bazėje užregistruoti kaip pavogtą. Tai svarbus žingsnis robotų vejąpovių apsaugos nuo vagysčių sistemoje, sumažinantis norą pirkti ar parduoti vogtus robotus vejąpoves.	
Gaminio serijos numerį sudaro 9 skaitmenys, jis užrašytas ant gaminio nominalių parametrų plokštelės ir pakuotės.	
www.gardena.com	

1.2 Gaminio aprašas

Sveikiname pasirinkus išskirtinai aukštos kokybės gaminį. Jei norite išnaudoti visas „GARDENA“ roboto vejąpovės galimybes, turite žinoti, kaip jis veikia. Šioje naudojimo instrukcijoje pateikta svarbi informacija apie robotą vejąpovę, kaip jį paruošti dirbti ir kaip naudoti. Be šios naudojimo instrukcijos, daugiau informacinių filmų su instrukcijomis galite peržiūrėti GARDENA interneto svetainėje www.gardena.com.

Atminkite, kad už nelaimingus atsitikimus arba pavojus, kurie gali kilti kitiems žmonėms arba jų turtui, atsako operatorius.

GARDENA nuolat tobulina savo gaminius, todėl pasilieka sau teisę keisti jų konstrukciją, išvaizdą ir funkcijas be išankstinio pranešimo.

1.2.1 Galia

Robotas vejąpovė rekomenduojama vejoms, kurių didžiausias plotas yra nurodytas *Techniniai duomenys psl. 52*.

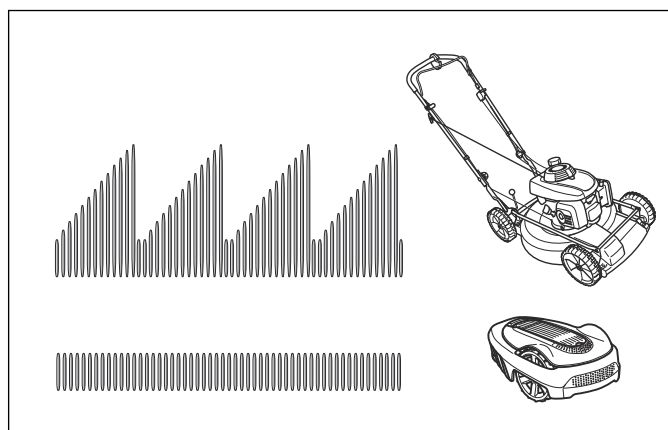
Robotu vejąpove nupjaunamo ploto dydis daugiausiai priklauso nuo peiliukų būklės ir tipo, žolės aukščio ir drėgmės. Taip pat svarbi ir vejų forma. Jeigu didžiąją sodo dalį sudaro atviros vejų, robotas vejąpovė per valandą gali nupjauti daugiau nei tuo atveju, kai sode yra keli maži vejų plotai, atskirti medžiais, lysvėmis ir takais.

Pilnai įkrautas robotas vejąpovė gali pjauti žolę nuo 60 iki 80 minučių, priklausomai nuo baterijos ir vejų būsenos. Vėliau robotui vejąpovei įkrauti reikės nuo 60 iki 70 minučių. Įkrovimo laikas, be kita ko, gali keistis priklausomai nuo aplinkos temperatūros.

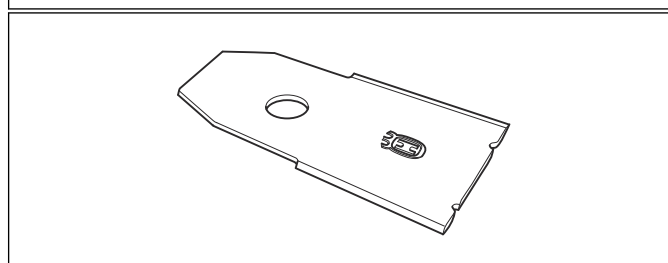
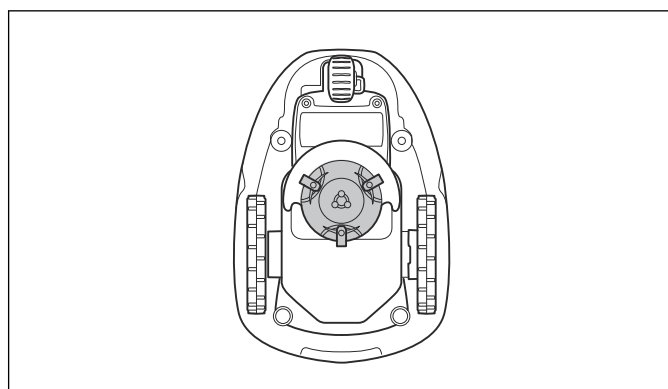
1.2.2 Pjovimo būdas

Roboto vejąpovės sistema remiasi veiksmingumo ir energijos taupymo principu. Skirtingai nuo daugelio įprastinių vejąpovių, robotas vejąpovė pjauna žolę, o ne kapoja ją. Dėl dažno pjovimo pagerinama žolės kokybė. Nėra būtina rinkti nupjautą žolę, o dėl smulkių nupjautos žolės lapelių reikės naudoti mažiau trąšų. Be to,

neteršiama aplinka, nereikalauja daug pastangų, o veją nuolat atrodo gerai prižiūrėta.



Rekomenduojama robotą vejąpovę leisti dirbti daugiausia sausu oru, nes tuomet jis geriausiai pjauna žolę. Robotas vejąpovė gali pjauti žolę ir lyjant, tačiau šlapia žolė lengvai prie jo prikimba ir didėja pavojus, kad jis nuslys nuo stačių šlaitų.



Norint kuo geriau nupjauti veją, peiliai turi būti geros būklės. Norint kiek galima ilgiau peilius išlaikyti aštrius,

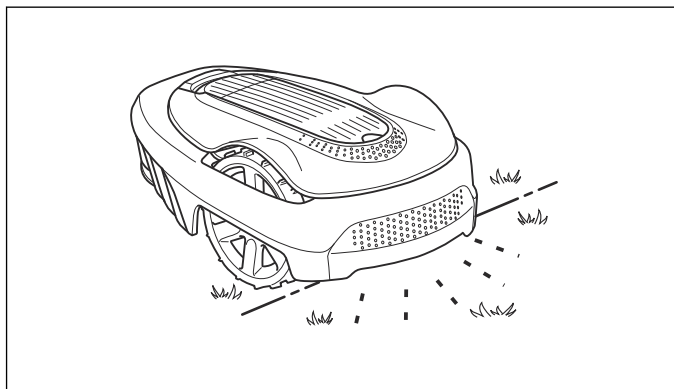
svarbu iš vejos pašalinti šakas, akmenukus ir kitus pašalinius daiktus.

Norint tinkamai nupjauti žolę, reikia reguliariai keisti peilius. Žr. *Peilių keitimas psl. 39*.

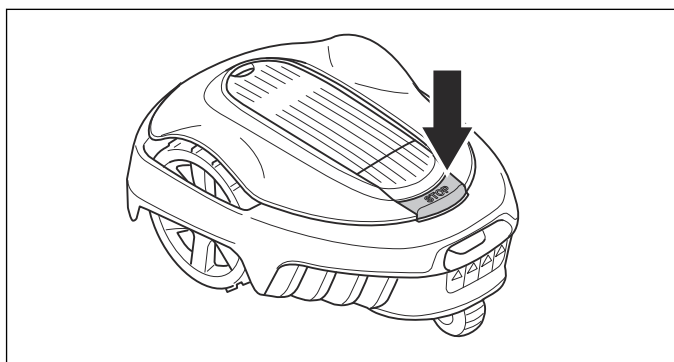
1.2.3 Darbo metodas

Robotas vejapjovė žolę pjauna automatiškai būdu. Jis nuolat pjauna arba kraunasi.

Kai robotas vejapjovė atsitrenkia į kliūtį arba priartėja prie kontūro kabelio, jis pavažiuoja atgal ir po to pasirenka kitą važiavimo kryptį. Jutikliai, esantys priekinėje ir galinėje dalyse pajunta, kai robotas vejapjovė priartėja prie kontūro kabelio. Prieš robotui vejapjovėi sustojant ir apsisukant, jo priekis visada išlenda už kontūro kabelio tam tikru atstumu. Prireikus galima keisti šį atstumą ir atsižvelgti į instaliacijos vietą.

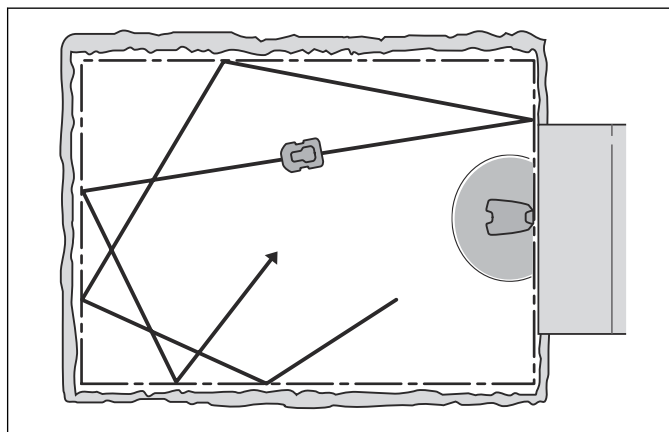


STOP mygtukas roboto vejapjovės viršuje naudojamas norint sustabdyti judantį robotą, kai jis pjauna veją. **STOP** mygtuką taip pat reikia paspausti, kai robotas vejapjovė veikia aktyviu režimu, tačiau stovi įkrovimo stotyje ir nejuda. Paspaudus **STOP** mygtuką, galima naudoti klaviatūrą ir, pavyzdžiui, atidaryti meniu ar pakeisti veikimo režimą. Kol yra galimybė pradėti iš nauji, būtina įvesti ir patvirtinti PIN kodą spustelint **OK** mygtuką. Šis PIN kodas kartu su **START** mygtuko paspaudimu veikia kaip apsauga nuo netyčinio paleidimo.



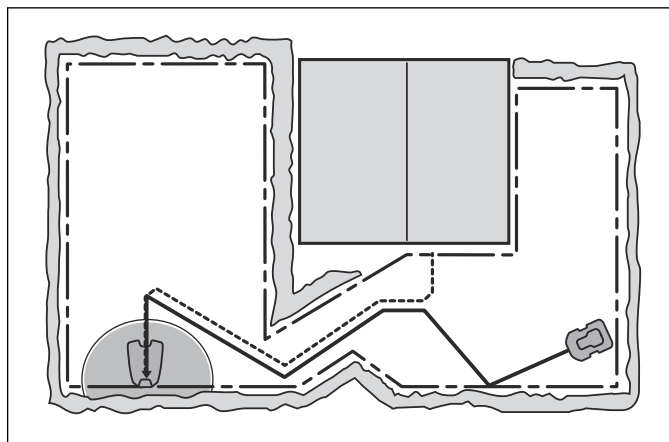
1.2.4 Judėjimo kelias

Robotas vejapjovė juda atsitiktiniu maršrutu, todėl judėjimo kelias niekada nesikartoja. Su šia pjovimo sistema, veja nupjaunama lygiai ir nelieka roboto vejapjovės pjovimo žymių.

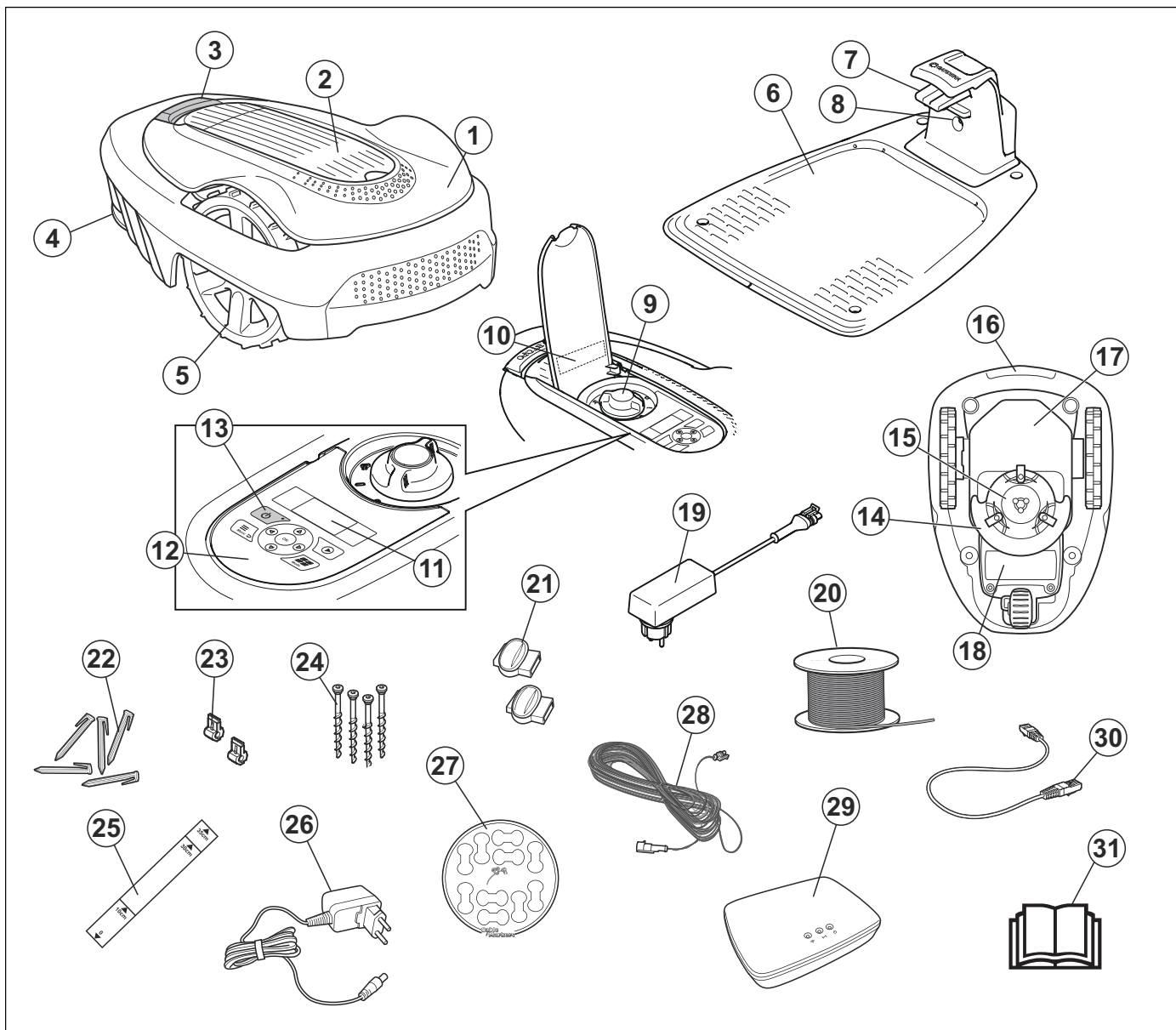


1.2.5 Įkrovimo stoties paieška

Robotas vejapjovė važinėja netaisyklingai, kol pasiekia gido kabelį. Tada iki įkrovimo stoties jis važiuoja pagal gido kabelį. Gido kabelis – tai kabelis, nutiestas iš įkrovimo stoties į, pavyzdžiui, nuošalią darbo zonos dalį arba siauru pravažiuoju. Jis sujungtas su kontūro kabeliu, todėl robotas vejapjovė gali daug lengviau ir greičiau rasti įkrovimo stotį.



1.3 Gaminio apžvalga

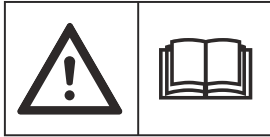


Skaičių paveikslėlyje reikšmės:

1. Korpusas
2. Ekranas ir klaviatūros dangtelis
3. STOP mygtukas
4. Galinis ratas
5. Priekiniai ratai
6. Įkrovimo stotis
7. Kontaktinės juostelės
8. Įkrovimo stoties, kontūro kabelio veikimo patikros šviesos diodai
9. Pjovimo aukščio reguliavimas
10. Nominaliųjų parametrų plokštelė
11. Ekranas
12. Klaviatūra
13. ĮJUNGIMO / IŠJUNGIMO mygtukas
14. Pjovimo sistema
15. Peilių diskas
16. Rankena
17. Važiuklės korpusas su elektronikos įtaisais, baterija ir varikliais
18. Baterijos gaubtas
19. Maitinimo šaltinis (skirtingose rinkose maitinimo šaltinio išvaizda gali skirtis)
20. Kontūro ir gido kabeliai
21. Jungiamosios kontūro kabelio movos
22. Kuoliukai
23. Kontūro kabelio jungtis
24. Varžtai įkrovimo stočiai pritvirtinti
25. Liniuotė kontūro kabeliui įrengti (atlaužiama nuo dėžės liniuotė)
26. „Smart Gateway“ maitinimo šaltinis (tik smart SILENO city)
27. Laidų žymės
28. Žemos įtampos kabelis
29. „Smart Gateway“ (tik smart SILENO city)
30. „Smart Gateway“ LAN kabelis (tik smart SILENO city)
31. Naudojimo instrukcija ir greitis vadovas

1.4 Simboliai ant produkto

Šiuos simbolius galite rasti ant roboto vejpajovės. Atidžiai juos išstudijuokite.



ĮSPĖJIMAS. Prieš naudodami robotą vejąplovę perskaitykite instrukciją.



ĮSPĖJIMAS. Prieš atlikdami įrenginio priežiūrą ar jį pakeldami, naudokite išjungimo įrenginį.

Patikrinimo ir priežiūros darbus saugu atlikti, tik kai robotas vejąplovė yra išjungtas. Jei nešviečia **ON/OFF** lempu-tė, robotas vejąplovė yra išjungtas.



ĮSPĖJIMAS. Laikykitės saugaus atstumo nuo veikiančio įrenginio. Saugokite rankas bei kojas ir nekiškite jų prie besisukančių peilių.



ĮSPĖJIMAS. Nevažiuokite ant įrenginio. Niekomet nekiškite arti įrenginio ar po juo rankų ar kojų.



Šis gaminys atitinka taikytinų EB direktyvų nuostatas.



Triukšmo sklaida į aplinką. Gaminio skleidžiamas triukšmas nurodytas *Techniniai duomenys psl. 52* ir nominalių parametrų plokštelėje.



Draudžiama išmesti šį gaminį kartu su buitinėmis atliekomis. Įsitinkite, kad gaminį išmetate vadovaudamiesi teisės aktų reikalavimais.



Žemos įtampos kabelio negalima nei trumpinti, nei ilginti, nei sujungti.

Nenaudokite žoliaplovės šalia žemos įtampos kabelio. Būkite atsargūs pjaudami kraštus ten, kur įrengti kabeliai.

Prieš naudodami ar pakeldami robotą, naudokite išjungimo įrenginį.

2 Sauga

2.1 Saugos ženklų reikšmės

Įspėjimai, perspėjimai ir pastabos yra skirtos atkreipti dėmesį į ypač svarbias naudotojo instrukcijos dalis.



PERSPĖJIMAS: Naudojamas, kai naudotojui ar šalia esantiems asmenims kyla mirtino arba sunkaus sužeidimo pavojus arba, jei nesilaikoma naudotojo instrukcijoje pateiktų nurodymų.



PASTABA: Naudojamas, kai kyla pavojus sugadinti gaminį, kitas medžiagas arba padaryti

žalą aplinkai, jei nesilaikoma naudotojo instrukcijoje pateiktų nurodymų.

Pasižymėkite: Naudojama pateikti daugiau, nei būtina esamoje situacijoje, informacijos.

2.2 Bendrieji saugos nurodymai

Kad būtų lengviau naudoti, naudojimo instrukcijoje naudojama tokia sistema:

- Tekstas parašytas *pasvirusiu* šriftu yra rodomas roboto vejąpovės ekrane arba yra nuoroda į kitą šios naudojimo instrukcijos skyrių.
- Tekstas parašytas **paryškintuoju** šriftu yra vieno iš roboto vejąpovės klaviatūros mygtukų pavadinimas.
- Tekstas parašytas **DIDŽIOSIOMIS** ir *pasvirusiomis* raidėmis nurodo skirtingus galimus roboto vejąpovės darbo režimus.

2.2.1 SVARBU. PRIEŠ NAUDODAMI ATIDŽIAI PERSKAITYKITE. IŠSAUGOKITE, KAD GALĖTUMĖTE PASINAUDOTI ATEITYJE

Už nelaimingus atsitikimus arba pavojus, kurie gali kilti kitiems žmonėms arba jų turtui, atsako naudotojas.

Šis prietaisas neskirtas naudoti asmenims (tarp jų ir vaikams) su ribotais fiziniais, jutimaisiais ar protiniais gebėjimais, neturinčiais patirties ar žinių, nebent asmuo, atsakingas už jų saugą, pateikė atitinkamas instrukcijas. Žiūrėkite, kad su įrenginiu nežaistų vaikai.

Šį prietaisą gali naudoti vaikai nuo 8 metų amžiaus ir kiti asmenys su ribotais fiziniais, jutimaisiais ar protiniais sugebėjimais, arba stokojantys patirties ar žinių, jei yra prižiūrimi arba instruktuoti dėl saugaus prietaiso naudojimo ir supranta gresiančius pavojus. Gali būti, kad pagal vietos teisės aktus ribojamas naudotojo amžius. Be priežiūros vaikai neturėtų valyti prietaiso ir atlikti priežiūros darbų.

Jeigu pažeistas laidas ar kištukas, joku būdu nejunkite maitinimo šaltinio į tinklą. Jeigu laidas susidėvėjęs ar pažeistas, padidėja elektros smūgio pavojus.

Kraukite tik įkrovimo stotyje esantį akumuliatorių. Netinkamai naudojant galima patirti elektros smūgį, akumuliatorius gali perkaisti arba iš jo gali pradėti sunktis korozinis skystis. Pradėjus sunktis elektrolitui, nuskalaukite vandeniu / neutralizuojančiu skysčiu, o patekus į akis kreipkitės į medikus.

Naudokite tik gamintojo rekomenduojamas originalias baterijas. Naudojant kitokias baterijas negalima garantuoti gaminio saugumo. Nenaudokite neįkraunamų baterijų.

Prieš išimant bateriją, prietaisą būtina atjungti nuo maitinimo tinklo.



PERSPĖJIMAS: Netinkamai naudojamas robotas vejąpovė gali būti pavojingas.

veikia, niekuomet neikiškite arti įrenginio ar po juo rankų ar kojų.



PERSPĖJIMAS: Niekada nenaudokite roboto vejąpovės, kai pjovimo teritorijoje yra žmonių, ypač – vaikų ar gyvūnų.

2.3 Naudojimo saugos instrukcijos

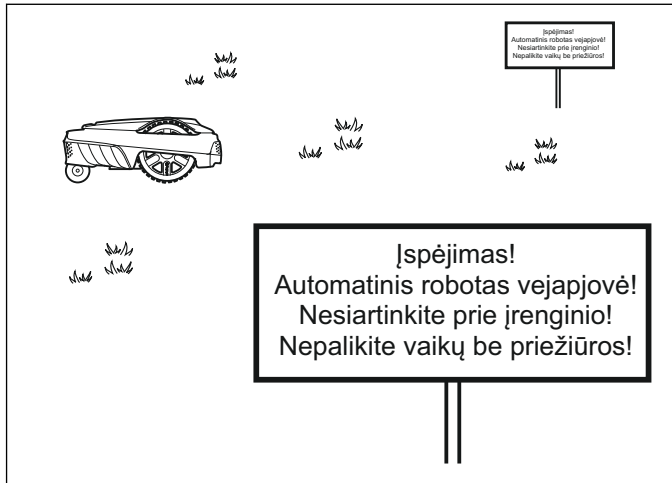
2.3.1 Naudojimas

- Šis robotas vejąpovė skirtas žolei pjauti atviruose ir lygiuose vejos plotuose. Jį galima naudoti tik su gamintojo rekomenduojama įranga. Bet koks kitas naudojimas yra netinkamas. Tiksliai vadovaukitės gamintojo naudojimo ir priežiūros instrukcijomis.

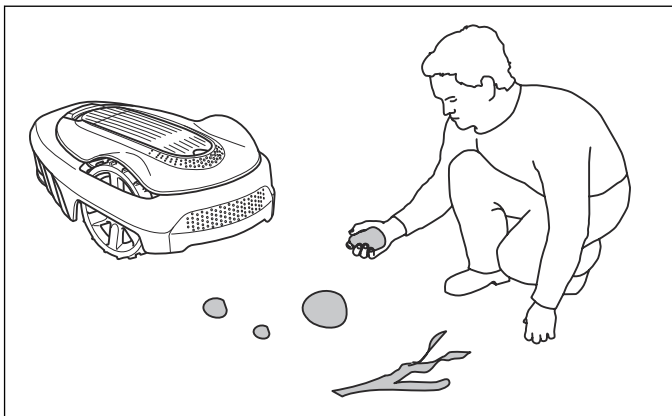


PERSPĖJIMAS: Saugokite rankas bei kojas ir neikiškite jų prie besisukančių peilių. Kai variklis

- Jeigu robotas vejapjovė naudojama viešojoje vietoje, aplink darbo sritį būtina pastatyti įspėjamuosius ženklus. Įspėjamuosiuose ženkluose būtina pateikti šį tekstą: **Įspėjimas! Robotas vejapjovė! Nesiartinkite prie įrenginio! Nepalikite vaikų be priežiūros!**



- Kai pjovimo zonoje yra žmonių (ypač vaikų) arba gyvūnų, panaudokite funkciją **PARK** arba išjunkite robotą-vejapjovę. Rekomenduojama suprogramuoti robotą-vejapjovę darbui tada, kai srityje vykdoma mažai veiklos, pvz., naktį. Žr. *Išplėstinis meniu psl. 22*.
- Tik asmenys, gerai susipažinę su specialiosiomis įrenginio charakteristikomis ir saugos reikalavimais, gali dirbti su robotu-vejapjove, atlikti jo priežiūrą ir taisyti jį. Prieš naudodami robotą-vejapjovę, atidžiai perskaitykite naudojimo instrukciją ir įsitikinkite, kad gerai supratote joje pateiktas instrukcijas.
- Draudžiama keisti originalią roboto-vejapjovės konstrukciją. Darydami bet kokius pakeitimus, prisiimate visą riziką.
- Patikrinkite, ar ant vejos nėra akmenų, šakų, įrankių, žaislų ar kitų daiktų, galinčių pažeisti peilius. Dėl daiktų, esančių ant vejos, robotas-vejapjovė gali įstrigti, todėl prieš tęsiant pjovimą juos reikia pašalinti. Prieš valydami kamštį, visada **ON/OFF** mygtuku išjunkite robotą-vejapjovę.



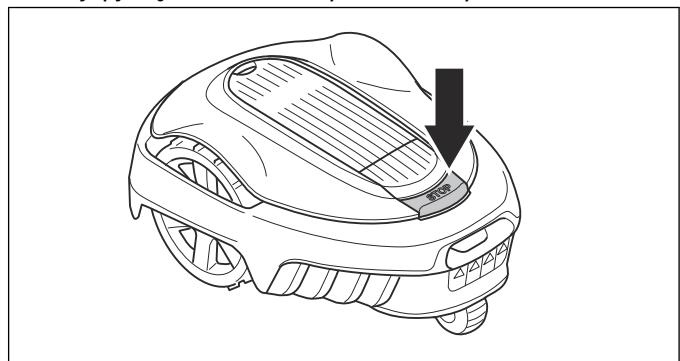
- Robotą-vejapjovę paleiskite pagal instrukcijas. Kai robotas-vejapjovė yra išjungtas, saugokite savo rankas ir pėdas nuo besisukančių peilių. Niekada neikiškite rankų ir kojų po robotu-vejapjove.
- Niekada nelieskite iki galo nesustojusių judančių dalių, pvz., peilių disko.

- Niekada nekelkite ir nenešiokite įjungto roboto-vejapjovės.
- Neleiskite roboto-vejapjovės naudoti asmenims, kurie nežino, kaip jis veikia ir elgiasi.
- Robotas-vejapjovė niekada negali susidurti su žmonėmis ar kitais gyvais padarais. Jei žmogus ar gyvūnas patenka į roboto veikimo teritoriją, jis turi būti nedelsiant sustabdytas. Žr. *Išplėstinis meniu psl. 22*.
- Niekada nedėkite ant roboto-vejapjovės ar jo įkrovimo stoties viršaus.
- Neleiskite naudoti roboto-vejapjovės, jeigu pažeista jo apsauga, peilių diskas ar korpusas. Taip pat nenaudokite jo, jei yra pažeisti peiliai, varžtai, veržlės ar kabeliai. Neprijunkite pažeisto kabelio ir nelieskite pažeisto kabelio, jei jis neatjungtas nuo maitinimo lizdo.
- Nenaudokite roboto-vejapjovės, jeigu neveikia jo **ON/OFF** mygtukas.
- Jeigu nenaudojate roboto-vejapjovės, visada išjunkite jį **ON/OFF** mygtuku. Robotą-vejapjovę galima paleisti tik tuomet, kai **ON/OFF** mygtukas įjungtas ir įvestas teisingas PIN kodas.
- Roboto-vejapjovės niekuomet negalima naudoti vienu metu su laistomuoju purkštuvu. Naudokite laikmačio funkciją (žr. *Išplėstinis meniu psl. 22*) – taip vejapjovė ir laistytuvai niekada neveiks vienu metu.
- „GARDENA“ negali užtikrinti visiško suderinamumo tarp automatinės vejapjovės ir kitų tipų belaidžio ryšio sistemų, tokių kaip nuotolinio valdymo įranga, radijo siųstuvai, klausos aparatai, užkasti „elektrinio piemens“ kabeliai ir pan.
- Robotas gali sustoti dėl metalinių daiktų žemėje (pvz., užkasto gelžbetonio ar tinklų nuo kurmių). Metaliniai daiktai gali trikdyti kontūro signalus, dėl ko robotas gali sustoti.
- Roboto-vejapjovės niekada negalima laikyti, naudoti ar įkrauti žemesnėje kaip 0 °C arba aukštesnėje kaip 50 °C temperatūroje. Dėl to gaminyje gali sugesti.

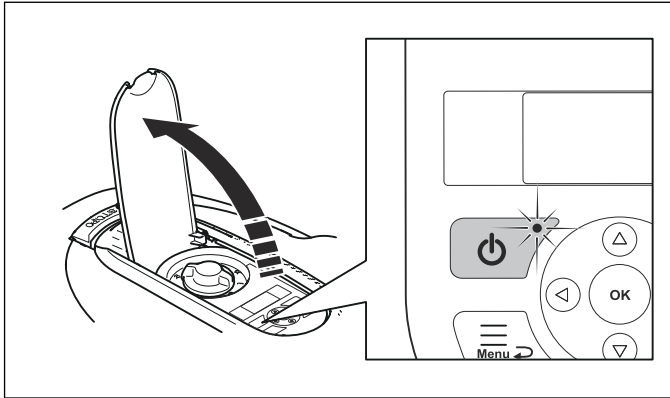
2.3.2 Roboto vejapjovės pakėlimas ir perkėlimas

Jei norite saugiai gabenti iš ar į darbo zoną:

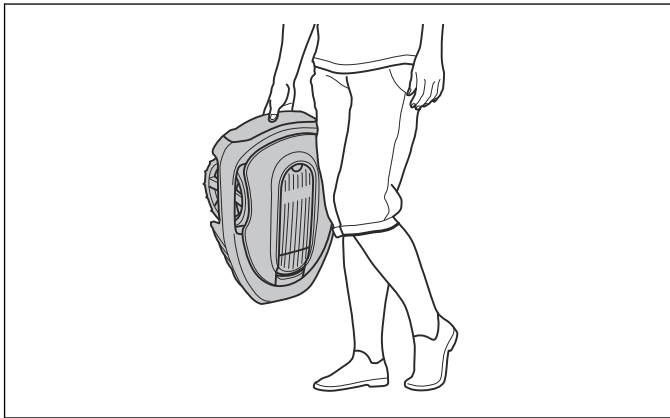
1. Paspauskite **STOP** mygtuką, kad sustabdytumėte robotą-vejapjovę. Jei nustatyta aukšto lygio sauga (žr. *Saugumo lygis psl. 25*), reikia įvesti PIN kodą. PIN kodas yra sudarytas iš keturių skaitmenų ir yra pasirenkamas pirmą kartą paleidžiant robotą-vejapjovę. Žr. *Pirmasis paleidimas psl. 20*.



2. Paspauskite ON/OFF mygtuką ir įsitinkite, kad robotas vejapjovė yra išjungtas. Patikrinkite, ar nešviečia ON/OFF mygtuko indikatorius lemputė. Jei ji nešviečia, robotas vejapjovė yra išjungtas. Žr. *Indikatoriaus lemputė psl. 36*



3. Automatinę vejapjovę neškite laikydami už rankenos ir nukreipę peilių diską nuo savo kūno.



PERSPĖJIMAS: Prieš keldami robotą vejapjovę, jį išjunkite. Jei nešviečia ON/OFF indikatorius lemputė, robotas vejapjovė yra išjungtas.

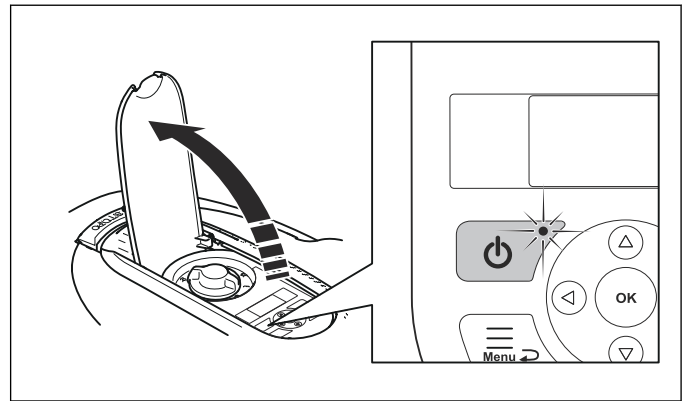


PASTABA: Nebandykite roboto vejapjovės pakelti, kai jis sustojęs įkrovimo stotyje. Tai gali sugadinti įkrovimo stotį ir (arba) robotą vejapjovę. Prieš pakeldami robotą vejapjovę, paspauskite **STOP** mygtuką ir ištraukite jį iš įkrovimo stoties.

2.3.3 Techninės priežiūros darbas



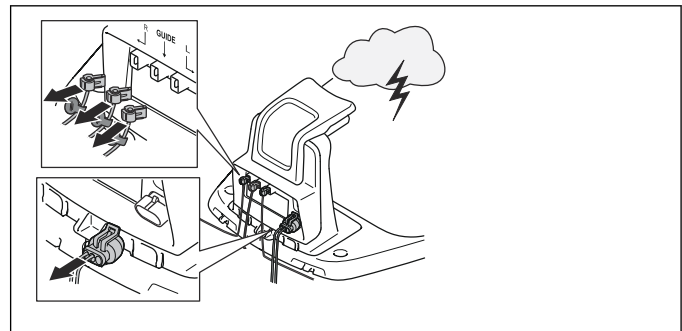
PERSPĖJIMAS: Prieš atlikdami bet kokius roboto vejapjovės darbus, jį išjunkite. Kai nešviečia ON/OFF indikatorius lemputė, robotas vejapjovė yra išjungtas.



PASTABA: Niekada roboto vejapjovės neplaukite aukšto slėgio plovimo įrenginiu. Niekada nevalykite tirpikliais.

Robotą vejapjovę tikrinkite kartą į savaitę ir pakeiskite sugadintas ar susidėvėjusias dalis. Žr. *Įvadas – priežiūra psl. 39*.

2.3.4 Jei kyla audra su perkūnija



PASTABA: Jeigu artėja audra su perkūnija, reikia atjungti visas įkrovimo stoties jungtis (maitinimo tinklo, kontūro kabelio ir gido kabelio).

1. Įsitinkite, jog laidai yra pažymėti duotais žymekliais tam, kad būtų paprasčiau prijungti. Įkrovimo stoties jungtys pažymėtos R, L ir GUIDE.
2. Atjunkite prijungtus laidus ir maitinimą.
3. Prijunkite visus kabelius ir maitinimą, kai audra su perkūnija baigsis. Svarbu kiekvieną kabelį prijungti į savo vietą.

3 Įrengimas

3.1 Pristatymas

Šiame skyriuje pateikta svarbi informacija, kurią reikia žinoti planuojant instaliaciją.

Prieš įrengdami susipažinkite su dėžės turiniu.

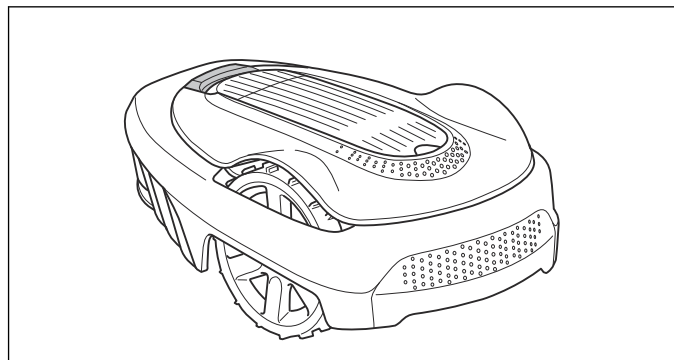
SILENO city / smart SILENO city	
Robotas vejapjovė	✓
Įkrovimo stotis	✓
Maitinimo šaltinis	✓
Kontūro kabelis, m	150 / 150
Žemos įtampos kabelis	✓
Kuoliukai, vnt.	200 / 200
Jungtys, vnt.	5/5
Įkrovimo stoties varžtai, vnt.	4/4
Šešiabriaunis raktas	✓
Matuoklis	✓
Movos, vnt.	4/4
Naudojimo instrukcija ir greitis vadovas	✓
Laidų žymės	✓

smart SILENO city	
„Smart Gateway“	✓
„Smart Gateway“ LAN kabelis	✓
„Smart Gateway“ maitinimo šaltinis	✓

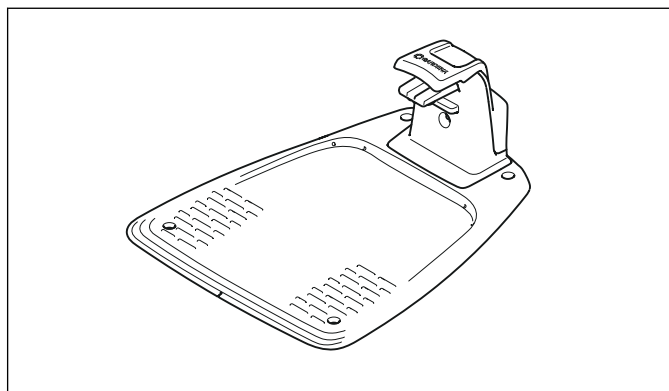
3.1.1 Pagrindinių dalių instaliacija

Roboto vejapjovės instaliaciją sudaro keturios pagrindinės dalys:

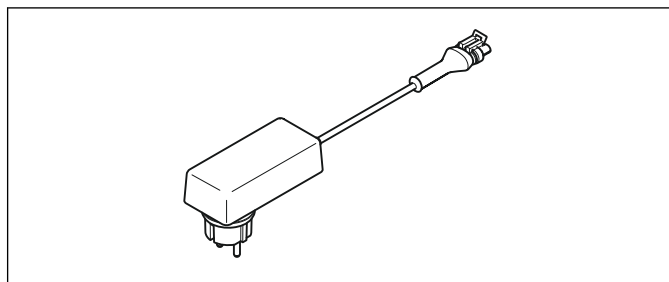
1. Robotas vejapjovė, kuris veją pjauna judėdamas atsitiktiniu maršrutu.



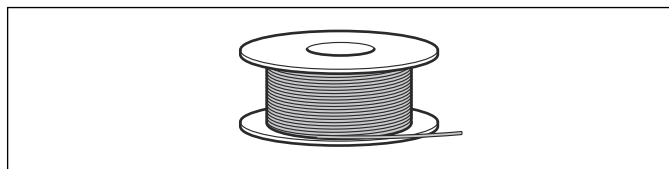
2. Įkrovimo stotis – tai vieta, kur robotas vejapjovė grįžta, kai baterijos lygis tampa per mažas.



3. Maitinimo šaltinis, prijungtas prie įkrovimo stoties ir prie 100 – 240 V sieninio elektros lizdo. Maitinimo šaltinis jungiamas į sieninį elektros lizdą ir 5 m / 16 pėd. ilgio žemos įtampos kabeliu sujungiamas su įkrovimo stotimi. Žemos įtampos 3 m / 10 pėd., 10 m / 33 pėd. ir 20 m / 66 pėd. ilgio kabelius galima įsigyti kaip papildomus priedus. Maitinimo šaltinio dalių keisti arba ardyti negalima. Pvz., žemos įtampos kabelio negalima nei trumpinti, nei ilginti.



4. Kontūro kabelis klojamas vejos pakraščiuose ir aplink įvairias kliūtis bei augalus, į kuriuos robotas vejapjovė neturi atsitrenkti. Kontūro kabelis naudojamas ir kaip kontūro (ribų), ir kaip gido kabelis. Maksimalus leistinas kontūro kabelio ilgis yra 300 m / 984 pėd.



3.2 Pasiruošimas

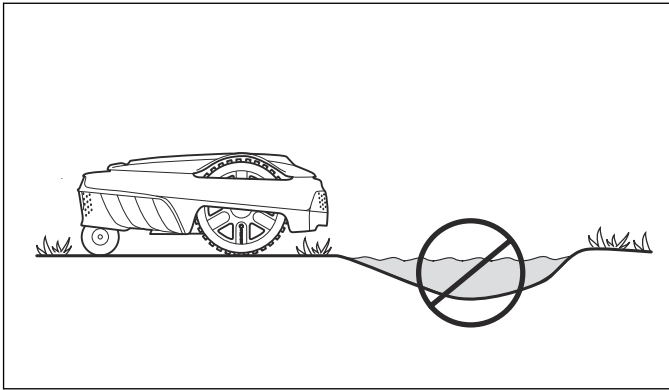
Prieš pradėdami įrengti perskaitykite visą šį skyrių. Nuo to, kaip įrengta instaliacija, taip pat priklauso roboto vejapjovės darbo veiksmingumas. Todėl svarbu atidžiai suplanuoti instaliaciją.

Paprastiau planuoti nusipiešus darbo zonos su visomis kliūtimis eskizą. Jame lengviau pamatyti tinkamiausias įkrovimo stoties, kontūro ir kreipiamojo kabelių padėtis. Eskize pažymėkite, kur turėtų būti nutiesti kontūro ir kreipiamasis kabeliai.

Apsilankykite svetainėje www.gardena.com, kur rasite daugiau aprašymų ir patarimų apie instaliaciją.

1. Jeigu žolė darbo zonoje yra aukštesnė kaip 4 cm, ją nupjaukite įprastine vejapjove. Surinkite nupjautą žolę.

2. Užpilkite duobes ir įdubas, kad jose nesikauptų lietaus vanduo. Važiudamas per vandens balas, gaminys gali sugesti. Žr. *Garantijos sąlygos psl. 54.*

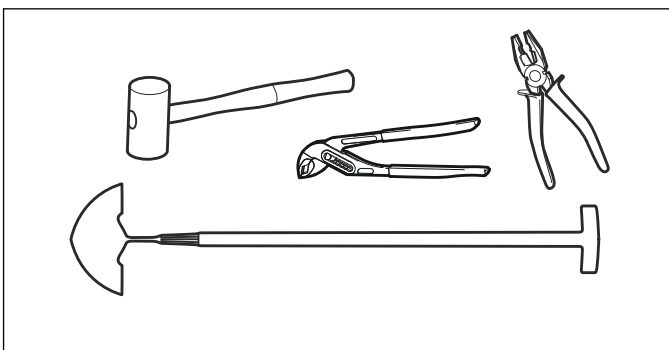


3. Prieš instaliaciją, atidžiai perskaitykite visų veiksmų aprašus.
4. Patikrinkite, ar yra visos instaliacijai reikalingos dalys. Žr. *Gaminio apžvalga psl. 5.*
- Robotas vejapjovė
 - Įkrovimo stotis
 - Kontūro ir gido kabeliai
 - Maitinimo šaltinis
 - Žemos įtampos kabelis
 - Kuoliukai
 - Kontūro kabelio jungtys
 - Varžtai įkrovimo stočiai
 - Matuoklis
 - Jungiamosios kontūro kabelio movos
 - Laidų žymės

3.2.1 Instaliavimo įrankiai

Įrengiant instaliaciją jums taip pat reikės:

- Plaktuko / plastmasinio plaktuko (juo lengviau įkalsite į žemę kuoliukus).
- Universalios plokščiareplės kontūro kabeliui nukirpti ir kontaktiniams elementams suspausti.
- Universalios replės (movoms suspausti).
- Pjaustytuvo / tiesaus kastuvo (jeigu kontūro kabelį reikia užkasti).



3.3 Įkrovimo stotis

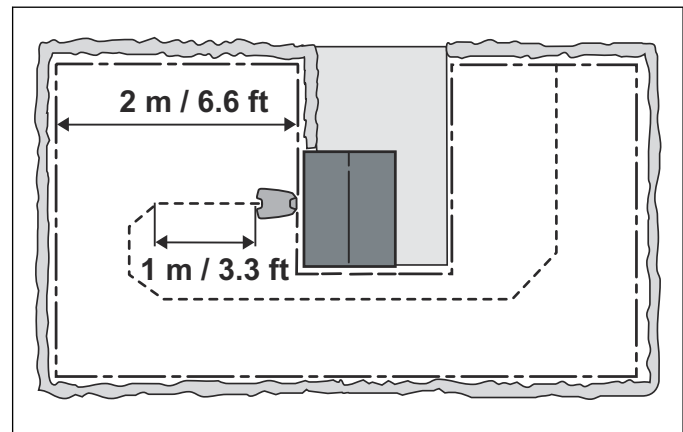
Įkrovimo stotis atlieka 3 funkcijas:

- Siunčia signalus kontūro kabeliu.
- Gido kabeliu siunčia valdymo signalus, kad robotas vejapjovė galėtų surasti įkrovimo stotį.
- Įkrauna roboto vejapjovės akumuliatorių.

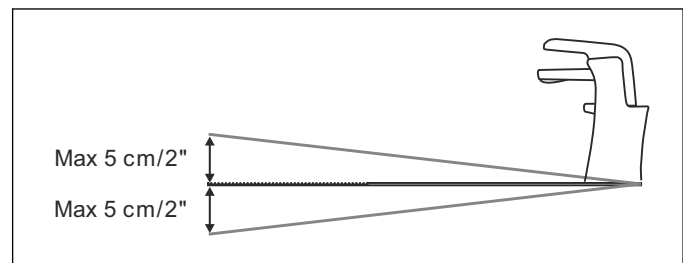
3.3.1 Geriausia vieta įkrovimo stočiai

leškodami tinkamiausios įkrovimo stoties įrengimo vietos, atsižvelkite į šiuos veiksnius:

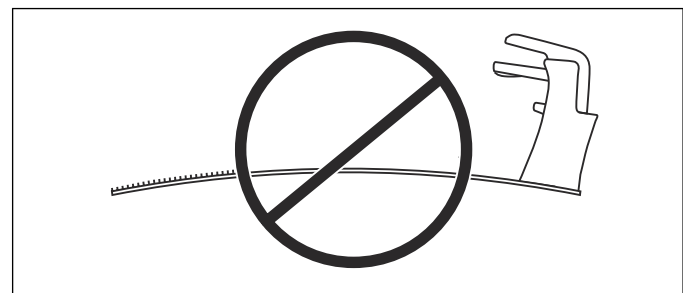
- Prieš įkrovimo stotį turi būti palikta ne mažiau, kaip 2 m laisvo ploto.
- Įkrovimo stotį galite pastatyti kaip norite. Rekomenduojama, kad kontūro kabelis nebūtų arčiau savęs (lygiagrečiai), negu už 60 cm / 24 col. Kitu atveju robotas vejapjovė gali nerasti įkrovimo stoties. Žr. *Kontūro kabelio tiesimas link įkrovimo stoties psl. 17*
- Ji turi būti netoli elektros lizdo. Pateikiamo žemosios įtampos kabelio ilgis yra 5 m.
- Ant paviršius, ant kurio statoma įkrovimo stotis, nėra aštrių objektų.
- Apsauga nuo tiesioginės saulės spindulių.
- Jeigu darbo zona kalvota, įrenkite žemesnėje jos vietoje.
- Gali būti reikalavimas įkrovimo stotį įrengti pašaliniam nematomoje vietoje.



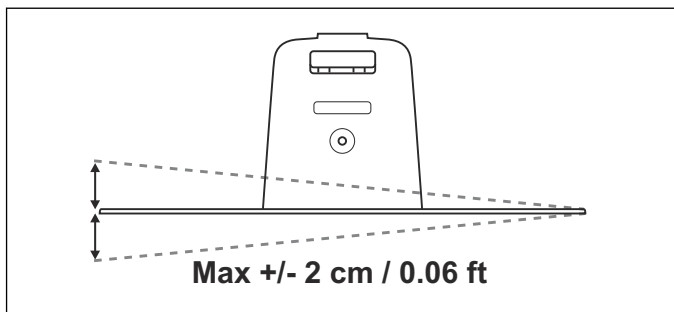
Įkrovimo stotis turi stovėti ant lygaus paviršiaus. Priekinis įkrovimo stoties galas turi būti aukščiau arba žemiau už galinę dalį, kaip parodyta tolesniame pav.



Įkrovimo stotis neturi būti pastatyta taip, kad sulinktų jos pagrindo plokštė.

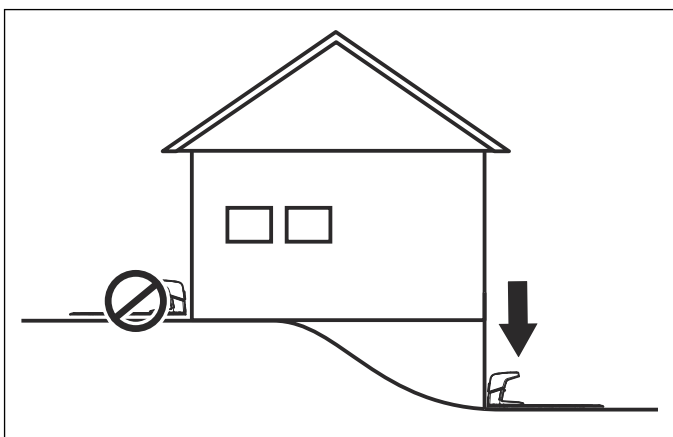


Taip pat svarbu, kad įkrovimo stotis nejudėtų į šonus. Nes robotui vejapjovėi gali būti sunku prisijungti.

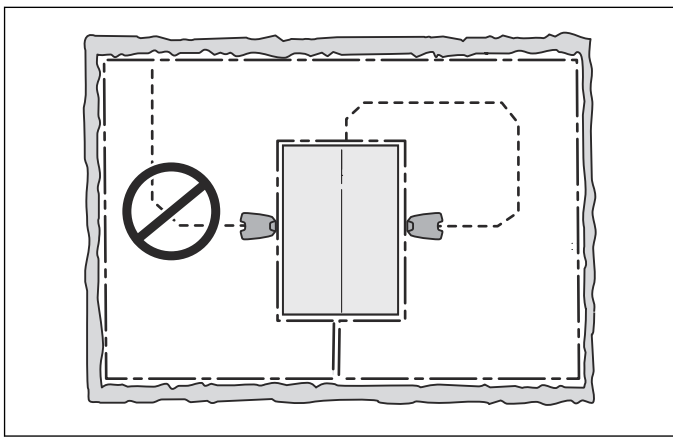


Pasižymėkite: Pastatykite įkrovimo stotį ant lygaus paviršiaus, kad robotas vejapjovė turėtų tinkamas sąlygas prisijungti. Svarbu, kad įkrovimo plokštė nelinktų ir nekryptų jokia kryptimi.

Jeigu instaliacija atliekama darbo zonoje su stačiu nuolydžiu, įkrovimo stotis turi stovėti nuolydžio apačioje. Taip robotui vejapjovėi bus lengviau judėti pagal gido kabelį iki įkrovimo stoties.



Įkrovimo stotis neturi būti įrengta atskiroje vietoje, kadangi toks išsidėstymas neleidžia tinkamai ištiesti gidą kabelį. Jeigu įkrovimo stotį reikės įrengti atskirame plote, gidas kabelis turi būti prijungtas prie atskiros vietos. Apie saules daugiau skaitykite *Darbo zonos ribos psl. 15*.



Pasižymėkite: Tinkamai pastatytas robotas vejapjovė ir tinkamai nutiestas kreipiamasis laidas palengvins roboto vejapjovės prisijungimą. Daugiau skaitykite *Kontūro kabelio tiesimas link įkrovimo stoties psl. 17* ir *Gido kabelio instaliacija psl. 18*.

3.3.2 Prijungimas prie maitinimo šaltinio

Planuodami maitinimo šaltinio pastatymo vietą, atsižvelkite į toliau pateiktus aspektus:

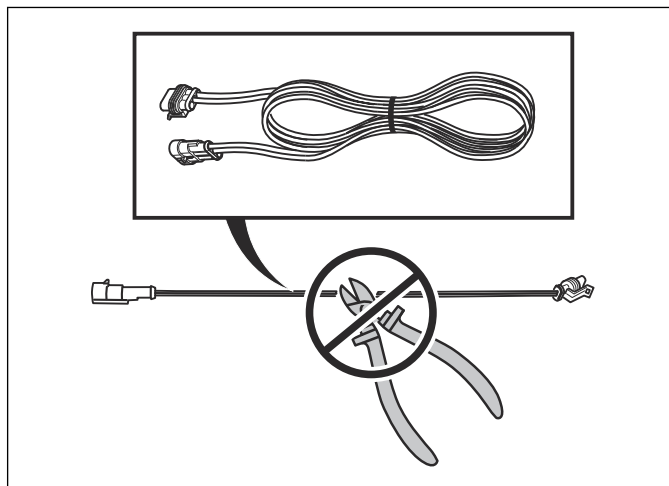
- Nedidelis atstumas nuo įkrovimo stoties.
- Apsauga nuo lietaus.
- Apsauga nuo tiesioginių saulės spindulių.

Maitinimo šaltinis turi būti gerai vėdinamoje vietoje ir uždengtas stogu. Jeigu maitinimo šaltinis į kištukinį lizdą jungiamas lauke, šis lizdas turi būti pritaikytas naudoti lauke. Maitinimo šaltinį jungiant į sieninį lizdą rekomenduojama naudoti apsauginį srovės pertraukiklį (RCD).

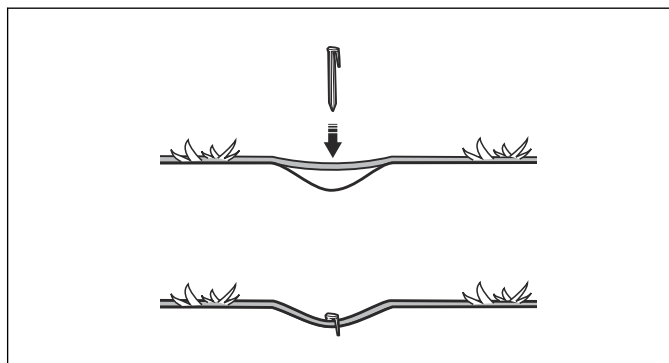


PERSPĖJIMAS: Taikoma JAV ir Kanadoje. Jei maitinimo lizdas sumontuotas lauke: Elektros smūgio pavojus. Montuokite tik uždengtoje A klasės GFCI saugykloje (RCD), pasižyminčioje vandeniui nelaidžia talpykla su įstatytu arba pašalintu priedo kaiščio dangteliu.

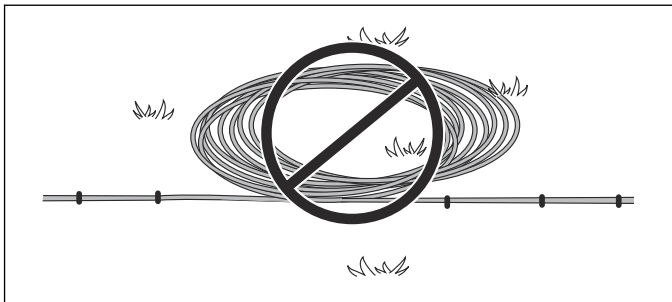
Maitinimo šaltinio dalių keisti arba ardyti negalima. Pvz., žemos įtampos kabelio negalima nei trumpinti, nei ilginti. Žemos įtampos 3 m, 10 m arba 20 m ilgio kabelius galima įsigyti kaip papildomus priedus.



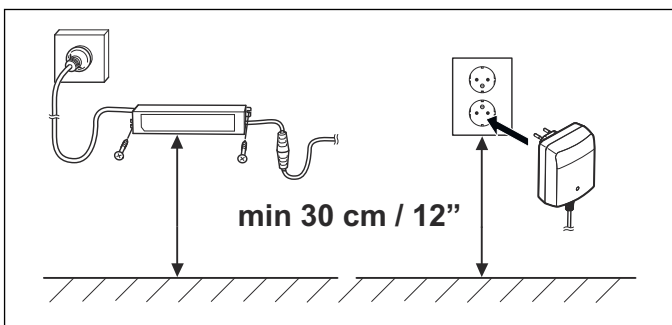
Žemosios įtampos kabelis gali kirsti darbo zoną, jeigu jis pritvirtinamas arba užkasamas. Pjovimo aukštis turi būti toks, kad peiliai jokių būdu neliestų žemosios įtampos kabelio.



Žemos įtampos kabelio niekada negalima laikyti ritėje arba po įkrovimo stoties pagrindo plokštė, nes jis gali trukdyti iš įkrovimo stoties siunčiamiems signalams.



! PERSPĒJIMAS: Jokiais atvejais nemontuokite maitinimo šaltinio tokiam aukštyje, kur kyla pavojus, kad jį gali apsemti vanduo (montuokite ne žemiau kaip 30 cm nuo žemės paviršiaus). Draudžiama maitinimo šaltinį statyti ant žemės.



Skirtingose rinkose maitinimo šaltinio išvaizda gali skirtis.

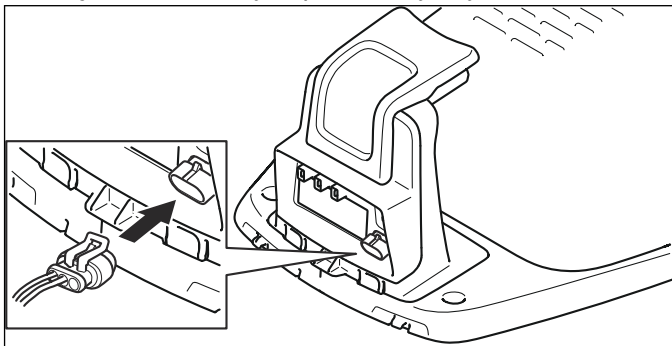
! PERSPĒJIMAS: Maitinimo šaltinio dalių keisti arba ardyti negalima jokiais atvejais. Žemos įtampos kabelio negalima nei trumpinti, nei ilginti.

! PERSPĒJIMAS: Įkrovimo stotį atjunkite ištraukdami jos maitinimo kištuką, pavyzdžiui, prieš ją valant ar remontuojant kontūro kabelį.

! PASTABA: Žemos įtampos kabelis turi būti išdėstytas ir įkrovimo aukštis nustatytas taip, kad peiliai nesiliestų su juo.

3.3.3 Įkrovimo stoties instaliacija ir prijungimas

1. Pastatykite įkrovimo stotį tinkamoje vietoje. Žr. *Geriausia vieta įkrovimo stočiai psl. 11*
2. Sujunkite žemos įtampos kabelį su įkrovimo stotimi.

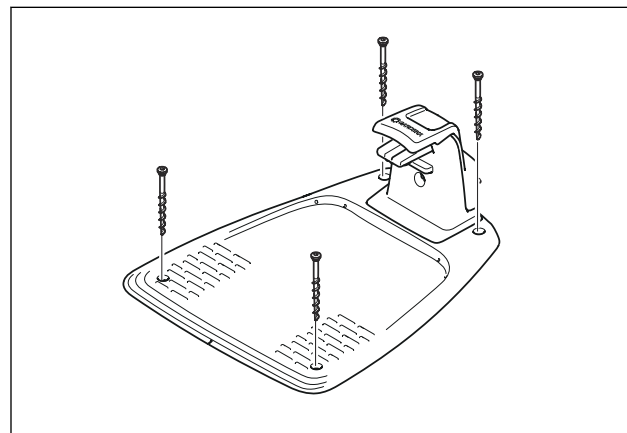


3. Prijunkite maitinimo šaltinio maitinimo lizdą prie 100-240 V sieninio lizdo. Jeigu maitinimo šaltinis į kištukinį lizdą jungiamas lauke, šis lizdas turi būti

pritaikytas naudoti lauke. Žr. *Prijungimas prie maitinimo šaltinio psl. 12.*

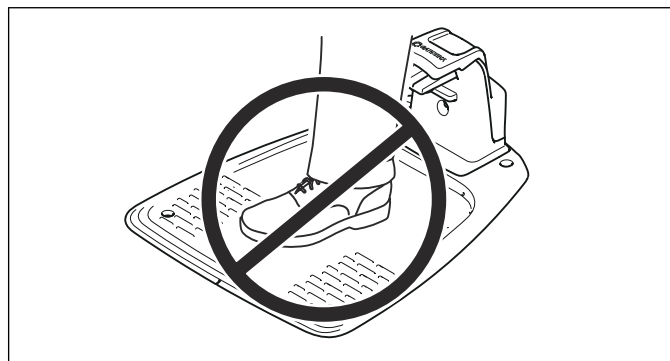
4. Komplekte esančiais varžtais pritvirtinkite įkrovimo stotį prie žemės. Įsitinkinkite, kad varžtai įsukti iki galo ir jų galvutės įleistos.

Pasižymėkite: Prieš pritvirtinant įkrovimo stotį prie žemės reikia nutiesti ir prijungti kreipiamąjį laidą. Žr. *Gido kabelio tiesimas ir prijungimas psl. 19*



! PASTABA: Neleidžiama įkrovimo stoties plokštėje daryti naujų kiaurymių. Pagrindo plokštei pritvirtinti prie žemės galima naudoti tik esančias angas.

! PASTABA: Neužminkite ir nevaikščiokite ant įkrovimo stoties plokštės.



3.4 Baterijos įkrovimas

Prijungus įkrovimo stotį, galima įkrauti robotą vejapjovę.

1. Kol klosite kontūro ir gido kabelius, robotą vejapjovę pastatykite įkrovimo stotyje.
2. Paspauskite **ON/OFF** mygtuką, kad įjungtumėte robotą vejapjovę.

Visiškai įkrauti tuščią bateriją trunka maždaug 80-100 minučių.

! PERSPĒJIMAS: Robotą vejapjovę įkraukite tik tam skirtoje įkrovimo stotyje. Netinkamai naudojant galima patirti elektros smūgį, baterija gali perkaisti arba iš jos gali pradėti sunktis korozinis skystis. Pradėjus sunktis elektrolitui,

nuskalaukite vandeniu, o patekus į akis
kreipkitės į medikus.

Pasižymėkite: Roboto vejapjovės negalima naudoti, kol
nebaigta instaliacija.

3.5 Kontūro kabelis

Kontūro kabelį galima įrengti vienu iš toliau aprašomų
būdų.

- Kabelį prie žemės pritvirtinkite kuoliukais.

Kabėmis pritvirtinkite kontūro kabelį, jeigu
pirmosiomis darbo savaitėmis dar planuojate keisti
jo išdėstymą. Po kelių savaičių kabelį apaugs žolė, ir
jis jau bus nematomas. Naudokite plaktuką /
plastikinį plaktuką ir kuoliukus.

- Užkaskite kabelį.

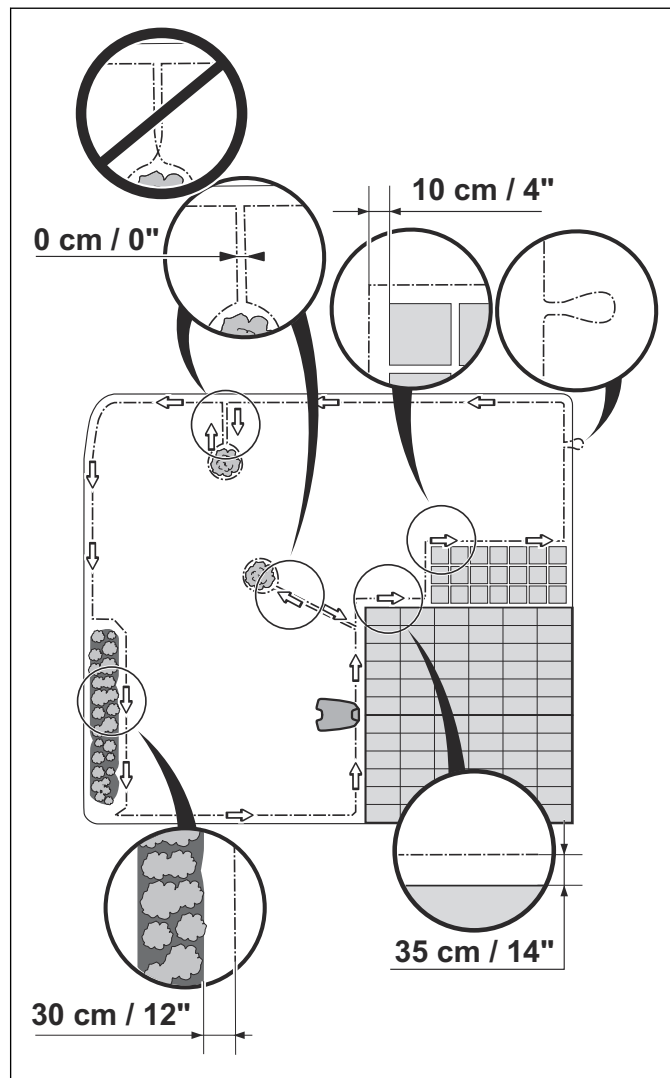
Jei veją planuojate purenti ar ventiliuoti, kontūro
kabelį patartina užkasti po velėna. Abu būdus galima
naudoti kartu, kai viena kontūro kabelio dalis yra
pritvirtinama kabėmis, o kita užkasama. Taip pat
galite užkasti kabelį, naudodami pjaustytuvą arba
tiesųjį kastuvą. Įsitinkite, kad kontūro kabelis
užkastas mažiausiai 1 centimetras ir daugiausiai 20
centimetrų nuo žemės paviršiaus.

3.5.1 Kontūro kabelio klojimo planavimas

Kontūro kabelio klojimas:

- Laidas apjuosia darbo zoną. Naudokite originalų
kontūro kabelį. Šis specialiai suprojektuotas kabelis
yra atsparus dirvožemio drėgmei.
- Bet kuriame darbo zonos taške robotas vejapjovė
nenutolsta nuo kabelių daugiau nei 15 m / pėd.
atstumu.
- Kabelio ilgis neturi viršyti 300 m / 984 pėd.
- Pasiekiami apie 20 cm / 8 pėd. papildomo kabelio,
prie kurio vėliau galėsite prijungti kreipiamąjį kabelį.
Žr. *Kontūro kabelio klojimas psl. 17*

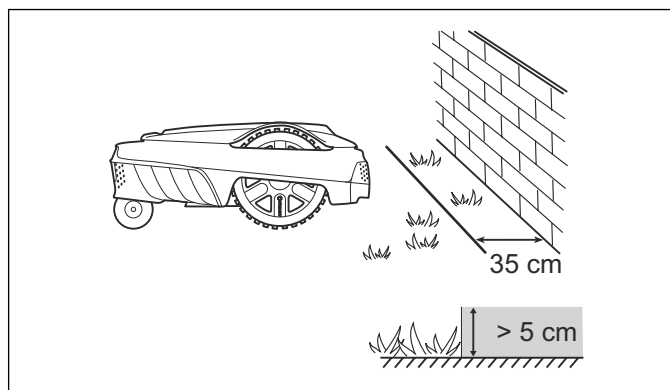
Toliau pateiktame paveiksle parodyta, kaip kloti kontūro
kabelį aplink darbo zoną ir aplink kliūtis. Jei norite
teisingai išmatuoti atstumą, naudokite tiekiamą liniuotę.
Žr. *Gaminio apžvalga psl. 5*.



3.5.2 Darbo zonos ribos

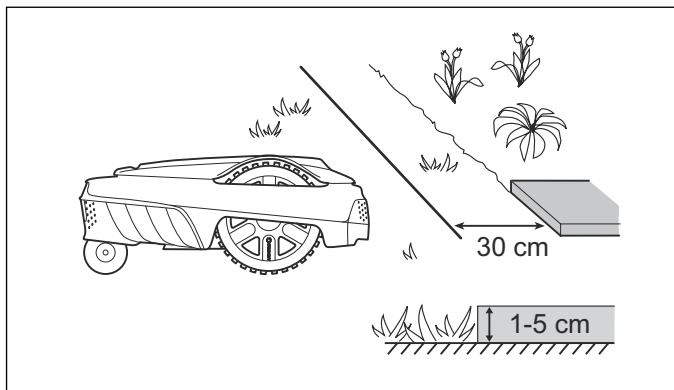
Priklausomai nuo šalia darbo zonos esančių objektų,
kontūro kabelis turi būti nutiestas įvairiais atstumais nuo
kliūčių.

Jei darbo zoną riboja aukšta (5 cm / 2 col. arba
aukštesnė) kliūtis, pvz., siena ar tvora, kontūro kabelį
reikia kloti 35 cm / col. atstumu nuo kliūtis. Tai apsaugo
robotą vejapjovę nuo susidūrimo su kliūtimi ir mažina
korpuso dėvėjimąsi. Apie 20 cm / col. vejos aplink
nejudamą kliūtį nebus nupjauta.

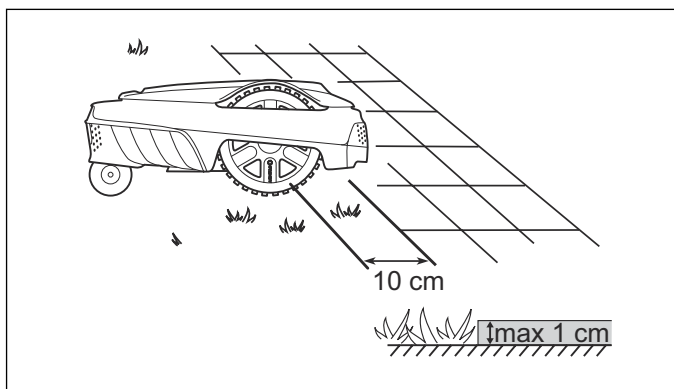


Jei darbo zoną riboja maži grioveliai, pvz., gėlynai ar
maži pakilimai, pvz., maži apvadai (1-5 cm / col.),
kontūro kabelį reikia kloti 30 cm / col. nuo jų, darbinio
ploto viduje. Tai neleis ratams įvažiuoti į griovelį arba
užvažiuoti ant apvado, nes dėl to gali pernelyg dėvėtis

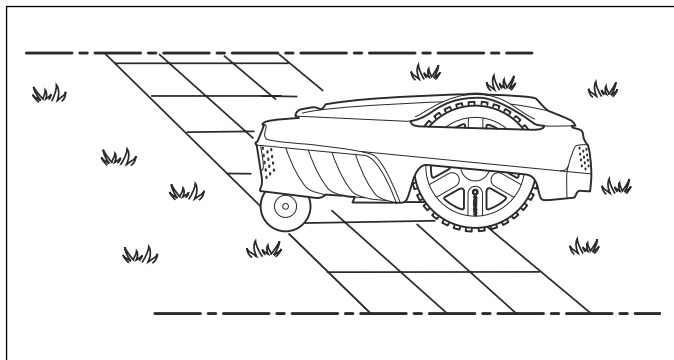
robotas vejapjovė. Apie 15 cm / col. vejos išilgai griovelio (apvado) nebus nupjauta.



Jeigu darbo zona ribojasi su išgrįstu (akmenimis ir pan.) taku, kuris yra viename lygyje su veja (+/- 1 cm / 0,4 col.), robotui vejapjovėi galima leisti šiek tiek ant jo užvažiuoti. Kontūro kabelį reikia pakloti 10 cm / col. nuo tako krašto. Visa žolė palei grįstą taką bus pjaunama.



Jeigu darbo zona perskirta grįstu taku, kuris yra viename lygyje su veja, robotui vejapjovėi galima leisti tokį taką pervaziuoti. Gali būti naudinga kontūro kabelį pakloti po grindinio akmenimis. Kontūro kabelis taip pat gali būti klojamas tarp grindinio akmenų. Įsitinkite, jog plytelės yra vejos aukštyje tam, kad robotas vejapjovė pernelyg nesusidėvėtų.

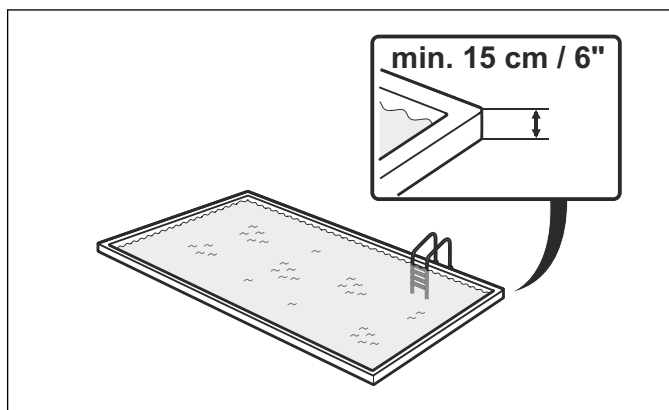


PASTABA: Robotas vejapjovė niekada neturi važiuoti žvyru, mulčiumi arba panašiais paviršiais, kurie gali sugadinti peilį.



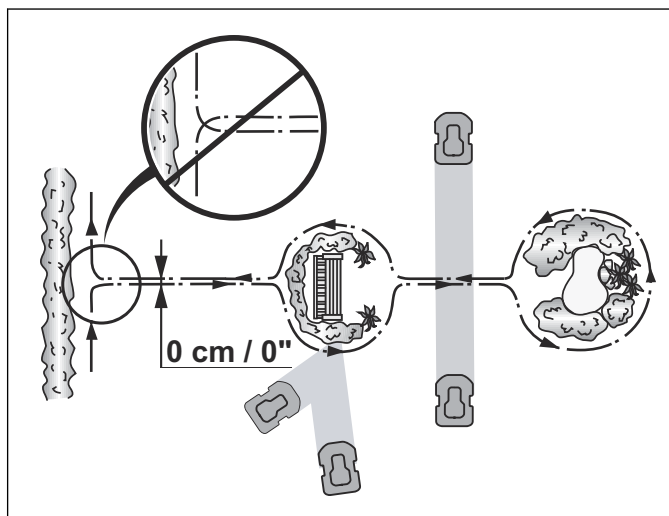
PASTABA: Jeigu darbo zona ribojasi su vandens telkiniais, šlaitais, skardžiais arba vieškeliais, kontūro kabelis turi būti užtvertas borteliais arba panašiomis apsaugos priemonėmis. Jos turi būti bent 15 cm / 6 col. aukščio. Tokiu būdu išvengsite atvejų, kai

robotas vejapjovė dėl kokių nors priežasčių sustoja už darbo zonos ribų.



3.5.3 Darbo zonos ribos

Naudodami kontūro kabelį izoliuokite plotus darbo zonos viduje, taip suformuodami salas aplink kliūtis, kurios neatlaikytų susidūrimo, pvz., aplink gėlynus, krūmus ir fontanus. Paklokite kabelį iki salelės, apjuoskite ją ir grįžkite tuo pačiu keliu. Jei naudojate kuoliukus, grįžtantis kabelis turi būti pritvirtintas tais pačiais kuoliukais. Jei kontūro kabeliai nutiesti link salelės ir nuo jos yra pakloti šalia vienas kito, robotas vejapjovė gali pervaziuoti kabelį.

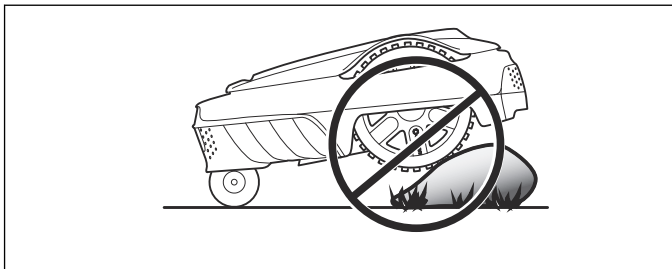


PASTABA: Kontūro kabelis neturi susikirsti, kai jis tiesiamas į arba iš atskiros vietos.

Kliūčių, galinčių atlaikyti susidūrimą, pvz., medžių ar krūmų, aukštesnių nei 15 cm / 6 col., kontūro kabeliu izoliuoti nereikia. Susidūręs su tokio tipo kliūtimi, robotas vejapjovė apsisuks.

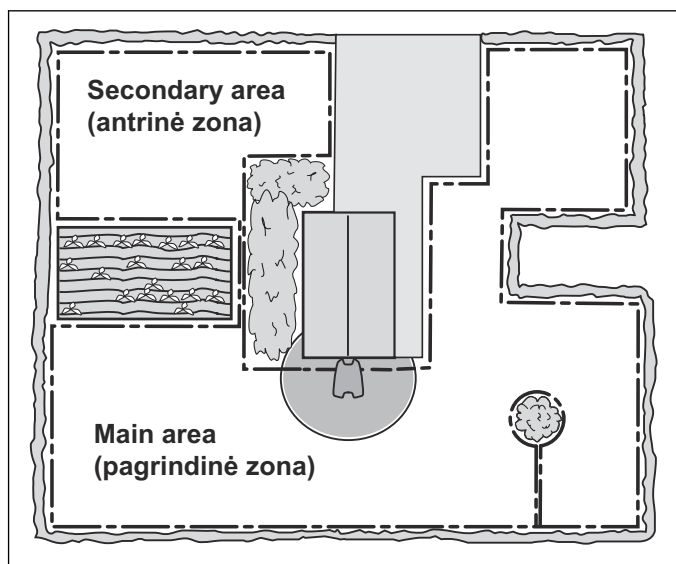
Tačiau, norint, kad robotas dirbtų tiksliai ir tyliai, rekomenduojama atskirti visas nejudamas kliūtis darbo zonos viduje ir už jos ribų.

Šiek tiek nuožulnios kliūtys, pvz., akmenys ar dideli medžiai su iškilusiomis šaknimis turi būti izoliuoti arba pašalinti. Priešingu atveju, robotas vejapjovė gali nuslysti ant tokios kliūties ir sugadinti peilius.



3.5.3.1 Antrinės zonos

Jeigu darbo zona susideda iš dviejų plotų, tarp kurių robotui vejapjovei sunku judėti, rekomenduojama įrengti papildomą plotą. Pvz., 25% šlaitai ar siauresni nei 60 cm / 24 col. praėjimai. Tokiais atvejais aplink antrinę zoną paklokite kontūro kabelį taip, kad jis suformuotų atskirtą vietą pagrindinės zonos išorėje. Automatinę vejapjovę reikia rankomis pernešti iš pagrindinio ploto į papildomą, kai šioje reikia pjauti veją.



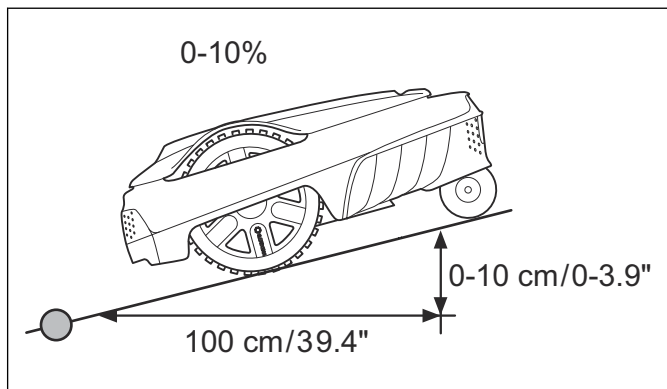
Papildomo ploto darbo režimas turi būti naudojamas tais atvejais, kai robotas negali judėti automatiškai nuo papildomo ploto iki įkrovimo stoties. Žr. „*Operating mode - 2nd area*“ (*Darbo režimas – antrinė zona*) psl. 36. Šiuo darbo režimu robotas vejapjovė niekada neieškos įkrovimo stoties, o pjaus žolę, kol išsikraus baterija. Kai išsikraus baterija, robotas vejapjovė sustos ir ekrane pasirodys žinutė *Reikalingas rankinis įkrovimas*. Pastatykite robotą vejapjovę į įkrovimo stotį baterijai įkrauti. Jei pagrindę zoną pagal grafiką reikia nupjauti iškart po įkrovimo, pasirinkite režimą *Pagrindinė zona* ir paspauskite **Start** mygtuką.

3.5.3.2 Pravažiavimai pjaunant

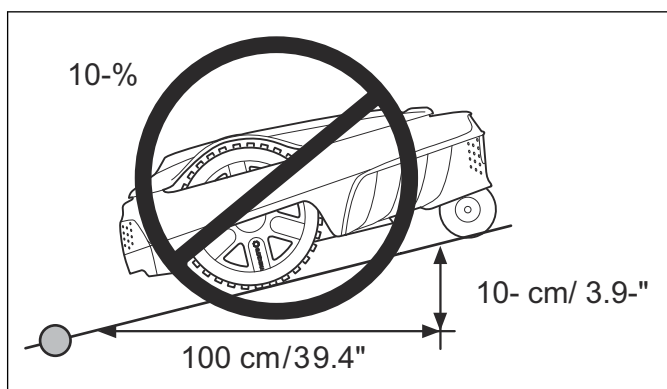
Reikėtų vengti ilgų ir siaurų pravažiavimų ir siauresnių nei 1,5–2 m / 3,2 – 6,5 pėd. pločio vietų. Kai robotas vejapjovė pjauna žolę tokiame plote, yra pavojus, kad jis šiame plote arba pravažiavime važinės ilgesnį laiką. Tokiais atvejais, veja gali atrodyti išvažinėta. Mažiausiais galimas pravažiavimas robotui vejapjovei yra 60 cm (24 col.) (tarp kontūro kabelių).

3.5.3.3 Šlaitai

Robotas vejapjovė gali pjauti žolę ant šlaitų. Didžiausias posvyris nurodomas procentais (%) ir apskaičiuojamas kaip pakilimo centimetrais skirtumas viename metre.



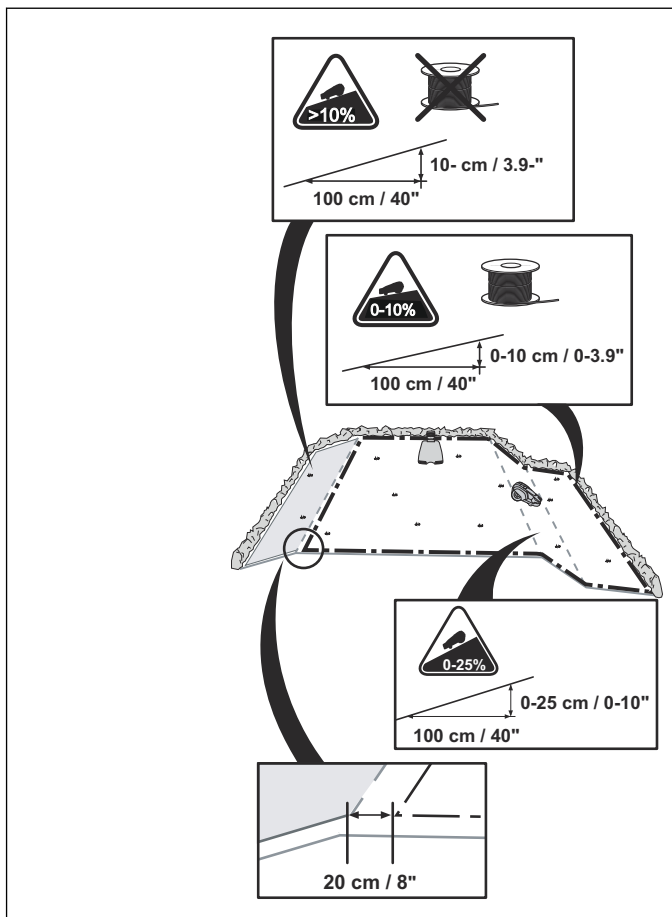
Kontūro kabelio negalima kloti ant šlaitų, kurių statumas yra didesnis nei 15 %. Kyla pavojus, kad robotui vejapjovei ten bus sudėtinga apsisukti. Robotas vejapjovė sustos, o ekrane bus rodomas gedimo pranešimas *Už darbinės teritorijos ribų*. Didžiausias pavojus kyla esant drėgnoms oro sąlygoms, nes ratai gali slysti ant šlapios žolės.



Vis dėlto, kontūro kabelį galima kloti skersai statnesnio negu 10 % šlaito, jeigu yra kliūtis, į kurią automatinei vejapjovei nepavojinga atsitrenkti, pavyzdžiui, tvora ar tanki gyvatvorė.

Darbo zonos viduje robotas vejapjovė gali pjauti plotus, kurie yra pasvirę iki 25 %. Plotai su nuolydžiu turi būti atskirti kontūro kabeliu.

Jeigu bet kuriame darbo zonos pakraštyje yra daugiau negu 10 % nuolydis, kontūro kabelį reikia kloti lygioje vietoje bent 20 cm atstumu nuo šio nuolydžio pradžios.



3.5.4 Kontūro kabelio klojimas

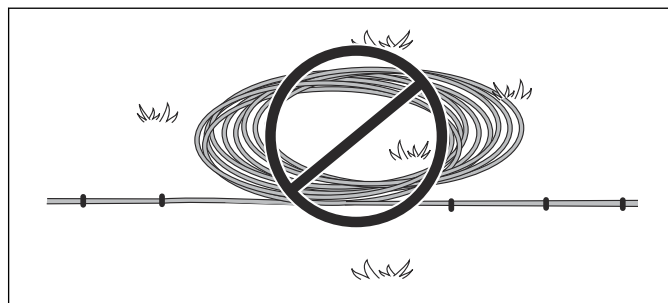
Jeigu kontūro kabelį ketinate tvirtinti kabėmis:

- Kabelio klojimo vietoje įprastine vejapjove ar žoliapjove labai žemai nupjaukite žolę. Bus lengviau nutiesti kabelį arčiau žemės, o tai sumažins riziką, kad robotas vejapjovė užkliudys kabelį arba pažeis kabelio izoliaciją.
- Kontūro kabelį reikia prispausti prie žemės, kad nenupjautumėte jo dar prieš užaugant žolei. Jeigu iš karto po kabelio paklojimo labai žemai pjaunate žolę, galite pažeisti kabelio izoliacinį sluoksnį. Dėl tokių pažeidimų kabelis nutrūks tik po kelių savaičių ar mėnesių. Siekiant šito išvengti, pirmąsias savaites po kabelio paklojimo visada žolę pjaukite pasirinkę didžiausią pjovimo aukštį, o po to nuosekliai kas antrą savaitę jį mažinkite, kol pasieksite normalų pjovimo aukštį.
- Kuoliukus į žemę įkalkite plaktuku. Kuoliukus kalkite atsargiai ir kabelio pernelę neįtempkite.

Jeigu kontūro kabelį norite užkasti:

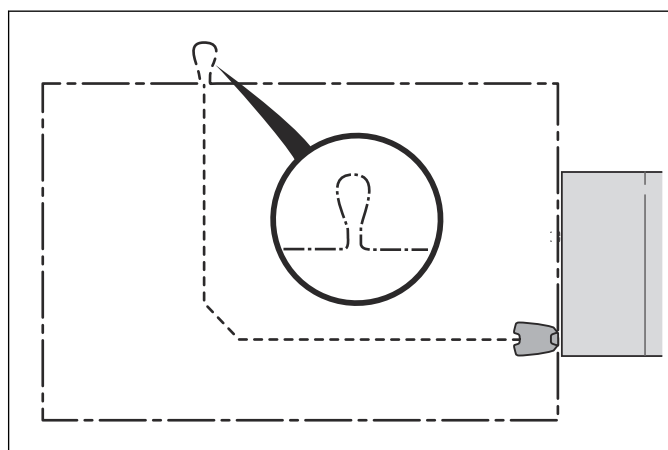
- Įsitikinkite, kad kontūro kabelis užkastas mažiausiai 1 cm / 0,4 col. ir daugiausiai 20 cm / 8 col. nuo žemės paviršiaus. Taip pat galite užkasti kabelį, naudodami pjaustytuvą arba tiesųjį kastuvą.

Pasižymėkite: Už kontūro kabelio nederėtų dėti papildomo kabelio, susukto į rites. Tai gali sugadinti robotą vejapjovę.



3.5.4.1 Kilpa gido kabeliui prijungti

Kad būtų lengviau prijungti gido kabelį prie kontūro kabelio, rekomenduojama padaryti kilpą iš 20 cm / col. papildomo kontūro kabelio, toje vietoje, kur bus prijungiamas gido kabelis. Patartina suplanuoti kreipiamojo kabelio išsidėstymo vietą prieš tiesiant kontūro kabelį. Žr. *Kontūro kabelio klojimas psl. 17.*

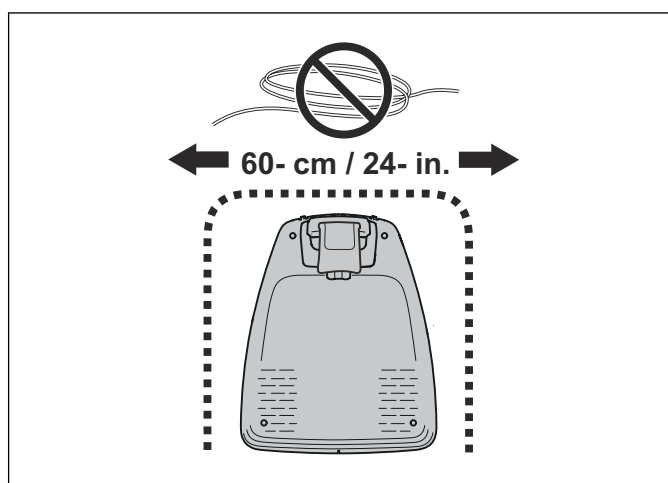


3.5.4.2 Kontūro kabelio tiesimas link įkrovimo stoties

Įkrovimo stotį galite pastatyti kaip norite. Rekomenduojama, kad kontūro kabelis nebūtų arčiau savęs (lygiagrečiai), negu už 60 cm / 24 col.



PASTABA: Už įkrovimo stoties nesusukite laido į spiralę ar neapvyniokite kabelio ritės kontūro laidu. Tai gali sutrikdyti įkrovimo stoties signalą ir sukelti roboto vejapjovės prisijungimo problemų.



3.5.4.3 Kontūro kabelio sujungimas

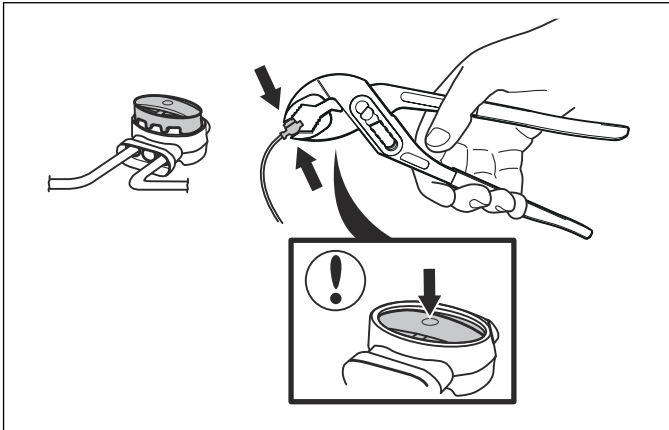


PASTABA: Vienas su kitu supinti kabeliai ar izoliacine juosta apsuktas priveržiamas gnybtų

blokas nėra tinkamos jungtys. Dėl žemės drėgmės laidai oksiduosis ir po tam tikro laiko grandinė nutrūks.

Naudokite originalią jungiamąją movą, jeigu kontūro kabelio ilgio neužtenka ir jį reikia sujungti. Ji yra nepralaidi vandeniui ir užtikrina patikimą elektros jungtį.

Abu kabelio galus įkiškite į jungiamąją movą. Patikrinkite, ar kabeliai iki galo įstatyti į movą. Jų galai turi matytis kitoje movos pusėje per permatomą jos paviršių. Tuomet iki galo įspauskite fiksatorių movos viršuje. Universaliomis replėmis visiškai suspauskite movos galvutę.



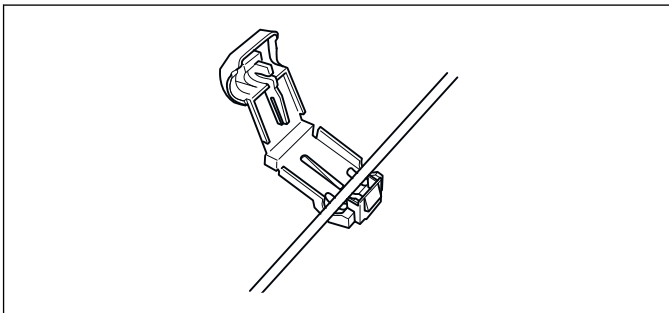
3.6 Kontūro kabelio prijungimas



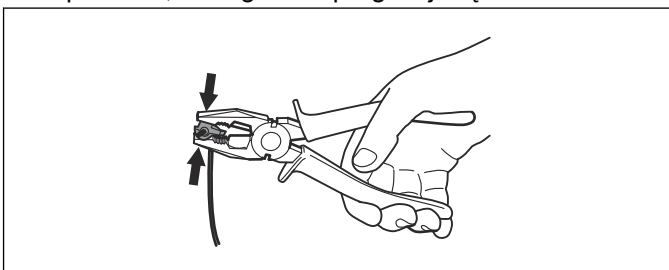
PASTABA: Kontūro kabelis neturi būti sukryžiuojamas jungiant jį prie įkrovimo stoties. Dešinįjį kabelio galą reikia prijungti prie dešiniojo įkrovimo stoties gnybto, o kairįjį – prie kairiojo gnybto.

Prijunkite kontūro kabelį prie įkrovimo stoties:

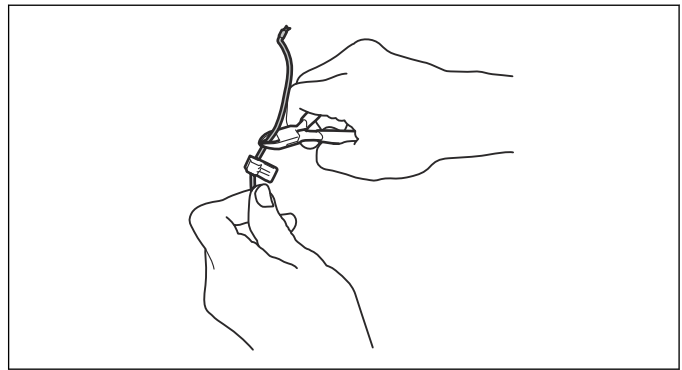
1. Atidarykite jungtį ir įdėkite kabelį į jungties griebtuvą.



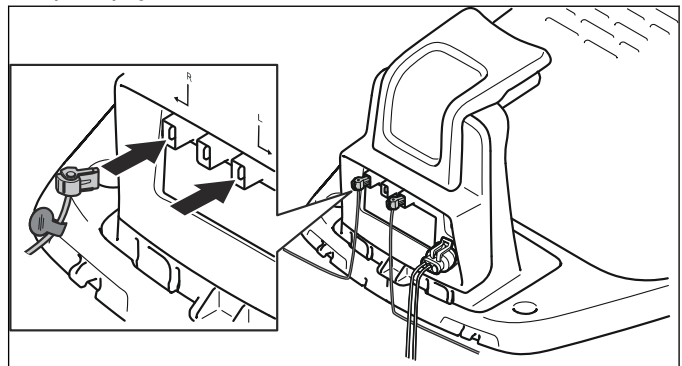
2. Replėmis suspauskite vieną jungtį su kita. Spauskite, kol išgirsite spragtelėjimą.



3. Likusius kontūro kabelio galiukus nukirpkite. Nukirpkite 1–2 cm virš kiekvienos jungties.



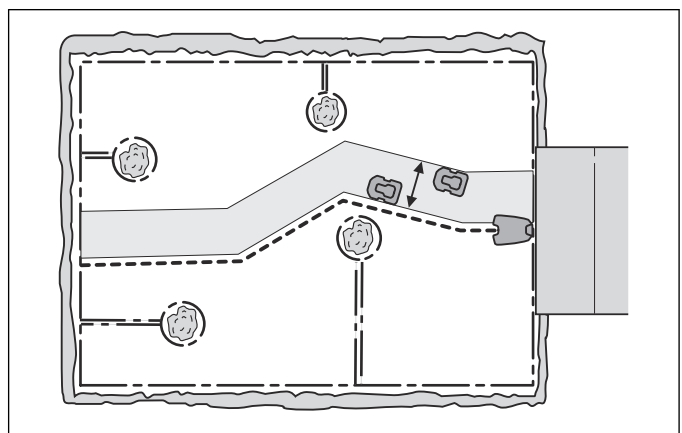
4. Prijunkite jungtį prie metalinių įkrovimo stoties gnybtų, pažymėtų L (kairioji) ir R (dešinioji).
5. Pažymėkite kabelius komplekte esančiais kabelių žymekliais. Taip lengviau iš naujo prijungti kabelius po to, kai įkrovimo stotis per žiemą bus laikoma patalpoje.



3.7 Gido kabelio instaliacija

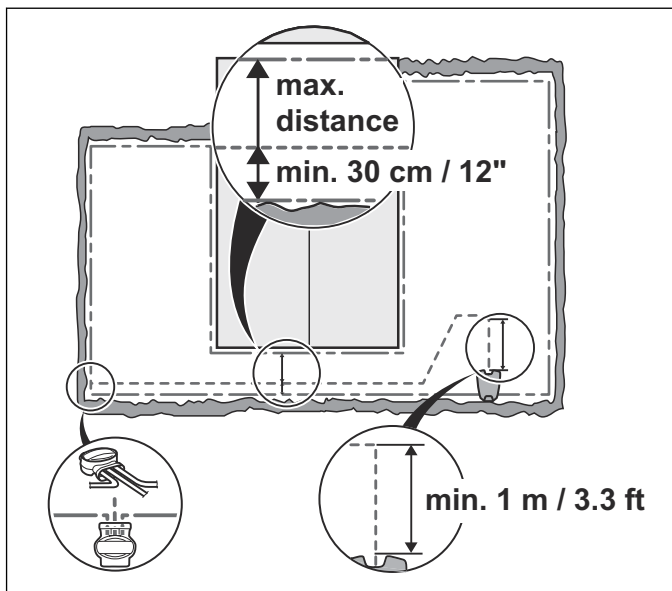
Gido kabelio paskirtis - padėti robotui vejamajam surasti kelią į įkrovimo stotį, o taip pat nukreipti nuo stoties į nutolusias sodo darbo ploto vietas.

Tas pats kabelis naudojamas ir kontūro, ir gido kabeliui. Kaip ir kontūro kabelį, gido kabelį galima tvirtinti kabėmis arba užkasti į žemę.



Robotas vejamajam veikia įvairiais atstumais nuo kreipiamojo kabelio, kad būtų sumažinta vėžių susidarymo tikimybė. Roboto vejamajam tuo metu šalia kabelio naudojama zona vadinama „koridoriumi“.

Robotas vejamajam visada važiuoja kairėje gido kabelio pusėje, atsukęs priekį į įkrovimo stotį. Taigi, koridorius yra kairėje kreipiamojo kabelio pusėje. Dėl to, įrengiant instaliaciją svarbu palikti kiek įmanoma daugiau vietos kairėje kreipiamojo kabelio pusėje (žiūrint į įkrovimo stoties pusę).



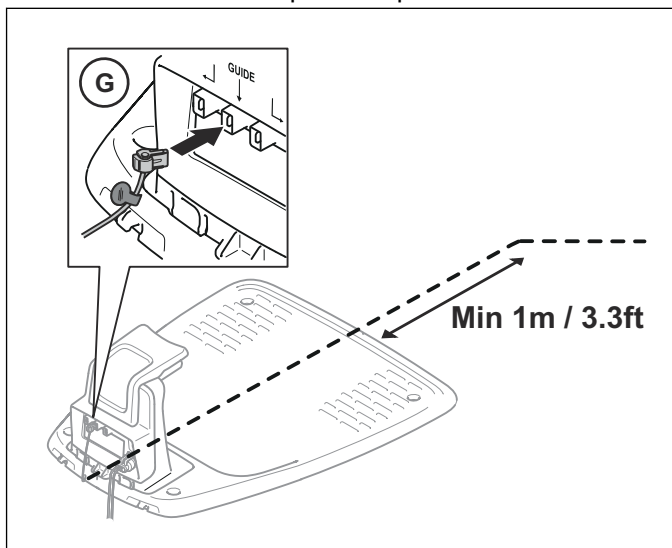
Kaip ir kontūro kabelį, gido kabelį galima tvirtinti kabėmis arba užkasti į žemę.



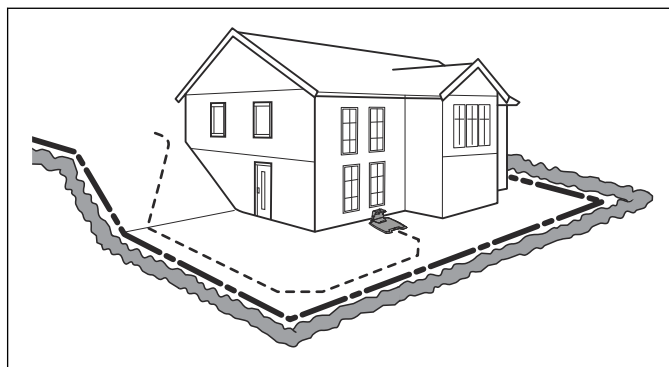
PASTABA: Palikite kiek įmanoma daugiau vietos kairėje gido kabelio pusėje (žiūrint į įkrovimo stotį). Taip pat netieskite kreipiamojo kabelio arčiau kaip 30 cm iki kontūro kabelio.

3.7.1 Gido kabelio tiesimas ir prijungimas

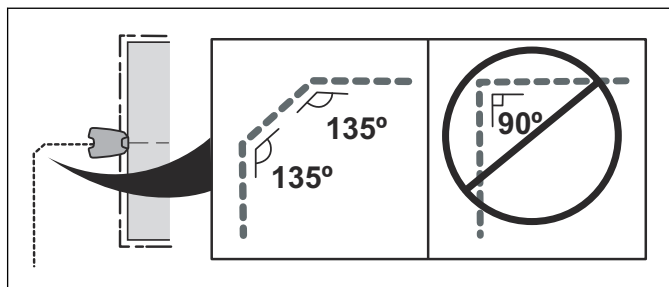
1. Prieš tiesiant ir prijungiant kreipiamąjį kabelį, svarbu atsižvelgti į kreipiamojo laido kilpos ilgį, ypač didelėse arba sudėtingose instaliacijose. Jei gido laido kontūras ilgesnis nei 150 metrų, robotui vejamajam gali būti sunku jį sekti. Gido laido kontūro srovė ties gido kabelio jungtimi su kontūro kabeliu, teka į kairę.
2. Pritaisykite prie gido kabelio jungtį tokiu pačiu būdu, kaip ir prie kontūro kabelio, kaip aprašyta *Kontūro kabelio prijungimas psl. 18*. Sujunkite su įkrovimo stoties kontaktiniu išvadu, pažymėtu GUIDE.
3. Pažymėkite kabelius komplekte esančiais kabelių žymekliais. Taip lengviau iš naujo prijungti kabelius po to, kai įkrovimo stotis per žiemą bus laikoma patalpoje.
4. Gido kabelį nutieskite pro angą po įkrovimo padu ir bent 1 m tiesiai nuo priekinio pado krašto.



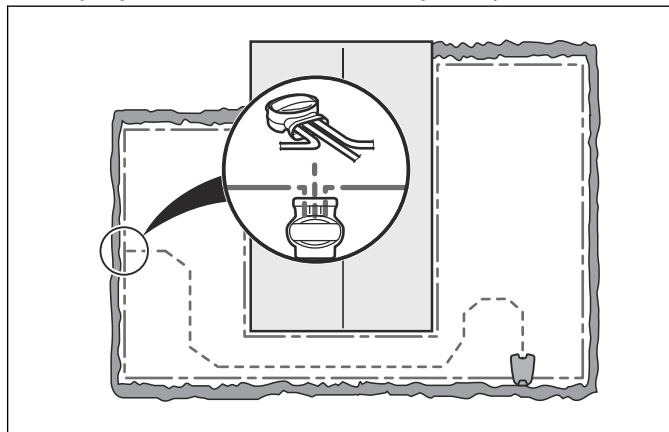
Jeigu kreipiamąjį kabelį reikia tiesiti ant didelio nuolydžio, rekomenduojama kabelį tiesiti įkypai šlaitui. Taip robotui vejamajam bus lengviau važiuoti pagal kreipiamąjį kabelį šlaitu.



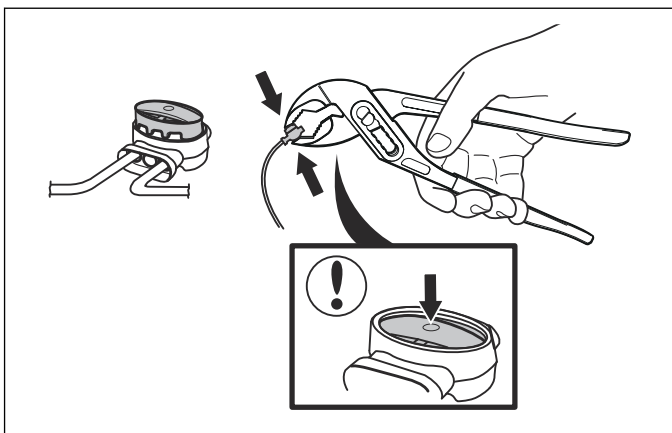
Netieskite kabelio smailiais kampais. Robotui vejamajam gali būti sunku sekti gido kabelį.



5. Nuveskite gido kabelį prie to kontūro kabelio taško, prie kurio ketinate jį prijungti.
6. Vielos žnyplėmis nukirpkite kontūro kabelį. Gido kabelį prijungti bus lengviau, jei kontūro kabelyje padarysite kilpą, kaip aprašyta ankstesniame skyriuje. Žr. *Kontūro kabelio klojimas psl. 17*.



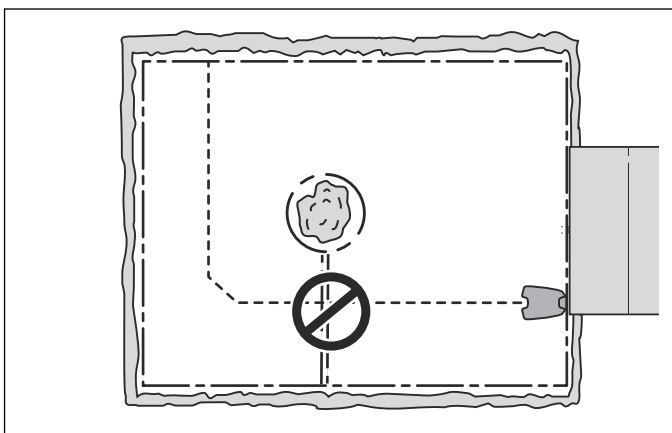
7. Jungiamąja mova prijunkite kreipiamąjį kabelį prie kontūro kabelio:
 - a) Įkiškite kontūro kabelį ir gido kabelį į jungiamąją movą. Patikrinkite, ar kabeliai iki galo įstatyti į movą. Jų galai turi matytis kitoje movos pusėje per permatomą jos paviršių.
 - b) Universaliomis replėmis visiškai suspauskite movos galvutę. Kiekvienam kabeliui pajungti gali būti naudojama bet kokia skylė.



8. Pritvirtinkite kuoliuku arba užkaskite sujungimą vejoje.

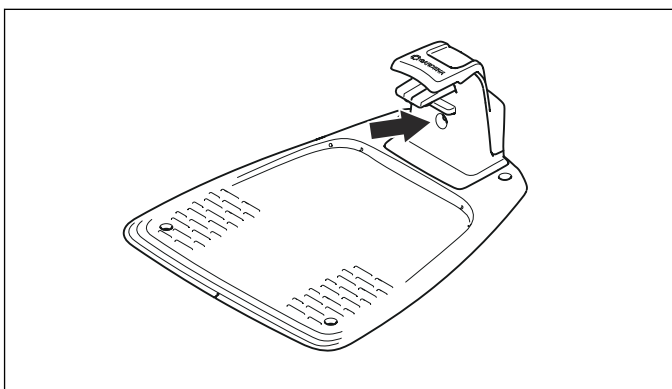


PASTABA: Kreipiamasis kabelis negali kirsti kontūro kabelio nutiesto, pavyzdžiui, į atskirtą vietą.



3.8 Instaliacijos patikra

Kontūro signalą tikrinkite pagal įkrovimo stoties signalinę lemputę.



Žr. Įkrovimo stoties signalinę lemputę psl. 46, jei lemputė nešviečia arba nemirksi žalia šviesa.

3.9 Pirmasis paleidimas ir kreipiamojo kabelio kalibravimas

3.9.1 Pirmasis paleidimas

Pirmą kartą paleidus robotą vejapjovę (ON/OFF mygtukas), roboto vejapjovės meniu reikia atlikti paleidimo seką, taip pat kreipiamojo kabelio signalo automatinį kalibravimą.

1. Atidarykite dangtelį.
 2. Paspauskite **ON/OFF** mygtuką.
- Paleidimo seka prasideda nuo pirmojo roboto vejapjovės įjungimo. Nustatomi šie parametrai:

- Kalba
- Šalis
- Data
- Laiko
- Asmeninio PIN kodo pasirinkimas ir patvirtinimas. Visos kombinacijos leidžiamos, išskyrus 0000.

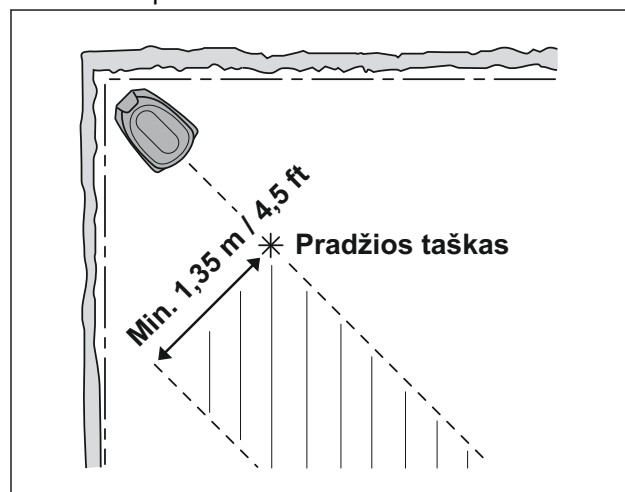
Pasižymėkite: PIN kodui užsirašyti naudokite puslapį *MEMO* instrukcijos pradžioje.

3. Pastatykite robotą vejapjovę įkrovimo stotyje ir paspauskite **START** mygtuką.

3.9.2 Guide calibration (kreipiamojo kabelio kalibravimas)

1. Robotas vejapjovė išvažiuoja iš įkrovimo stoties ir apžergia kreipiamąjį kabelį pradžios taške (numatytasis atstumas 60 cm / 2 pėd., kad prasidėtų kalibravimo procesas. Didžiausias atstumas nuo įkrovimo stoties iki pradžios taško yra 300 cm (9,8 pėdos). Kalibravimo proceso metu nustatomas kuo platesnis kreipiamasis koridorius, kad būtų kuo labiau sumažinta vėžių susidarymo vejoje tikimybė. Žr. „Starting Point“ (Pradžios taškas) psl. 27

Pasižymėkite: Robotas vejapjovė visada važiuoja kairėje kreipiamojo kabelio pusėje, atsukęs priekį į įkrovimo stotį. Norint, kad būtų nustatytas plačiausias kreipiamojo kabelio koridorius, atstumas nuo pradžios taško iki kontūro kabelio turi būti ne mažesnis nei 1,35 m / 4,5 pėd. (statmenai kreipiamojo kabelio). Jei atstumas kairėje pradžios taško pusėje yra mažesnis nei 0,6 m / 1 pėd., kalibravimo procesas sutrikdomas.



2. Kai baigiamas kreipiamojo laido kalibravimas, robotas vejapjovė seka kreipiamąjį kabelį ir pradeda pjauti.

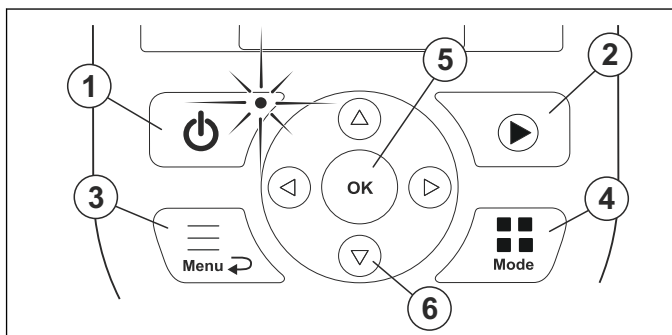
3.10 Valdymo skydelis

Visos komandos ir roboto vejapjovės nustatymai įvedami valdymo skydelyje. Valdymo skydelis sudarytas

iš ekrano ir klaviatūros. Visa informacija rodoma ekrane, o visos įvestys atliekamos naudojant mygtukus.

3.10.1 Skydelis

Klaviatūrą sudaro 6 mygtukų grupės:



1. **ON/OFF** mygtuku įjungiamas robotas vejamajame **ON/OFF**. **ON/OFF** mygtuko indikatorius lemputė yra svarbus būsenos indikatorius. Žr. *Indikatoriaus lemputė psl. 36*
 2. **Start** mygtuku paleidžiamas robotas vejamajame.
 3. **Menu** (menu) mygtukas naudojamas norint pereiti į pagrindinį meniu.
- Pasižymėkite:** Menu (menu) mygtukas taip pat naudojamas kaip **Back** mygtukas, kai meniu sąrašė norima grįžti atgal.
4. **Mode** (režimas) mygtukas naudojamas norint pasirinkti darbo režimą, pavyzdžiui, *Pagrindinė zona* arba *Stovėjimas*.
 5. **OK** (gerai) mygtukas naudojamas pasirinktiems meniu nustatymams patvirtinti.
 6. **Rodyklės** naudojamos naršymui po meniu. **Rodyklės aukštyn/žemyn** taip pat naudojamos skaitmenų, pavyzdžiui, PIN kodo, datos ir laiko įvedimui.



PERSPĖJIMAS: Patikrinimo ir priežiūros darbus saugu atlikti, tik kai robotas vejamajame yra išjungtas. Jei nešviečia **ON/OFF** lemputė, robotas vejamajame yra išjungtas.

3.10.2 Ekranėlis

Paspaudus **STOP** mygtuką atidaromas dangtelis, o ekrane pateikiama tokia informacija:



- Darbinė informacija, pavyzdžiui, *PJAUNA ŽOLĖ, PASTATYTAS, VYKDO PAIEŠKĄ* (MOWING, PARKED, SEARCHING) arba *VEIKIMO GRAFIKAS* (SCHEDULE). Jei nenumatyta konkretus roboto vejamajame režimas, ekrane rodoma *PARUOŠTAS* (READY).
- Data ir laikas

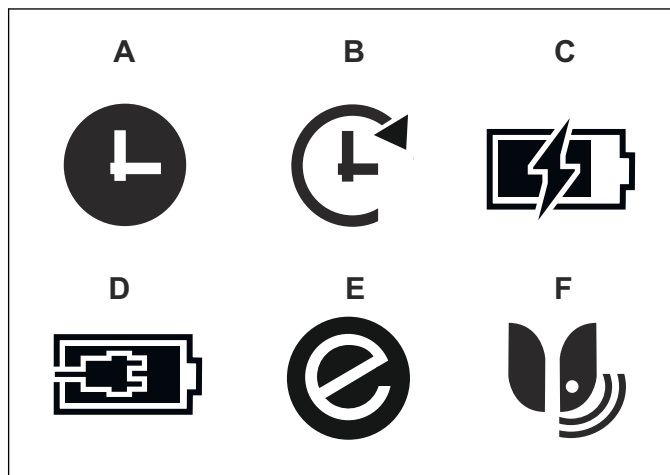
3.10.2.1 Ekrane rodomi simboliai

Laikrodžio simbolis (A) nurodo, kada robotas negali pajauti dėl veikimo grafiko nustatymų. Jei pasirinktas darbo režimas *Override schedule* (*nepaisyti veikimo grafiko*), rodomas simbolis (B).

Akumuliatoriaus būseną rodo likusi akumuliacijos įkrova. Kai robotas vejamajame kraunasi, virš baterijos simbolio rodomas žaibas (C). Jei robotas vejamajame į įkrovimo stotį pastatytas ne įkrovimui, rodomas (D).

ECO simbolis (E) rodomas tada, kai robote vejamajame nustatytas *ECO režimas*. Žr. *Ekon. režimas psl. 28*

Išmaniosios sistemos simbolis (F) rodomas, jei robotas vejamajame įtrauktas į išmaniąją sistemą.

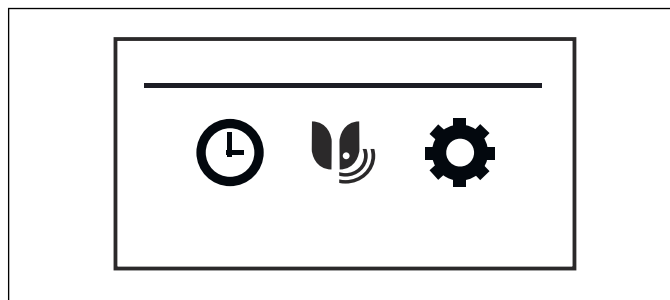


3.11 Meniu struktūra

Į robotą vejamajame įdiegtas pagrindinis meniu, sudaryti iš submeniu, atidaromų kiekvienai parinkčiai. Visi nustatyti atliekami submeniu.

Pagrindinis meniu turi šią struktūrą:

- „Schedule“ (*veikimo grafikas*)
- „Smart System“ (išmanioji sistema) (tik modeliuose smart SILENO city)
- *Nustatymai*



3.11.1 Main meniu (pagrindinis meniu)



„Schedule“ (*veikimo grafikas*)

Veikimo grafiko funkcija puikiai tinka norint nustatyti laikotarpį, kai robotas vejamajame neturėtų pajauti žolės, pavyzdžiui, kai sode žaidžia vaikai. Veikimo grafiko vediklis yra puikus įrankis, jei norite greitai rasti robotui vejamajame tinkamus veikimo grafiko nustatymus. Žr. *Veikimo grafiko vedlys psl. 22*



„smart system“ (išmanioji sistema)

Tik smart SILENO city

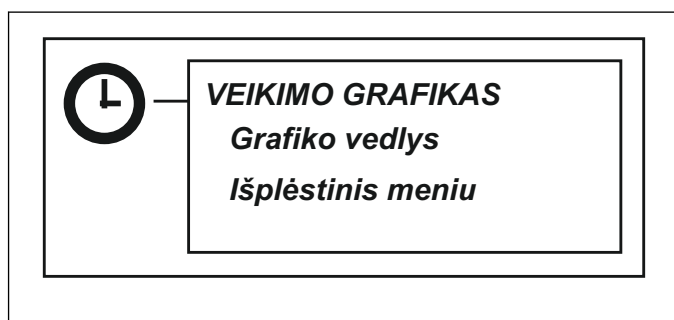
GARDENA funkcija „Smart System“ (išmanioji sistema) leidžia robotui sąveikauti su kitais GARDENA „Smart System“ prietaisais, pvz., vandens valdymo įranga ir jutikliais. Šiame meniu robotą vejąplovę galima įtraukti į arba pašalinti iš išmaniosios sistemos. Taip pat galima patikrinti belaidžio ryšio su išmaniaja sistema statusą. Žr. „smart system“ psl. 24.



Nustatymai

Daugelyje darbo zonų nereikia keisti gamyklinių numatytųjų nustatymų, tačiau jei veja sudėtinga, pjovimo rezultatai gali būti pagerinti atlikus rankinius nustatymus. Nustatymų meniu funkcijos naudojamos tinkinti diegimą. Nustatymų meniu taip pat galima pakeisti bendruosius robotą vejąplovės nustatymus, pavyzdžiui, datą ir laiką. „Settings“ (nustatymai) meniu taip pat įdiegti saugumo nustatymai ir jungtis tarp robotą vejąplovės ir įkrovimo stoties. Žr. Nustatymai psl. 25

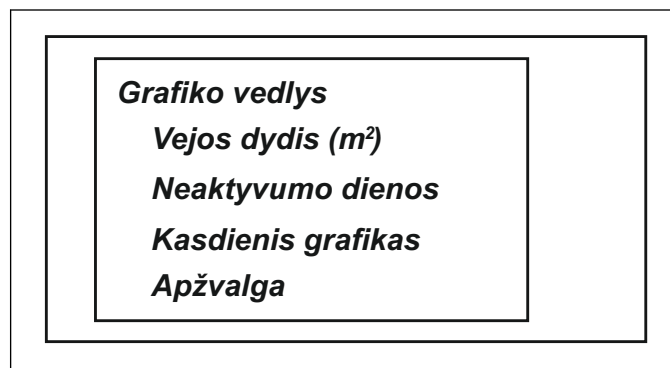
3.12 „Schedule“ (veikimo grafikas)



Norint kuo geriau nupjauti veją, nereikia jos pjauti per dažnai. Jeigu robotą vejąplovę nustatote per dažnai pjauti, veja gali atrodyti kaip sutrypta. Be to, robotas vejąplovė be reikalo dėvisi. Jeigu darbo zonos dydis mažesnis, negu robotą vejąplovės dirbamas plotas, žolės kokybė gali būti pagerinta, jeigu žolė pjaunama kas antrą dieną, o ne keletą valandų kiekvieną dieną. Be to, žolė geriau auga, jeigu bent tris dienas per mėnesį jos niekas nepjauna.

Veikimo grafiko funkcija puikiai tinka norint nustatyti laikotarpį, kai robotas vejąplovė neturėtų pjauti žolės, pavyzdžiui, kai sode žaidžia vaikai.

3.12.1 Veikimo grafiko vedlys

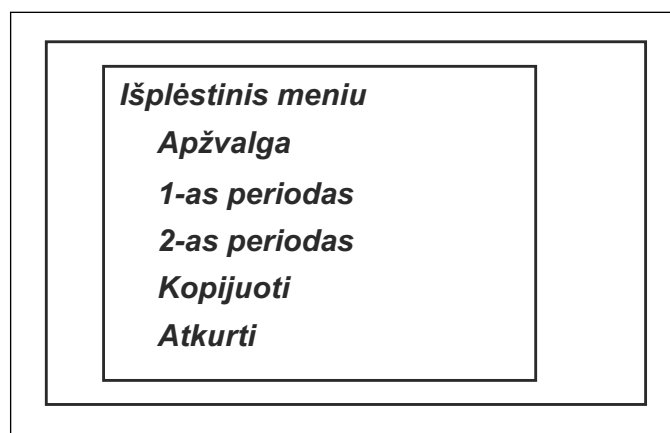


Veikimo grafiko vedlys yra puikus įrankis, jei norite greitai rasti jūsų vejai tinkamus veikimo grafiko nustatymus.

1. Įveskite apskaičiuotą savo vejos dydį. Neįmanoma įvesti didesnio vejos dydžio nei didžiausias robotą vejąplovės pajėgumas. Žr. *Techniniai duomenys psl. 52*
2. Paspauskite **OK** mygtuką ir patvirtinkite vejos dydį. Įvedus vejos dydį, vedlys leidžia pasirinkti tinkamą kasdienį veikimo grafiką (pereikite prie 4 veiksmo) arba reikia įvesti dienas, kada robotas vejąplovė neveiks.
3. Pasirinkite, kuriomis dienomis robotas vejąplovė neturėtų veikti. Rodyklėmis aukštyn ir žemyn naršykite tarp dienų.
4. Paspauskite **OK** mygtuką ir patvirtinkite neveikimo dienas.
5. Vedlys leidžia pasirinkti kasdienį veikimo dienų grafiką. Jei norite veikimo grafiko intervalą perkelti į kitą dienos tarpą (anksčiau arba vėliau), spauskite **rodykles** žemyn/aukštyn.
6. Paspauskite **OK** mygtuką ir patvirtinkite vejos kasdienį veikimo grafiką. Rodoma kasdienio veikimo grafiko apžvalga. Norėdami grįžti į pagrindinį meniu, paspauskite **OK** mygtuką.

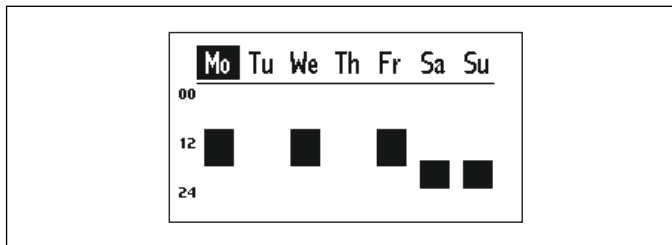
Norėdami pakeisti veikimo grafiko atskirų dienų nustatymus, naudokite meniu *Schedule - Advanced* (Veikimo grafikas – išplėstinis).

3.12.2 Išplėstinis meniu



Darbo valandos ir dienos yra grafiškai rodomos robotą vejąplovės ekrane. Aktyvų pjovimą per dieną rodo spalvota juosta. Kitu laiku robotas vejąplovė stovi įkrovimo stotyje.

Jeigu plotas yra mažesnis už maksimalų roboto vejamą pajėgumą, galima naudoti veikimo grafiką siekiant sumažinti vejos pajėvimą ir roboto vejamą pajėvimą. Nustatydami veikimo grafiką atsižvelkite į tai, kad robotas vejamą pajėvimą nupjauna tam tikrą kvadratinį metrų skaičių per valandą ir dieną, kaip nurodyta lentelėje „Darbo našumas“. Žr. *Veikimo grafiko nustatymas psl. 37*



Toliau pateiktoje lentelėje pateikti skirtingų veikimo grafiko nustatymų pasiūlymai, atsižvelgiant į vejos dydį.

3.12.3 Veikimo grafiko parinktys

Veikimo grafiko vedlys yra puikus įrankis, jei norite greitai rasti savo vejos dydžiui tinkamą veikimo grafiką. Tačiau, jei reikia tinkinti veikimo grafiko nustatymus, eikite į *Veikimo grafikas – išplėstinis* (Schedule - Advanced) meniu. Kiekvienam robotui vejamajam nustatytas didžiausias darbinis pajėgumas (m²), kurio negalima viršyti. Todėl žemiau pateiktos veikimo grafiko parinktys taikomos tik iki didžiausio darbinio pajėgumo. Kai kurioms darbo zonoms reikia 7 darbo dienų. Žemiau pateikta veikimo grafiko parinkčių lentelė taikoma SILENO miestui (500 m²). Parinkčių laiko intervalai apvalinami iki kito pusvalandžio.

Darbo zona	Darbo dienos per savaitę	Darbo valandų skaičius per dieną	Laiko intervalo pasiūlymas
150 m ²	5	5	08:00 – 13:00
	7	3,5	08:00 – 11:30
250 m ²	5	8	08:00 – 16:00
	7	5,5	08:00 – 13:30
350 m ²	5	11	08:00 – 19:00
	7	8	08:00 – 16:00
400 m ²	7	9	08:00 – 17:00
450 m ²	7	10	08:00 – 18:00
500 m ²	7	11	08:00 – 19:00

3.12.4 Edit day (redaguoti dieną)

Norėdami redaguoti laikmačio nustatymus, pirmiausia ekrane „Overview“ (peržiūra) **rodyklėmis** kairėn ir dešinėn pasirinkite redaguotiną dieną, tada paspauskite **OK** (gerai)

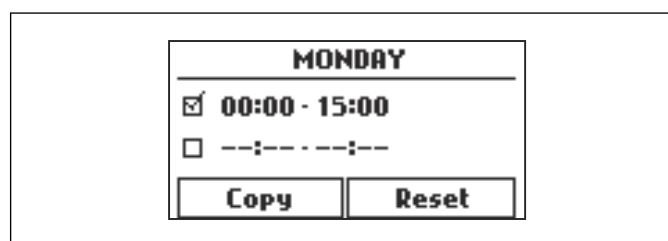
Vienai dienai galima įvesti 2 laiko intervalus. Norėdami įvesti *Period 1* (1 laikotarpio) intervalą, pirmiausia įsitikinkite, kad prie *Period 1* (1 laikotarpio) pažymėtas žymės langelis. Pažymėkite langelį arba panaikinkite jo žymėjimą ir paspauskite **OK** (gerai). Rodyklėmis aukštyn/žemyn įveskite laiką.

Dešiniąją rodykle pereikite į *2 laikotarpis* (Period 2). *Period 2* (2 laikotarpis) įvedamas taip pat, kaip *Period 1* (1 laikotarpis). Du intervalai gali būti naudingi, kai tam tikromis valandomis veja reikalinga kitoms veikloms. Pavyzdžiui, galima įvesti *Period 1* (1 laikotarpį): 09:00–11:00 ir *Period 2* (2 laikotarpį): 21:00–24:00. Tada nuo 11:00 iki 21:00 robotas vejamą pajėvimą stovės įkrovimo stotyje.

Darbo valandos per dieną vertinkite kaip orientacines. Jas gali reikėti koreguoti konkrečiam sodui ir, pvz., pagal žolės kokybę ir augimą sezono metu. Naudokite tolesnę lentelę:

- Raskite darbo zoną, kuri labiausiai atitinka vejos dydį.
- Pasirinkite tinkamą darbo dienų skaičių.
- Darbo valandų skaičius per dieną rodo, kiek valandų robotui vejamajam bus leidžiama dirbti pasirinktomis darbo dienomis.
- Siūlomas laiko intervalas rodo intervalą, sutampantį su reikalingu darbo valandų skaičiumi per dieną.

Vienai dienai galima sukongūruoti 2 darbo laikotarpus. Kiekvienos dienos darbo laikotarpiai gali būti unikalūs, tačiau taip pat galima kopijuoti esamos dienos darbo laikotarpį į visas kitas dienas.



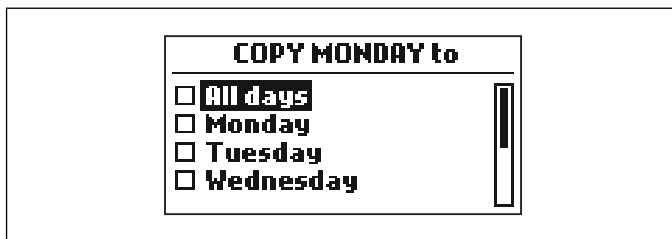
Jei norite, kad robotas nedirbtų visą dieną, panaikinkite abiejų laikotarpių žymės langelių žymėjimus.

Norėdami grįžti į grafiko apžvalgą, paspauskite mygtuką **Meniu**.

3.12.5 Copy (kopijuoti)

Šią funkciją naudokite esamos dienos nustatymams kopijuoti į kitas dienas.

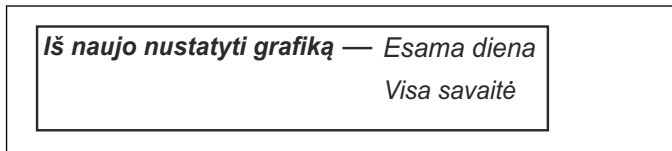
Pažymėkite *Copy* (kopijuoti) naudodami **rodykles**, tada paspauskite **OK** (gerai). **Rodyklėmis** aukštyn ir žemyn stumdykite žymeklį tarp dienų. Laikai bus nukopijuoti į tas dienas, kurios pažymėtos **OK** (gerai).



Norėdami grįžti į grafiko apžvalgą, paspauskite mygtuką **Meniu**.

3.12.6 Reset (atkurti)

Ši funkcija atkuria gamyklinius veikimo grafiko nustatymus, kai robotui vejamajam leidžiama dirbti pagal vedlio nustatymus (pagal didžiausią darbinį pajėgumą).



3.12.6.1 Current day (esama diena)

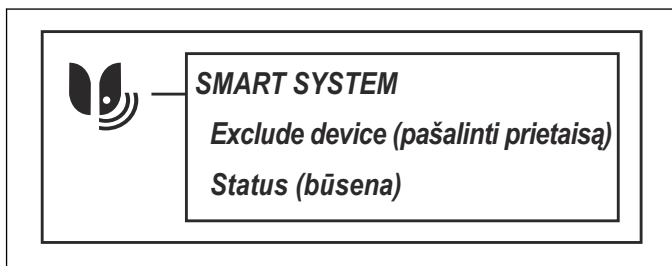
Ši funkcija atstato dieną, pasirinktą kortelės sistemoje.

3.12.6.2 All week (visa savaitė)

Ši funkcija atstato visas savaitės dienas.

3.13 „smart system“

Tik smart SILENO city.



GARDENA „smart system“ leidžia jūsų išmaniajam robotui vejamajam be laidų sąveikauti su kitais „GARDENA smart system“ prietaisais, pvz., išmaniaja vandens valdymo įranga ir išmaniaisiais jutikliais.

Šiame meniu galite:

- įtraukti robotą vejamajam į programėlę „GARDENA smart system“ arba pašalinti iš jos.
- patikrinti belaidžio ryšio su „Smart system“ būseną.

Pasižymėkite: Įtraukimo seka gali užtrukti kelias minutes. Pavykus sėkmingai įtraukti, būsite automatiškai gražinti į roboto pradžios ekraną. Jei įtraukti nepavyko, bandykite dar kartą.

3.13.1 Instaliacija

Prieš įtraukdami išmanųjį robotą vejamajam į GARDENA išmaniosios sistemos programėlę įsitikinkite, kad jis yra visiškai įrengtas. Žr. *Įrengimas psl. 10*. Svarbu kruopščiai suplanuoti įrengimą.

3.13.2 „Activate inclusion mode“ (įjungti įtraukimo režimą)

Jei norite savo robotą vejamajam įtraukti į „GARDENA smart system“ programėlę:

1. Pagrindiniame roboto vejamajam meniu pasirinkite „smart system“ ir spauskite **OK** (Gerai). Ekrane rodoma „Activate inclusion mode“ (Įjungti įtraukimo režimą) parinktis.
2. Dešiniu **rodyklės klavišu** pasirinkite *Yes* (Taip) ir spauskite **OK** (Gerai).
3. Įveskite PIN kodą naudodami **rodyklių į viršų / apačią klavišus** ir paspauskite **OK** (Gerai).
4. Roboto vejamajam ekrane rodomas įtraukimo kodas.

Pasižymėkite: Robotas vejamajam kaip įrenginys „Smart system“ programėlėje gali būti rodomas, tik jei jis buvo įtrauktas.

3.13.3 Įtraukimas į programėlę (Inclusion in the App)

Visų GARDENA išmaniųjų prietaisų įtraukimas vykdomas per „Smart system“ programėlę. Nemokamą programėlę „GARDENA Smart System“ galima atsisiųsti iš „Apple App Store“ („Apple“ įrenginiams) arba „Google Play Store“ („Android“ įrenginiams). Atidarykite programėlę ir užsiregistruokite. Prisijunkite ir programėlės pradiniam puslapyje pasirinkite *Įtraukti įrenginį* (Include Device). Tęskite įtraukimo procesą pagal programėlėje rodomas instrukcijas. Norint įtraukti „Smart gateway“ (išmanioji sąsaja) reikia prijungti prie interneto.

Pasižymėkite: Šį veiksmą atlikite tik baigę įdiegti robotą vejamajam.

3.13.4 Išjungtas meniu

Kai tik išmanusis robotas vejamajam tampa „Smart System“ dalimi, kai kurie roboto vejamajam meniu bus išjungiami. Vis dar galėsite matyti visus roboto vejamajam nustatymus, bet kai kuriuos pakeisti bus galima tik programėlėje „GARDENA Smart System“. Išmaniojo roboto vejamajam meniu pasirinkimuose bus užblokuoti šie nustatymai:

- „Schedule“ (veikimo grafikas)
- Time & Date (laikas ir data)
- Language (kalba)
- Country (šalis)

3.13.5 Exclude device (pašalinti prietaisą)

Norėdami pašalinti belaidį robotą vejamajam iš „Smart System“ ryšį, roboto vejamajam meniu pasirinkite parinktį *Exclude device* (Pašalinti prietaisą). Jei sutiksime pašalinti prietaisą, ryšys tarp roboto vejamajam ir kitų „Smart system“ įrenginių bus nutrauktas.

Pasižymėkite: Programėlėje „GARDENA Smart System“ robotas vejamajam turi būti rankiniu būdu panaikintas iš gaminių sąrašo.

3.13.6 Status (būsena)

Statusas — *Connected Yes/No*
(*prisijungta taip / ne*)
Signal strength
(*signalų stiprumas*)

3.13.6.1 Connected Yes/No (prisijungta taip / ne)

Prijungę robotą vejamą prie „Smart system Gateway“, šiame meniu galite patikrinti ryšio būseną. Būsena gali būti „prisijungta“ (Yes) arba „neprijungta“ (No).


3.13.6.2 „Signal strength“ (signalų stiprumas)

Signalų stiprumas — *Geras*
Silpnas
Blogas

Signalų tarp robotą vejamą ir „Gateway“ kokybė gali būti *Good* (gera), *Poor* (silpna) arba *Bad* (bloga). Kad išmanioji sistema veiktų našiai, robotą vejamą įkrovimo stotis turėtų stovėti tokioje sodo vietoje, kurioje *Signal strength - Good* (signalų stiprumas yra geras).

3.14 Nustatymai

Parinktys leidžia toliau atlikti saugumo pakeitimus, tinkinti įdiegimą ir keisti bendrus nustatymus, pavyzdžiui, laiką ir datą.

 **NUSTATYMAI**
Saugumas
Vejos padengiamumas
Instaliacija
Bendroji informacija

3.14.1 Security (sauga)

Pasirinkus šią funkciją galima keisti saugumo ir ryšio tarp robotą vejamą ir įkrovimo stoties nustatymus. Norėdami pereiti į saugumo meniu, pirma rodyklių aukštyn/žemyn klavišais įveskite PIN kodą ir spauskite OK.

Saugumas
Saugumo lygis
Išplėstinis meniu

3.14.1.1 Saugumo lygis

Galima pasirinkti vieną iš 2 saugumo lygių.

Saugumo lygis — *Žemas*
Aukštas

Paleidžiant robotą vejamą, (**ON/OFF** mygtukas), *mažas* ir *didelis saugumas* draudžia prieigą prie robotą vejamą, jei nežinomas PIN kodas. Įvedus neteisingą kodą 5 kartus iš eilės, robotas vejamą kuriam laikui blokuojamas. Blokuavimo laikas pratęsiamas kiekvieną kartą neteisingai įvedus PIN kodą.

Funkcija	Low (žemas)	High (aukštas)
Time lock (laiko užraktas)	X	X
PIN request (PIN reikalavimas)		X

Time lock (laiko užraktas)

Ši funkcija reikalauja, kad robotą vejamą po 30 dienų nebus galima paleisti, prieš tai neįvedus teisingo PIN kodo. Po 30 dienų robotas vejamą pjauna žolę kaip visada, tačiau kitą kartą paspaudus **STOP**, rodomas pranešimas *Enter PIN code* (įvesti PIN kodą). Įveskite teisingą PIN kodą ir spauskite **OK**.

PIN request (PIN reikalavimas)

Ši funkcija nurodo, kad robotas vejamą reikalauja įvesti PIN kodą, jei robotas vejamą veikia laukimo režimu, o saugumo nustatymas yra *High* (Didelis). Laukimo funkcija (indikatoriaus lemputė mirksi) nurodo, kad operatorius turi paspausti **ON/OFF** mygtuką, kad robotas vejamą vėl būtų aktyvus. Norėdami naudoti robotą vejamą, turite įvesti teisingą PIN kodą.

3.14.1.2 Advanced (išplėstinis meniu)

Advanced (išplėstinis meniu) — *New loop signal*
(*naujas kontūro signalas*)
Change PIN code
(*pakeisti PIN kodą*)

Naujas kontūro signalas

Kontūro signalas parenkamas atsitiktinai ir sukuria unikalų ryšį tarp robotą vejamą ir įkrovimo stoties. Tik retais atvejais gali prireikti naujo signalo, pavyzdžiui, jeigu dvi gretimos instaliacijos naudoja labai panašius signalus.

1. Pastatykite automatinę vejamą įkrovimo stotyje.
2. Meniu pasirinkite *Naujas kontūro signalas*.
3. Paspauskite **Gerai** ir palaukite patvirtinimo, kad kontūro signalas sugeneruotas. Tai paprastai trunka apie 10 sekundžių.

Pakeisti PIN kodą

1. Įveskite esamą PIN kodą naudodami rodyklių į aukštyn/žemyn mygtukus ir paspauskite mygtuką **OK** (Gerai).
2. Įveskite naują PIN kodą ir paspauskite **OK**.
3. Patvirtinkite dar kartą įvesdami tą patį kodą ir paspauskite **OK** (gerai).

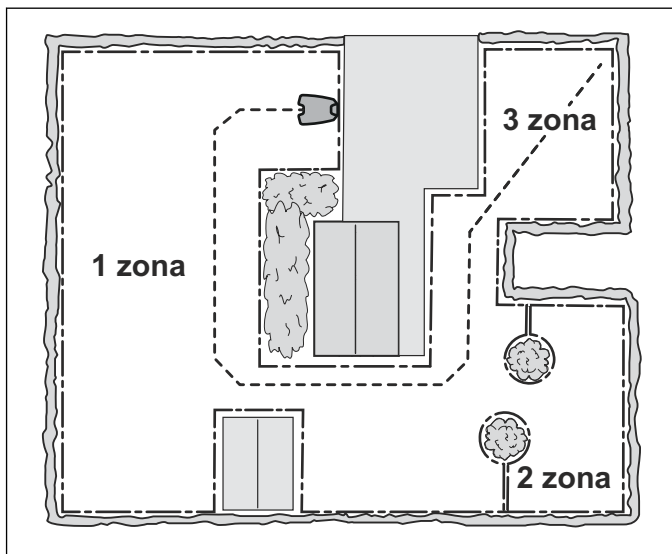
Pakeitus PIN kodą, ekrane pasirodo žinutė *PIN kodas pakeistas*. Užsirašykite naują PIN kodą specialioje eilutėje, skyriuje Memo (Pastabos) . Žr. *[vadas psl. 3*

3.14.2 Lawn coverage (vejos padengiamumas)

Ši meniu funkcija naudojama robotui vejapjovei nukreipti į toliau esančias darbo zonos dalis. Sudėtingos formos soduose, kuriuose yra daug plotų, sujungtų siaurais pravažiavimais, pjovimo rezultatus galima pagerinti atlikus tam tikrus rankinius nustatymus.

Pasižymėkite: Vajos padengiamumo funkcija įjungžiama sėkmingai atlikus kreipiamojo kabelio kalibravimą. Žr. *Guide calibration (kreipiamojo kabelio kalibravimas) psl. 20*

Galima nustatyti daugiausia 3 nuošalias zonas. Norėdami keisti nustatymus, pasirinkite zoną **rodyklėmis** kairėn ir dešinėn, tada paspauskite **OK** (gerai).



Tam, kad robotas vejapjovė pasiektų nutolusius plotus, reikalingos tam tikros unikalios parinktys.

Lawn coverage (vejos padengiamumas)

- 1, 2 arba 3 — How? (kaip?)
- zonos — How far? (kaip toli?)
- How often? (kaip dažnai?)
- Išjungti
- More (daugiau)

Gamykliniai nustatymai leidžia robotui vejapjovei sekti kreipiamąjį kabelį 99 m 20 % viso laiko, kai jis palieka įkrovimo stotį. Jei kreipiamasis kabelis trumpesnis negu 99 m, robotas vejapjovė juda palei gido kabelį iki vietos, kur gido kabelis sujungtas su kontūro kabeliu

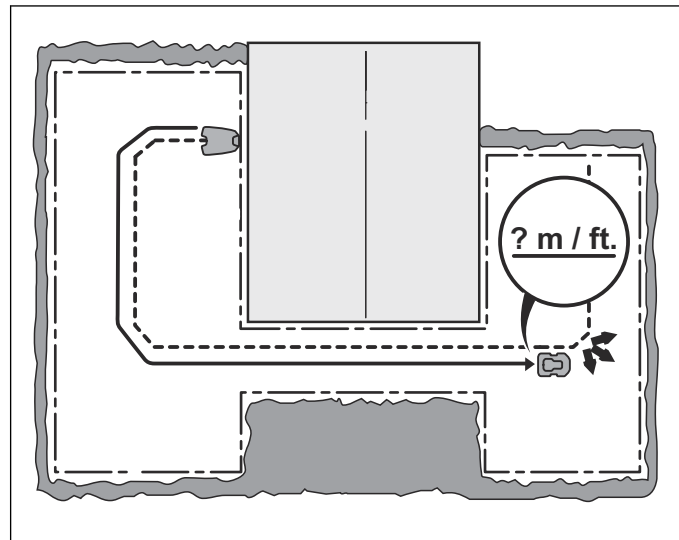
3.14.2.1 Area 1, 2 or 3 > „How?“ (kaip?)

Robotas vejapjovė naudoja gidą, kad pasiektų 1, 2 arba 3 zonas. Jei bus naudojamos visos zonos, svarbu apsvarstyti optimalią įkrovimo stoties įrengimo vietą. Gidas turi praeiti visas zonas, bet neviršyti maksimalaus gido kabelio ilgio.

3.14.2.2 Area 1, 2 or 3 > Kaip toli?

Robotas vejapjovė nebeseka kreipiamojo laido ir nustatytu atstumu iš įkrovimo stoties pradeda pjauti. Galima nustatyti daugiausia 3 atstumus.

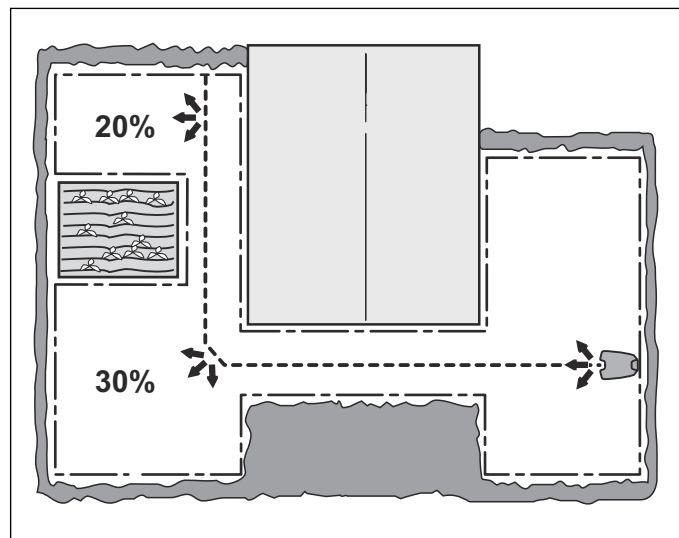
Patarimas! Jei norite nustatyti, kaip toli yra nuošali zona, naudokite funkciją *Test* (tikrinimas) (*Area 1, 2 or 3 > More > Test* (daugiau > tikrinimas)). Atstumas nurodomas metrais, ir bus rodomas roboto ekrane, paspaudus mygtuką **STOP**. Žr. *Kaip išmatuoti atstumą iki nuošalios zonos psl. 27*. Ekrane rodomą išmatuotą atstumą galima tiesiogiai išsaugoti pasirinktoje nuošalioje zonoje. Esamos vertės galima nepaisyti nurodžius naują išmatuotą atstumą.



3.14.2.3 Area 1, 2 or 3 > Kaip dažnai?

Kaip dažnai robotas vejapjovė turi nuvažiuoti į nuošalią zoną, pasirenkama proporcingai visų jo išvažiavimų iš įkrovimo stoties skaičiui. Kitais atvejais, robotas vejapjovė pradeda pjauti šalia įkrovimo stoties.

Nurodykite nutolusių darbo vietų dydį procentais nuo viso darbo zonos dydžio. Jeigu nutolusios darbo vietos užima pusę visos darbo zonos, turi būti pasirinktas režimas 50 %. Jei plotas mažesnis, turi būti nurodyta mažesnė reikšmė. Jei naudojama daugiau plotų, atsižvelkite į tai, kad visų reikšmių suma neturi viršyti 100 %. Palyginkite su pavyzdžiais *Kiemo išdėstymo pavyzdžiai psl. 32*.



3.14.2.4 Vejos padengiamumo nustatymas

Norėdami nustatyti vejos padengiamumą, atlikite šiuos veiksmus:

1. **Rodyklėmis** kairėn ir dešinėn pasirinkite *Area 1, 2* arba *3* (1, 2 arba 3 zonos).
2. Patvirtinkite paspausdami **OK** mygtuką.
3. **Rodyklėmis** aukštyn/žemyn pakeiskite atstumą, kurį robotas vejojant turės sekti kreipiamąjį laidą.
4. Paspauskite **rodyklę** į dešinę ir nustatykite laiko tarpusius.
5. Patvirtinkite paspausdami **OK** mygtuką.
6. Norėdami grįžti į vejos padengiamumo meniu ir jį peržiūrėti, paspauskite **Meniu** (Meniu) mygtuką.
7. Tęskite darbą su kitos *zonos* nustatymais.

3.14.2.5 Area 1, 2 or 3 > Išjungti

Kiekvieną zoną galima išjungti ir įjungti, neįvedant nustatymų iš naujo. Pasirinkite *Disable* (išjungti), tada paspauskite **OK** (gerai).

3.14.2.6 1, 2 ar 3 zona > Daugiau > Tikrinti

Pasirinktų nustatymų bandymas yra natūrali instaliacijos dalis.

Panaudojus funkciją *Test* (tikrinimas), robotas vejojant nuvažiuoja nuo kontūro didžiausią atstumą, nurodytą kaip koridoriaus plotis.

Tikrinti: Area 1, 2 or 3

Pasirinktų nustatymų bandymas:

1. Pastatykite robotą vejojant įkrovimo stotyje.
2. Ekrane *Vejos padengiamumo apžvalga* naudodami **rodykles** žemyn, dešinėn ir kairėn pasirinkite zoną, kurią reikia patikrinti. Paspauskite **OK** (gerai).
3. Pasirinkite „More“ (daugiau) ir paspauskite **OK** (gerai).
4. Pasirinkite *Test* (tikrinimas) ir paspauskite **OK** (gerai).
5. Paspauskite **START** (paleidimo) mygtuką ir uždarykite dangtelį.
6. Robotas vejojant išvažiuos iš įkrovimo stoties ir pradės važiuoti pagal gido laido kontūrą link nuošalios zonos. Patikrinkite, ar robotas vejojant gali visą reikalingą atstumą nuvažiuoti pagal kreipiamąjį kabelį.
7. Bandymas patvirtinamas, jei robotas vejojant gali sekti gido kabeliu iki reikiamo pradžios taško be jokių trukdžių.

Kaip išmatuoti atstumą iki nuošalios zonos

1. Pastatykite robotą vejojant įkrovimo stotyje.
2. Meniu *Area 1, 2 or 3 > Kaip toli?* įveskite atstumą, neabejotinai viršijantį tikrąją reikšmę. Daugiausiai galima įvesti 500 metrus.
3. Pasirinkite *Area 1, 2 or 3 > More > Test* (daugiau > tikrinti), tada paspauskite **OK** (gerai).
4. Paspauskite **START** (paleidimo) mygtuką ir uždarykite dangtelį.
5. Reikiamoje vietoje paspauskite **STOP**. Atstumas dabar rodomas ekrane. Šią reikšmę dabar galima išsaugoti meniu *Area 1, 2 or 3 > Kaip toli?*

Area 1, 2 or 3 > More > Reset (daugiau > nustatyti iš naujo)

Naudojant šią funkciją galima atkurti gamyklinius atskiros zonos nustatymus. Norėdami atkurti zonos nustatymą, **rodyklėmis** kairėn ir dešinėn pasirinkite *Area 1, 2 or 3 > More > Reset* (daugiau > nustatyti iš naujo), tada paspauskite **OK** (gerai).

3.14.3 Instaliacija

Daugelyje darbo zonų nereikia keisti gamyklinių nustatymų, tačiau kartais, jei veja sudėtinga, pjovimo rezultatą galima pagerinti atlikus rankinius nustatymus.

Instaliacija — Pradžios taškas
Užvažiuoti už
kontūro kabelio
Ekon. režimas
Vejojant korpusas

3.14.3.1 „Starting Point“ (Pradžios taškas)

Ši funkcija, prieš paleidžiant robotą vejojant (pjovimo arba vejos padengiamumo režimu), leidžia kontroliuoti roboto vejojant nuvažiuojamą atstumą iš įkrovimo stoties. Tai naudinga, jei įkrovimo stotis yra pastatyta pastogėje ar kitoje riboto ploto vietoje.

Naudodami **skaitinius klavišus**, nurodykite važiavimo atbulomis atstumą centimetrais. Gamyklinis nustatymas yra 60 cm, o didžiausias atstumas yra 300 cm.
Žr. *Pirmasis paleidimas psl. 20*.

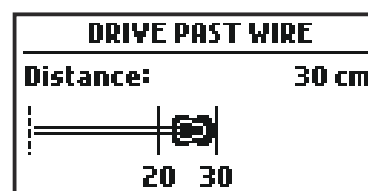
Pasižymėkite: Gero pradžios taško pasirinkimas yra svarbus kalibravimo proceso optimizavimui. Žr. *Guide calibration (kreipiamojo kabelio kalibravimas) psl. 20*.

3.14.3.2 Drive past wire (išvažiuoti už kontūro kabelio)

Prieš robotui vejojant sustojant ir apsisukant, jo priekis visada išlenda už kontūro kabelio tam tikru atstumu. Numatytasis atstumas yra 30 cm, tačiau jei reikia, jį galima pakeisti. Galima pasirinkti skaičių nuo 20 iki 30.

Pateikto atstumo vertė yra tik apytikslė. Tikrovėje tikslus atstumas, kuriuo robotas vejojant kerta kontūro kabelį, gali skirtis.

Rodyklėmis aukštyn/žemyn nustatykite centimetrus, pagal kuriuos robotas vejojant turi aplenksti kontūro kabelį, ir paspauskite **OK**.



3.14.3.3 Ekon. režimas

Ši funkcija automatiškai išjungia signalą kontūro kabelyje, kreipiamajame kabelyje ir įkrovimo stotyje, kai robotas vejąplovė nepjauna, t. y. kai robotas įkraunamas arba jam neleidžiama judėti dėl veikimo grafiko nustatymų.

ECO mode
(ekon. režimas) — Naudoti ECO režimą

ECO mode (ECO režimą) reikėtų naudoti, kai yra kitos belaidės įrangos, nesuderinamos su robotu vejąplove, pvz., tam tikri klausos aparatai ar garažo durys.

Suaktyvinus *ECO mode* (ECO režimą) mirksi žalia įkrovimo stoties indikatoriaus lemputė. *ECO režimas* reiškia, kad robotą vejąplovę galima paleisti tik įkrovimo stotyje, o ne darbo zonoje.

Kai įjungtas *ECO režimas*, visada prieš nukeliant robotą vejąplovę nuo įkrovimo stoties būtina paspausti mygtuką **STOP**. Kitos galimybės paleisti roboto vejąplovės nėra. Jei robotas per klaidą buvo nukeltas prieš tai nepaspaudus **STOP** mygtuko, jį reikia pastatyti atgal ant įkrovimo stoties ir paspausti mygtuką **STOP**. Tik tada robotą vejąplovę galima paleisti darbo zonoje.

Norėdami įjungti *ECO mode* (ECO režimą), pasirinkite „ECO mode“ (ECO režimas) ir paspauskite **OK** (gerai).

Pasižymėkite: Visada paspauskite **STOP** mygtuką, prieš nukeldami robotą vejąplovę nuo įkrovimo stoties. Kitaip robotas vejąplovė darbo zonoje neįsijungs, kai įjungtas *ECO mode* (ECO režimas).

3.14.3.4 Vejąplovės korpusas

Šis meniu naudojamas norint apsaugoti, kad robotas vejąplovė neatsitrenktų į namą. Funkcija sumažina roboto vejąplovės korpuso dėvėjimąsi. Tačiau, aplink įkrovimo stotį robotas vejąplovė gali palikti nenupjautos žolės.

Vejąplovės korpusas — Vengti susidūrimų su korpusu

3.14.4 Bendroji informacija

Bendrajame meniu galima nustatyti laiką, datą, kalbą ir šalį. Jame taip pat galima panaikinti visus naudotojo nustatymus ir atkurti gamyklinius numatytuosius nustatymus.

Bendroji informacija — *Time & date (laikas ir data)*
Kalba
Šalis
Reset all user settings (atkurti gamyklinius parametrus)
Apie

3.14.4.1 Laikas ir data

Ši funkcija suteikia galimybę nustatyti esamą laiką ir datą bei reikalingus formatus.

Laikas & data – Nustatyti laiką
Nustatyti datą
Laiko formatas
Datos formatas

Nustatyti laiką

Laiko nustatymas:

1. **Rodyklėmis aukštyn/žemyn** įveskite teisingą laiką.
2. Paspauskite **dešinį rodyklės klavišą**, kad įvestumėte minutes.
3. Paspauskite **Menu** (Menu) mygtuką, kad grįžtumėte į *Time & Date (laikas ir data)* meniu.

Nustatyti datą

Datos nustatymas:

1. **Rodyklėmis aukštyn/žemyn** įveskite teisingą datą.
2. Paspauskite **dešinį rodyklės klavišą**, kad įvestumėte mėnesį ir dieną.
3. Paspauskite **Menu** (Menu) mygtuką, kad grįžtumėte į *Time & Date (laikas ir data)* meniu.

Laiko formatas

Nustatyti laiko formatą:

1. **Rodyklėmis aukštyn/žemyn** įveskite laiko formatą (24 val. arba 12 val.).
2. Paspauskite **Menu** (Menu) mygtuką, kad grįžtumėte į *Time & Date (laikas ir data)* meniu.

Datos formatas

Nustatyti datos formatą:

1. **Rodyklėmis aukštyn/žemyn** įveskite datos formatą.
MMMM-MM-DD (metai-mėnuo-diena)
MM-DD-MMMM (mėnuo-diena-metai)
DD-MM-MMMM (diena-mėnuo-metai)
2. Paspauskite **Menu** (Menu) mygtuką, kad grįžtumėte į *Time & Date (laikas ir data)* meniu.

3.14.4.2 Kalba

Pasirinkti kalbą:

1. Rodyklėmis aukštyn/žemyn nuveskite žymeklį ant norimos kalbos.
2. Paspauskite **Menu** (Menu) mygtuką, kad grįžtumėte į *Time & Date (laikas ir data)* meniu.

3.14.4.3 Šalis

Pasirinkti šalį:

1. **Rodyklėmis aukštyn/žemyn** nuveskite žymeklį ant norimos šalies.
2. Paspauskite **Menu** (Menu) mygtuką, kad grįžtumėte į *Time & Date (laikas ir data)* meniu.

3.14.4.4 Reset all user settings (atkurti gamyklinius parametrus)

Ši funkcija leidžia iš naujo nustatyti roboto vejąpovės nustatymus į numatytuosius gamyklinius.

Tačiau šie nustatymai nekeičiami:

- Security level (saugumo lygis)
- PIN code
- Kontūro signalas
- Data ir laikas
- Kalba
- „Country“ (šalis)

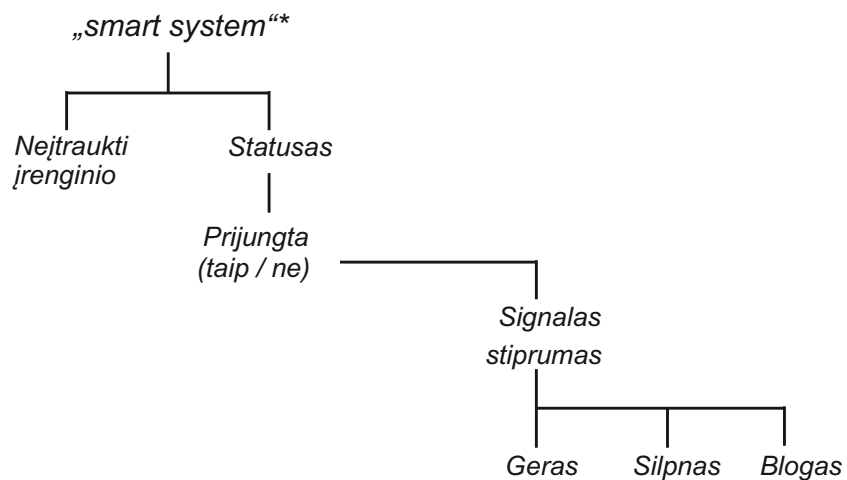
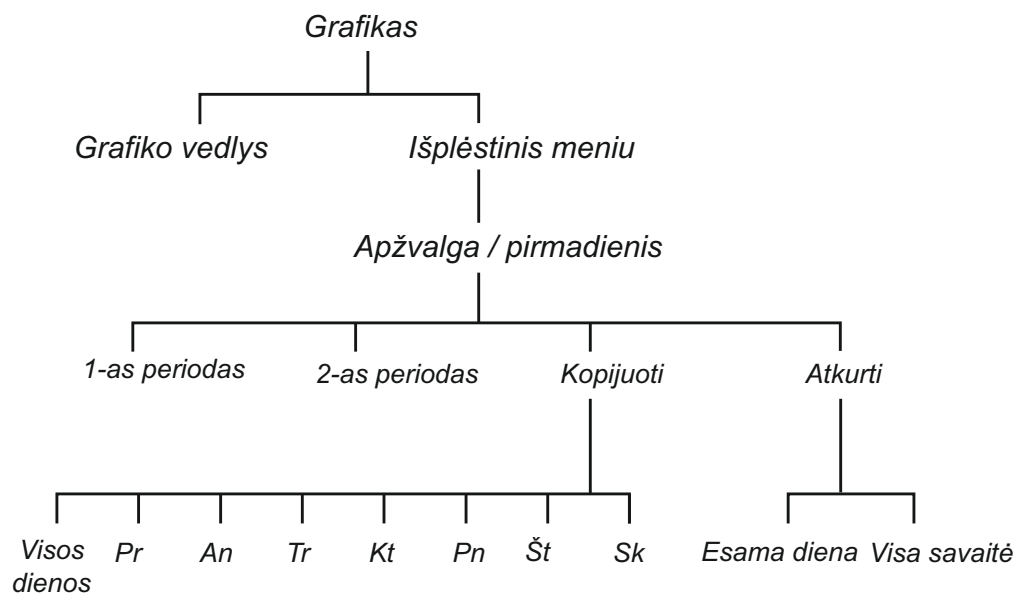
„Reset all user settings“ (atkurti gamyklinius parametrus)

1. Meniu pasirinkite *Reset all user settings* (atkurti gamyklinius parametrus) ir paspauskite **OK** (gerai).
2. Įveskite savo PIN kodą naudodami **rodyklių į aukštyn/žemyn klavišus** ir paspauskite **OK** (Gerai).
3. **Dešiniu rodyklės klavišu** nuveskite žymeklį ant „Yes“ (Taip).
4. Patvirtinkite paspausdami **OK (gerai)**.

3.14.4.5 About (apie)

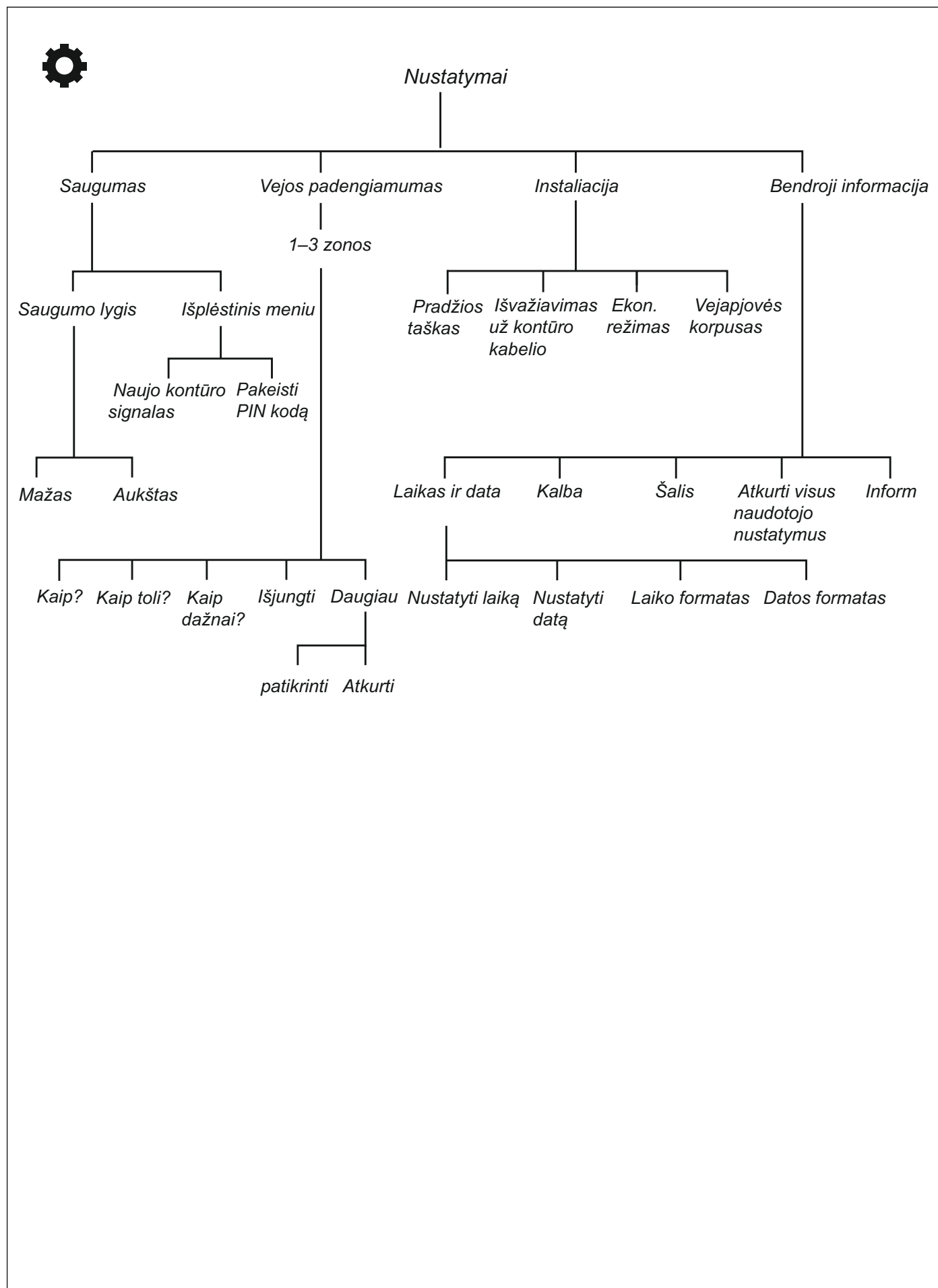
Meniu *About* (apie) pateikiama informacija apie roboto vejąpovės serijos numerį, pjavimo valandas ir skirtingas programinės įrangos versijas.

3.15 Meniu struktūros peržiūra



* išmanusis „SILENO city“

3.16 Meniu struktūros peržiūra



3.17 Kiemo išdėstymo pavyzdžiai

Roboto vejąplovės veikimas iš dalies priklauso nuo nustatymų. Roboto vejąplovės nustatymų parinkimas pagal vejos formą padeda robotui vejąplovei pasiekti visas vietas ir užtikrina, kad žolė būtų pjaunama idealiai.

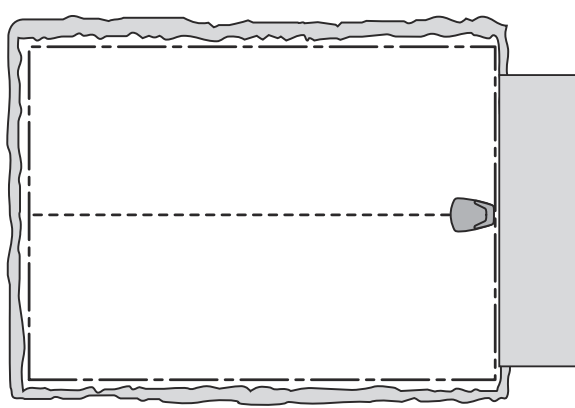
Skirtingiems išdėstymams reikia skirtingų nustatymų. Toliau pateikta daug išdėstymo pavyzdžių ir pasiūlymų, kokias instaliacijas ir nustatymus pasirinkti.

Šiame pavyzdyje pateikti rekomenduojami veikimo grafiko nustatymai taikomi SILENO city (500 m²), nebent būtų nurodyta kitaip.

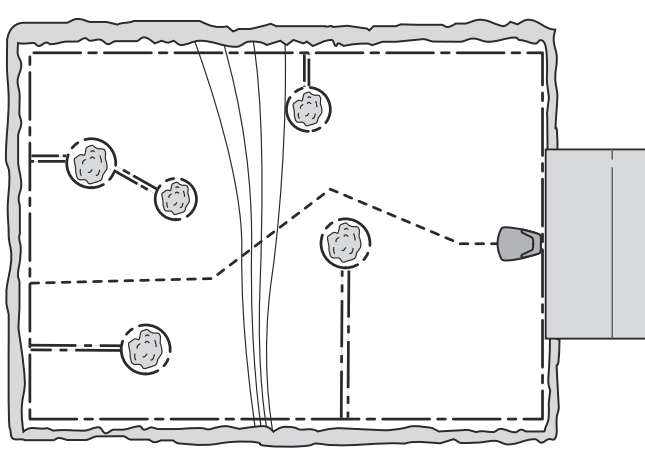
Daugiau pagalbos, susijusios su instaliacija, ieškokite www.gardena.com. Pasirinkite šalį, tada įveskite pagalbinius puslapius, kuriuose pateikta papildoma informacija ir vaizdo įrašai.

Pasižymėkite: Roboto vejąplovės numatytieji nustatymai buvo parinkti darbui atlikti kuo įvairesniuose soduose. Nustatymus reikės koreguoti tik esant specialioms instaliacijos reikalavimams.

3.17.1 Atviras ir lygus plotas

Plotas	150 m ²	
„Schedule“ (veikimo grafikas)	SILENO city(500 m ²) 08:00 - 16:00, pirmadienis, trečiadienis, penktadienis	
Lawn coverage (vejos padengiamumas)	Gamykliniai nustatymai	
Pastabos	Veikimo grafikas turi būti naudojamas, kai nenorite, kad Jūsų veja atrodytų kaip išmindžiota, kai plotas yra mažesnis už maksimalų roboto vejąplovės pajėgumą.	

3.17.2 Salų skaičius ir 25 % nuolydis

Plotas	500 m ²	
„Schedule“ (veikimo grafikas)	SILENO city(500 m ²) 08:00 - 19:00, nuo pirmadienio iki sekmadienio	
Lawn coverage (vejos padengiamumas)	Gamykliniai nustatymai	
Pastabos	Padėkite įkrovimo stotį žemesnėje darbo zonos dalyje. Gido kabelį klokite kampu ant staus nuolydžio. Įsitinkite, kad gido kabelis nutiestas pagal instrukcijas, pateiktas <i>Gido kabelio tiesimas ir prijungimas psl. 19</i>	

3.17.3 „L“ formos sodas su keliomis atskirtomis vietomis ir įkrovimo stotimis įrengta siaurojoje zonoje.

Plotas	500 m ²	
„Schedule“ (veikimo grafikas)	SILENO city(500 m ²) 08:00 - 19:00, nuo pirmadienio iki sekmadienio	
Lawn coverage (vejos padengiamumas)	1 zona: <i>How?</i> (Kaip?) Gido kabelis <i>How far?</i> (kaip toli?) X m <i>„How often?“</i> (kaip dažnai?) 60 %	
Pastabos	<i>Gido Lawn coverage „How often?“</i> (vejos padengiamumas (Kaip dažnai?) turi būti nurodytas kaip reikšmė, atitinkanti didžiausią darbo zonos dalį, nes didesnę darbo zonos dalį robotas vejapjovė gali pasiekti sekdamas gido kabelį nuo įkrovimo stoties. Įsitinkite, kad gido kabelis nutiestas pagal instrukcijas, pateiktas <i>Gido kabelio tiesimas ir prijungimas psl. 19.</i>	

3.17.4 „U“ formos sodas, sujungtas siauru pravažiuoju

Plotas	500 m ²	
„Schedule“ (veikimo grafikas)	SILENO city(500 m ²) 08:00 - 19:00, nuo pirmadienio iki sekmadienio	
Lawn coverage (vejos padengiamumas)	1 zona: <i>How?</i> (Kaip?) Gido kabelis <i>How far?</i> (kaip toli?) X m <i>„How often?“</i> (kaip dažnai?) 40 %	
Pastabos	Gido kabelis turi būti nutiestas palei siaurą pravažiavimą siekiant užtikrinti, kad robotas vejapjovė galėtų lengvai nustatyti įkrovimo stoties vietą iš kairiosios darbo zonos pusės. 40 % pasirinkta parinktyje <i>Lawn coverage</i> , <i>How often?</i> (vejos padengiamumas (Kaip dažnai?)), nes kairioji zona sudaro beveik pusę visos zonos. Įsitinkite, kad gido kabelis nutiestas pagal instrukcijas, pateiktas <i>Gido kabelio tiesimas ir prijungimas psl. 19.</i>	

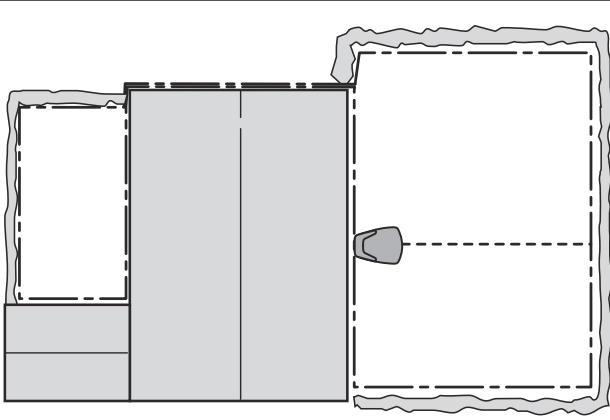
3.17.5 Nesimetrinė darbo zona su siauru pravažiuoju ir atskiromis vietomis

Plotas	500 m ²	
„Schedule“ (veikimo grafikas)	SILENO city(500 m ²) 08:00 - 19:00, nuo pirmadienio iki sekmadienio	
Lawn coverage (vejos padengiamumas)	Gamykliniai nustatymai	
Pastabos	Gido kabelis turi būti nutiestas palei siaurą pravažiuoju siekiant užtikrinti, kad robotas vejapjovė galėtų lengvai nustatyti įkrovimo stoties vietą iš dešinėsios darbo zonos pusės. Kadangi dešinioji dalis užima tik mažą darbo zonos dalį, galima naudoti gamyklinius funkcijos <i>Vejos padengiamumas</i> nustatymus. Įsitinkite, kad gido kabelis nutiestas pagal instrukcijas, pateiktas <i>Gido kabelio tiesimas ir prijungimas psl. 19</i> .	

3.17.6 3 darbo zonos, sujungtos dviem siaurais pravažiuoju

Plotas	500 m ²									
Veikimo grafikas:	SILENO city(500 m ²) 08:00 - 19:00, nuo pirmadienio iki sekmadienio									
Lawn coverage (vejos padengiamumas)	<table border="0"> <tr> <td>1 zona:</td> <td>2 zona:</td> </tr> <tr> <td><i>How far? (kaip toli?)</i> Gido kabelis</td> <td><i>How far? (kaip toli?)</i> Gido kabelis</td> </tr> <tr> <td><i>How far? (kaip toli?)</i> X m</td> <td><i>How far? (kaip toli?)</i> X m</td> </tr> <tr> <td>„How often?“ (kaip dažnai?) 25 %</td> <td>„How often?“ (kaip dažnai?) 25 %</td> </tr> </table>		1 zona:	2 zona:	<i>How far? (kaip toli?)</i> Gido kabelis	<i>How far? (kaip toli?)</i> Gido kabelis	<i>How far? (kaip toli?)</i> X m	<i>How far? (kaip toli?)</i> X m	„How often?“ (kaip dažnai?) 25 %	„How often?“ (kaip dažnai?) 25 %
1 zona:	2 zona:									
<i>How far? (kaip toli?)</i> Gido kabelis	<i>How far? (kaip toli?)</i> Gido kabelis									
<i>How far? (kaip toli?)</i> X m	<i>How far? (kaip toli?)</i> X m									
„How often?“ (kaip dažnai?) 25 %	„How often?“ (kaip dažnai?) 25 %									
Pastabos	Kadangi trys darbo zonos sujungtos dviem siaurais pravažiuoju, norint visose jose tolygiai nupjauti žolę, būtina naudoti funkciją <i>Vejos padengiamumas</i> ir sukurti kelis plotus. Įsitinkite, kad gido kabelis nutiestas pagal instrukcijas, pateiktas <i>Gido kabelio tiesimas ir prijungimas psl. 19</i> .									

3.17.7 Antrinė zona

Plotas	400 + 100 m ²	
„Schedule“ (veikimo grafikas)	SILENO city(500 m ²) 08:00 - 19:00, nuo pirmadienio iki šeštadienio	
Lawn coverage (vejos padengiamumas)	Gamykliniai nustatymai	
Pastabos	Antrinis plotas pjaunamas naudojant režimą <i>Antrinis plotas</i> , sekmadienį.	

4 Naudojimas

4.1 Paspauskite mygtuką ON/OFF



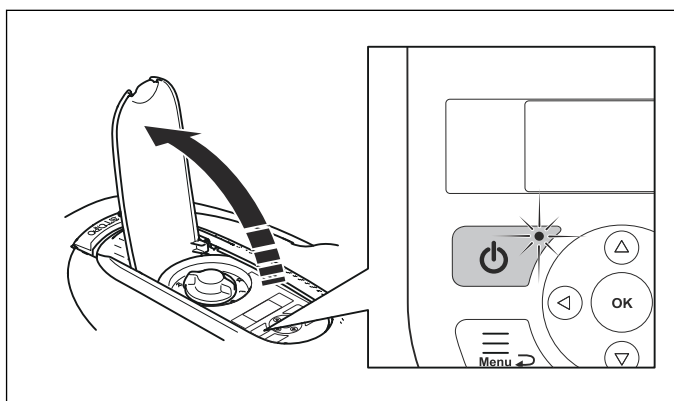
PERSPĖJIMAS: Prieš paleidžiant robotą vejamąją atidžiai perskaitykite saugos nurodymus.



PERSPĖJIMAS: Saugokite rankas bei kojas ir neikiškite jų prie besisukančių peilių. Kai variklis veikia, niekuomet neikiškite arti įrenginio ar po juo rankų ar kojų.



PERSPĖJIMAS: Niekada nenaudokite roboto vejamąją, kai plovimo teritorijoje yra žmonių, ypač – vaikų ar gyvūnų.



- Paspauskite **ON/OFF** mygtuką, kad įjungtumėte robotą vejamąją. Jei šviečia **ON/OFF** mygtuko lemputė, robotas vejamąją yra įjungtas.
- Paspauskite **ON/OFF** mygtuką, kad išjungtumėte robotą vejamąją.

4.1.1 Indikatoriaus lemputė

ON/OFF mygtuko indikatoriaus lemputė yra svarbus būsenos indikatorius.

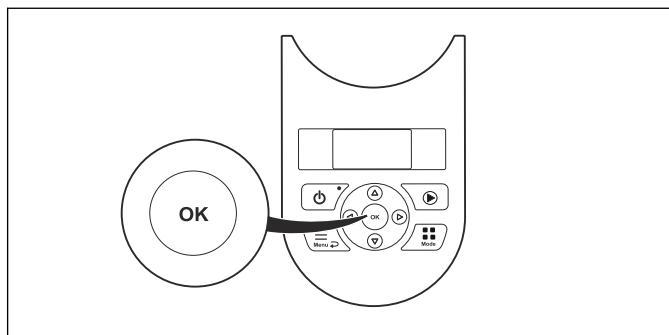
- Robotas vejamąją yra įjungtas, jei indikatoriaus lemputė nuolat šviečia.
- Robotas vejamąją veikia laukimo režimu, jei indikatoriaus lemputė mirksi. Tai nurodo, kad operatorius turi paspausti **ON/OFF** mygtuką, kad robotas vejamąją vėl būtų aktyvus.
- Kai nešviečia indikatoriaus lemputė, robotas vejamąją yra išjungtas.



PERSPĖJIMAS: Patikrinimo ir priežiūros darbus saugu atlikti, tik kai robotas vejamąją yra išjungtas. Jei nešviečia **ON/OFF** lemputė, robotas vejamąją yra išjungtas.

4.2 Roboto vejamąją įjungimas

1. Atidarykite klaviatūros dangtelį.
2. Paspauskite **ON/OFF** mygtuką. Ekranas pradės šviesti.
3. Įveskite PIN kodą.
4. Paspauskite **OK** mygtuką.



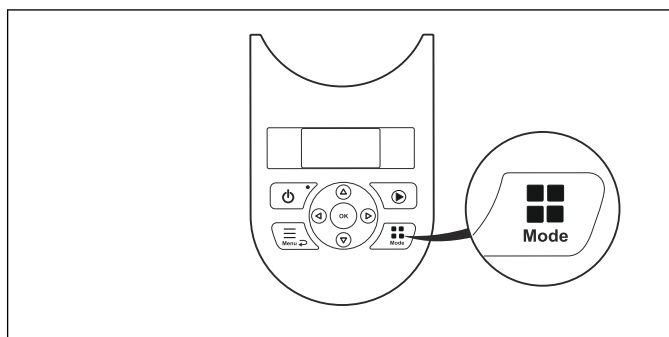
5. Pasirinkite darbo režimą ir patvirtinkite paspausdami **OK** mygtuką. Žr. *Veikimo režimai psl. 36*
6. Uždarykite liuką.

Pasižymėkite: Jeigu robotas vejamąją laikomas įkrovimo stotyje, jis išvažiuos iš įkrovimo stoties tik tada, kai baterija bus visiškai įkrauta ir jei veikimo grafikas bus nustatytas taip, kad leistų jam dirbti.

4.3 Veikimo režimai

Paspaudus **Mode** (Režimas) mygtuką, gali būti pasirinkti šie darbo režimai:

- „Main area“ (pagrindinė zona)
- „Secondary area (2nd area)“ (Antrinis plotas)
- „Park“ (Stovėjimas)
- „Park / Schedule“ (Stovėjimas arba veikimo grafikas)
- „Override schedule“ (Nepaisyti veikimo grafiko)



4.3.1 „Operating mode - Main area“ (Darbo režimas – pagrindinė zona)

Main area (pagrindinė zona) yra įprastinis veikimo režimas, kai robotas vejamąją automatiškai pjauna žolę ir automatiškai įkrauna bateriją.

4.3.2 „Operating mode - 2nd area“ (Darbo režimas – antrinė zona)

Norint pjauti antrines zonas, būtina pasirinkti *2nd area* (Antrinė zona) režimą. Pasirinkus *2nd area* (antrinė zona), robotas vejamąją pjaus tol, kol akumuliatorius išsikraus.

Jeigu robotas vejamąją kraunamas, kai įjungtas *2nd area* (antrinės zonos) darbo režimas, robotas vejamąją visiškai įsikrauna ir, išvažiuavęs iš įkrovimo stoties apie 50 cm, sustoja. Tai reiškia, kad robotas vejamąją įsikrovė ir gali pradėti darbą. Jeigu po įkrovimo turi būti pjaunama pagrindinė darbo zona, rekomenduojama

nustatyti darbo režimą *Main area (pagrindinė zona)* prieš pastatant robotą vejamajam įkrovimo stovyje.

4.3.3 „Operating mode - Park“ (Darbo režimo – stovėjimas)

Darbo režimas *Park* (Stovėjimas) reiškia, kad robotas vejamajam lieka stovėti įkrovimo stovyje tol, kol nepasirenkamas kitas darbo režimas.

4.3.4 „Operating mode - Park/Schedule“ (Darbo režimo – stovėjimas / veikimo grafikas)

„*Operating mode - Park/Schedule*“ (Darbo režimo – stovėjimas / veikimo grafikas) reiškia, kad robotas vejamajam lieka stovėti įkrovimo stovyje tol, kol kitas veikimo grafikas ar laukimo režimas leis pradėti darbą. Žr. *Veikimo grafikas ir stovėjimas psl. 37*

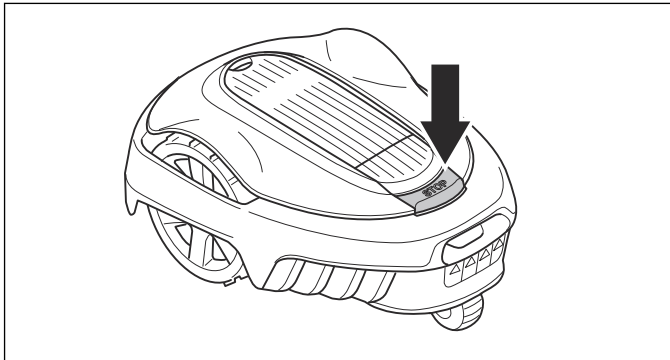
4.3.5 „Operating mode - Park/Schedule“ (Darbo režimas – nepaisyti veikimo grafiko)

Pasirinkus *Override schedule* (Nepaisyti veikimo grafiko) galima laikinai nepaisyti nustatytą veikimo grafiko nustatymų. Veikimo grafiko galima nepaisyti 3 val.

4.4 Stabdyti

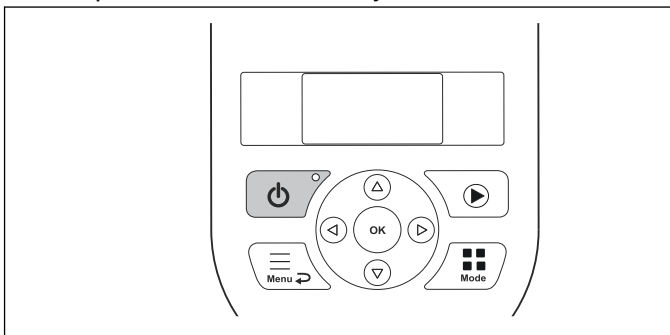
1. Paspauskite **STOP** mygtuką.

Sustoja robotas vejamajam ir peilių variklis.



4.5 Išjungta

1. Paspauskite **STOP** mygtuką.
2. Atidarykite dangtelį.
3. Paspauskite **ON/OFF** ir laikykite 3 sekundes.



4. Robotas vejamajam išsijungia.
5. Patikrinkite, ar nešviečia **ON/OFF** mygtuko indikatoriaus lemputė.

4.6 Veikimo grafikas ir stovėjimas

Kad veja nebūtų išvažinėta, naudokite veikimo grafiko funkciją (žr. *Išplėstinis meniu psl. 22*).

4.6.1 Laukimo režimas

Robotas vejamajam turi iš anksto nustatytą stovėjimo laikotarpį pagal lentelę „Laukimo režimo laikas“ Laukimo režimo laiką galima išnaudoti, pavyzdžiui, vejos laistymui arba žaidimams ant vejos.

Modelis	Stovėjimo laikas, min. val. per dieną
500 m ²	13
400 m ²	15
350 m ²	17
250 m ²	19

4.6.2 Veikimo grafiko nustatymas

Nustatydami veikimo grafiką atsižvelkite į tai, kad robotas vejamajam nupjauna lentelėje „Darbo našumas“ nurodytą kvadratinį metrų plotą per valandą ir dieną.

Modelis	Apytikslis darbo našumas, m ² per valandą ir dieną
500 m ²	45
400 m ²	43
350 m ²	49
250 m ²	49

Jei darbo zonos plotis yra, pavyzdžiui, 250 m², robotas vejamajam privalo dirbti 5–6 valandas (atsižvelgiant į robotui vejamajam nustatytą darbo zoną). Darbo našumas (m² per valandą ir dieną) apskaičiuojamas padalijus konkrečią darbo zoną iš per dieną aktyvaus laiko. Pavyzdžiui: 500 m² / 11 val. = 45 m².

Šie laikai apytiksliai ir priklauso, pavyzdžiui, nuo žolės kokybės, peilių aštrumo ir baterijos amžiaus.



PERSPĖJIMAS: Veikimo grafiku nustatykite robotą nepjauti žolės tuomet, kai vejoje paprastai žaidžia vaikai, laksto naminiai gyvūnai ir pan., kad pjovimo diskas jų nesužalotų.

Norėdami nustatyti tinkamą veikimo grafiką pagal jūsų vejos dydį, naudokite grafiko sudarymo vediklį. Šis vedlys, prieš pasiūlydamas veikimo grafiką, atsižvelgia į nustatytą laukimo laiką. Žr. *Veikimo grafiko vedlys psl. 22*

4.6.3 1 pavyzdys

Šiame pavyzdyje nurodyti laikai taikomi SILENO city, smart SILENO city (500 m²), tačiau tas pats principas tinka ir kitiems modeliams.

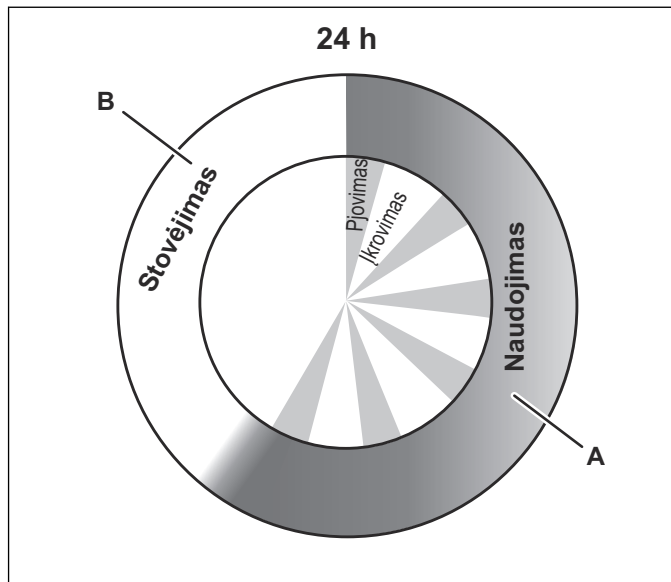
Veikimo grafiko nustatymas, 1 laikotarpis: 08:00 - 22:00.

Aktyvus laikotarpis (A): 08:00 - 19:00.

Pagal veikimo grafiko nustatymus robotas vejamajam pradeda pjauti žolę 08:00 valandą. Tačiau robotas parkuojamas įkrovimo stovyje stovėjimo režimu nuo 19:00 valandos ir laikomas ten iki 08:00 valandos, kai jis vėl pradeda pjauti žolę.

Jeigu veikimo grafike darbo laikas padalintas į 2 laikotarpius, stovėjimo laikotarpį galima padalinti į keletą

laikotarpių. Tačiau mažiausias stovėjimo laikotarpis privalo atitikti nurodytą lentelėje „Stovėjimo laikas“.



SILENO city, smart SILENO city (pavyzdys: 500 m ²)	
Darbas, A = maks. val.	11
Įkrovimas / stovėjimas, B = min. val.	13

4.6.4 2 pavyzdys

Šiame pavyzdyje nurodyti laikai taikomi SILENO city, smart SILENO city (500 m²), tačiau tas pats principas tinka ir kitiems modeliams.

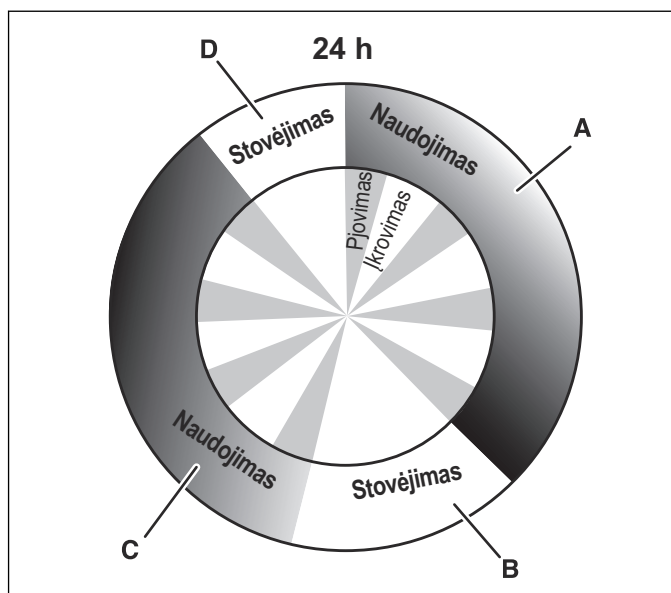
Veikimo grafiko nustatymas, 1 laikotarpis (A): 08:00 - 17:00.

Veikimo grafiko nustatymas, 2 laikotarpis (C): 20:00 - 23:00.

Aktyvus laikotarpis (A): 08:00 - 17:00

Aktyvus laikotarpis (C): 20:00 - 22:00.

Robotas veja į darbą nuo 08:00 iki 17:00 val. Jis vėl pradės darbą 20:00, bet sustos pailsėti 22:00 perėjęs į stovėjimo režimą ir vėl pradės dirbti 08:00.



SILENO city, smart SILENO city (pavyzdys: 500 m ²)	
Darbas, A + C = maks. val.	11
Įkrovimas / stovėjimas, B + D = min. val.	13

4.7 Išsikrovusios baterijos įkrovimas

Jeigu GARDENA robotas veja į darbą naujas arba ilgesnį laiką nebuvo įkraunamas, jo baterija bus tuščia ir ją reikia įkrauti prieš pradėdant darbą.



PERSPĖJIMAS: Robotą veja į darbą įkraukite tik tam skirtose įkrovimo stotyje. Netinkamai naudojant galima patirti elektros smūgį, baterija gali perkaisti arba iš jos gali pradėti sunktis korozinis skystis.

Pradėjus sunktis elektrolitui, nuskalaukite vandeniu, o patekus į akis kreipkitės į medikus.

1. Norėdami vėl paleisti robotą veja į darbą, spustelėkite **ON/OFF** mygtuką.
2. Pastatykite robotą veja į darbą įkrovimo stotyje. Stumkite robotą veja į darbą kaip įmanoma toliau, kad užtikrintumėte gerą kontaktą su įkrovimo stotimi. Patikrinkite kontaktus ir įkrovimo juosteles *Gaminio apžvalga psl. 5*
3. Ekrane pateikiama žinutė, kad vyksta įkrovimas.

4.8 Pjovimo aukščio reguliavimas

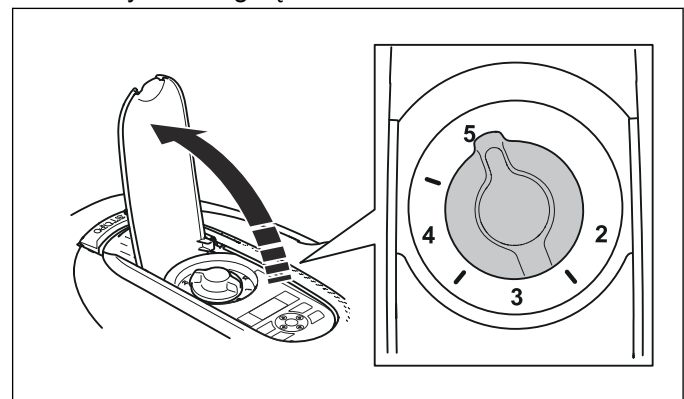
Pjovimo aukštis gali kisti nuo MIN (2 cm) iki MAX (5 cm).



PASTABA: Pirmąsias savaites po naujo diegimo, turi būti nustatytas MAX pjovimo aukštis, kad nepažeistų kontūro kabelio. Po to pjovimo aukštį galima mažinti po vieną pakopą kas savaitę, kol bus pasiektas norimas pjovimo aukštis.

4.8.1 Pjovimo aukščio reguliavimas

1. Paspauskite **STOP** mygtuką, kad sustabdytumėte robotą veja į darbą.
2. Atidarykite dangtelį.



3. Pasukite rankenėlę į reikiamą padėtį.
 - Norėdami padidinti pjovimo aukštį, sukite pagal laikrodžio rodyklę.
 - Norėdami sumažinti pjovimo aukštį, sukite prieš laikrodžio rodyklę.
4. Uždarykite liuką.

5 Techninės priežiūros darbas

5.1 Įvadas – priežiūra

Tam, kad robotas veiktų patikimai ir būtų ilgesnė jo eksploatacijos trukmė: reguliariai tikrinkite ir valykite robotą vejapjovę ir, jei reikia, keiskite susidėvėjusias dalis. Visus priežiūros ir remonto darbus būtina atlikti atsižvelgiant į GARDENA instrukcijas. Žr. *Garantijos sąlygos psl. 54*.

Pradėjus naudoti robotą vejapjovę, jo pjovimo diską ir peilius reikia tikrinti kartą per savaitę. Jei per šį periodą nusidėvėjimas buvo mažas, apžiūrų intervalą galite pailginti.

Svarbu, kad peilių diskas suktysi lengvai. Peilių kraštai turi būti nepažeisti. Peilių eksploataavimo trukmė labai įvairi ir priklauso nuo įvairių veiksnių, pavyzdžiui:

- Darbo trukmės ir darbo zonos dydžio.
- Žolės tipo ir sezoninio augimo.
- Dirvožemio, smėlio ir trąšų naudojimo.
- Nuo to, ar vejoje yra įvairių daiktų, pavyzdžiui, kankorėžių, vėjo nulaužtų šakų, žaislų, įrankių, akmenų, šaknų ir t. t.

Palankiomis sąlygomis naudojimo trukmė yra 3–6 savaitės. Kaip keisti peilius žr. *Norėdami pakeisti peilius psl. 40*.

Pasižymėkite: Dirbant atšipusiais peiliais prastėja pjovimo rezultatai. Žolė nupjaunama ne taip lygiai, pjovimui reikia daugiau energijos, todėl robotas vejapjovė negali nupjauti didelių plotų.



PERSPĖJIMAS: Prieš atlikdami bet kokius roboto vejapjovės darbus, jį išjunkite. Kai nešviečia **ON/OFF** indikatoriaus lemputė, robotas vejapjovė yra išjungtas.



PERSPĖJIMAS: Mūvėkite apsaugines pirštines.

5.2 Roboto vejapjovės valymas

Svarbu, kad robotas vejapjovė būtų švarus. Jeigu į vejapjovės ratus įsivelia daug žolės, ji taip pat sunkiau užvažiuoja į šlaitą. Rekomenduojame valyti šepečiu.

GARDENA kaip priedą siūlo įsigyti specialų valymo ir priežiūros rinkinį. Kreipkitės į GARDENA klientų aptarnavimo atstovą.

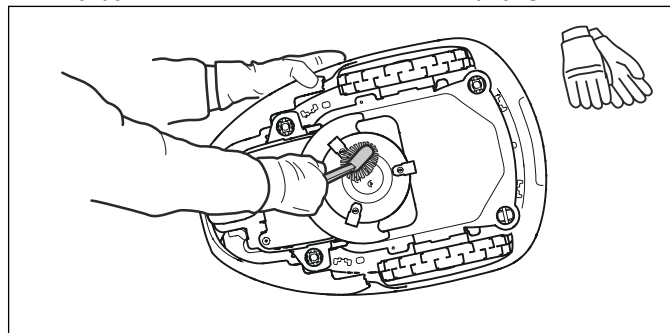


PASTABA: Niekada roboto vejapjovės neplaukite aukšto slėgio plovimo įrenginiu. Niekada nevalykite tirpikliais.

5.2.1 Važiuklė ir peilių diskas

1. Paspauskite **ON/OFF** mygtuką ir laikykite 3 sekundes, kad išjungtumėte robotą vejapjovę.
2. Patikrinkite, ar nešviečia **ON/OFF** mygtuko indikatoriaus lemputė.

3. Jeigu robotas vejapjovė labai nešvari, nuplaukite naudodami sodo žarną. Nenaudokite aukštaslėgio plovimo prietaiso.
4. Paverskite robotą vejapjovę ant šono.
5. Išvalykite pjovimo diską ir važiuoklę pvz., indų šepečiu. Tuo pačiu patikrinkite, ar pjovimo diskas nekliūna už pėdų apsaugos. Taip pat patikrinkite, ar peiliai nepažeisti ir gali laisvai suktyti. Jei ilgi žolės stiebai patenka į vidų, jie gali trukdyti peilių diskui. Net mažas stabdymas lemia didesnes energijos sąnaudas ir blogiausia, kad neleidžia robotui vejapjovėi veikti didžiausiu darbinio pajėgumu.



5.2.2 Važiuklė

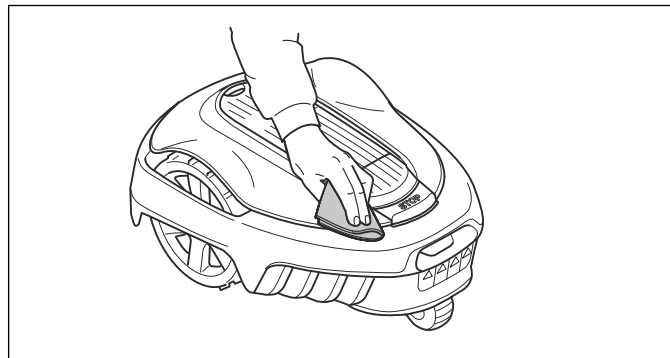
Nuvalykite apatinę važiuoklės dalį. Nuvalykite šepečiu arba drėgna šluoste.

5.2.3 Ratai

Valykite aplink priekiniu ir galinį ratus, taip pat galinio rato laikiklį. Žolė ratuose gali paveikti tai, kaip robotas dirbs šlaituose.

5.2.4 Korpusas

Korpusą valykite drėgna, minkšta kempine arba šluoste. Jei korpusas labai purvinas, panaudokite muilo tirpalą arba plovimo skystį.



5.2.5 Įkrovimo stotis

Reguliariai valykite įkrovimo stotį nuo žolės, lapų, šakelių ir kitų objektų, kurie gali sutrukdyti vejapjovėi prisijungti prie įkrovimo stoties.

5.3 Peilių keitimas



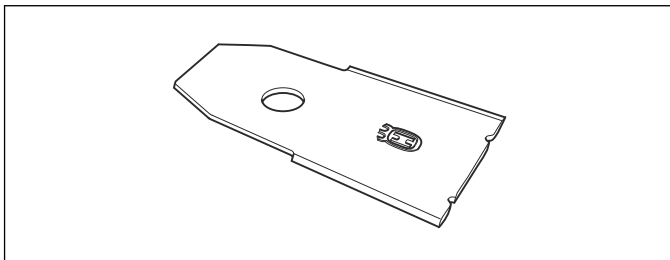
PERSPĖJIMAS: Naudokite tik tinkamo tipo peilius ir varžtus. „GARDENA“ garantuoja saugumą tik naudojant originalius peilius. Jei keisite tik peilius, o varžtus naudosite tuos

pačius, pjaunant varžtai gali susidėvėti ir nutrūkti. Peiliai tada gali būti išsviesti iš po korpuso ir rintai sužeisti.

Saugumo sumetimais nedelsdami pakeiskite susidėvėjusias arba pažeistas vejamovės detales. Siekiant geriausių pjovimo rezultatų ir mažų energijos sąnaudų, roboto peilius reikia reguliariai keisti, net jei jie yra sveiki.

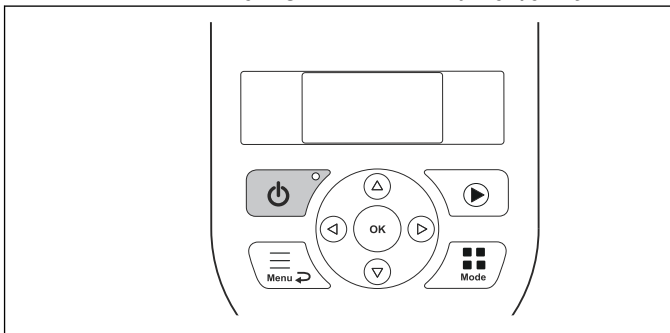
Robote vejamovėje yra 3 peiliai, kurie yra prisukti prie peilių disko. Visi 3 peiliai ir varžtai turi būti keičiami vienu metu, kad pjovimo sistema būtų subalansuota.

Naudokite GARDENA originalius peilius su H ir karūnos logotipu, žr. *Garantijos sąlygos psl. 54*.

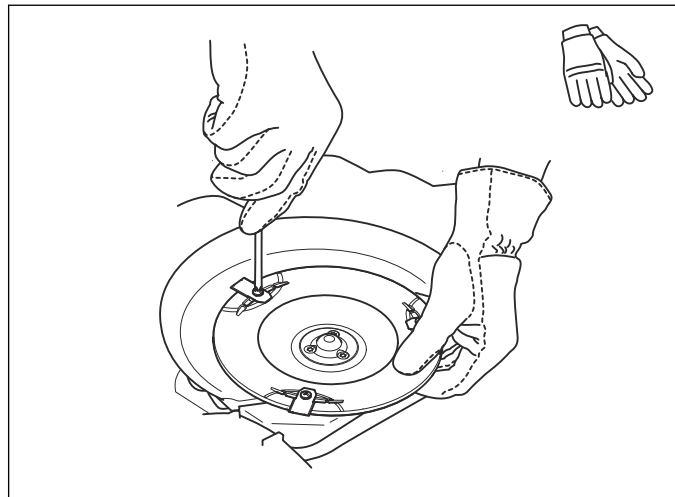


5.3.1 Norėdami pakeisti peilius

1. Paspauskite **STOP** mygtuką.
2. Atidarykite dangtelį.
3. Paspauskite **ON/OFF** mygtuką ir laikykite 3 sekundes, kad išjungtumėte robotą vejamovę.



4. Patikrinkite, ar nešviečia **ON/OFF** mygtuko indikatorius lemputė.
5. Apverskite robotą vejamovę. Padėkite robotą vejamovę ant minkšto ir švaraus paviršiaus, kad nesubraižytumėte korpuso ir dangčio.
6. Išsukite 3 varžtus. Naudokite paprastą arba kryžminį atsuktuvą.



7. Nuimkite kiekvieną peilį ir varžtą.
8. Priveržkite naujus peilius ir varžtus.
9. Patikrinkite, ar peiliai gali laisvai sukis.

5.4 Programinės įrangos atnaujinimas

Jei techninės priežiūros darbus atlieka GARDENA klientų aptarnavimo atstovas, galimus programinės įrangos atnaujinimus į robotą vejamovę atsiunčia techninės priežiūros specialistas. Tačiau, GARDENA roboto vejamovės savininkai gali naujinti programinę įrangą, jei ją suaktyvina GARDENA. Registruotiems naudotojams bus atsiųstas pranešimas el. paštu.

5.5 Akumulatorius

Akumulatoriaus priežiūrėti nereikia, tačiau jo eksploatacijos trukmė ribota ir siekia 2–4 metus.

Akumulatoriaus eksploatacijos trukmė priklauso nuo sezono trukmės ir roboto vejamovės darbo valandų skaičiaus per parą. Ilgas sezonas arba didelis naudojimo valandų skaičius per dieną reiškia, kad akumuliatorių reikia keisti dažniau.



PERSPĖJIMAS: Robotą vejamovę įkraukite tik tam skirtoje įkrovimo stotyje. Netinkamai naudojant galima patirti elektros smūgį, baterija gali perkaisti arba iš jos gali pradėti sunktis korozinis skystis. Pradėjus sunktis elektrolitui, nuskalaukite vandeniu, o patekus į akis kreipkitės į medikus.



PASTABA: Prieš laikymą žiemą bateriją būtina pilnai įkrauti. Pilnai baterijos neįkrovus galite ją sugadinti ir kai kuriais atvejais ji taps netinkama naudoti.

Jeigu roboto vejamovės veikimo laikas tarp įkrovimų trumpesnis nei standartinis veikimo laikas, tai rodo, kad baterija paseno ir ją reikia pakeisti. Baterija veikia gerai tol, kol robotas vejamovę gerai pjauna žolę.

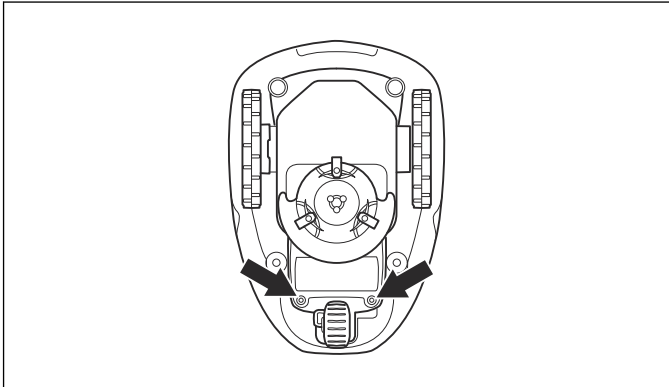
5.5.1 Akumulatoriaus keitimas



PERSPĖJIMAS: Naudokite tik gamintojo rekomenduojamas originalias baterijas. Naudojant kitas baterijas negalima garantuoti

gaminio saugumo. Nenaudokite neįkraunamų baterijų. Prieš išimant bateriją, prietaisą būtina atjungti nuo maitinimo tinklo.

1. Paspauskite **ON/OFF** mygtuką ir laikykite 3 sekundes, kad išjungtumėte robotą vejamą.
2. Patikrinkite, ar nešviečia **ON/OFF** mygtuko indikatorius lemputė.
3. Apverskite automatinę vejamą. Padėkite robotą vejamą ant minkšto ir švaraus paviršiaus, kad nesubraižytumėte korpuso ir ekrano dangtelio.
4. Švariai nuvalykite plotą aplink akumulatoriaus gaubtą.
5. Atsukite keturis akumulatoriaus gaubto varžtus („Torx“ 20) ir jį nuimkite.

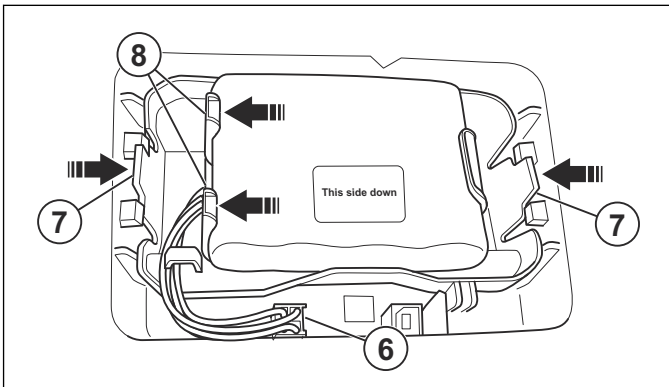


6. Atlaisvinkite jungties užšovą ir patraukite į viršų.



PASTABA: Netraukite kabelių.

7. Atlaisvinkite akumulatoriaus laikiklio užšovą ir iškelkite akumulatoriaus laikiklį iš roboto vejamą.



8. Atlaisvinkite akumulatoriaus užšovą ir iškelkite jį iš laikiklio.
9. Į akumulatoriaus laikiklį įdėkite naują akumulatorių.

Pasižymėkite: Lipdukas „This side down“ (Šia puse žemyn) turi būti atgręžtas į viršų, kai dedate akumulatorių. Tai reiškia, kad „This side down“ (Šia puse žemyn) bus nukreiptas į apačią, kai robotas vejamą stovės ant savo ratų.

10. Įdėkite akumulatoriaus laikiklį su akumulatoriumi į jam skirtą vietą robote vejamą.
11. Prijunkite kabelį
12. Uždėkite baterijos dangtelį, nepriverdami kabelių. Jei akumulatoriaus dangtelio sandariklis yra

akivaizdžiai pažeistas, būtina pakeisti visą akumulatoriaus dangtelį.

13. Kruopščiai priveržkite keturis akumulatoriaus dangtelio varžtus („Torx 20“).

5.6 Techninė priežiūra pasibaigus sezonui

Prieš padėdami robotą vejamą į sandėlį žiemai, atlikite techninę priežiūrą pas GARDENA klientų aptarnavimo atstovą. Reguliari priežiūra žiemos metu - tai geras būdas išlaikyti gerą roboto vejamą būklę ir užtikrinti geriausias sąlygas naujam sezonui be jokių trukdžių.

Techninė priežiūra paprastai apima:

- Nuodugnų korpuso, važiuoklės, pjovimo disko ir visų kitų judančių dalių nuvalymą.
- Roboto funkcijų ir sudėtinųjų dalių išbandymą.
- Dylančių detalių, pvz., peilių ir guolių patikrinimą ir pakeitimą.
- Roboto akumulatoriaus galingumo išbandymą, taip pat rekomendaciją jį pakeisti, jei būtina.
- Jeigu reikia, GARDENA klientų aptarnavimo atstovas taip pat gali atnaujinti robotą vejamą nauja programine įranga, įskaitant naujas funkcijas, jei jos yra.

6 Gedimai ir jų šalinimas

6.1 Įvadas – gedimų šalinimas

Šiame skyriuje pateiktas sąrašas pranešimų, kurie gali būti rodomi roboto ekrane, jeigu atsiranda kažkokių veikimo nesklandumų. Kiekviename pranešime pateikta problemos priežastis ir būdai ją išspręsti. Šis skyrius taip pat aprašo kai kuriuos požymius, kurie padės jums išspręsti roboto vejpajovės veikimo sutrikimus. Daugiau gedimų šalinimo veiksmų pasiūlymų ir simptomų galima rasti www.gardena.com.

6.2 Fault messages (klaidų pranešimai)

Toliau pateikiami keli klaidų pranešimai, kurie gali būti rodomi roboto vejpajovės ekrane. Jei tas pats pranešimas atsiranda dažnai, susisiekite su GARDENA klientų aptarnavimo atstovu.

Pranešimas	Priežastis	Veiksmas
<i>Kairio rato variklis užblokuotas</i>	Žolė ar kitas pašalinis daiktas apsvyniojo aplink varantįjį ratą.	Patikrinkite varantįjį ratą ir pašalinkite trukdį.
<i>Dešinio rato variklis užblokuotas</i>	Žolė ar kitas pašalinis daiktas apsvyniojo aplink varantįjį ratą.	Patikrinkite varantįjį ratą ir pašalinkite trukdį.
<i>Užblok. pjovimo sistema</i>	Žolė ar kitas pašalinis daiktas apsvyniojo aplink pjovimo diską.	Patikrinkite varantįjį ratą ir pašalinkite trukdį.
	Pjovimo diskas baloje.	Perkelkite robotą vejpajovę ir neleiskite vandeniui kauptis darbo zonoje.
<i>Nėra kontūro signalo</i>	Neprijungtas maitinimo šaltinis.	Patikrinkite prijungimą prie maitinimo lizdo ir ar suveikė saugiklis. Patikrinkite, ar žemos įtampos kabelis prijungtas prie įkrovimo stoties.
	Žemos įtampos kabelis yra pažeistas arba neprijungtas.	Patikrinkite, ar nėra pažeistas žemos įtampos kabelis. Patikrinkite, ar jis gerai prijungtas prie įkrovimo stoties ir prie maitinimo šaltinio.
	Kontūro kabelis neprijungtas prie įkrovimo stoties.	Patikrinkite, ar kontūro kabelio jungtys tinkamai prijungtos prie įkrovimo stoties. Pakeiskite jungtis, jei jos pažeistos. Žr. <i>Kontūro kabelio prijungimas psl. 18.</i>
	Pažeistas kontūro kabelis.	Suraskite gedimą. Pakeiskite pažeistą kontūro kabelio atkarpą nauju kabeliu ir sujunkite, naudodami originalią jungiamąją movą. Žr. <i>Kabelio pažeidimo vietos nustatymas psl. 48.</i>
	Įjungtas <i>ECO režimas</i> , o robotą vejpajovę buvo bandoma paleisti už įkrovimo stoties ribų.	Pastatykite robotą vejpajovę įkrovimo stotyje ir paspauskite STOP mygtuką. Žr. <i>Nustatymai psl. 25.</i>
	Kontūro kabelis neturi susikirsti, kai jis tiesiamas į arba iš salelės.	Įsitikinkite, kad kontūro kabelis nutiestas atsižvelgiant į instrukcijas, pvz., reikiama kryptimi aplink salelę. Žr. <i>Instaliacija psl. 27.</i>
	Nutrūko ryšys tarp roboto vejpajovės ir įkrovimo stoties.	Pastatykite robotą vejpajovę įkrovimo stotyje ir sukurkite naują kontūro signalą, žr. <i>Naujas kontūro signalas psl. 25.</i>
	Trukdžiai dėl metalinių objektų (tvorų, plieninių tvirtinimų) arba arti yra užkastų kabelių.	Perkelkite kontūro kabelį.
<i>Įstrigęs</i>	Robotas vejpajovė kažkur užkliuvo ar įstrigo.	Išlaisvinkite robotą vejpajovę ir pašalinkite kliūtis.
	Robotas vejpajovė susidūrė su kliūtimis ir įstrigo.	Patikrinkite, ar yra kokių nors kliūčių, kurios trukdo robotui vejpajovei išvažiuoti iš šios vietos.

Pranešimas	Priežastis	Veiksmas
<i>Outside working area (už darbinės teritorijos ribų)</i>	Įkrovimo stoties kontūro kabelio jungtys susikerta.	Patikrinkite, ar kontūro kabelis prijungtas teisingai.
	Kontūro kabelis per arti darbo zonos krašto.	Patikrinkite, ar kontūro kabelis nutiestas pagal instrukcijas. Žr. <i>Instaliacija psl. 27.</i>
	Per didelis darbo zonos nuolydis ties kontūro kabeliu.	
	Kontūro kabelis aplink atskirtą vietą paklotas neteisinga kryptimi.	Perkelkite kontūro kabelį.
	Trukdžiai dėl metalinių objektų (tvorų, plieninių tvirtinimų) arba arti yra užkastų kabelių.	Pastatykite robotą vejąplovę įkrovimo stotyje ir sukurkite naują kontūro signalą, žr. <i>Naujas kontūro signalas psl. 25.</i>
Robotas vejąplovė sunkiai atskiria signalą dėl šalia esančios kitos roboto instaliacijos.		
<i>Empty battery (akumulatorius tuščias)</i>	Robotas vejąplovė neranda įkrovimo stoties.	Patikrinkite, ar įkrovimo stotis ir gido kabelis įrengti pagal instrukcijas. Žr. <i>Gido kabelio instaliacija psl. 18.</i>
	Kreipiamasis kabelis pažeistas arba neprijungtas.	Suraskite gedimą ir pataisykite.
	Akumulatorius susidėvėjęs.	Pakeiskite bateriją. Žr. <i>Akumulatorius psl. 40.</i>
	Sugedusi įkrovimo stoties antena.	Patikrinkite, ar įkrovimo stoties signalinė lemputė mirksi raudona spalva. Žr. <i>Įkrovimo stoties signalinė lemputė psl. 46.</i>
<i>Wrong PIN code (neteisingas PIN kodas)</i>	Įvestas neteisingas PIN kodas. Galima atlikti penkis bandymus; po to klaviatūra blokuojama penkioms minutėms.	Įveskite teisingą PIN kodą. Pamiršę PIN kodą, kreipkitės į GARDENA klientų aptarnavimo atstovą.
<i>Nevažiuoja</i>	Robotas vejąplovė kažkur užkliuvo ar įstrigo.	Išlaisvinkite robotą vejąplovę ir išsiaiškinkite sustojimo priežastį. Jeigu taip atsitiko dėl šlapios žolės, palaukite, kol ji išdžius.
	Darbo zonoje yra status šlaitas.	Maksimalus nuolydis turi būti 40 %. Jeigu nuolydis yra statesnis, jį reikia izoliuoti. Žr. <i>Šlaitai psl. 16.</i>
	Kreipiamasis kabelis tiesiamas kampu ant nuolydžio.	Jeigu kreipiamasis kabelis tiesiamas ant šlaito, jį reikia tiesti kampu per visą šlaitą. Žr. <i>Gido kabelio instaliacija psl. 18.</i>
<i>Wheel motor overloaded, right (per didelė rato variklio apkrova, dešiniojo)</i>	Robotas vejąplovė kažkur užkliuvo ar įstrigo.	Išlaisvinkite robotą vejąplovę ir išsiaiškinkite sustojimo priežastį. Jeigu taip atsitiko dėl šlapios žolės, palaukite, kol ji išdžius.
<i>Per didelė rato variklio apkrova, kairio</i>		
<i>Charging station blocked (įkrovimo stotis užblokuota)</i>	Gali būti prastas kontaktas tarp įkrovimo plokštelių ir kontaktinių plokštelių, todėl robotui vejąplovei niekaip nepavyksta prisijungti prie įkrovimo stoties.	Pastatykite robotą vejąplovę įkrovimo stotyje ir patikrinkite, ar geras kontaktas tarp įkrovimo plokštelių ir kontaktinių plokštelių.
	Kažkokia kliūtis trukdo robotui vejąplovei judėti.	Pašalinkite kliūtį.
	Įkrovimo stotis pasvirusi arba sulinkusi.	Įsitikinkite, kad įkrovimo stotis įrengta ant visiškai lygaus ir horizontalaus paviršiaus. Įkrovimo stotis negali būti pasvirusi ar išlenkta.
<i>Įstrigo įkrovimo stotyje</i>	Roboto vejąplovės kelyje yra kliūtis, trukdanti jam išvažiuoti iš įkrovimo stoties.	Pašalinkite kliūtį.

Pranešimas	Priežastis	Veiksmai
<i>Apversta</i>	Robotas vejąpjavė per daug pasviro arba ap-sivertė.	Atverskite robotą vejąpjavę.
<i>Needs manual charging (reikalingas ran-kinis įkrovimas)</i>	Robotas vejąpjavė nustatytas į darbo režimą <i>Antrinis plotas</i> .	Pastatykite robotą vejąpjavę įkrovimo stotyje. Tai normalus veikimas; nieko nereikia daryti.
<i>Sekantis startas hh:mm</i>	Veikimo grafiko nustatymas neleidžia robotui vejąpjavėi dirbti.	Pakeiskite veikimo grafiko nustatymus. Žr. <i>Iš-plėstinis meniu psl. 22</i> .
	Įrenginys veikia poilsio režimu. Robotas ve- jąpjavė turi iš anksto nustatytą stovėjimo lai- kotarpį pagal lentelę „Stovėjimo laikas“	Tai normalus veikimas; nieko nereikia daryti. Žr. <i>Veikimo grafikas ir stovėjimas psl. 37</i> .
	Roboto vejąpjavės laikrodis nerodo teisingo laiko.	Nustatykite laiką. Žr. <i>Veikimo grafiko nustaty- mas psl. 37</i>
<i>Šiandienos pjavimo darbai atlikti</i>	Įrenginys veikia poilsio režimu. Robotas ve- jąpjavė turi iš anksto nustatytą stovėjimo lai- kotarpį pagal lentelę „Stovėjimo laikas“	Tai normalus veikimas; nieko nereikia daryti. Žr. <i>Veikimo grafikas ir stovėjimas psl. 37</i> .
<i>Pakeltas</i>	Robotui įstrigus, buvo įjungtas pakėlimo jutik- lis.	Išlaisvinkite robotą.
<i>Collision sensor prob- lem, front/rear (susi- dūrimo jutiklio triktis, priekinis / galinis)</i>	Roboto korpusas negali lengvai judėti aplink savo važiuoklę.	Patikrinkite, ar roboto korpusas gali lengvai judėti aplink savo važiuoklę. Jei problema išlieka, pranešimas nurodo, kad ją turi spręsti įgaliotasis techninio aptarnavi- mo specialistas.
<i>Dešiniojo / kairiojo ra- to variklio problema</i>	Žolė ar kitas pašalinis daiktas apsvyniojo aplink varantįjį ratą.	Nuvalykite ratus.
<i>Saugumo funkcijos gedimas</i>	Robote kilo laikina su elektronika ar programi- ne įranga susijusi problema.	Paleiskite robotą iš naujo. Jei problema išlieka, pranešimas nurodo, kad ją turi spręsti įgaliotasis techninio aptarnavi- mo specialistas.
<i>Electronic problem (Elektronikos triktis)</i>		
<i>Loop sensor problem, front/rear (priekinio / galinio kontūro jutiklio triktis)</i>		
<i>Charging system problem (įkrovimo sis- temos triktis)</i>		
<i>Tilt sensor problem (pasvirimo daviklio triktis)</i>		
<i>Temporary problem (laikina triktis)</i>		
<i>Temporary battery problem (laikina aku- muliatoriaus triktis)</i>	Robote kilo laikina su baterija ar programine įranga susijusi problema.	Paleiskite robotą iš naujo. Atjunkite ir iš naujo prijunkite akumuliatorių. Jei problema išlieka, pranešimas nurodo, kad ją turi spręsti įgaliotasis techninio aptarnavi- mo specialistas.
<i>Battery problem (aku- muliatoriaus triktis)</i>		
<i>Per didelė įkrovimo srovė</i>	Netinkamas arba sugedęs maitinimo blokas.	Paleiskite robotą iš naujo. Jei problema išlieka, pranešimas nurodo, kad ją turi spręsti įgaliotasis techninio aptarnavi- mo specialistas.

Pranešimas	Priežastis	Veiksmas
<i>Connectivity problem (jungčių problema)</i>	Galima roboto jungčių grandinės plokštės problema.	Paleiskite robotą iš naujo. Jei problema išlieka, pranešimas nurodo, kad ją turi spręsti įgaliotasis techninio aptarnavimo specialistas.
<i>Connectivity settings restored (atkurti jungčių nustatymai)</i>	Dėl gedimo buvo atkurti jungčių nustatymai.	Jei reikia, patikrinkite ir pakeiskite nustatymus.
<i>Poor signal quality (prastos kokybės signalas)</i>	Roboto jungčių grandinės plokštė sumontuota atvirkščiai, arba pakrypęs ar apvirtęs pats robotas.	Patikrinkite, ar robotas neapvirtęs arba nepasviręs. Jei ne, pranešimas nurodo, kad problemą turi spręsti įgaliotasis techninio aptarnavimo specialistas.

6.3 Informaciniai pranešimai

Toliau pateikiami keli informaciniai pranešimai, kurie gali būti rodomi roboto veļapjovės ekrane. Jei tas pats pranešimas atsiranda dažnai, susisiekite su GARDENA klientų aptarnavimo atstovu.

Pranešimas	Priežastis	Veiksmas
<i>Low battery (akumuliatorius išsikrovęs)</i>	Robotas veļapjovė neranda įkrovimo stoties.	Patikrinkite, ar įkrovimo stotis ir gido kabelis įrengti pagal instrukcijas. Žr. <i>Gido kabelio instaliacija psl. 18</i> .
	Kreipiamasis kabelis pažeistas arba neprijungtas.	Suraskite gedimą ir pataisykite.
	Akumuliatorius susidėvėjęs.	Pakeiskite bateriją. Žr. <i>Akumuliatorius psl. 40</i> .
	Sugedusi įkrovimo stoties antena.	Patikrinkite, ar įkrovimo stoties signalinė lemputė mirksi raudona spalva. Žr. <i>Įkrovimo stoties signalinė lemputė psl. 46</i> .
<i>Settings restored (nustatymai atkurti)</i>	Patvirtina, kad buvo įvykdyta funkcija <i>Reset all user settings (atkurti gamyklinius parametrus)</i> .	Tai normalu. Veiksmai nereikalingi.
<i>Guide not found (gido kabelis nerastas)</i>	Gido kabelis neprijungtas prie įkrovimo stoties.	Patikrinkite, ar gido kabelio jungtys tvirtai prijungtos prie įkrovimo stoties. Žr. <i>Gido kabelio instaliacija psl. 18</i> .
	Pažeistas gido kabelis.	Suraskite gedimą. Pakeiskite pažeistą kreipiamojo kabelio atkarpą nauju kabeliu ir sujunkite, naudodami originalią jungiamąją movą.
	Gido kabelis neprijungtas prie kontūro kabelio.	Patikrinkite, ar gido kabelis teisingai prijungtas prie kontūro kabelio. Žr. <i>Gido kabelio tiesimas ir prijungimas psl. 19</i> .
<i>Guide calibration failed (gido kalibravimas nepavyko)</i>	Robotui veļapjovei nepavyko sukalibruoti gido kabelio.	Patikrinkite, ar gido kabeliai nutiesti pagal instrukcijas. Žr. <i>Gido kabelio instaliacija psl. 18</i> . Taip patikrinkite mažiausią atstumą į kairę nuo kreipiamojo laido. Žr. <i>Pirmasis paleidimas psl. 20</i>
<i>Guide calibration accomplished (gido kalibravimas pavyko)</i>	Robotui veļapjovei pavyko sukalibruoti gido kabelį.	Nieko nereikia daryti

6.4 Įkrovimo stoties signalinė lemputė

Nenutrūkstamai šviečiantis arba mirksintis žalias indikatorius nurodo, kad sumontuota sėkmingai. Jeigu pasirodys kitų ženklų, vadovaukitės toliau pateiktomis gedimų šalinimo instrukcijomis.

Daugiau informacijos žr. www.gardena.com. Jeigu vis tiek reikia pagalbos, kreipkitės į GARDENA klientų aptarnavimo atstovą.

Šviesa	Priežastis	Veiksmas
<i>Šviečianti žalia šviesa</i>	Gerai signalai	Veiksmai nereikalingi
<i>Mirksinti žalia šviesa</i>	Signalai geri ir įjungtas <i>ECO režimas</i> .	Veiksmai nereikalingi. Daugiau informacijos apie <i>ECO režimą</i> žr. <i>Nustatymai psl. 25</i> .
<i>Mirksintis mėlynas diodas</i>	Kontūro kabelis neprijungtas prie įkrovimo stoties.	Patikrinkite, ar kontūro kabelio jungtys tinkamai prijungtos prie įkrovimo stoties. Žr. <i>Kontūro kabelio prijungimas psl. 18</i> .
	Kontūro kabelio pažeidimas.	Suraskite gedimą. Pakeiskite pažeistą kontūro kabelio atkarpą nauju kabeliu ir sujunkite, naudodami originalią jungiamąją movą.
<i>Mirksintis geltonas diodas</i>	Gido kabelis neprijungtas prie įkrovimo stoties.	Patikrinkite, ar gido kabelio jungtys tinkamai prijungtos prie įkrovimo stoties. Žr. <i>Gido kabelio tiesimas ir prijungimas psl. 19</i>
	Pažeistas gido kabelis.	Suraskite gedimą. Pakeiskite pažeistą gido kabelio atkarpą nauju kabeliu ir sujunkite, naudodami originalią jungiamąją movą.
<i>Mirksinti raudona šviesa</i>	Pažeista įkrovimo stoties antena.	Kreipkitės į GARDENA klientų aptarnavimo atstovą.
<i>Šviečianti raudona šviesa</i>	Grandinės plokštės gedimas arba netinkamas maitinimo šaltinis įkrovimo stotyje. Gedimą turi taisyti įgaliotasis techninės priežiūros specialistas.	Kreipkitės į GARDENA klientų aptarnavimo atstovą.

6.5 Požymiai

Jeigu jūsų robotas vejąplovė neveikia taip, kaip turėtų, vadovaukitės požymių nustatymo vadovu.

www.gardena.com yra dažnai užduodamų klausimų (DUK) skyrelis, kuriame rasite atsakymus į daugybę įprastų klausimų. Jei vis tiek negalite rasti problemos priežasties, susisiekite su GARDENA klientų aptarnavimo atstovu.

Požymiai	Priežastis	Veiksmas
Robotui vejąplovei nepavyksta prisijungti.	Kontūro kabelis nenustietas ilga tiesia linija toli nuo įkrovimo stoties.	Patikrinkite, ar įkrovimo stotis buvo įrengta pagal instrukcijas, <i>Įkrovimo stoties instaliacija ir prijungimas psl. 13</i>
	Gido kabelis nebuvo įkištas į angą įkrovimo stoties apačioje.	Roboto veikimui svarbu užtikrinti, kad gido kabelis nutiestas tiesiai tinkamoje padėtyje po įkrovimo stotimi. Įsitikinkite, kad gido kabelis visada įkištas į įkrovimo stoties angą. Žr. <i>Gido kabelio tiesimas ir prijungimas psl. 19.</i>
	Įkrovimo stotis stovi ant nuolydžio.	Įkrovimo stotis turi stovėti ant horizontalaus paviršiaus. Žr. <i>Geriausia vieta įkrovimo stotiai psl. 11.</i>
Robotas vejąplovė dirba netinkamu laiku	Reikia nustatyti roboto vejąplovės laikrodį.	Nustatykite laikrodį. Žr. <i>Laikas ir data psl. 28.</i>
	Neteisingi pjovimo pradžios ir pabaigos laikai.	Perkraukite pjovimo pradžios ir pabaigos laikų nustatymus. Žr. <i>Išplėstinis meniu psl. 22.</i>
Robotas vejąplovė vibruoja.	Dėl pažeistų peilių gali išsiderinti pjovimo sistema.	Patikrinkite peilius ir varžtus ir pakeiskite juos, jei būtina. Žr. <i>Norėdami pakeisti peilius psl. 40.</i>
	Dėl per didelio kiekio peilių vienoje pozicijoje gali išsiderinti pjovimo sistema.	Patikrinkite, ar vienu varžtu pritvirtintas tik vienas peilis.
	Naudojami skirtingų versijų (storių) GARDENA peiliai.	Patikrinkite, ar peiliai skiriasi.
Robotas vejąplovė važiuoja, tačiau jo peilių diskas nesisuka.	Robotas vejąplovė ieško įkrovimo stoties.	Nereikia nieko daryti. Pjovimo diskas nesisuka, kai robotas vejąplovė ieško įkrovimo stoties.
Tarp įkrovimų robotas vejąplovė dirba trumpiau nei įprastai.	Žolė ar pašaliniai daiktai stabdo pjovimo diską.	Nuimkite ir išvalykite pjovimo diską. Žr. <i>Roboto vejąplovės valymas psl. 39.</i>
	Baterija susidėvėjusi.	Pakeiskite bateriją. Žr. <i>Akumulatorius psl. 40.</i>
Tiek pjovimo, tiek įkrovimo trukmė trumpesnė negu įprastai.	Baterija susidėvėjusi.	Pakeiskite bateriją. Žr. <i>Akumulatorius psl. 40.</i>
Robotas vejąplovė labai ilgai stovi įkrovimo stotyje	Robotas vejąplovė turi iš anksto nustatytą stovėjimo laikotarpį pagal lentelę „Laukimo režimo laikas“ Žr. <i>Laukimo režimas psl. 37.</i>	Nereikia nieko daryti.
	Įjungtas STOP mygtukas.	Atidarykite dangtelį, įveskite PIN kodą ir patvirtinkite paspausdami OK mygtuką. Paspauskite START mygtuką ir uždarykite dangtelį.

Požymiai	Priežastis	Veiksmas
Netolygiai pjaunama.	Robotas veja pjovė per dieną dirba per trumpai.	Pridėkite pjovimo laiko. Žr. <i>Išplėstinis meniu psl. 22.</i>
	Darbo zonos forma tokia, kad norint pasiekti visas nuošalias zonas, robotas veja pjovė turi naudoti <i>Area 1-3</i> (1–3 zonas).	Naudokite <i>Area 1-3</i> (1–3 zonas), jei norite robotą veja pjovė nukreipti į nuošalią zoną. Žr. <i>Lawn coverage (vejos padengiamumas) psl. 26.</i>
	Nustatymas <i>How often?</i> (Kaip dažnai?) neatitinka darbo zonos išsidėstymo.	Išitinkite, kad pasirinkote tinkamą parinkties <i>How often?</i> (Kaip dažnai?) reikšmę.
	Per didelė darbo zona.	Bandykite sumažinti darbo zonos plotą arba pailginti darbo laiką. Žr. <i>Išplėstinis meniu psl. 22.</i>
	Atšipę peiliai.	Pakeiskite visus peilius. Žr. <i>Norėdami pakeisti peilius psl. 40.</i>
	Žolė per aukšta pagal pasirinktą pjovimo aukštį.	Padidinkite pjovimo aukštį ir laipsniškai jį mažinkite.
	Prisikaupė žolės prie pjovimo disko arba variklio veleno.	Patikrinkite, ar netrukdomai ir lengvai sukasi pjovimo diskas. Jeigu ne, atsukite pjovimo diską ir pašalinkite žolę bei pašalinius daiktus. Žr. <i>Roboto veja pjovės valymas psl. 39.</i>

6.6 Kabelio pažeidimo vietos nustatymas

Kabelio pažeidimai dažniausiai atsiranda dėl netyčinio fizinio kabelio pažeidimo, pvz., kai sklype vyksta darbai su kastuvu. Tose šalyse, kur žemė įšąla, kabelį gali sugadinti ir žemėje judantys aštriabriauniai akmenys. Kabelis gali nutrūkti, jeigu įrengiant jis buvo labai įtemptas.

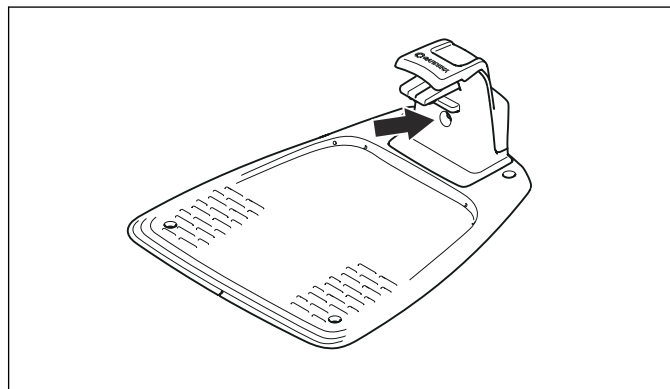
Jeigu iš karto po kabelio paklojimo labai žemai pjaunate žolę, galite pažeisti kabelio izoliacinį sluoksnį. Dėl tokių pažeidimų kabelis nutrūks tik po kelių savaičių ar mėnesių. Siekiant šito išvengti, pirmąsias savaites po kabelio paklojimo visada žolę pjaukite pasirinkę didžiausią pjovimo aukštį, o po to nuosekliai kas antrą savaitę jį mažinkite, kol pasieksite normalų pjovimo aukštį.

Netinkamai sujungus kontūro kabelio galus per keletą savaičių gali nutrūkti grandinė. Netinkamas prijungimas, pvz. per silpnai replėmis suspausta originali jungiamoji mova arba buvo naudojama neoriginali blogesnės kokybės jungiamoji mova. Pirmiausiai patikrinkite visus sujungimus prieš spręsdami kitas problemas.

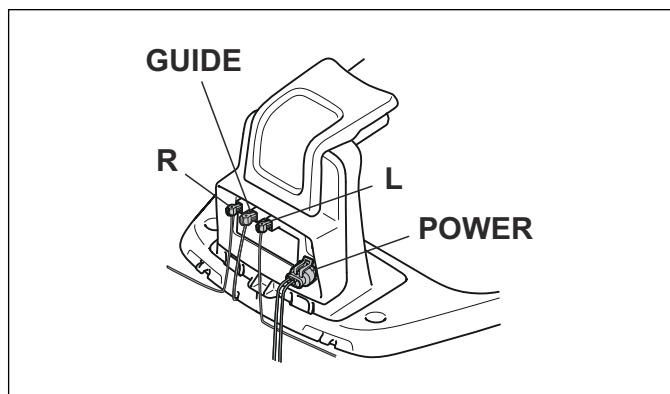
Kabelio gedimą galima nustatyti palaiptai mažinant kabelio atstumą iki galimos gedimo vietos, kol lieka maža kabelio atkarpa.

Šis būdas netinka, jei įjungtas *ECO režimas*. Pirmiausiai išjunkite *ECO režimą*. Žr. *Ekon. režimas psl. 28.*

1. Patikrinkite, ar įkrovimo stoties indikatorius mirksi mėlyna šviesa (tai rodo pažeistą kontūro kabelį). Žr. *Įkrovimo stoties signalinė lemputė psl. 46.*



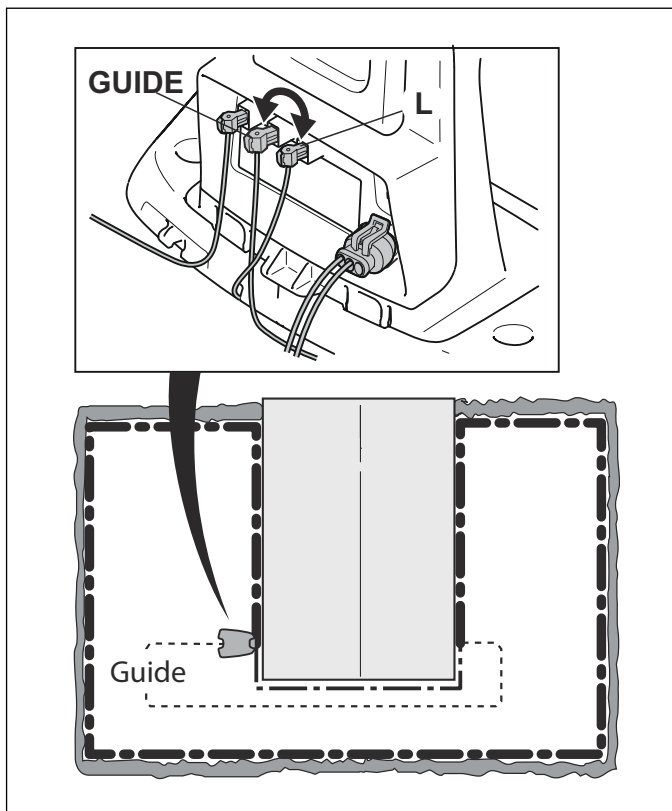
2. Patikrinkite, ar kontūro kabelio jungtys tinkamai prijungtos prie įkrovimo stoties ir nepažeistos. Patikrinkite ar įkrovimo stoties indikatorius dar mirksi mėlyna šviesa.



3. Įkrovimo stotyje sukeiskite vietomis kreipiamąjį kabelio ir kontūro kabelio jungtis:

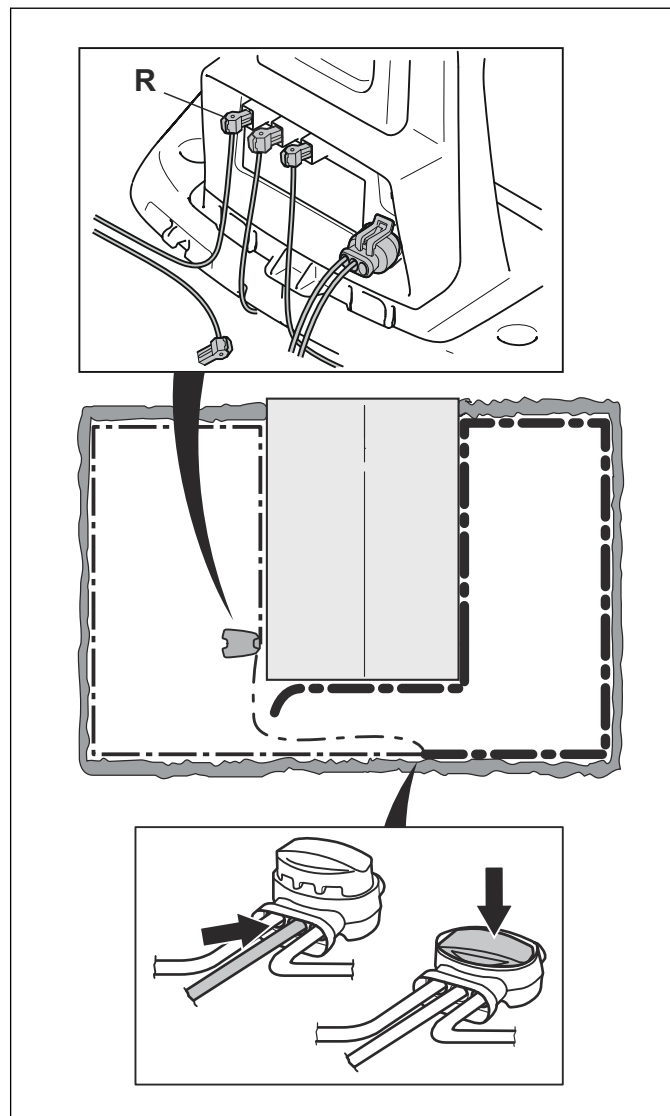
Pradėkite perjungdami jungtį L ir GUIDE.

Jeigu indikatorius šviečia pastoviai žalia šviesa, kontūro kabelis pažeistas atkarpoje tarp L jungties ir vietos, kurioje prie kontūro kabelio prijungtas kreipiamasis kabelis (pastorinta juoda linija paveiksle).

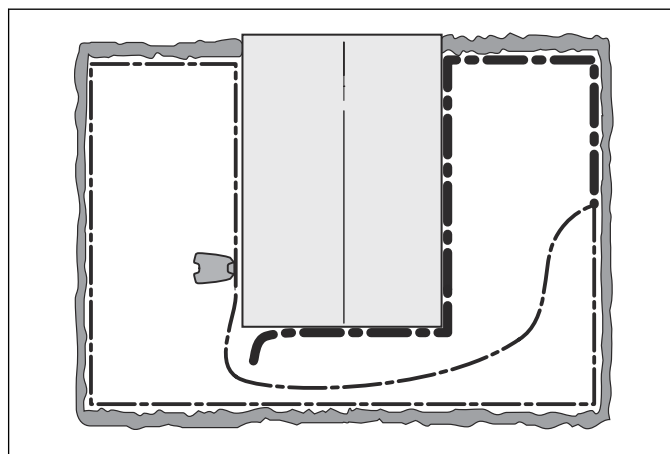


Gedimui nustatyti prireiks kontūro kabelio, jungčių ir movų:

- a) Jeigu kontūro kabelis per trumpas, geriausia pakeisti visą kontūro kabelį tarp L ir vietos, kur kreipiamasis kabelis prijungtas prie kontūro kabelio (pastorinta juoda linija).
- b) Jeigu kontūro kabelis per ilgas (pastorinta juoda linija), atlikite šiuos veiksmus: Gražinkite L ir GUIDE į pradinę padėtį. Atjunkite R. Prie R prijunkite naują kontūro kabelį. Antrąjį jo galą prijunkite prie įrengimo kabelio jos viduryje.



Jeigu indikatorius šviečia žalia šviesa, kontūro kabelis pažeistas atkarpoje tarp jo atjungto galo ir naujojo kabelio prijungimo vietos (pastorinta linija toliau). Šiuo atveju, perkeltite naujojo kabelio jungtį arčiau atjungtojo galo (maždaug į įtartinos atkarpos vidurį) ir vėl patikrinkite, ar indikatorius šviečia žalia šviesa.

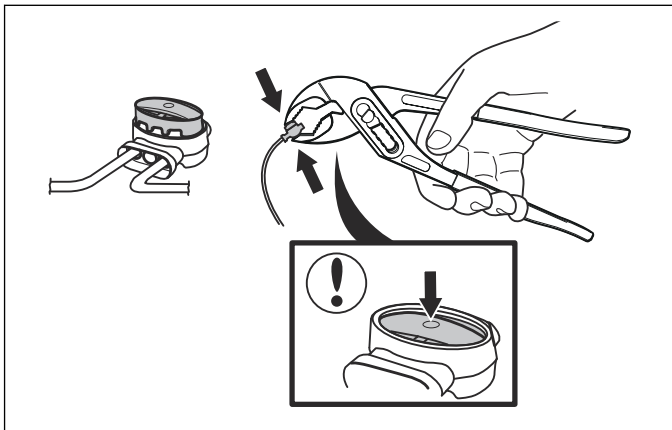


Tęskite tol, kol liks labai trumpa atkarpa tarp šviečiančios žalios ir mirksinčios mėlynos indikatoriaus šviesos. Tada atlikite 5 punkte nurodytus veiksmus.

4. Jeigu vis tiek mirksi mėlyna indikatoriaus lemputė atliekant 3 punkto veiksmus: Gražinkite L ir GUIDE į

pradinę padėtį. Tada įjunkite R ir GUIDE. Įjungiamą žalia indikatorius lemputė, tada atjunkite L ir prijunkite prie L naują kontūro kabelį. Antrąjį jo galą prijunkite prie įrengimo kabelio jos viduryje. Atlikite 3a) ir 3 b) punktuose nurodytus veiksmus.

5. Kai rasite pažeidimo vietą, pakeiskite ją nauju kabeliu. Visada mūvėkite pirštines.



7 Transportavimas, saugojimas ir utilizavimas

7.1 Transportavimas

Įdėtoms ličio jonų baterijoms taikomos pavojingų krovinių gabenimo taisyklės. Jeigu krovinyms gabenamas komercine trečiosios šalies ar tarpininko transporto priemone, būtina laikytis specialių reikalavimų dėl pakavimo ir žymėjimo. Pasitarkite su kenksmingų medžiagų paruošimo gabenimui specialistu. Taip pat būtina laikytis galimai išsamesnių nacionalinių teisės aktų reikalavimų.

Užklijuokite atvirus kontaktus lipnia juostele ir supakuokite bateriją taip, kad ji pakuotėje nejudėtų. Visada saugiai pritvirtinkite gabenamą gaminį.

7.2 Laikymas žiemą

7.2.1 Robotas vejąplovė

Prieš pastatydami robotą vejąplovę žiemai, jį kruopščiai nuvalykite. Žr. *Roboto vejąplovės valymas psl. 39*.

Siekiant užtikrinti akumuliatoriaus funkcionalumą ir eksploatacijos trukmę, labai svarbu įkrauti robotą vejąplovės akumuliatorių prieš laikymą žiemą. Atidarę dangtelį, pastatykite ir palikite robotą vejąplovę įkrovimo stotyje, kol akumuliatoriaus simbolis ekrane parodys, kad akumuliatorius visiškai įkrautas. Tada išjunkite nuotolinio valdymo pultą, paspausdami **ON/OFF** mygtuką. Patikrinkite, ar nešviečia **ON/OFF** mygtuko indikatorius lemputė.

Patikrinkite peilių ir galinio rato guolių būklę. Jei reikia, prieš kitą sezoną patikrinkite, ar roboto vejąplovės būklė yra gera.

Robotą vejąplovę laikykite pastatytą ant visų ratų sausoje, neužšalancioje vietoje, geriausia originalioje roboto pakuotėje. Taip pat galima pakabinti robotą vejąplovę ant originalaus GARDENA sieninio laikiklio. Daugiau informacijos apie sieninius laikiklius kreipkitės į GARDENA klientų aptarnavimo atstovą.



PASTABA: Prieš laikymą žiemą bateriją būtina pilnai įkrauti. Pilnai baterijos neįkrovus galite ją sugadinti ir kai kuriais atvejais ji taps netinkama naudoti.

7.2.2 Įkrovimo stotis

Rekomenduojama įkrovimo stotį ir maitinimo šaltinį laikyti patalpoje. Kontūro kabelį ir gido kabelį galima palikti žemėje.

1. Atjunkite įkrovimo stoties maitinimo šaltinį.
2. Atlaisvinkite maitinimo jungties užraktą ir ištraukite kištuką.
3. Atjunkite kontūro ir kreipiamojo kabelio jungtis nuo įkrovimo stoties.

Kabelių galus reikia apsaugoti nuo drėgmės, pavyzdžiui, įkišant juos į indą su tirštu tepalu. Laidų galams žiemą apsaugoti GARDENA siūlo specialią dėžę. Kreipkitės į GARDENA klientų aptarnavimo atstovą.



PASTABA: Jei žiemos metu įkrovimo stotis laikoma lauke, ji turi visą žiemą būti prijungta prie maitinimo, kontūro kabelio ir kreipiamojo kabelio.

7.3 Po laikymo žiemą

1. Patikrinkite, ar nieko nereikia nuvalyti, ypač roboto arba įkrovimo stoties įkrovimo kontaktų.
2. Jeigu įkrovimo kontaktai nudegę ar oksidavosi, nuvalykite juos, naudodami švelnų švitrinį popierių.
3. Be to, patikrinkite, ar teisingai į roboto vejąplovės programą įvestas laikas ir data.

7.4 Aplinkos apsaugos informacija



Ant „GARDENA“ roboto vejąplovės pateikti ženklai rodo, kad šio gaminio negalima išmesti kartu su buitinėmis atliekomis. Jį reikia pristatyti į tinkamą perdirbimo centrą, kuriame bus perdirbti elektroniniai jo komponentai ir akumuliatoriai. Prieš išmetant gaminį, akumuliatorių reikia išimti.

Rūpindamiesi, kad šis gaminys būtų tvarkomas teisingai, padedate išvengti galimo neigiamo poveikio aplinkai ir žmonėms, kurį gali sukelti netinkamas šio gaminio atliekų tvarkymas.

Jei reikia daugiau informacijos apie šio gaminio perdirbimą, kreipkitės į savivaldybę, buitinių atliekų tvarkymo tarnybą arba parduotuvę, kurioje įsigijote gaminį.

7.5 Akumuliatoriaus išėmimas perdirbti

Kaip išimti akumuliatorių iš roboto vejąplovės, žr. *Akumuliatoriaus keitimas psl. 40*.

8 Techniniai duomenys

8.1 Techniniai duomenys

Duomenys	SILENO city	smart SILENO city
Matmenys		
Ilgis, cm	55	55
Plotis, cm	38	38
Aukštis, cm	23	23
Svoris, kg	7,3	7,3

Elektros sistema	SILENO city	smart SILENO city
Akumulatorius, ličio jonų, 18 V / 2,1 Ah, gam. nr.	584 85 28-01, 584 85 28-02	
Maitinimas, V/28 V DC	100–240	100–240
Žemos įtampos kabelio ilgis, m	5	5
Vidutinės energijos sąnaudos maksimaliai naudojant	3,9 kWh per mėnesį, kai darbo zonos plotas 500 m ²	3,9 kWh per mėnesį, kai darbo zonos plotas 500 m ²
Įkrovimo srovė, A DC	1,3	1,3
Vidutinis įjovimo laikas, min.	60	60
Vidutinis įkrovimo laikas, min.	60	60

Kontūro kabelio antena	SILENO city	smart SILENO city
Veikimo dažnių juosta, Hz	300-80000	300-80000
Maksimali radijo dažnio galia, mW esant 60 m ¹	<25	<25

Garso emisijos į aplinką išmatuotos kaip garso stiprumas ²	SILENO city	smart SILENO city
Išmatuotas garso stiprumo triukšmo lygis, dB (A)	56	56
Triukšmo emisijų neapibrėžtumai K _{WA} , dB (A)	2	2
Užtikrinamas garso stiprumo triukšmo lygis, dB (A)	58	58
Garso slėgio triukšmo lygis ties naudotojo ausimis, dB (A) ³	45	45

Triukšmo lygio deklaracijos atitinka standartą EN 50636-2-107:2015

Įjovimas	SILENO city	smart SILENO city
Įjovimo sistema	3 laisvai besisukantys įjovimo peiliai	
Peilių variklio greitis, aps. per min.	2500	2500
Energijos sąnaudos įjaunant, W +/- 20 %	20	20
Įjovimo aukštis, cm	2–5	2–5
Įjovimo plotis, cm	16	16
Mažiausias galimas kelio susiaurėjimas, cm	60	60
Didžiausias įjovimo zonos nuolydis, %	25	25
Didžiausias kontūro kabelio polinkis, %	10	10

¹ Didžiausia aktyvi išvesties galia į antenas dažnių juostoje, kurioje veikia radijo įranga.

² Triukšmas, sklaidžiamas į aplinką, išmatuotas kaip garso galia (L_{WA}) pagal EB direktyvą 2000/14/EB. Garantuo-tasis garso galios lygis gaminiuose galis skirtis nuo bandymų metu nustatytų 1–3 dB (A).

³ Garso slėgio triukšmo neapibrėžtumai K_{pA} 2–4 dB (A)

Pjovimas	SILENO city	smart SILENO city
Didžiausias kontūro kabelio ilgis, m	300	300
Didžiausias gido kabelio ilgis, m	150	150
Darbo našumas, m ² +/- 20 % (pagal gaminio specifikaciją)	- 700	- 700
IP klasifikacija	SILENO city	smart SILENO city
Robotas vejapjovė	IPX5	IPX5
Įkrovimo stotis	IPX5	IPX5
Maitinimo šaltinis	IPX4	IPX4
Vidinis SRD (trumpųjų dažnių diapazono prietaisas)	SILENO city	smart SILENO city
Veikimo dažnių juosta, MHz	-	863–870
Didžiausia perduodama galia, dBm	-	14
Signalų nuotolis laisvame lauke, vid. (m)	-	100
„Bluetooth®“	SILENO city	smart SILENO city
Veikimo dažnių juosta, MHz	2400 – 2484	2400 – 2484
Didžiausia perduodama galia, dBm	8	8

„Husqvarna AB“ negali užtikrinti visiško suderinamumo tarp automatinės vejapjovės ir kitų tipų belaidžio ryšio sistemų, tokių kaip nuotolinio valdymo įranga, radijo siųstuvai, klausos aparatai, užkasti „elektrinio piemens“ kabeliai ir pan.

9 Garantija

9.1 Garantijos sąlygos

GARDENA garantuoja, kad šis gaminys tinkamai veiks dvejus metus (nuo pirkimo datos). Garantija apima rimtus gedimus dėl medžiagų ar gamybos broko. Garantiniu laikotarpiu gaminys nemokamai keičiamas arba taisomas, jeigu laikomasi toliau išvardytų reikalavimų:

- Robotą vejapjovę ir įkrovimo stotį galima naudoti tik pagal naudojimo instrukciją. Ši gamintojo garantija neturi įtakos esamiems naudotojo ieškiniams, pateiktiems pardavimo atstovams dėl garantijų.
- Naudotojui arba neįgaliajam trečiajam šaliai draudžiama remontuoti gaminį.

Gedimų, kuriems netaikoma garantija, pavyzdžiai:

- Gedimas dėl vandens pratekėjimo naudojant aukšto slėgio plautuvą arba apsemiantį vandenį, pavyzdžiui, jei robotas vejapjovėje stovi didelės stipraus lietaus baloje.
- Žaibo sukeltas gedimas.
- Netinkamo akumulatoriaus laikymo ar naudojimo sukeltas gedimas.
- Gedimas dėl neoriginalaus ne GARDENA akumulatoriaus naudojimo.
- Žala, kurią gali sukelti naudojamos neoriginalios GARDENA atsarginės dalys ir priedai, pvz., peiliai ir įrengimo medžiagos.
- Kontūro kabelio pažeidimas.
- Žala, kilusi dėl neautorizuoto keitimo arba darbo su gaminiu arba jo maitinimo šaltiniu.

Peiliai ir ratai laikomi susidėvinčiomis dalimis, todėl jiems garantija netaikoma.

Jei jūsų GARDENA robote vejapjovėje atsiranda klaida, susisiekite su GARDENA klientų aptarnavimo atstovu, kuris jums pateiks tolesnius nurodymus. Kreipdamiesi į GARDENA klientų aptarnavimo atstovą turėkite kvitą ir roboto vejapjovės serijos numerį.

10 EB atitikties deklaracija

10.1 EB atitikties deklaracija

„Husqvarna AB“, SE-561 82 Huskvarna, Švedija, tel. +46-36-146500, patvirtina, kad robotai vejamajoms **GARDENA SILENO city** ir **GARDENA smart SILENO city**, kurių serijos numeriai datuoti 2017 sav. 48 ir vėlesnėmis savaitėmis (metai ir savaitė aiškiai nurodyti informacinėje lentelėje prieš serijos numerį) atitinka TARYBOS DIREKTYVA:

- Direktyva **2006/42/EB** dėl mašinų.
 - Specialūs reikalavimai baterijomis maitinamiems elektriniams robotams vejamajoms **EN 50636-2-107: 2015**
 - Elektromagnetinių laukų **EN 62233: 2008**.
- Direktyva **2011/65/ES** „dėl tam tikrų pavojingų medžiagų naudojimo“.
- Direktyvą „dėl triukšmo sklaidos iš lauke naudojamų įrangos“ **2000/14/EB**. Informacija apie triukšmo sklaidą ir plovimo plotį taip pat pateikiama skyriuje *Techniniai duomenys psl. 52*.

Registruota įstaiga 0404, RISE SMP Svensk Maskinprovning AB, Box 7035, SE-750 07 Uppsala, Sweden, pateikė ataskaitas dėl atitikties vertinimo pagal 2000 m. gegužės 8 d. Tarybos Direktyvos 2000/14/EB dėl triukšmo sklaidos į aplinką VI priedo nuostatas. Sertifikatui suteiktas numeris: 01/901/287, skirtą GARDENA SILENO city, ir skirtą GARDENA smart SILENO city.

- Direktyva dėl radijo ryšio įrenginių **2014/53/ES**. Pritaikyti tokie standartai:
 - Galutinis juodraštis **ETSI EN 303 447 v1.1.1** (2017-06)
- Elektromagnetinis suderinamumas:
 - Juodraštis **ETSI EN 301 489-1 v.2.2.0**
 - Juodraštis **ETSI EN 301 489-52 v.2.2.0**
 - Juodraštis **ETSI EN 301 489-17 v.2.2.0**
 - Juodraštis **ETSI EN 301 489-19 v2.1.0**
 - **ETSI EN 300 328 v.2.1.1**
- skirtas GARDENA smart SILENO citysu įrengtu „Smart System“ įrenginiu taip pat:
 - **ETSI EN 301 489-3 v2.1.1**
 - **ETSI EN 300 220-1 v2.4.1**
 - **ETSI EN 300 220-2 v3.1.1**



Huskvarna 2017-11-01

Lars Roos

Global R&D Director, Electric category

(Įgaliojasis „Husqvarna AB“ atstovas, atsakingas už techninę dokumentaciją.)



ORIGINALIOS INSTRUKCIJOS

Pasilikame teisę be išankstinio įspėjimo atlikti pakeitimus.

Autoriaus teisės © 2017 „GARDENA Manufacturing GmbH“. Visos teisės priklauso autoriui.

115 89 45-65



2017-12-20