



NAUDOJIMO INSTRUKCIJA

GARDENA ROBOTAS VEJAPJOVĖ



R38Li, R40Li, R45Li,
R50Li, R70Li, R80Li





SVARBI INFORMACIJA

Atminkite, kad už nelaimingus atsitikimus arba pavojus, kurie gali kilti kitiems žmonėms arba jų turtui, atsako operatorius.

Laikykite naudojimo instrukciją saugiai, kad galėtumėte ją naudoti ateityje.

Šis prietaisas neskirtas naudoti asmenims (tarp jų ir vaikams) su ribotais fiziniais, jutiminiais ar protiniais gebėjimais, neturinčiais patirties ar žinių, nebent asmuo, atsakingas už jų saugą, pateikė atitinkamas instrukcijas. Būtina prižiūrėti, kad su prietaisu nežaistų vaikai.

Šį prietaisą gali naudoti vaikai nuo 8 metų amžiaus ir kiti asmenys su ribotais fiziniais, jutiminiais ar protiniais sugebėjimais, arba stokojantys patirties ar žinių, jei yra prižiūrimi arba instruktuoti dėl saugaus prietaiso naudojimo ir supranta gresiančius pavojus.

Vaikams su prietaisu žaisti negalima. Be priežiūros vaikai neturėtų valyti prietaiso ir atliliki naudotojo priežiūros darbų.

Jeigu pažeistas laidas ar kištukas, jokiu būdu nejunkite maitinimo šaltinio į tinklą.

Jeigu laidas pažeistas arba susiraizgęs, padidėja elektros smūgio pavojus.

Kraukite tik įkrovimo stotyje esantį akumulatorių. Visada naudokite originalų maitinimo bloką. Netinkamai naudojant galima patirti elektros smūgį, akumulatorius gali perkaisti arba iš jo gali pradėti sunktis korozinis skystis. Pradėjus sunktis elektrolitui, nuskalauskite vandeniu / neutralizuojančiu skysčiu, o patekus į akis kreipkitės į medikus.

Nebandykite įkrauti nejkraunamų akumulatorių.

Prieš išimant akumulatorių, prietaisą būtina atjungti nuo maitinimo tinklo.





TURINYS

Ivadas ir sauga	5
Ivadas	5
Simboliai ant produkto	6
Simboliai, esantys naudojimo instrukcijoje	7
Saugumo instrukcijos	8
Pristatymas	11
Kas yra kas?	12
Pakuotės turinys	13
Funkcija	14
Paieškos metodas	16
Įrengimas	17
Pasiruošimas	17
Įkrovimo stoties įrengimas	18
Akumuliatoriaus įkrovimas	22
Kontūro kabelio instalacija	23
Kontūro kabelio prijungimas	29
Gido kabelio instalacija	30
Kontūro tikrinimas	34
Pirmas paleidimas ir kalibravimas	34
Prisijungimo prie įkrovimo stoties tikrinimas	35
Naudojimas	36
Išsikrovusio akumulatoriaus įkrovimas	36
Laikmačio naudojimas	37
Paleidimas	38
Sustabdymas	38
Išjungimas	39
Pjovimo aukščio reguliavimas	39
Valdymo skydelis	40
Darbo režimo pasirinkimas	41
Kelių pasirinkimų mygtukai	42
Skaiciuojamasis jungiklis	42
Pagrindinis jungiklis	42
Meniu funkcijos	43
Pagrindinis meniu	43
Meniu struktūra	44
Laikmatis	46
Instaliacija, R70Li, R80Li	49
Sauga	53
Nustatymai	55
Sodų pavyzdžiai	59
Priežiūra	63
Laikymas žiemą	64
Po laikymo žiemą	64
Valymas	65
Transportavimas ir išémimas	66
Jei žaibuoja	66
Peilių keitimas	67
Akumulatoriaus keitimas	67
Gedimai ir jų šalinimas	69
Pranešimai	69
Įkrovimo stoties signalizavimo lemputė	73
Požymiai	74
Kontūro kabelio pažeidimo vietas nustatymas	76
Techniniai duomenys	80
Garantijos sąlygos	82
Aplinkos apsaugos informacija	83
ES atitikties deklaracija	84



PASTABOS

Serijos numeris: _____

PIN kodas: _____

Gaminio registracijos kodas: _____

Gaminio registracijos kodas yra vertingas dokumentas, kuris turi būti laikomas saugioje vietoje. Šis kodas svarbus, pavyzdžiu, norint užregistrnuoti gaminj GARDENA interneto svetainėje arba atblokuoti robotą vejapovę praradus PIN kodą. Gaminio registracijos kodas pateikiamas produkto pakuočėje kaip atskiras dokumentas.

Jei robotas vejapovė pavagiamas, būtina apie tai informuoti GARDENA. Susisiekite su GARDENA techninės priežiūros centru ir pateikite roboto vejapovės serijos numerį bei gaminio registracijos kodą, kad jį būtų galima užregistrnuoti tarptautinėje duomenų bazėje kaip pavogtą. Tai yra svarbu, siekiant apsaugoti robotus vejapovės nuo vagysčių, nes tai mažina susidomėjimą pavogtų robotų pirkimu ir pardavimu.

Visada, kai kreipiatés į GARDENA techninės priežiūros centrą, turékitė roboto vejapovės serijos numerį, nes taip greičiau sulaikssite pagalbos.

GARDENA centrinis techninės priežiūros skyrius

www.gardena.com



1. ĮVADAS IR SAUGA

1. Įvadas ir sauga

1.1 Įvadas

Sveikiname pasirinkus išskirtinai aukštos kokybės gaminį. Kad robotas vejaplovė „GARDENA“ veiktų kuo našiau, būtina perprasti jo veikimo principus. Šioje naudojimo instrukcijoje pateikta svarbi informacija apie robotą vejaplovę, kaip ji paruošti dirbtį ir, kaip naudoti.

Papildomos informacijos šiai naudojimo instrukcijai rasite „GARDENA“ svetainėje www.gardena.com Joje rasite daugiau pagalbos ir patarimų, kaip naudoti robotą vejaplovę.

www.gardena.com

Kad būtų lengviau naudoti, naudojimo instrukcijoje naudojama tokia sistema:

- Tekstas parašytas *pasvirusiu* šriftu yra rodomas roboto vejaplovės ekrane arba yra nuoroda į kitą šios naudojimo instrukcijos skyrių.
- Žodžiai parašyti **pastorintu** šriftu yra vieno iš roboto vejaplovės klaviatūros mygtukų pavadinimas.
- Žodžiai parašyti *DIDŽIOSIOMIS* ir *pasvirusiomis* raidėmis nurodo pagrindinio jungiklio padėti ir skirtingus galimus roboto vejaplovės darbo režimus.

„GARDENA“ nuolat tobulina savo gaminius ir todėl pasilieka sau teisę keisti jų konstrukciją, išvaizdą ir funkcijas be išankstinio pranešimo.

SVARBI INFORMACIJA

Atidžiai perskaitykite naudojimo instrukciją ir įsitikinkite, kad prieš naudodami robotą vejaplovę suprantate instrukcijas.



ISPĖJIMAS

Netinkamai naudojamas robotas vejaplovė gali būti pavojingas.



ISPĖJIMAS

Niekada nenaudokite roboto vejaplovės, kai pjobimo teritorijoje yra žmonių, ypač – vaikų ar gyvūnų.

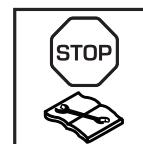


1. IVADAS IR SAUGA

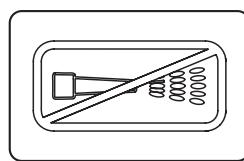
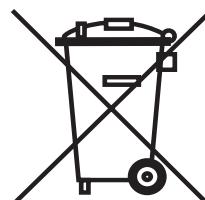
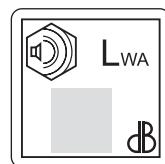
1.2 Simboliai ant produkto

Šiuos simbolius galite rasti ant roboto vejapjovės.
Atidžiai juos ištudiujokite.

- Atidžiai perskaitykite naudojimo instrukciją ir įsitikinkite, kad prieš naudodami robotą vejapjovę suprantate instrukcijas. Šioje naudojimo instrukcijoje pateiktų įspėjimų ir saugos nurodymų privalote laikytis, jei robotą naudoti norite saugiai ir efektyviai.
- Automatinę vejapjovę galima paleisti tik tuomet, kai pagrindinis jungiklis pasuktas į 1 padėtį ir įvestas teisingas PIN kodas. Prieš atlikdami bet kokią apžiūrą ir (arba) techninę priežiūrą pagrindinį jungiklį pasukite į 0 padėtį.
- Kai robotas vejapjovė dirba, laikykitės nuo jo saugiu atstumu. Saugokite rankas bei kojas ir nekiškite jų prie besisukančių diskų. Kai robotas vejapjovė dirba, niekuomet nekiškite arti jo korpuso ar po juo rankų ar kojų.
- Nevažiuokite ant roboto vejapjovės.



- Šis gaminys atitinka taikytinų EB direktyvų nuostatas.
- Triukšmo sklaida į aplinką. Gaminio skleidžiamas triukšmas nurodytas 10 skyriuje „Techniniai duomenys“ ir nominalių parametru plokštéléje.
- Pabaigus gaminio eksploataciją, šio įrenginio negalima išmesti kaip paprastų namų ūkio atliekų. Įsitikinkite, kad gaminį išmetate vadovaudamiesi teisés aktų reikalavimais.
- Niekada automatinės vejapjovės neplaukite nei aukšto slėgio plovimo įrenginiu, nei tekančiu vandeniu.





1. IVADAS IR SAUGA

- Žemos įtampos kabelio negalima nei trumpinti, nei ilginti, nei sujungti.
- Nenaudokite žoliapovės šalia žemos įtampos kabelio. Būkite atsargūs pjaudami kraštus ten, kur įrengti kabeliai.

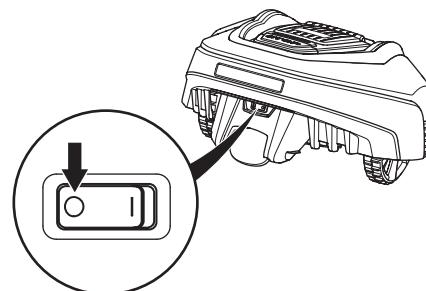


3012-1351

1.3 Simboliai, esantys naudojimo instrukcijoje

Šiuos simbolius galite rasti naudojimo instrukcijoje.
Atidžiai juos išstudiujokite.

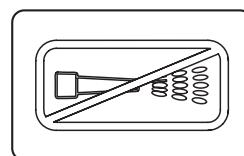
- Prieš atlikdami bet kokią apžiūrą ir (arba) techninę priežiūrą pagrindinių jungiklį pasukite į 0 padėtį.



- Dirbdami su roboto važiuokle visada dėvėkite pirštines.



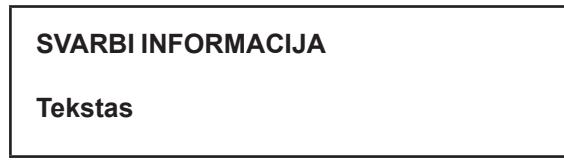
- Niekada automatinės vejapovės neplaukite nei aukšto slėgio plovimo įrenginiu, nei tekančiu vandeniu.



- Šis įspėjimas rodo galimą pavojų susižeisti, ypač jeigu nesilaikoma šių instrukcijų.



- Šis informacinis langelis nurodo galimą materialinę žalą, ypač jeigu nesilaikoma šių instrukcijų. Langelis taip pat naudojamas, kai yra naudotojo klaidos galimybė.



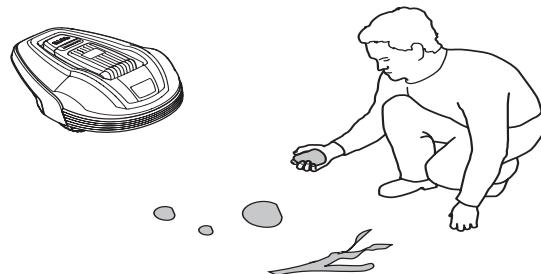


1. JAVADAS IR SAUGA

1.4 Saugumo instrukcijos

Naudojimas

- Šis robotas vejapjovė skirtas žolei pjauti atviruose ir lygiuose vejos plotuose. Jį galima naudoti tik su gamintojo rekomenduojama įranga. Bet koks kitas naudojimas yra netinkamas. Tiksliai vykdykite gamintojo pateiktas įrenginio naudojimo, techninės priežiūros ir remonto instrukcijas.
- Niekada nenaudokite roboto vejapjovės, kai plovimo teritorijoje yra žmonių, ypač – vaikų ar gyvūnų. Jei plovimo teritorijoje yra žmonių ar gyvūnų, rekomenduojama užprogramuoti žoliapjovę veikti tomis valandomis, kai teritorijoje nėra žmonių, t. y. naktį. Žr. 6.3 skyrių Laikmatis.
- Tik asmenys, gerai susipažinę su specialiosiomis įrenginio charakteristikomis ir saugojimo reikalavimais, gali dirbti su robotu vejapjove, atliki jo priežiūrą ir taisyti jį. Prieš naudodami automatinę vejapjovę, atidžiai perskaitykite naudojimo instrukciją ir įsitikinkite, kad gerai supratote joje pateiktas instrukcijas.
- Draudžiama keisti originalią automatinės vejapjovės konstrukciją. Darydami bet kokius pakeitimus, prisiminate visą riziką.
- Patirkinkite, ar ant vejos nėra akmenų, šakų, įrankių, žaislų ar kitų daiktų, galinčių pažeisti peilius ir sustabdyti robotą.
- Automatinę vejapjovę paleiskite pagal instrukcijas. Kai pagrindinis jungiklis pasuktas į 1 padėtį, saugokite savo rankas ir kojas nuo besisukančių diskų. Niekada nekiškite rankų ir kojų po robotu vejapjove.
- Niekada nekelkite ir nenešiokite roboto vejapjovės, kai jo pagrindinis jungiklis nustatytas į 1 padėtį.
- Neleiskite roboto vejapjovės naudoti asmenims, kurie nežino, kaip jis dirba ir kokios jo funkcijos.
- Robotas vejapjovė jokiu būdu negali atsitrenkti į žmones ar gyvūnus. Jei žmogus ar gyvūnas patenka į vejapjovės veikimo teritoriją, ji turi būti nedelsiant sustabdyta. Žr 4.4 skyrių „Stabdymas“
- Nieko nedékite ant automatinės vejapjovės ar jos įkrovimo stoties viršaus.
- Neleiskite naudoti roboto vejapjovės, jeigu pažeistas jo peilių diskas ar korpusas. Taip pat nenaudokite jo, jei yra pažeisti peiliai, varžtai, veržlės ar laidai.
- Nenaudokite automatinės vejapjovės, jeigu neveikia jos pagrindinis jungiklis.





1. IVADAS IR SAUGA

- Jeigu nenaudojate roboto vejapjovės, visada išjunkite jį pagrindiniu jungikliu. Automatinę vejapjovę galima paleisti tik tuomet, kai pagrindinis jungiklis pasuktas į 1 padėtį ir įvestas teisingas PIN kodas.
- Automatinės vejapjovės niekuomet negalima naudoti vienu metu su laistytuvu. Šiuo atveju naudokite laikmačio funkciją (žr. 6.3 *Laikmatis* 46 psl.), kad robotas ir laistytuvas niekada neveiktų vienu metu.
- Viduje įrengtas pavojaus signalas yra labai garsus. Būkite atsargūs, dažniausiai tada, kai robotas vejapjovė veikia viduje.
- Negalima užtikrinti visiško suderinamumo tarp roboto vejapjovės ir kitų tipų belaidžio ryšio sistemų, tokius kaip nuotolinio valdymo įranga, radijo siūstuvai, klausos aparatai, po žeme esantys „elektrinio piemens“ kabeliai ir pan.
- Robotas gali sustoti dėl metalinių daiktų žemėje (pvz., užkasto gelžbetonio ar tinklų nuo kurmių). Metaliniai daiktai gali trikdyti kontūro signalus, dėl ko robotas gali sustoti.





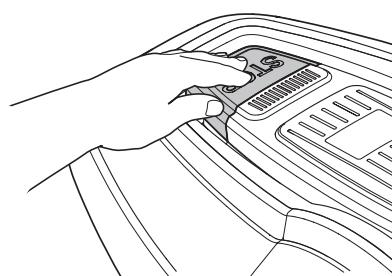
1. IVADAS IR SAUGA

Gabenimas

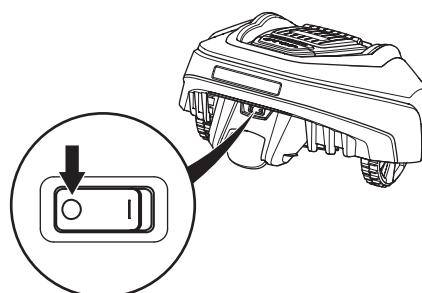
Gabenant automatinę vejaplovę tolmais atstumais, ją reikia įdėti į originalią pakuotę.

Jei norite saugiai gabenti iš ar į darbo zoną:

1. Paspauskite **STOP** mygtuką, kad sustabdytumėte robotą vejaplovę. Jeigu nustatytas vidutinis arba aukštas saugumo lygis (žr. 6.5 Saugumas 53 psl.), būtina įvesti PIN kodą. PIN kodas yra sudarytas iš keturių skaitmenų ir yra pasirenkamas pirmą kartą paleidžiant robotą vejaplovę. Žr. 3.8 Pirmas paleidimas ir kalibravimas 34 puslapyje.



2. Pagrindinį jungiklį pasukite į 0 padėtį.



3. Robotą vejaplovę neškite laikydami už rankenos, esančios po galine roboto vejaplovės dalimi. Robotą vejaplovę neškite nukreipę peilių diską nuo savo kūno.

SVARBI INFORMACIJA

Nebandykite roboto vejaplovės pakelti, kai jis sustojęs įkrovimo stotyje. Tai gali pažeisti įkrovimo stotį ir (arba) robotą vejaplovę.
Atidarykite dangtį ir ištraukite robotą vejaplovę iš įkrovimo stoties prieš pakeliant ją.

Priežiūra

- Automatinę vejaplovę apžiūrėkite kartą per savaitę ir pakeiskite apgadintas ar susidėvėjusias dalis.
- Ypač atidžiai patikrinkite, ar nepažeisti peiliai ir peilių diskai. Taip pat patikrinkite, ar peiliai gali laisvai suktis. Kad besisukančios dalys išliktu subalansuotos, visus peilius ir varžtus, jei reikia, keiskite vienu metu. Žr. 8.6 Peilių keitimas 67 psl.



SVARBI INFORMACIJA

Niekada automatinės vejaplovės neplaukite nei aukšto slėgio plovimo įrenginiu, nei tekančiu vandeniu. Niekada nevalykite tirpikliais.



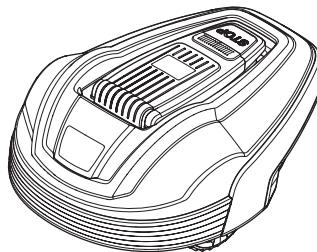
2. PRISTATYMAS

2. Pristatymas

Šiame skyriuje pateikta svarbi informacija, kurią reikia žinoti planuojant instaliaciją.

Roboto vejapovės instaliaciją sudaro keturios pagrindinės dalys:

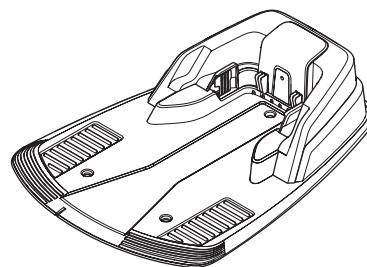
- Automatinė vejapovė, kuri žolę pjauna judėdama atsitiktiniu maršrutu. Robotas vejapovė, varomas priežiūros nereikalaujančiu akumuliatoriumi.



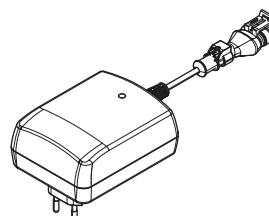
- Įkrovimo stotis – tai vieta, kur robotas vejapovė grįžta, kai akumulatoriaus įkrovimo lygis tampa per mažas.

Įkrovimo stotis atlieka tris funkcijas:

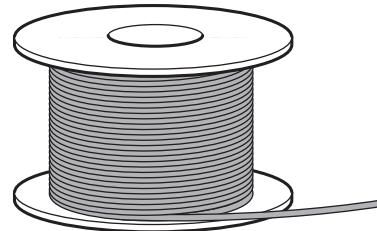
- Siunčia signalus kontūro kabeliu.
 - Gido kabeliu siunčia valdymo signalus, kad robotas vejapovė galėtų surasti įkrovimo stotį.
 - Įkrauna roboto vejapovės akumulatorių.
- Maitinimo šaltinis, prijungtas prie įkrovimo stoties ir prie 110 – 240 V sieninio elektros lizdo. Maitinimo šaltinis jungiamas į sieninį elektros lizdą ir 10 m ilgio žemos įtampos kabeliu sujungiamas su įkrovimo stotimi. Žemos įtampos kabelio negalima nei trumpinti, nei ilginti. 20 metrų ilgio žemos įtampos kabelį galima įsigyti kaip priedą. Daugiau informacijos gausite susisiekę su pagrindiniu „GARDENA“ techninės priežiūros centru.
 - Kontūro kabelis, apjuosiantis roboto vejapovės darbo zoną. Kontūro kabelis klojamas vejos pakraščiuose ir aplink jvairias kliūties bei augalus, į kuriuos automatinė vejapovė neturi atsitenkti. Kontūro kabelis naudojamas ir kaip kontūro (ribų), ir kaip gido kabelis.



Instaliacijai įrengti tiekiamas 200 m ilgio kontūro kabelis (150 m „GARDENA“ R38Li, R40Li, R45Li ir R50Li). Jeigu tokio ilgio nepakanka, galima įsigyti daugiau kontūro kabelio ir originalia jungiamaja mova prijungti jį prie turimo kabelio.



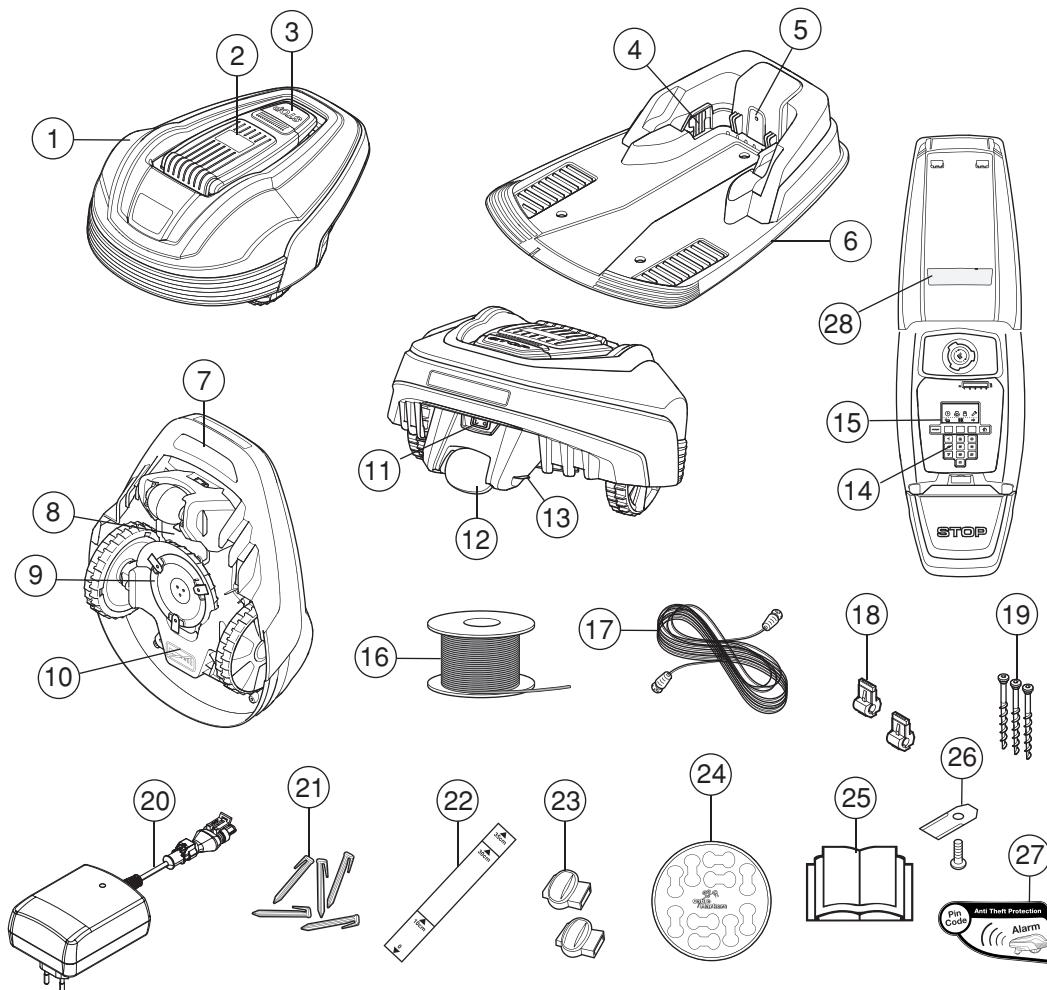
Maksimalus leistinas kontūro kabelio ilgis - 400 m.





2. PRISTATYMAS

2.1 Kas yra kas?



3018-169

Skaičių paveiksle reikšmės:

1. Korpusas
2. Ekrano, klaviatūros ir pjovimo aukščio reguliavimo rankenėlės gaubtas
3. STOP mygtukas / dangtelio atidarymo skląstis
4. Kontaktinės juostelės
5. Įkrovimo stoties, kontūro kabelio ir kreipiamamojo kabelio veikimo patikros šviesos diodai
6. Įkrovimo stotis
7. Nešimo rankena
8. Akumulatoriaus gaubtas
9. Peilių diskas
10. Važiuoklės dėžutė su elektronikos įtaisais, akumulatoriumi ir varikliais
11. Pagrindinis jungiklis
12. Galinis ratas
13. Įkrovimo plokštélė
14. Klaviatūra
15. Display (ekranas)
16. Kontūro ir gido kabeliai
17. Žemos įtampos kabelis
18. Kontūro kabelio prijungimo prie įkrovimo stoties jungtis
19. Varžtai įkrovimo stočiai pritvirtinti
20. Maitinimo šaltinis (skirtingose rinkose maitinimo šaltinio išvaizda gali skirtis)
21. Kabės
22. Liniuotė kontūro kabeliu ižrengti (atlaužiama nuo dėžės liniuotė)
23. Jungiamoji kontūro kabelio mova
24. Laidų žymės
25. Naudojimo instrukcija ir greitasis vadovas
26. Papildomi peiliai
27. Įspėjimo apie pavojų lipdukas
28. Nominaliųjų parametrų plokštélė



2. PRISTATYMAS

2.2 Pakuotės turinys

„Gardena®“ roboto vejaplovės pakuotėje yra šios dalys.

	„Gardena®“ R38Li, R40Li, R45Li, R50Li	„Gardena®“ R70Li, R80Li
Robotas vejaplovė	✓	✓
Įkrovimo stotis	✓	✓
Maitinimo šaltinis	✓	✓
Kontūro kabelis	150 m	200 m
Žemos įtampos kabelis	✓	✓
Kuoliukai	200 vnt.	400 vnt.
Jungtys	5 vnt.	5 vnt.
Įkrovimo stoties varžtai	3 vnt.	3 vnt.
Šešiabriaunis raktas	✓	✓
Matuoklis	✓	✓
Jungiamosios movos	7 vnt.	7 vnt.
Naudojimo instrukcija ir greitasis vadovas	✓	✓
Papildomi peiliai	3 vnt.	3 vnt.
Įspėjimo apie pavojų lipdukas	2 vnt.	2 vnt.



2. PRISTATYMAS

2.3 Funkcija

Galia

Robotas vejapjovė rekomenduoja vejoms, kurių didžiausias plotas yra nurodytas techninių duomenų skyriuje.

Robotu vejapjove nupjaunamo ploto dydis daugiausiai priklauso nuo peilių būklės ir tipo, žolės aukščio ir drėgmės. Taip pat svarbi ir sodo forma. Jeigu didžiąją sodo dalį sudaro atviros vejos, robotas vejapjovė per valandą gali nupjauti daugiau, negu tuo atveju, kai sode yra keli maži vejos plotai, atskirti daugybe medžių, lysvių ir takų.

Pilnai įkrautas robotas vejapjovė gali pjauti žolę nuo 60 iki 80 minučių, priklausomai nuo akumulatoriaus amžiaus bei vejos tankumo. Vėliau robotui vejapjovei įkrauti reikės nuo 50 iki 60 minučių. Įkrovimo laikas, be kita ko, gali keistis priklausomai nuo aplinkos temperatūros.

Pjovimo būdas

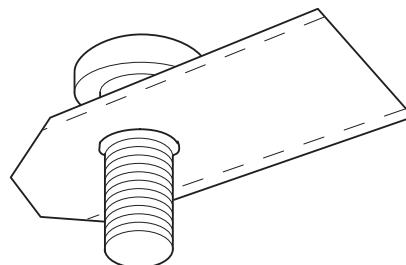
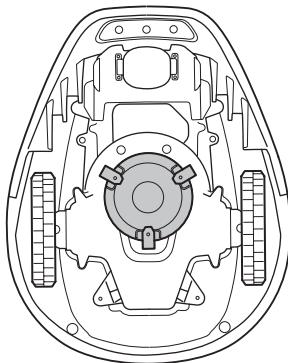
Roboto vejapjovės pjovimo sistema remiasi veiksmingumo ir energijos taupymo principu. Skirtingai nuo daugelio įprastinių vejapjovių, automatinė vejapjovė pjauna žolę, o ne kapoja ją.

Rekomenduojama robotą vejapjovę leisti dirbti daugiausia sausu oru, nes tuomet jis geriausiai pjauna žolę. Robotas vejapjovė gali pjauti žolę ir lyjant, tačiau šlapia žolę lengvai prie jo prikimba ir didėja pavojus, kad jis nuslys nuo stačių šlaitų.

Jeigu artėja audra su perkūnija, maitinimo šaltinį reikia atjungti nuo maitinimo lizdo, o kontūro kabelį atjungti nuo įkrovimo stoties.

Norint kuo geriau nupjauti veją, peiliai turi būti geros būklės. Norint kiek galima ilgiau peilius išlaikyti ašturius, svarbu iš vejos pašalinti šakas, akmenukus ir kitus pašalininius daiktus.

Norint tinkamai nupjauti žolę, reikia reguliarai keisti peilius. Peilius pakeisti labai paprasta. Žr. 8.6 *Peilių keitimas* 67 psl.





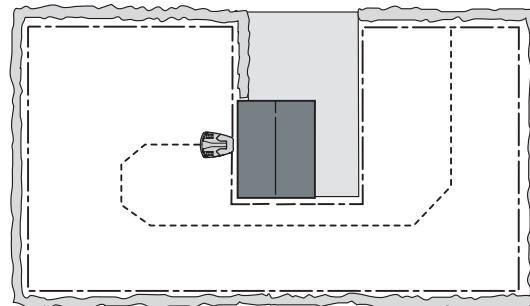
2. PRISTATYMAS

Darbo metodas

Automatinė vejapjovė žolę pjauna automatiniu būdu. Jis nuolat pjauna arba kraunasi.

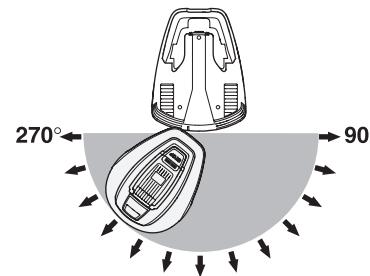
Kai akumulatoriaus įkrovimo lygis tampa per žemas, robotas vejapjovė pradeda ieškoti įkrovimo stoties. Robotas vejapjovė nepjauna žolės, kai ieško įkrovimo stoties.

Kai robotas vejapjovė ieško įkrovimo stoties, pradžioje jis bando nenuosekliai aptikti gido kabelį. Po to pagal gido kabelį vejapjovė važiuoja iki įkrovimo stoties, tiesiai priešais ją apsisuka ir atbula įvažiuoja.



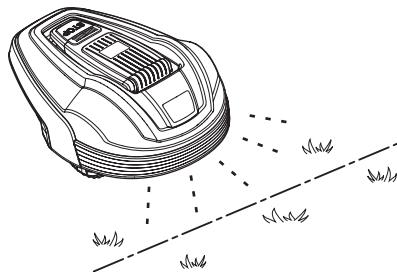
Kai akumulatorius visiškai įkraunamas, robotas vejapjovė išvažiuoja iš įkrovimo stoties atsitiktinė 90°-270° išvažiavimo sektoriaus kampo kryptimi.

Kad veja būtų pjaunama tolygiai net ir sunkiai pasiekiamose sodo dalyse, robotas vejapjovė gali nusekti gido kabeliu nuo įkrovimo stoties iki vietas, kur gido kabelis prijungtas prie kontūro kabelio, ir pradėti pjauti veją joje.



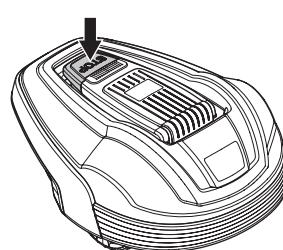
Kai robotas vejapjovė atsitrenkia į kliūtį, jis pavažiuoja atgal ir po to pasirenka kitą važiavimo kryptį.

Du jutikliai, esantys roboto vejapjovės priekyje ir gale, pajunta, kada robotas vejapjovė priartėja prie kontūro kabelio. Prieš apsisukdamas robotas vejapjovė užvažiuoja ant kabelio per 28 centimetrus.



STOP mygtukas roboto vejapjovės viršuje dažniausiai naudojamas norint sustabdyti judančią robotą vejapjovę. Paspaudus **STOP** mygtuką, atsidaro gaubtas, po kurio yra valdymo skydelis. **STOP** mygtukas lieka išspaustas, kol gaubtas vėl uždaromas. Tai veikia, kaip apsauga nuo netycinio paleidimo.

Valdymo skydelyje automatinės vejapjovės viršuje

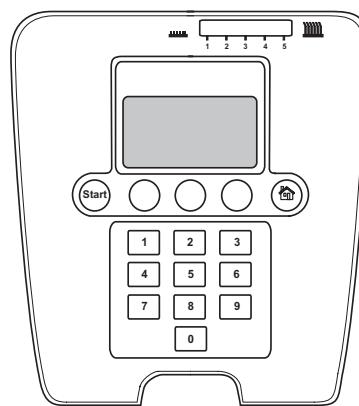




2. PRISTATYMAS

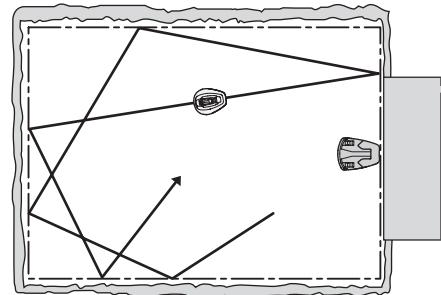
nustatomi visi automatinės vejapjovės darbo parametrai. Atidarykite valdymo skydelį nuspaudami **STOP** mygtuką.

Kai pagrindinis jungiklis pasukamas į 1 padėtį pirmą kartą, įjungiamas paleidimo procedūra, kurios metu reikia pasirinkti kalbą, laiko formatą, datos formatą ir keturių skaitmenų PIN kodą bei nustatyti laiką ir datą. Žr. 3.8 *Pirmas paleidimas ir kalibravimas* 34 puslapyje.



Judėjimo keliai

Roboto vejapjovės judėjimo trajektorija yra nenuosekli – ją pasirenka pats robotas vejapjovė. Judėjimo kelias niekada nekartojamas. Su šia piovimo sistema, veja nupjaunama lygiai ir nelieka roboto vejapjovės piovimo žymių.

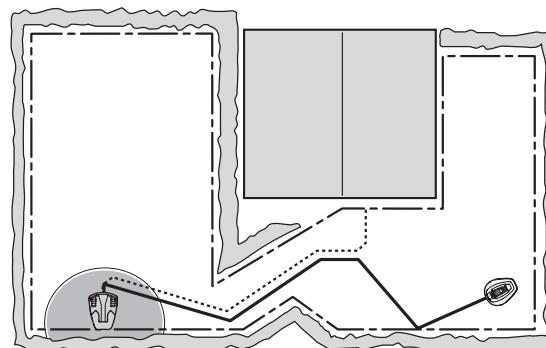


2.4 Paieškos metodas

Robotas vejapjovė Tada robotas vejapjovė važiuoja link įkrovimo stoties pagal gido kabelį.

Gido kabelis – tai kabelis, nutiestas iš įkrovimo stoties į, pavyzdžiui, nuošalių darbo zonos dalij arba siauru pravažiavimu ir po to sujungtas su kontūro kabeliu.

Daugiau informacijos žr. 3.6 *Gido kabelio instaliacija* 34 psl.





3. IRENGIMAS

3. Įrengimas

Šiame skyriuje aprašoma, kaip parengti „GARDENA“ robotą vejapovę. Prieš pradėdami įrengti perskaitykite ankstesnį skyrių 2. *Pristatymas*.

Taip pat prieš pradėdami įrengti perskaitykite visą šį skyrių. Nuo to, kaip įrengta instaliacija, taip pat priklauso automatinės vejapovės darbo veiksmingumas. Todėl svarbu atidžiai suplanuoti instaliaciją.

Paprasčiau planuoti nusipiešus darbo zonas su visomis kliūtimis eskizą. Jame lengviau pamatyti tinkamiausias įkrovimo stoties, kontūro ir kreipiamomojo kabelių padėtis. Eskize pažymėkite, kur turėtų būti nutiesti kontūro ir kreipiamasis kabeliai.

Jeigu norite pamatyti instalacijų pavyzdžių, žr. 7. *Sodų pavyzdžiai* 59 psl.

Apsilankykite svetainėje www.gardena.com, kur rasite daugiau aprašymų ir patarimų apie instaliaciją.

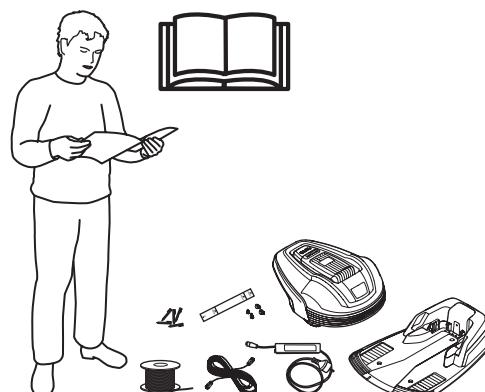
Įrengdami instalaciją atlikite šiuos veiksmus:

- 3.1 Pasiruošimas.
- 3.2 Įkrovimo stoties įrengimas.
- 3.3 Akumulatoriaus įkrovimas.
- 3.4 Kontūro kabelio instalacija.
- 3.5 Kontūro kabelio prijungimas.
- 3.6 Gido kabelio instalacija
- 3.7 Kontūro tikrinimas
- 3.8 Pirmas paleidimas ir kalibravimas
- 3.9 Bandomasis susijungimas su įkrovimo stotimi

Norint paleisti robotą vejapovę, reikia, kad įkrovimo stotis būtų sujungta su kontūro ir gido kabeliais.

3.1 Pasiruošimas:

1. Jeigu darbo zonas veja yra aukštesnė kaip 10 cm, ją pjaukite įprastine vejapovė Tada surinkite žolę.
2. Prieš įrengdami instalaciją, atidžiai perskaitykite visų veiksmų aprašus.
3. Patikrinkite, ar yra visos instalacijai reikalingos dalys. Skaičiai skliausteliuose nurodo sudėtinės dalies iliustraciją 2.1 *Kas yra kas?*.
 - Robotas vejapovė
 - Įkrovimo stotis (6)
 - Kontūro ir gido kabeliai (16)
 - Maitinimo šaltinis (20)
 - Žemos įtampos kabelis (17)



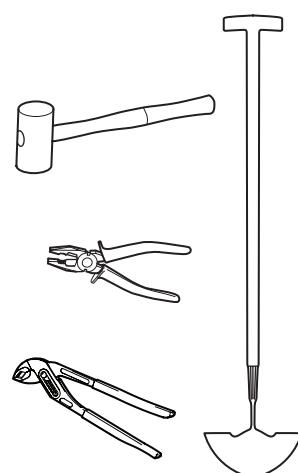


3. ĮRENGIMAS

- Kabės (21)
- Jungtis, skirta kontūro kabeliui prie įkrovimo stoties prijungti (18)
- Įkrovimo stoties varžtai (19)
- Matuoklis (22)
- Kontūro kabelio movos (23)

Įrengiant instaliaciją jums taip pat reikės:

- Plaktuko / plastmasinio plaktuko (juo lengviau įkalsite į žemę kabes)
- Universalios plokščiareplės kontūro kabeliui nukirpti ir kontaktiniams elementams suspausti.
- Universalios replės (movoms suspausti).
- Pjaustytuvo / tiesaus kastuvo, jeigu kontūro kabelį reikia užkasti.



3.2 Įkrovimo stoties įrengimas

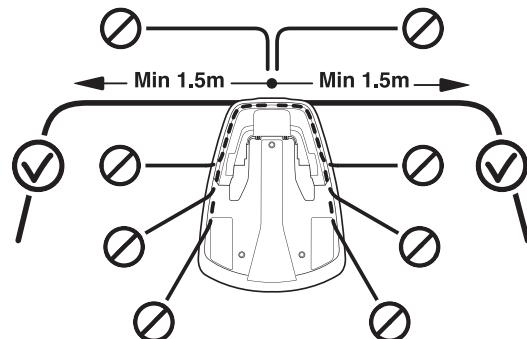
Tinkamos vietos įkrovimo stočiai

Ieškodami tinkamiausios įkrovimo stoties įrengimo vietos, atsižvelkite į šiuos veiksnius:

- Prieš įkrovimo stotį reikia palikti 3 metrus laisvo ploto
- Iš abiejų įkrovimo stoties pusių turi būti bent 1.5 metrų ilgio tiesios kontūro kabelio atkarpos.
- Ji turi būti arti sieninio elektros lizdo

Žemos įtampos kabelio ilgis 10 metrų. 20 metrų ilgio žemos įtampos kabelių galima įsigyti kaip priedą. Daugiau informacijos gausite susisekę su pagrindiniu „GARDENA“ techninės priežiūros centru.

- Įkrovimo stotis turi stovėti ant lygaus paviršiaus.
- Apsauga nuo vandens, pavyzdžiui, nuo drėkinamų vietų.
- Apsauga nuo tiesioginių saulės spinduliu.
- Pastatykite į apatinę darbo ploto dalį su mažesniu nuolaidžiu.
- Įkrovimo stotį stenkite laikyti taip, kad jos nepastebėtų pašaliniai asmenys.

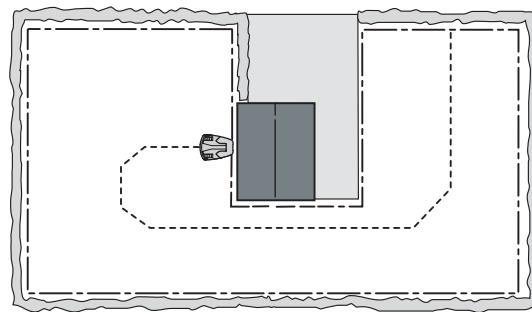


Tinkamų vietų įkrovimo stočiai pavyzdžių rasite 7. Sodų pavyzdžiai 59 psl.

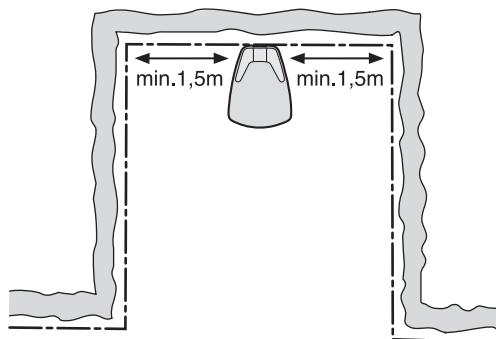


3. IRENGIMAS

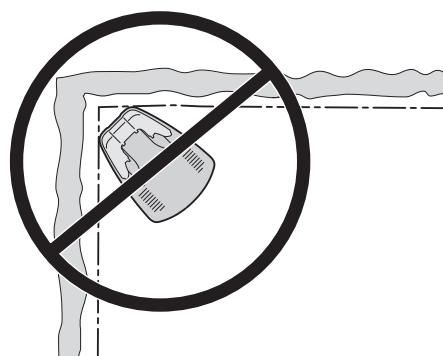
Priešais įkrovimo stotį turi būti daug laisvo ploto (bent 3 metrai). Ją taip pat rekomenduojama įrengti darbo zonas centre, kad robotas vejapjovė lengviau pasiektų visas darbo zonas dalis.



Nelaikykite įkrovimo stoties siauroje darbo zonas vietoje. Iš abiejų įkrovimo stoties pusių turi būti bent 1,5 metrų ilgio tiesios kontūro kabelio atkarpos. Įkrovimo stotį reikia įrengti taip, kad kontūro kabelių būtų galima išvesti tiesiai iš užpakalinės įkrovimo stoties dalies. Bet koks kitas išsidėstymas reiškia, kad robotą vejapjovę galima bus prijungti prie įkrovimo stoties tik iš šono, o tai apsunkins prisijungimą.

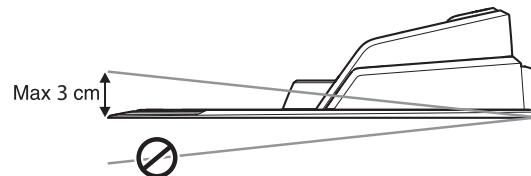


Nestatykite įkrovimo stoties darbo zonas kampe. Iš abiejų įkrovimo stoties pusių turi būti bent 1,5 metrų ilgio tiesios kontūro kabelio atkarpos.

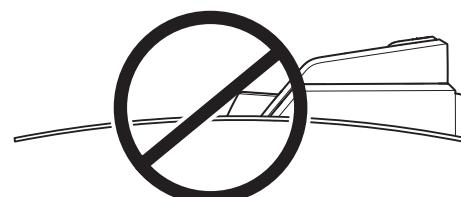


3020-043

Įkrovimo stotis turi stovėti ant palyginti lygaus paviršiaus. Priekinis įkrovimo stoties galas turi būti iki 3 cm aukščiau už galinę dalį. Priekinis įkrovimo stoties galas niekada negali būti žemiau už galinę dalį.



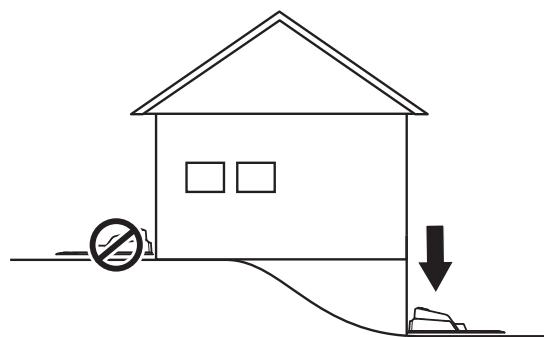
Įkrovimo stotis neturi būti pastatyta taip, kad sulinktų jos pagrindo plokštė.



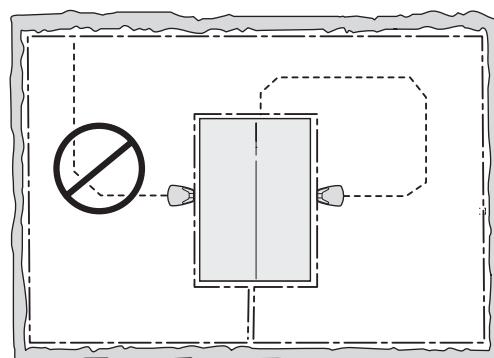


3. ĮRENGIMAS

Jeigu instaliacija atliekama darbo zonoje su stačių nuolydžių (pavyzdžiui, aplink namą arba ant kalnelio), įkrovimo stotis turi stovėti nuolydžio apačioje. Taip obotui vejapjovei bus lengviau judėti pagal gido kabelį iki įkrovimo stoties.



Įkrovimo stotis neturi būti įrengta atskiroje vietoje, kadangi tokis išsidėstymas neleis tinkamai ištiessti gido kabelio. Jeigu įkrovimo stotį reikės įrengti atskirame plokštumoje, gidas kabelis turi būti prijungtas prie atskiro vėžės. Žr. priešais esančią iliustraciją. Daugiau apie atskiras vietas skaitykite Skyriuje 3.4 Kontūro kabelio instalacija 23 psl.

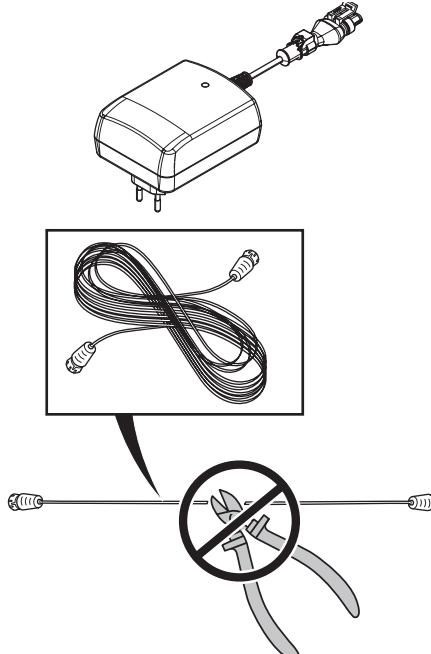


Prijungimas prie maitinimo šaltinio

Planuodami maitinimo šaltinio vietą, atsižvelkite į toliau pateiktus aspektus:

- Transformatorius turi būti įrengtas šalia įkrovimo stoties,
- Apsauga nuo lietaus.
- Apsauga nuo tiesioginių saulės spindulių.

Jeigu maitinimo šaltinis į kištukinį lizdą jungiamas lauke, šis lizdas turi būti pritaikytas naudoti lauke.



Maitinimo žemos jėamos kabelio ilgis turi būti 10 metrų ir jo negalima ilginti arba trumpinti.



3. IRENGIMAS

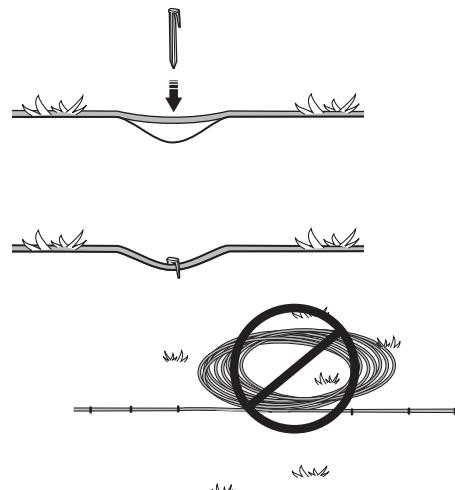
Žemos įtampos kabelis gali kirsti darbo zoną. Žemos įtampos kabelis turi būti pritvirtintas arba užkastas, o pjovimo aukštis turi būti tokis, kad peiliai ant pjovimo diskų jokių būdu neliestų žemos įtampos kabelio.

Įsitikinkite, kad žemos įtampos kabelis nutiestas palei žemę ir pritvirtintas kuoliukais. Kabelis privalo gulėti prigludęs prie žemės, kad nebūtų nupjautas, kol neapžels žole. Žemos įtampos kabelio niekada negalima laikyti ritėje arba po įkrovimo stoties pagrindo plokšte, nes jis gali trukdyti iš įkrovimo stoties siunčiamiems signalams.

Žemos įtampos kabelio niekada negalima laikyti ritėje arba po įkrovimo stoties pagrindo plokšte, nes jis gali trukdyti iš įkrovimo stoties siunčiamiems signalams.

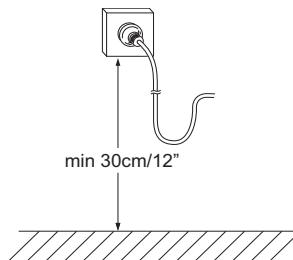
Maitinimo šaltinis turi būti gerai vedinamoje vietoje ir apsaugotas nuo tiesioginių saulės spindulių. Maitinimo šaltinis būti laikomas patalpoje.

Maitinimo šaltinį jungiant į sieninį lizdą rekomenduojama naudoti apsauginį srovės pertraukiklį.



3012-281

Jei maitinimo šaltinio negalima prijungti tiesiogiai prie sieninio elektros lizdo, jokiomis aplinkybėmis nemontuokite maitinimo šaltinio tokiame aukštyje, kuriame kyla pavojus, kad jis gali panirti į vandenį (mažiausiai 30 cm nuo grindų). Draudžiama maitinimo šaltinį statyti ant žemės.



3018-094

SVARBI INFORMACIJA

Žemos įtampos kabelio jokiomis aplinkybėmis negalima nei trumpinti, nei ilginti.

SVARBI INFORMACIJA

Žemos įtampos kabelis turi būti išdėstytas taip, kad peiliai ant pjovimo diskų nesilieštų su juo.

SVARBI INFORMACIJA

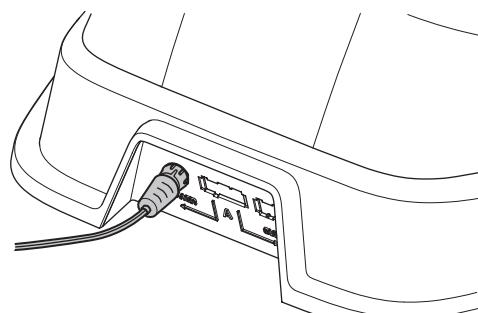
Įkrovimo stotį atjunkite ištraukdami jos maitinimo kištuką, pavyzdžiui, prieš ją valant ar remontuojant kontūro kabelį.



3. ĮRENGIMAS

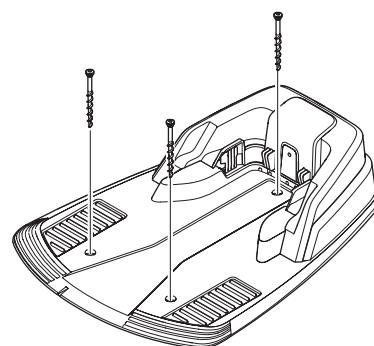
Instaliacija ir prijungimas prie įkrovimo stoties

1. Pastatykite įkrovimo stotį tinkamoje vietoje.
2. Sujunkite žemos įtampos kabelį su įkrovimo stotimi.
3. Prijunkite maitinimo šaltinio maitinimo lizdą prie 100-240 V sieninio lizdo. Jeigu maitinimo šaltinis yra kištukinė lizda jungiamas lauke, šis lizdas turi būti pritaikytas naudoti lauke.
4. Komplekto esančiais varžtais pritvirtinkite įkrovimo stotį prie žemės. Įsitikinkite, kad varžtai įsuktų iki galo ir jų galvutės įleistos.



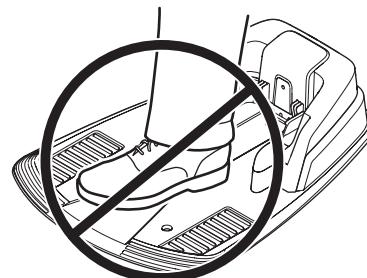
SVARBI INFORMACIJA

Negalima gręžti naujų pagrindo plokštės skylių Pagrindo plokštei pritvirtinti prie žemės galima naudoti tik esančias kiaurymes.



SVARBI INFORMACIJA

Neužlipkite ant įkrovimo stoties pagrindo plokštės.



3.3 Akumulatoriaus įkrovimas

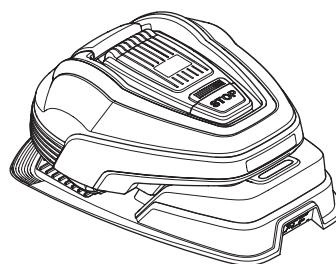
Prijungus įkrovimo stotį, galima įkrauti robotą vejapovę. Pagrindinių jungiklų pasukite į 1 padėtį.

Kol klosite kontūro ir gido kabelius, robotą vejapovę pastatykite įkrovimo stotyje įkrauti akumuliatorių.

Pilnai įkrauti tuščią akumuliatorių trunka maždaug 80-100 minučių.

SVARBI INFORMACIJA

Roboto vejapovės negalima naudoti, kol neįrengta instalacija.





3. IRENGIMAS

3.4 Kontūro kabelio instaliacija

Kontūro kabelį galima įrengti vienu iš toliau aprašomų būdų.

1. Kabelio tvirtinimas kabėmis.

Kontūro kabelį patartina pritvirtinti kabėmis, jeigu pirmosiomis darbo savaitėmis dar planuojate keisti jo išdėstymą. Po kelių savaičių kabelį apaugs žolė, ir jis jau bus nematomas. Naudokite plaktuką/plastikinę plaktuką ir instaliacijos metu teikiamas kabės.

2. Kabelio užkasimas

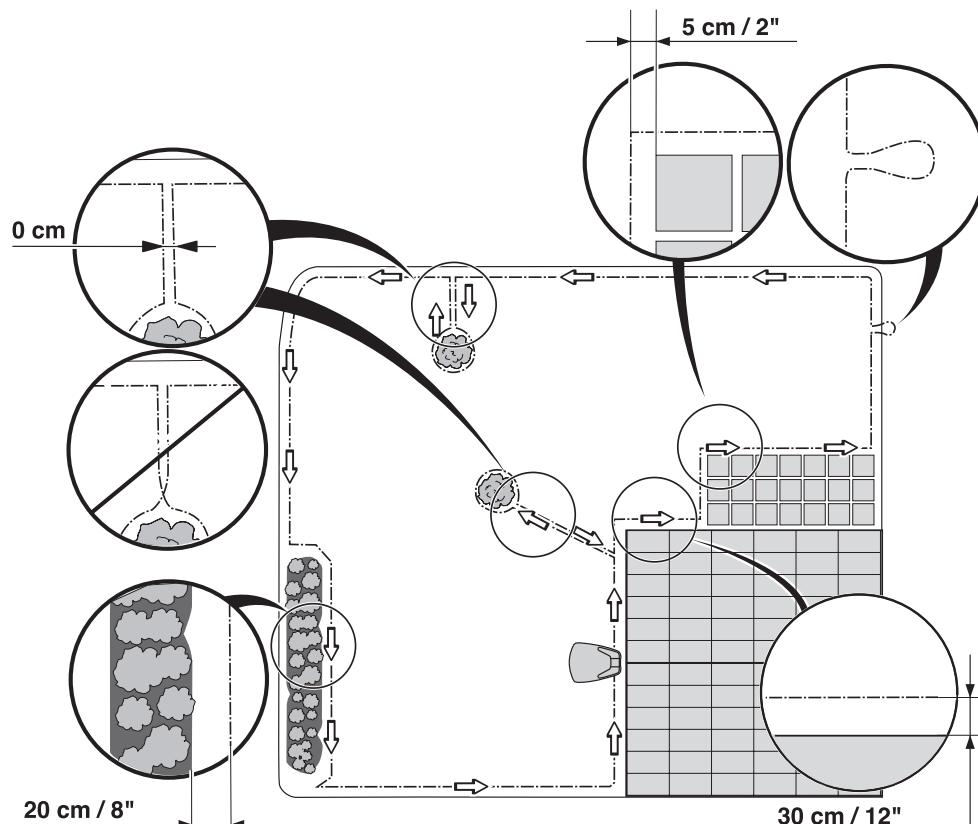
Jei vejā planuojate purenti ar ventiliuoti, kontūro kabelį patartina užkasti po velėna. Abu būdus galima naudoti kartu, kai viena kontūro kabelio dalis yra pritvirtinama kabėmis, o kita užkasama. Taip pat galite užkasti kabelį, naudodami pjaustytyvą arba tiesųjį kastuvą. Įsitikinkite, kad kontūro kabelis užkastas mažiausiai 1 centimetras ir daugiausiai 20 centimetru nuo žemės paviršiaus.

Tinkamiausia kontūro kabelio padėtis

Kontūro kabelio klojimas:

- Aplink roboto vejaplovės darbo zoną suformuojama kilpa. Galima naudoti tik originalų kontūro kabelį. Šis specialiai suprojektuotas kabelis yra atsparus dirvožemio drégmei, kuri gali lengvai pažeisti kabelį.
- Robotas vejaplovė darbo zonoje niekada nenutolsta daugiau kaip per 15 metrų nuo kabelio.
- Bendras kontūro kabelio ilgis neviršija 400 metrų.
- Komplekste yra papildomų 20 cm kabelio, kuriuo galésite vėliau prijungti gido kabelį. Žr. 3.6 *Gido kabelio instaliacija* 30 psl.

Priklasomai nuo šalia darbo zonas esančių objektų, kontūro kabelis turi būti nutiestas įvairiais atstumais nuo kliūčių. Toliau pateiktame paveiksle parodyta, kaip kloti kontūro kabelį aplink darbo zoną ir aplink kliūtis. Norédami apskaičiuoti reikiama atstumą, naudokite pridedamą matuoklį (Žr. skyrių 2.1 *Kas yra kas?* 12 psl).



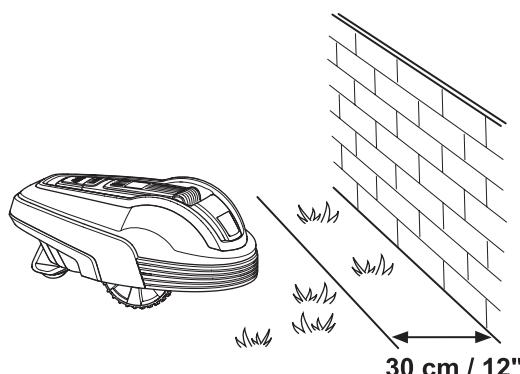


3. IRENGIMAS

Darbo zonas ribos

Jei darbo zoną riboja aukšta kliūtis, pvz., siena ar tvora, kontūro kabelį reikia kloti 30 cm nuo kliūties. Tai apsaugo automatinę vejapjovę nuo susidūrimo su kliūtimi ir mažina korpuso dėvėjimąsi.

Apie 20 cm aplink nejudamą kliūtį nebus nupjauta.

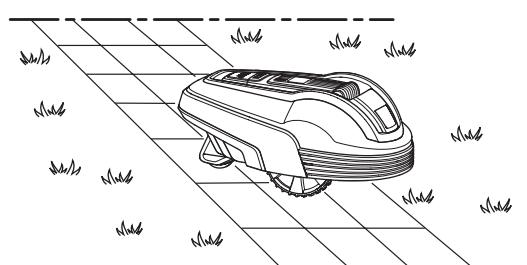
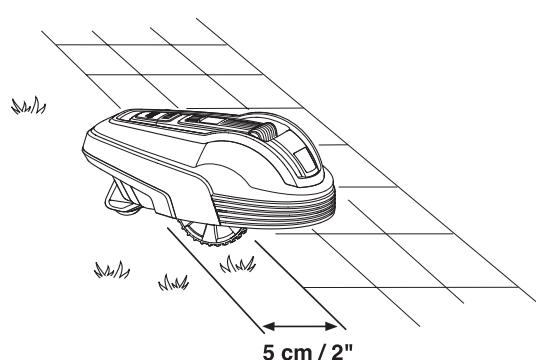
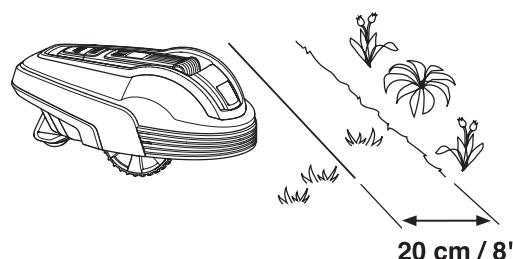


Jei darbo zoną riboja maži grioveliai, pvz., gėlynai ar maži pakilimai, pvz., šaligatvio borteliai (3–5 cm), kontūro kabelį reikia kloti 20 cm nuo jų, darbinio ploto viduje. Tai neleis ratams ivažiuoti į griovelį arba užvažiuoti ant šaligatvio bortelio.

Apie 12 cm žolės palei griovį / šaligatvio bortelį nebus pjaunama.

Jeigu darbo zona ribojasi su išgrįstu (akmenimis ir pan.) taku, kuris yra viename lygyje su veja, robotui vejapjovei galima leisti šiek tiek ant jo užvažiuoti. Kontūro kabelį reikia pakloti 5 cm nuo tako krašto.

Visa žolė palei grįstą taką bus pjaunama.

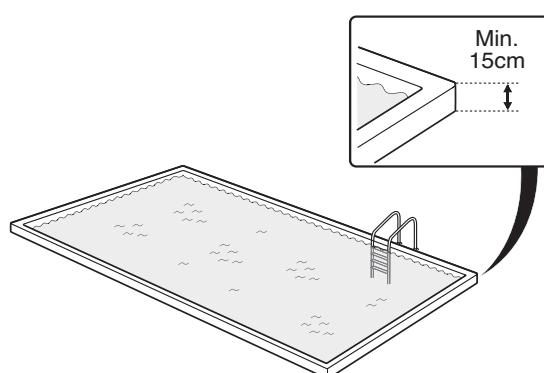


Jeigu darbo zona perskirta grįstu taku, kuris yra viename lygyje su veja, robotui vejapjovei galima leisti tokį taką pervažiuoti. Gali būti naudinga kontūro kabelį pakloti po grindinio akmenimis. Kontūro kabelis taip pat gali būti klojamas tarp grindinio akmenų.
Isitinkite, jog plytelės yra vejos aukštyste tam, kad robotas vejapjovė pernelyg nesusidėvėtų.

Pastaba. Robotas vejapjovė niekada neturi važiuoti žvyru, mulčiumi arba panašiais paviršiais, kurie gali sugadinti peilių.

SVARBI INFORMACIJA

Jeigu darbo zona ribojasi su vandens telkiniais, šlaitais, skardžiais arba vieškeliais, kontūro kabelis turi būti užtvertas borteliais arba panašiomis apsaugos priemonėmis. Jos turi būti bent 15 cm aukščio. Tokiu būdu išvengsite atvejų, kai robotas vejapjovė dėl kokių nors priežasčių sustoja už darbo zonas ribų.





3. IRENGIMAS

Darbo zonas ribos

Naudodami kontūro kabelį atskirkite plotus darbo zonas viduje, taip suformuodami salas aplink pažeidžiamas kliūtis, pvz., aplink gėlynus, krūmus ir fontanus.

Nepažeidžiamų kliūčių, pvz., medžių ar krūmų, aukštesnių nei 15 cm, kontūro kabeliu atskirti nereikia. Susidūrės su tokio tipo kliūtimi, robotas vejapovė apsisuks.

Norint, kad robotas dirbtų tiksliai ir tyliai, rekomenduojama atskirti visas nejudamas kliūtis darbo zonas viduje ir už jos ribų.

Paklokite kabelį iki salelės, apjuoskite ją ir gržkite tuo pačiu keliu. Jei naudojate kabes, gržtantis kabelis turi būti pritvirtintas tais pačiais kabes. Jei kontūro kabeliai nutiesti link salelės ir nuo jos yra pakloti šalia vienas kito, robotas vejapovė gali pervažiuoti kabelį.

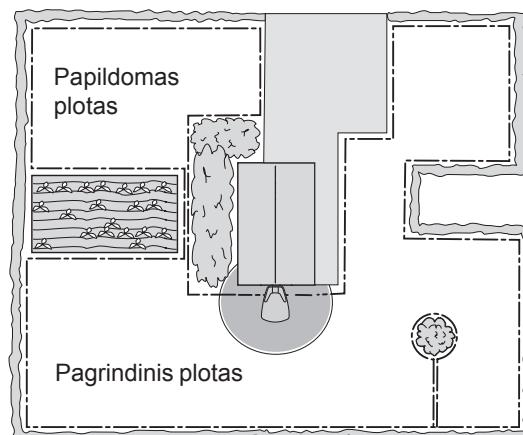
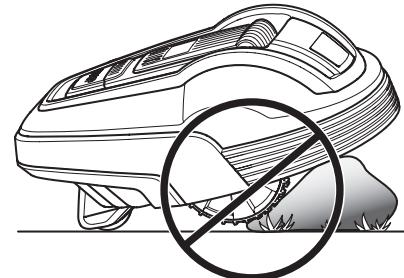
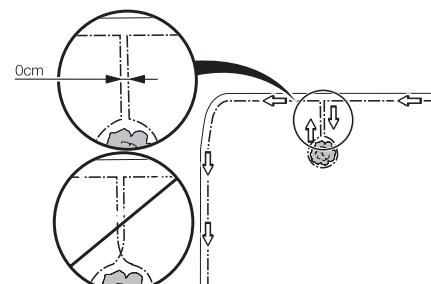
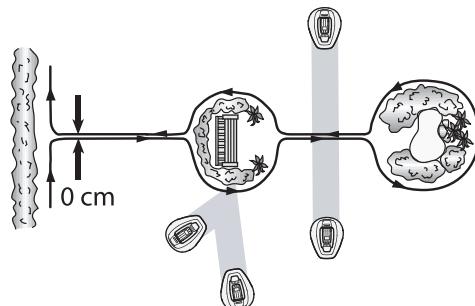
Kontūro kabelis neturi susikirsti, kai jis tiesiamas į arba iš atskiro vėtos.

Šiek tiek nuožulnios kliūtys, pvz., akmenys ar dideli medžiai su iškilusiomis šaknimis, turi būti atskirtos salomis arba pašalintos. Priešingu atveju, robotas vejapovė gali nuslysti nuo tokios kliūties ir sugadinti peilius ir (arba) užstrigti.

Papildomi plotai

Jeigu darbo zona susideda iš dviejų plotų, tarp kurių robotui vejapovėi sunku judėti, rekomenduojama įrengti papildomą plotą. Pavyzdžiu 25 % nuožulnumo šlaitai arba siauresni kaip 60 cm („GARDENA“ R38Li, 40Li, R45Li, R50Li modeliams – 90 cm) pravažiavimai. Papildomą plotą apjuoskite kontūro kabeliu, sudarydami salelę už pagrindinio ploto ribų.

Automatinę vejapovę reikia rankomis pernešti iš pagrindinio ploto į papildomą, kai šioje reikia pjauti veją. **MAN (rankinis)** roboto vejapovės darbo režimas turi būti naudojamas tais atvejais, kai vejapovė negali judėti automatiškai nuo papildomo ploto iki įkrovimo stoties. Žr. 5.1 Režimo pasirinkimas 41 psl. Veikdamas šiuo darbo režimu robotas vejapovė niekada neieškos įkrovimo stoties, o pjaus žolę, kol išsikraus akumulatorius. Kai išsikraus akumulatorius, robotas vejapovė sustos ir ekrane pasiodys žinutė **Reikalingas rankinis įkrovimas**. Pastatykite robotą vejapovę į įkrovimo stotį akumuliatoriui įkrauti. Jeigu po įkrovimo turi būti pjaunamas pagrindinis plotas, prieš pastatant robotą vejapovę į įkrovimo stotį reikia nustatyti darbo režimą Automatinis.





3. IRENGIMAS

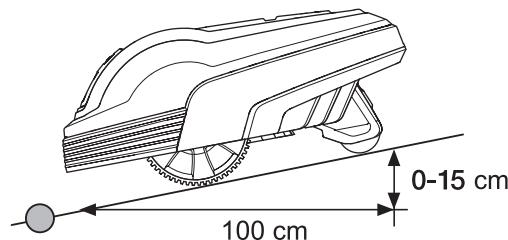
Pravažiavimai pjaunant

Reikėtų vengti ilgų ir siaurų pravažiavimų ir siauresnių nei 1,5 – 2 metrų pločio vietų. Kai robotas vejapjovė pjauna žolę tokiaame plote, yra pavojus, kad jis šiam plote arba pravažiavime važinės ilgesnį laiką. Tokiais atvejais, veja gali atrodyti išvažinėta.

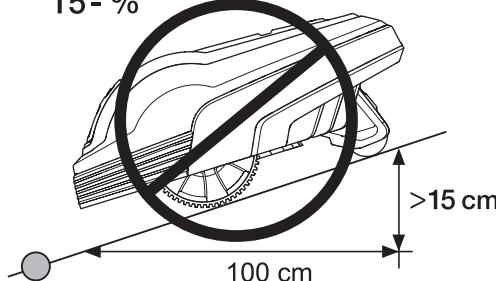
Šlaitai

Kontūro kabelį galima kloti ant šlaitų, kurių statumas yra mažesnis nei 15%.

0-15 %



15 - %

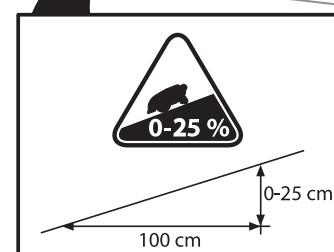
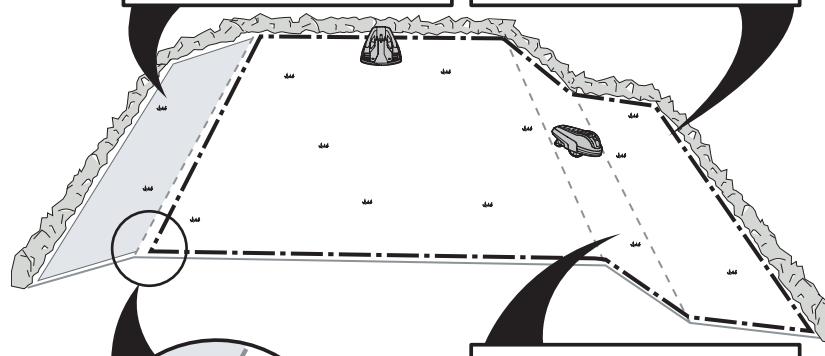
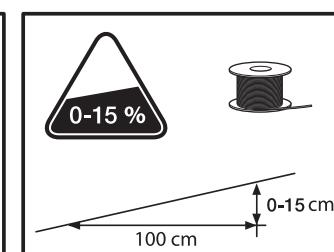
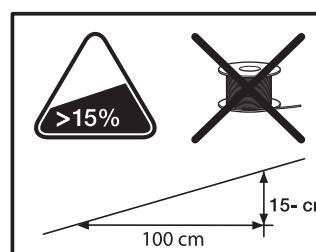


Kontūro kabelio negalima kloti ant šlaitų, kurių statumas yra didesnis nei 15%. Kyla pavojus, kad automatinėi vejapjovėi ten bus sudėtinga apsisukti. Robotas sustos, o ekrane bus rodomas gedimo pranešimas *Už darbo zonas ribų*. Didžiausias pavojus kyla esant drėgnoms oro sąlygoms, nes ant šlapios žolės gali slysti ratai.

Vis dėlto, kontūro kabelį galima kloti skersai statesnio negu 15% šlaito, jeigu yra kliūtis, į kurią automatinėi vejapjovėi nepavojinga atsitenkti, pavyzdžiu, tvora ar tanki gyvatvorė.

Darbo zonas viduje robotas vejapjovė gali pjauti vejas, kurių nuolydis yra iki 25 cm kiekvienam metru (25%). Plotai su nuolydžiu turi būti atskirti kontūro kabeliu.

Jeigu bet kuriame darbo zonas pakraštyje yra daugiau negu 15 cm kiekvienam metru (15%) nuolydis, kontūro kabelį reikia kloti lygioje vietoje bent 20 cm atstumu nuo šio nuolydžio pradžios.



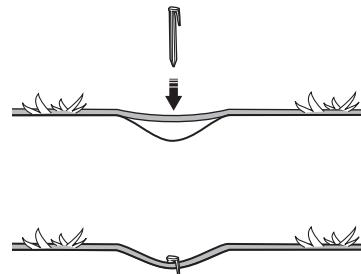


3. IRENGIMAS

Kontūro kabelio klojimas

Jeigu kontūro kabelį ketinate tvirtinti kabėmis:

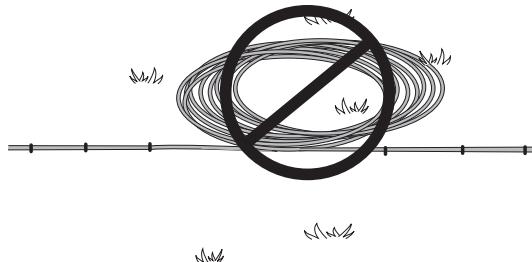
- Kabelio klojimo vietoje įprastine vejapjove ar žoliapjove labai žemai nupjaukite žolę. Bus lengviau nutiesti kabelį arčiau žemės, o tai sumažins riziką, kad robotas vejapjovė užkludys kabelį arba pažeis kabelio izoliaciją.
- Pasirūpinkite, kad kontūro kabelis būtų kuo arčiau žemės ir pritvirtinkite jį kuoliukais apytiksliai kas 75 cm. Kabelį reikia prispausti prie žemės, kad nenupjautumėte jo dar prieš užaugant žolei.
- Kabes į žemę įkalkite plaktuku. Kabes kalkite atsargiai ir kabelio pernelyg neįtempkite. Venkite smailų kabelio sulenkimų.



Jeigu kontūro kabelį norite užkasti:

- Įsitikinkite, kad kontūro kabelis užkastas mažiausiai 1 centimetras ir daugiausiai 20 centimetru nuo žemės paviršiaus. Taip pat galite užkasti kabelį, naudodami pjaustytvą arba tiesujį kastuvą.

Klodami kontūro kabelį naudokités pridedamu matuokliu. Jis padeda lengvai nustatyti tinkamą atstumą tarp kontūro kabelio ir ribos ar kliūties. Matuoklis ištraukiamas iš dėžės.

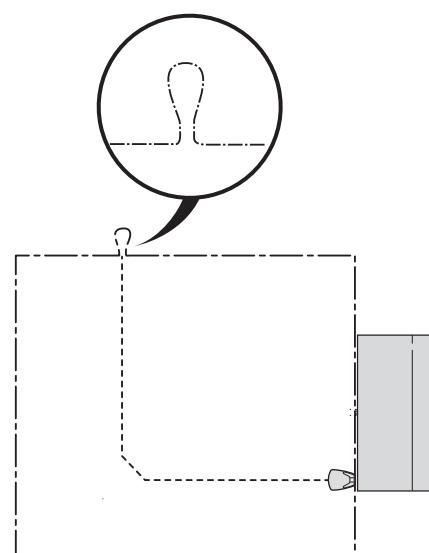


SVARBI INFORMACIJA

Už kontūro kabelio nederėtų dėti papildomo kabelio, susuko į rites. Tai gali sugadinti automatinę vejapjovę.

Gido laido kabelis

Norédami palengvinti gido kabelio prijungimą prie kontūro kabelio, rekomenduojama turėti papildomų 20 cm kontūro kabelio, toje vietoje, kur prijungiamas gidas kabelis. Patartina suplanuoti kreipiamoji kabelio išsidėstymo vietą prieš tiesiant kontūro kabelį.
Žr. skyrių 3.6 *Gido kabelio instaliacija* 30 psl.



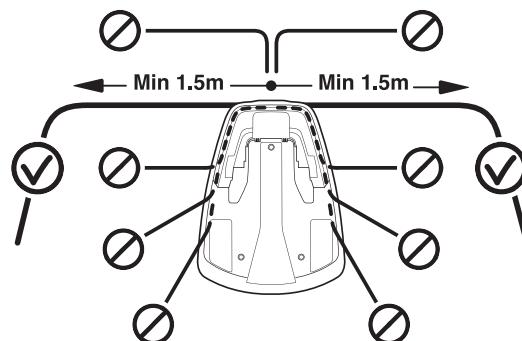


3. IRENGIMAS

Kontūro kabelio tiesimas link įkrovimo stoties

Bent po 1,5 metrų ilgio kontūro kabelio atkarpas reikia išvesti statmenai įkrovimo stotčiai iš jos galo į kairę ir į dešinę puses. Žr. paveikslą. Jeigu kontūro kabelis paklotas kitaip, robotui vejapjovei gali būti sunku rasti kelią į įkrovimo stotį.

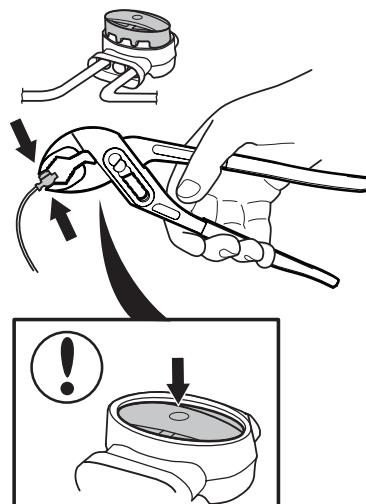
Tiesų maršrutą į dešinę nuo įkrovimo stoties kai kuriais atvejais reikia padidinti, atsižvelgiant į tai, kaip kontūro kabelis yra išvestas atliekant instalaciją.



Kontūro kabelio sujungimas

Naudokite originalią jungiamąją movą, jeigu kontūro kabelio ilgio neužtenka ir ji reikia sujungti. Ji yra nepralaidi vandeniu ir užtikrina patikimą elektros jungtį.

Abu kabelio galus įkiškite į jungiamąją movą. Patikrinkite, ar kabeliai iki galo įstatyti į movą. Jų galai turi matytis kitoje movos pusėje per permatomą jos paviršių. Tuomet iki galo įspauskite fiksatorius movos viršuje. Universaliomis replémis visiškai suspauskite movos galvutę.



SVARBI INFORMACIJA

Vienas su kitu supinti kabeliai ar izoliacine juosta apsuktas priveržiamas gnybtų blokas nėra tinkamos jungtys. Dėl žemės drėgmės laidai oksiduosis ir po tam tikro laiko grandinė nutrūks.



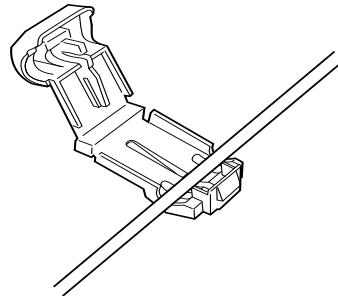
3. IRENGIMAS

3.5 Kontūro kabelio prijungimas

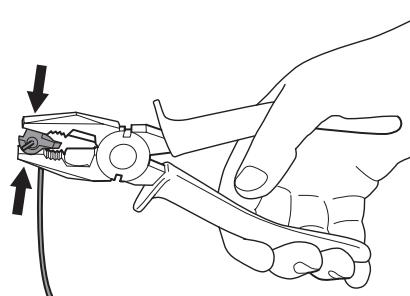
Prijunkite kontūro kabelį prie įkrovimo stoties:

SVARBI INFORMACIJA

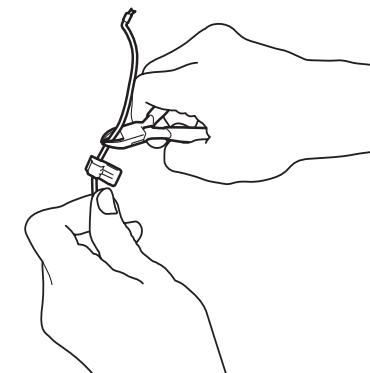
Kontūro kabelis neturi būti sukryžiuojamas jungiant jį prie įkrovimo stoties. Dešiniji kabelio galą reikia prijungti prie dešiniojo įkrovimo stoties gnybto, o kairijį – prie kairiojo gnybto.



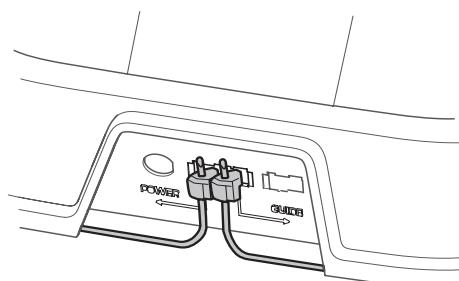
1. Kabelio galus įkiškite į jungtį:
 - Atverkite jungtį.
 - Įstatykite kabelį į jungties griebtuva.
2. Replēmis suspauskite vieną jungtį su kita. Spauskite, kol išgirsste spragtelėjimą.



3. Nukirpkite virš kiekvienos jungties likusius kontūro kabelio galiukus, kad liktų po 1–2 centimetrus.



4. Prijunkite jungtį prie metalinio kaiščio, Prijunkite jungtį prie įkrovimo stoties kontaktinio kaiščio, pažymėto AL (dešinysis) ir AR (dešinysis).
Atidžiai patikrinkite, kad jungtis tinkamai prijungta.



SVARBI INFORMACIJA

Dešiniają jungtį reikia prijungti prie dešiniojo metalinio įkrovimo stoties gnybto, o kairijį kabelio galą – prie kairiosios jungties.



3. IRENGIMAS

3.6 Gido kabelio instaliacija

Gido kabelis - tai kabelis, nutiestas iš įkrovimo stoties į, pavyzdžiu, nuo šalį darbo zonas dalij arba siauru pravažiavimu ir po to sujungtas su kontūro kabeliu. Tas pats kabelis naudojamas ir kontūro, ir gido kabeliui.

Gido kabelio paskirtis - padėti robotui vejapjovei surasti kelią į įkrovimo stotį, o taip pat nukreipti nuo stoties į nutolusias sodo darbo vietas.

Siekiant užtikrinti tolygų viso vejos pjovimą, robotas vejapjovė gali judėti palei gido kabelį nuo įkrovimo stoties iki gido kabelio sujungimo su kontūro kabeliu vietas ir pradėti pjauti žolę nuo šitos vietas.

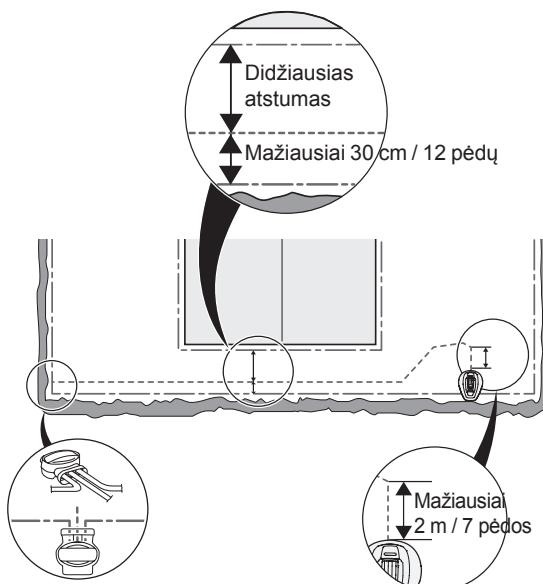
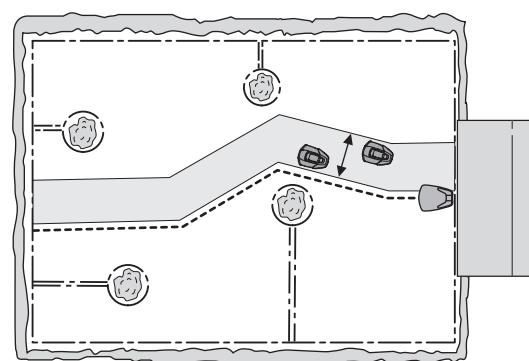
Atsižvelgiant į sodo planą, reikia nurodyti kaip dažnai robotui vejapjovei važinėti palei gido kabelį, vedantį iš įkrovimo stoties. Žr. 6.6 Nustatymai 55 psl.

Važiuodamas į ir iš įkrovimo stoties robotas vejapjovė nuvažiuoja skirtingą atstumą nuo gido kabelio, kad nejspaustų vėžių. Automatinės vejapjovės tuo metu šalia kabelio naudojama zona vadina „koridoriu“.

Robotas vejapjovė visada važiuoja kairėje gido kabelio pusėje, atsukęs priekį į įkrovimo stotį. Taigi, koridorius yra kairėje kreipiamomo kabelio pusėje. Koridoriaus plotis siekia 50 cm. Vejapjovės instalacijos metu labai svarbu užtikrinti mažiausiai 75 cm atstumą nuo kairiosios gido kabelio pusės ir mažiausiai 25 cm atstumą nuo dešiniosios gido kabelio pusės, kai vejapjovė stovi priekiu į įkrovimo stotį.

Netieskite gido kabelio arčiau kaip 30 cm iki kontūro kabelio.

Kaip ir kontūro kabelių, gido kabelių galima tvirtinti kabėmis arba užkasti į žemę.



SVARBI INFORMACIJA

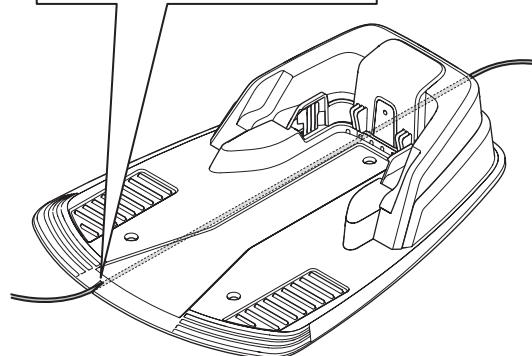
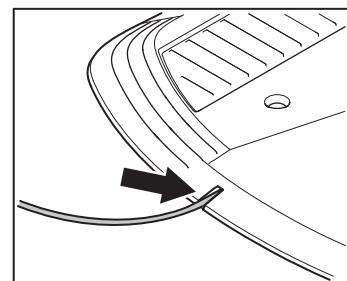
Užtirkinkite mažiausiai 75 cm atstumą nuo kairiosios gido kabelio pusės, vejapjovei stovint priekiu į įkrovimo stotį.



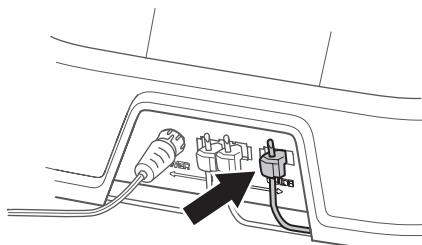
3. IRENGIMAS

Gido kabelio tiesimas ir prijungimas

1. Ištraukite kabelį pro plyšį įkrovimo plokštėlės apačioje.



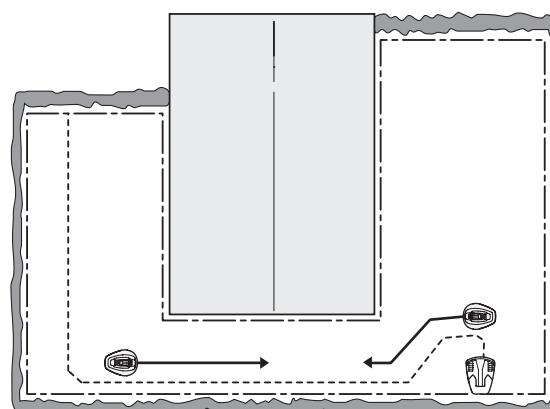
2. Pritaisykite jungtį prie gido kabelio tokiu pačiu būdu, kaip ir prie kontūro kabelio, kaip aprašyta skyriuje 3.5 Kontūro kabelio prijungimas 29 psl. Prijunkite prie įkrovimo stoties kontaktinio kaiščio, pažymėto „Guide“ (gidas).



3. Išveskite bent 2 metrų ilgio laidą atkarpa statmenai priekinei plokštės briaunai.

Jeigu gido kabelį reikia tiesi pravažiavime:

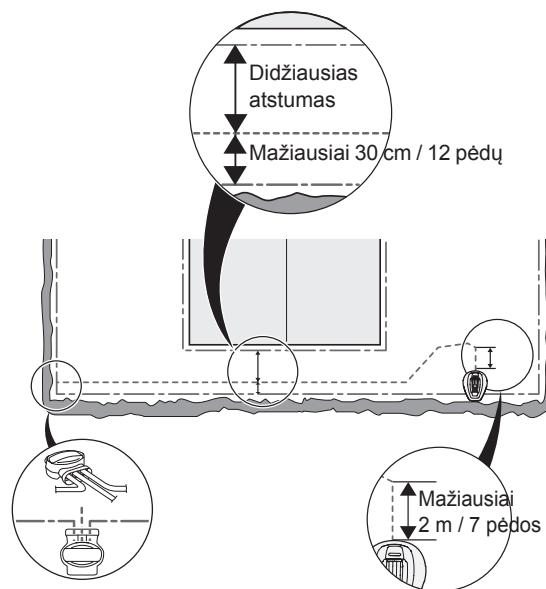
Robotas vejaplovė į įkrovimo stotį ir atgal važiuoja ta pačia gido kabelio puse. Tai reiškia, kad gido kabelis lieka roboto veijaplovės dešinėje pusėje, jam įvažiuojant į įkrovimo stotį, ir kairėje pusėje – išvažiuojant iš įkrovimo stoties.



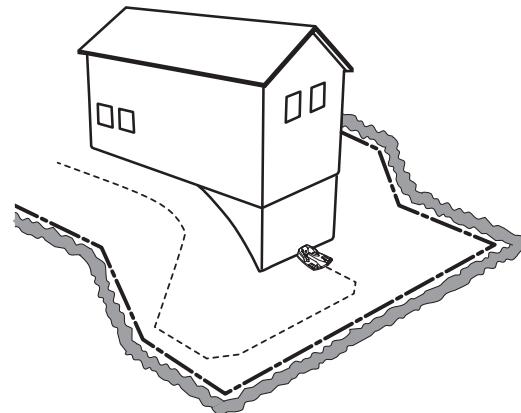


3. IRENGIMAS

- Pravažiavime gido kabelį reikia tiesi tokiu būdu, kad robotui vejapjovei liktų pakankamai vietos pravažiuoti. Tarp kontūro kabelio ir gido kabelio reikia palikti mažiausiai 30 cm tarpą.

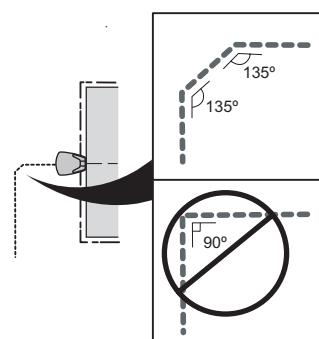


Jeigu gidą kabelį reikia tiesi ant didelio nuolydžio, rekomenduojama kabelį tiesi nuolydžio kampu. Taip robotui vejapjovei bus lengviau važiuoti pagal gido kabelį šlaitu.



Netieskite kabelio smailais kampais. Robotui vejapjovei gali būti sunku sekti gido kabelį.

4. Tieskite gido kabelį iki kontūro kabelio, kur anksčiau nutiesėte kilpą, padedančią prijungti gido kabelį.
5. Nukirpkite kontūro kabelio kilpą naudodami, pvz., vielos žirkles.

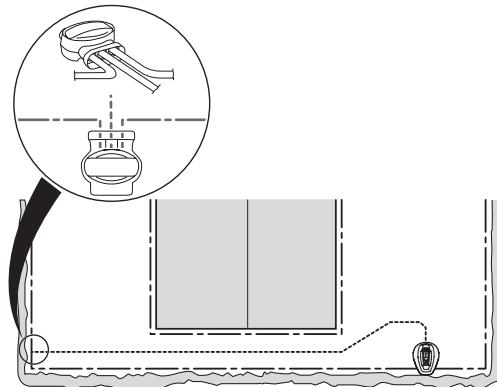




3. IRENGIMAS

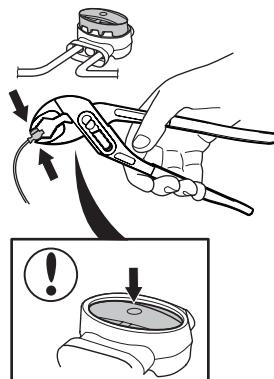
6. Jungiamaja mova prijunkite gido kabelį prie kontūro kabelio:

Kontūro kabelį įkiškite į kiekvieną movos skylę. Įkiškite kreipiamajį kabelį į centrinę movos angą. Patikrinkite, ar kabeliai iki galio įstatyti į movą. Jų galai turi matytis kitoje movos pusėje per permatomą jos paviršių.



Universaliomis replémis visiškai suspauskite movos galvutę.

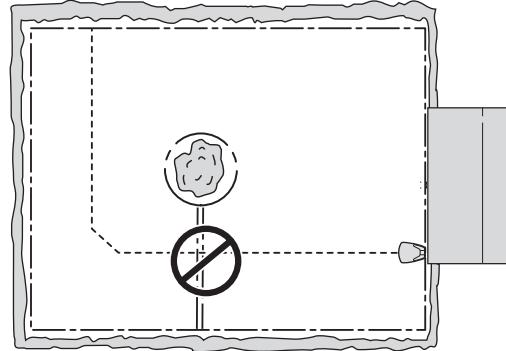
Kiekvienam kabeliui pajungti gali būti naudojama bet kokia skylė.



7. Pritvirtinkite kabémis / užkaskite sujungimą vejoje.

SVARBI INFORMACIJA

Kreipiamasis kabelis negali kirsti kontūro kabelio nutiesto, pavyzdžiui, į atskirtą vietą.



SVARBI INFORMACIJA

Prieš naudodami robotą vejapjovę patikrinkite, ar gido kabelis veikia, naudodami funkciją *Gido kalibravimas*. Žr. 3.8 *Pirmas paleidimas ir kalibravimas* 34 psl.

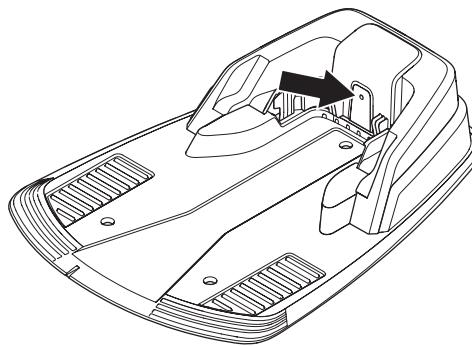


3. IRENGIMAS

3.7 Kontūro tikrinimas

Kontūro signalą tikrinkite pagal įkrovimo stoties signalinę lemputę.

Žr. 9.2 *Įkrovimo stoties signalinė lemputė* 73 psl., jeigu lemputė nepradeda švesti nenutrūkstama žalia spalva.



3.8 Pirmas paleidimas ir kalibravimas

Prieš paleidžiant robotą vejaplovę, jo meniu reikia atlikti paleidimo seką, taip pat gido signalo automatinį kalibravimą. Kalibravimas taip pat padeda patikrinti, ar gido kabelio instaliacija buvo atlikta tinkamai ir ar robotas vejaplovė gali laisvai judėti pagal gido kabelį nuo įkrovimo stoties.

1. Atidarykite valdymo skydelį nuspaudami **STOP** mygtuką.
2. Pagrindinių jungiklių pasukite į 1 padėtį.

Paleidimo seka prasideda nuo pirmojo automatinės vejaplovės įjungimo. Nustatomi šie parametrai:

- Kalba
- Country (šalis)
- Time format (laiko formatas)
- Einamasis laikas
- Date format (datos formatas)
- Data
- Keturių skaitmenų PIN kodas. Visos kombinacijos leidžiamos, išskyrus 0000.

SVARBI INFORMACIJA

PIN kodą galite pasižymeti dalyje *Pastabos 4 psl.*

3. Pastatykite robotą vejaplovę įkrovimo stotyje, kaip reikalaujama ekrane. Paspauskite mygtuką START ir uždarykite gaubtą. Robotas vejaplovė paleis gido kalibravimą, išvažiuos iš įkrovimo stoties ir judės pagal gido kabelį iki gido kabelio sujungimo su kontūro kabeliu vietas, kurioje pradės pjauti veją. Patikrinkite, ar robotas vejaplovė gali visur pravažiuoti sekdamas pagal gido kabelį.

Jeigu jis nepravažiuoja, taip gali būti dėl netinkamai pakloto gido kabelio. Šiuo atveju, užtikrinkite, kad instaliacija atliekama vadovaujantis 3.6 *Gido kabelio instaliacija* 30 psl. Tada atlikite naują kalibravimą. Žr. 6.6 *Nustatymai* 55 psl.

R70Li / R80Li atveju galima susiaurinti gido plotį, kad robotas vejaplovė sekta gido kabeliu pro labai siaurus pravažiavimus. Žr. 6.4 *Nustatymai*, *R70Li, R80Li* 49 psl.

Norėdami atlikti naują R70Li / R80Li kalibravimą, naudokite funkciją Bandymas į išorę Žr. 6.4 *Nustatymai*, *R70Li, R80Li* 49 psl.



3. IRENGIMAS

3.9 Prisijungimo prie įkrovimo stoties tikrinimas

Prieš pradėdami naudotis robotu vejapjove, įsitikinkite, kad jis gali visur pravažiuoti pagal kreipiamajį kabelį iki įkrovimo stoties ir lengvai prisijungti prie jos. Atlikite toliau pateiktą patikrinimą.

1. Atidarykite valdymo skydelio gaubtą paspausdami **STOP** mygtuką.
2. Padékite robotą vejapjovę šalia tos vietas, kur gido kabelis sujungtas su kontūro kabeliu. Robotą vejapjovę padékite 2 metrų atstumu nuo gido kabelio, jo priekį atsukę į gido kabelį.
3. Pasirinkite režimą *Namo* paspausdami namo simbolį ir **OK** mygtuką, kai žymeklis stovi ant režimo *Namo*. Paspauskite „**Start**“ ir uždarykite gaubtą.
4. Patirkinkite, ar robotas vejapjovė sekā gido kabeliu iki įkrovimo stoties ir susijungia su ja. Bandymas užskaitomas tik tuo atveju, jeigu robotas vejapjovė gali judėti pagal gido kabelį visą atstumą iki įkrovimo stoties ir prisijungti iš pirmo karto. Jeigu robotas vejapjovė nesugeba prisijungti iš pirmo karto, jis automatiškai bandys prisijungti dar kartą. Instaliacija nepatvirtinama, jei robotas vejapjovė prisijungia prie įkrovimo stoties iš antro arba daugiau kartų. Tokiu atveju, įsitikinkite, kad įkrovimo stotis, kontūro kabelis ir gidas kabelis instaliuoti pagal instrukcijas, pateiktas Skyriuose 3.2, 3.4 ir 3.6.
5. Robotas vejapjovė liks įkrovimo stotyje, kol pasirinksite režimą Pagrindinis arba Automatinis. Žr. 5.1 *Nustatymai* 41 psl.

Kreipiamoji sistema turi būti pirmą kartą kalibruojama, jeigu minėti testai pasitvirtino. Žr. 3.8 *Pirmas paleidimas ir kalibravimas* 34 psl.



4. NAUDOJIMAS

4. Naudojimas

4.1 Išsikrovusio akumulatoriaus įkrovimas

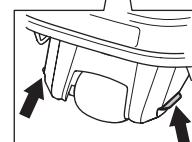
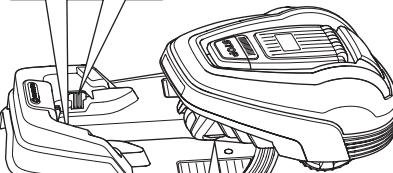
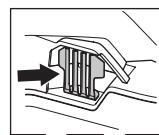
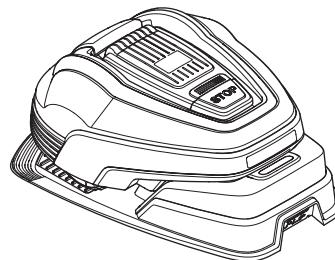
Jeigu „GARDENA“ robotas vejapjovė naujas arba ilgesnį laiką nebuvo įkraunamas, jo akumulatorius bus tuščias ir jį reikia įkrauti prieš pradedant darbą. Įkrovimas užima maždaug 80-100 minučių.

1. Pagrindinį jungiklį pasukite į 1 padėtį.
2. Pastatykite automatinę vejapjovę įkrovimo stotyje. Atidarykite dangtį ir įstumkite robotą vejapjovę kaip įmanoma toliau, kad užtikrintumėte gerą kontaktą su įkrovimo stotimi.
3. Ekrane pateikiama žinutė, kad vyksta įkrovimas.



ĮSPĖJIMAS

Prieš paleidžiant robotą vejapjovę atidžiai perskaitykite saugos nurodymus.



ĮSPĖJIMAS

Saugokite rankas bei kojas ir nekiškite jų prie besisukančių diskų. Kai variklis veikia, niekuomet nekiškite arti korpuso ar po juo rankų ar kojų.



ĮSPĖJIMAS

Niekada nenaudokite roboto vejapjovės, kai pjobimo teritorijoje yra žmonių (ypač vaikų) ar gyvūnų.



4. NAUDOJIMAS

4.2 Laikmačio naudojimas

Kad veja nebūtų išvažinėta, naudokite laikmačio funkciją (žr. 6.3 Laikmatis 46 psl.) Nustatydami laikmatį atsižvelkite į tai, kad robotas vejapovė nupjauna lentelėje „Darbo našumas“ nurodytą kvadratinį metrų plotą per valandą ir dieną.

Pavyzdys

Jeigu darbo zonas plotas 360 m², R70Li turi dirbti 8 valandas per dieną. Šie laikai apytiksliai ir priklauso, pavyzdžiu, nuo žolės kokybės, peilių aštrumo ir akumulatoriaus amžiaus.

SVARBI INFORMACIJA

Laikmačiu nustatykite robotą nepjauti žolęs tuomet, kai vejoje paprastai žaidžia vaikai, lako staminiai gyvūnai ir pan., kad pjovimo diskas jų nesužalotų.

Gamykliniai laikmačio nustatymai yra 07:00-23:00 (07:00-22:00 „GARDENA“ R38Li,R40Li,R45Li,R50Li) ir žolė pjaunama kiekvieną savaitės dieną. Šis nustatymas tinkta nurodyti didžiausiai darbo zonai.

Jeigu darbo zonas dydis leidžia, žolės kokybė gali būti pagerinta, jeigu žolę pjaunama kas antrą dieną, o ne keletą valandų kiekvieną dieną. Be to, žolė geriau auga, jeigu bent tris dienas per mėnesį jos niekas nepjauna.

Stovėjimas

Robotas vejapovė turi iš anksto nustatyta stovėjimo laikotarpį pagal lentelę „Stovėjimo laikas“ Stovėjimo laiką galima išnaudoti, pavyzdžiu, vejos laistymui arba žaidimams ant vejos.

1 pavyzdys

Šiame pavyzdje nurodyti laikai taikomi „GARDENA R40Li“ modeliui, tačiau tas pats principas tinkta ir kitiems modeliams.

Darbo laikotarpis 1: 07:00 - 22:00

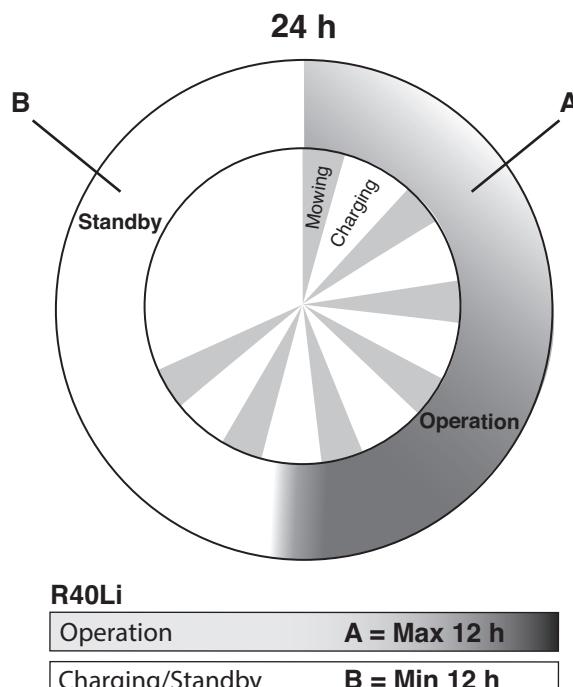
Darbo dienos: All days (visos dienos)

Pagal gamintojo nustatymus robotas vejapovė pradedą pjauti žolę 07.00 valandą. Vejapovė parkuoja įkrovimo stotyje nuo 19.00 valandos ir laikoma ten iki 07.00 valandos, kai ji vėl pradedą pjauti žolę.

Jeigu laikmačiu darbo laikas padalintas į du laikotarpius, stovėjimo laikotarpį galima padalinti į keletą laikotarpių. Tačiau mažiausias stovėjimo laikotarpis privalo atitinkti nurodytą lentelėje „Stovėjimo laikas“.

Lentelė „Darbo našumas“	
Modelis	Darbo našumas
GARDENA R38Li	Apie 32 m ² per val. ir dieną
GARDENA R40Li	Apie 33 m ² per val. ir dieną
GARDENA R45Li	Apie 38 m ² per val. ir dieną
GARDENA R50Li	Apie 42 m ² per val. ir dieną
GARDENA R70Li	Apie 44 m ² per val. ir dieną
GARDENA R80Li	Apie 50 m ² per val. ir dieną

Lentelė „Stovėjimo laikas“	
Modelis	Stovėjimo laikas
GARDENA R38Li	Mažiausiai 12 val. per dieną
GARDENA R40Li	Mažiausiai 12 val. per dieną
GARDENA R45Li	Mažiausiai 12 val. per dieną
GARDENA R50Li	Mažiausiai 12 val. per dieną
GARDENA R70Li	Mažiausiai 8 val. per dieną
GARDENA R80Li	Mažiausiai 8 val. per dieną





4. NAUDOJIMAS

2 pavyzdys

Šiame pavyzdyste nurodyti laikai taikomi „GARDENA“ R40Li, tačiau tas pats principas tinkta ir kitiems modeliams.

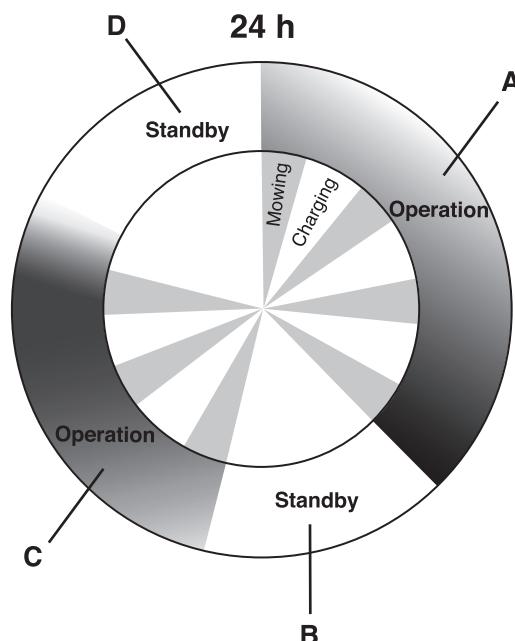
Darbo laikotarpis 1: 06:00 - 16:00

Darbo laikotarpis 2: 20:00 - 23:00

Darbo dienos: All days (visos dienos)

Robotas vejaplovė dirbs nuo 06:00 iki 16:00 val.
Jis vėl pradės darbą 20:00, bet sustos pailsėti
22:00 ir vėl pradės dirbti 06:00.

Šie laikai apytiksliai ir priklauso, pavyzdžiui, nuo žolės kokybės, peilių aštrumo ir akumuliatoriaus amžiaus.



4.3 Paleidimas

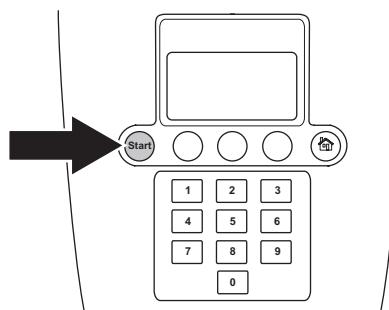
R40Li

Operation	A + C = Max 12 h
Charging/Standby	B + D = Min 12 h

- Pagrindinį jungiklį pasukite į 1 padėtį.
- Paspauskite STOP mygtuką, kad atidarytumėte valdymo skydelio gaubtą.
- Iveskite PIN kodą.
- Paspauskite START mygtuką.
- Uždarykite gaubtą per 10 sekundžių.

Jeigu robotas vejaplovė laikomas įkrovimo stotyje, jis išvažiuos iš įkrovimo stoties tik tada, kai akumulatorius bus visiškai įkrautas ir jei roboto laikmatis bus nustatytas taip, kad leistų jam dirbti.

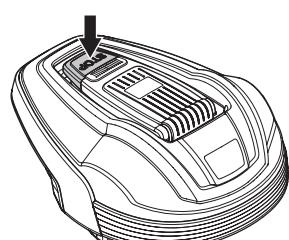
Prieš pjovimo diskams pradedant suktis, per 2 sekundes pasigirsta 5 pyptelėjimai.



4.4 Sustabdymas

- Paspauskite STOP mygtuką.

Robotas vejaplovė sustoja, peilių variklis sustoja ir atsidaro valdymo skydelio dangtelis.



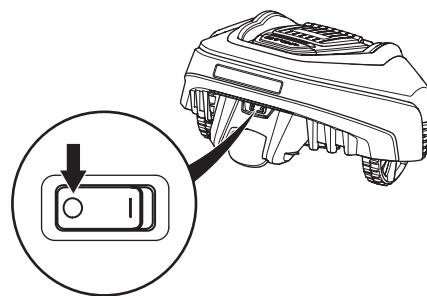


4. NAUDOJIMAS

4.5 Išjungimas

1. Paspauskite **STOP** mygtuką.
2. Pagrindinį jungiklį pasukite į **0** padėtį.

Robotą vejapovę visada išjunkite pagrindiniu jungikliu, jeigu reikia jį techniškai prižiūrėti arba išvežti iš darbo zonos.

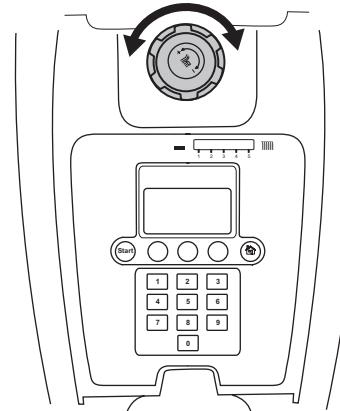


4.6 Pjovimo aukščio reguliavimas

Pjovimo aukštis gali kisti nuo MIN (2 cm) iki MAX (5 cm).

Pjovimo aukščio reguliavimas:

1. Paspauskite **STOP** mygtuką, kad sustabdytumėte automatinę vejapovę ir atidarykite dangtelį.
2. Pasukite aukščio reguliavimo rankenélę į reikiama padėtį. Pasirinktą padėtį rodo oranžinės spalvos stulpelis šalia rankenélės, kurį galima matyti pro langelį.
 - Norédami padidinti pjovimo aukštį sukite prieš laikrodžio rodyklę.
 - Norédami sumažinti pjovimo aukštį sukite pagal laikrodžio rodyklę.



SVARBI INFORMACIJA

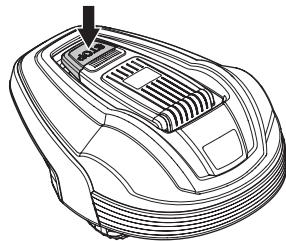
Pirmą savaitę po naujos instaliacijos, turi būti nustatytas MAX pjovimo aukštis, kad nepažeistų kontūro kabelio. Po to pjovimo aukštį galima mažinti po vieną pakopą kas antrą savaitę, kol bus pasiektas norimas pjovimo aukštis.



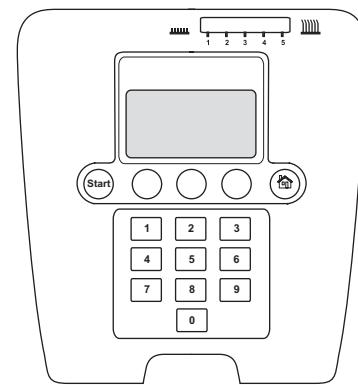
5. VALDYMO SKYDELIS

5. Valdymo skydelis

Visos komandas ir „GARDENA“ roboto vejapjovės nustatymai įvedami valdymo skydelyje. Visos funkcijos iškviečiamos naudojant įvairius meniu.



Valdymo skydelis sudarytas iš ekrano ir klaviatūros. Visa informacija rodoma ekrane, o visos įvestys atliekamos naudojant mygtukus.

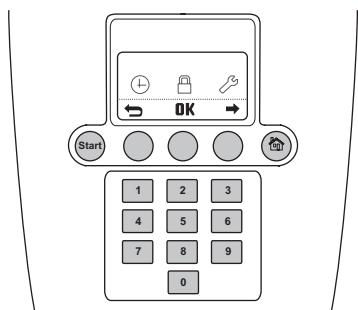
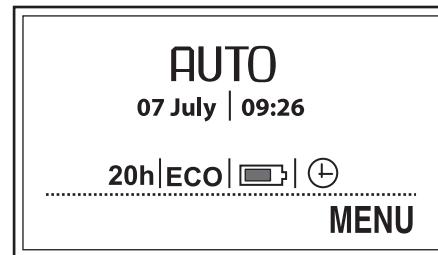


Kai paspaustas STOP mygtukas ir atidaromas gaubtas, veikimo lange rodomas laikas, pasirinktas veikimo režimas, pjovimo valandų keikis, akumuliatoriaus būsena ir laikmačio nustatymai.

- Laikrodis rodo esamą laiką.
- Data rodo einamąją dieną.
- Darbo valandų skaičius rodo, kiek iš viso valandų nuo pagaminimo automatinė vejapjovė dirbo. Į darbo laiką įskaičiuojamas laikas, kai robotas vejapjovė pjovė žolę ir kai ieškojo įkrovimo stoties.
- *AUTO, MAN ar HOME* rodo pasirinktajį darbo režimą.
Žr. skyrių 5.1 *Darbo režimo pasirinkimas*
- Akumuliatoriaus būseną rodo likusi akumuliatoriaus įkrova.
- ECO rodomas tada, kai robe vejapjovėje nustatytas ECO režimas.
- Laikrodžio simbolis rodomas tada, kai nustatyti laikmačio parametrai. Laikrodžio simbolis yra juodos spalvos, jeigu automatinė vejapjovė negali judėti dėl laikmačio nustatymų, ir Baltos spalvos, kai vejapjovė gali pjauti žolę.

- Užrašas *MENU* rodo, kad spausdami leidžiantį pasirinkti mygtuką po užrašu galime pasiekti pagrindinį meniu.

Klaviatūrą sudaro keturios mygtukų grupės: režimo pasirinkimo mygtukas, kelių pasirinkimų mygtukas, skaičiai ir paleidimo mygtukas.





5. VALDYMO SKYDELIS

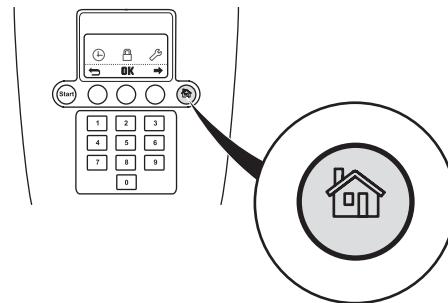
5.1 Darbo režimo pasirinkimas

Režimo pasirinkimo mygtuko simbolis yra namas. Paspaudus šį mygtuką ekrane rodomas pasirinktas darbo režimas. Spausdami šį mygtuką daug kartų iš eilės galite pasirinkti vieną iš trijų skirtingų darbo režimų.

1. NAMAI:

Siunčia robotą vejaplovę į įkrovimo stotį. Ji lieka čia, kol pasirenkamas kitas darbo režimas. Darbiname lange rodomas užrašas *Namo*. Įkrovus akumuliatorių automatinė vejaplovė lieka stovėti įkrovimo stotyje. Pasirinkus darbo režimą AUTO, pradžioje robotas vejaplovė išvažiuos iš įkrovimo stoties, o po to vėl pradės pjauti žolę.

Nustatymas Namai naudojamas po naujos instalacijos arba kai esami diegimo nustatymai keičiami siekiant patikrinti roboto vejaplovės judėjimą pagal gido kabelį ir sugebėjimą prisijungti prie įkrovimo stoties. Žr. 3.9 *Prisijungimo prie įkrovimo stoties tikrinimas* 35 psl.



2. AUTO (AUTOMATINIS):

Tai įprastinis, automatinis darbo režimas, kai automatinė vejaplovė automatiškai pjauna žolę ir įkrauna akumulatorių.

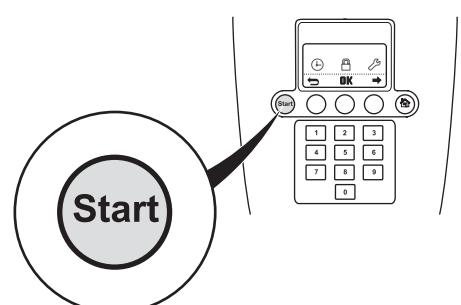
3. MAN (RANKINIS):

Kai pjaunami papildomi plotai (Žr. 3.4 Kontūro kabelio instalacija 23 psl.), turi būti naudojamas MAN (rankinis) režimas.

Jeigu pasirenkamas RANKINIS režimas, o robotas vejaplovė paleidžiamas ant vejos, jis pjauna žolę, kol išsikrauna akumulatorius. Tada jis sustoja ir ekrane pasirodo žinutė „*Reikalinas rankinis įkrovimas*“. Automatinę vejaplovė reikia nunešti atgal prie įkrovimo stoties ir po įkrovimo vėl paleisti rankiniu būdu.

Jeigu pasirinktas RANKINIS įkrovimo režimas, automatinė vejaplovė pilnai įsikrauna ir, išvažiavusi iš įkrovimo stoties apie 20 cm, sustoja. Tai reiškia, kad robotas įsikrovė ir gali pradėti darbą.

Jeigu po įkrovimo turi būti pjaunamas pagrindinis plotas, prieš pastatant robotą vejaplovę į įkrovimo stotį reikia nustatyti darbo režimą Automatinis.



SVARBI INFORMACIJA

Prieš uždarant dangtelį, visuomet paspauskite START mygtuką, kad automatinė vejaplovė pradėtų dirbti. Jeigu START mygtukas nenuspaudžiamas, pasigirsta pranešimo signalas ir robotas vejaplovė nepajuda iš vietas.



5. VALDYMO SKYDELIS

5.2 Kelių pasirinkimų mygtukai

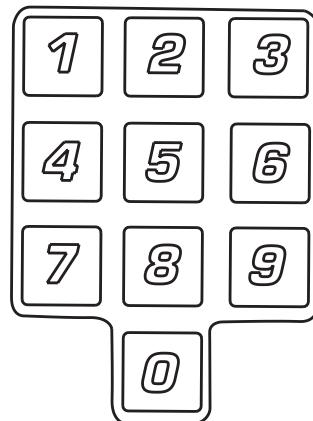
Trimis leidžiančiais pasirinkti mygtukais galima pasirinkti įvairias funkcijas, kurios, be kita ko, priklauso nuo to, kurioje meniu vietojе esate. Mygtuko funkcija rodoma pačioje ekrano apačioje.

Pavyzdys: Jeigu esate pagrindiniame meniu, kairijį mygtuką galima naudoti gržti atgal, vidurinysis patvirtina bet kurį pasirinkimą, o dešinysis padeda peržvelgti meniu.



5.3 Skaičiai

Skaičių klavišais galima, pavyzdžiui, įvesti PIN kodą arba laiko nustatymus.

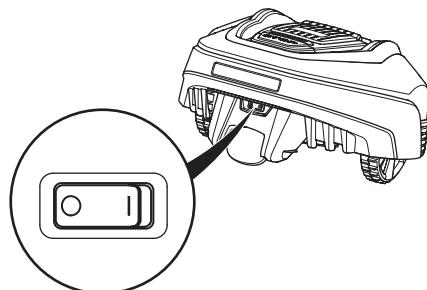


5.4 Pagrindinis jungiklis

Norėdami paleisti robotą vejapjovę, pagrindinį jungiklį pasukite į 1 padėtį.

Nustatykite pagrindinį jungiklį į 0 padėtį, kai robotas vejapjovė nenaudojamas arba, kai tikrinami-keičiami pjovimo peiliai.

Kai pagrindinis jungiklis nustatytas į 0 padėtį, roboto vejapjovės variklio paleisti negalima.





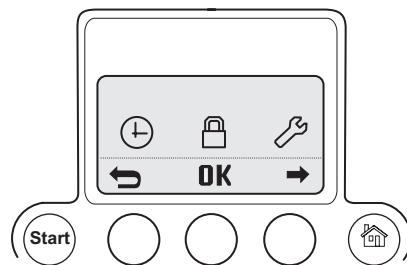
6. MENIU FUNKCIJOS

6. Meniu funkcijos

6.1 Pagrindinis meniu

Pagrindiniame „GARDENA“ R38Li, R40Li, R45Li, R50Li pateikiamas trys parinktys:

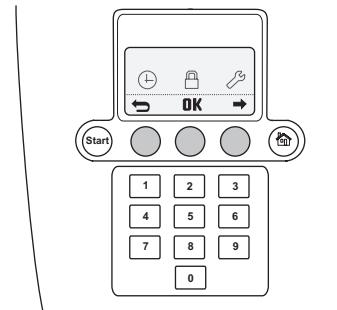
- *Timer (laikmatis)*
- *Security (saugumas)*
- *Nuostatos*



Pagrindiniame „GARDENA“ R70Li / R80Li meniu pateikiamas keturios parinktys:

- *Timer (laikmatis)*
- *Installation (instaliacija)*
- *Security (saugumas)*
- *Settings (parametrai)*

Kiekviena parinktis turi žemesnio lygmens meniu. Per šias funkcijas galite pasiekti visus automatinės vejapjovės nustatymus.



Meniu naršymas

Norédami peržiūrėti pagrindinį meniu ir antrinį meniu naudokite leidžiančius pasirinkti mygtukus. Skaičių klavišais įveskite vertes ir laikus, o kiekvieną pasirinkimą patvirtinkite OK pažymėtu leidžiančiu pasirinkti mygtuku. Spauskite kelių pasirinkimų mygtuką su **grįžimo rodykle**, jeigu norite pereiti į aukštesnį meniu lygį, arba 2 sekundes laikykite nuspaudę režimo pasirinkimo mygtuką, jeigu norite iš karto grįžti į pagrindinį meniu.

Žemesnio lygio meniu

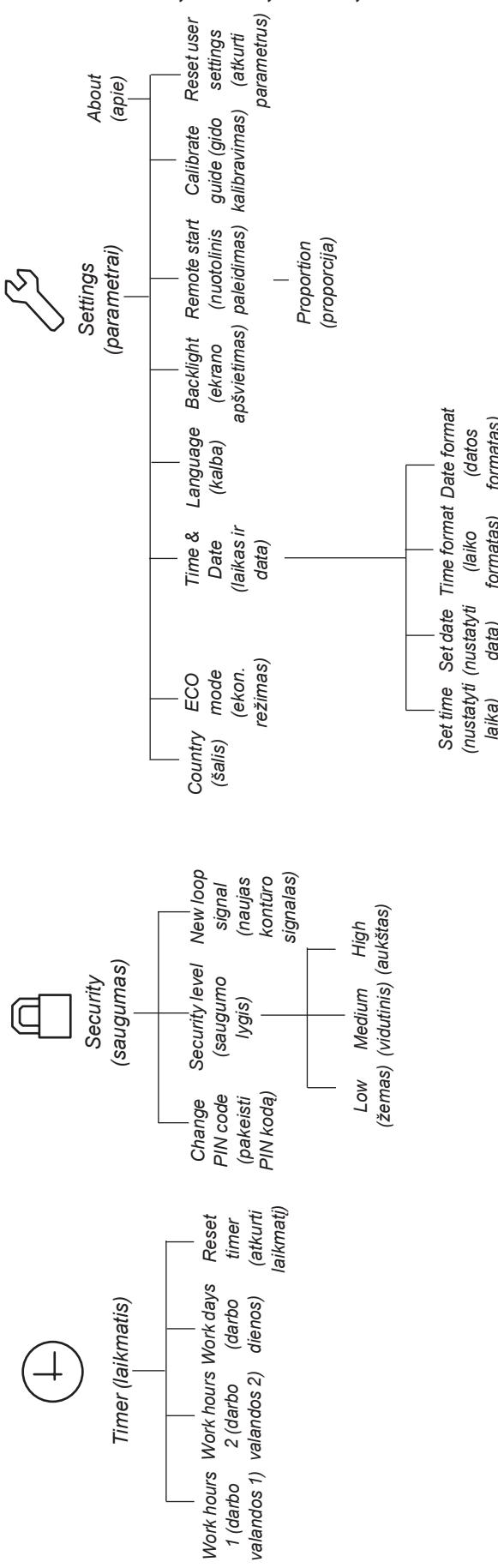
Kai kurių antrinių meniu parinktys kairėje pusėje pažymėtos varnele. Tai reiškia, kad jos pasirinktos. Pažymėkite langelį arba panaikinkite jo žymėjimą paspausdami OK.

Kai kurių antrinių meniu konkrečių eilučių dešinėje pateikiama informacija. Ši informacija nurodo, kuris funkcijos nustatymas pasirinktas.



6. MENIU FUNKCIJOS

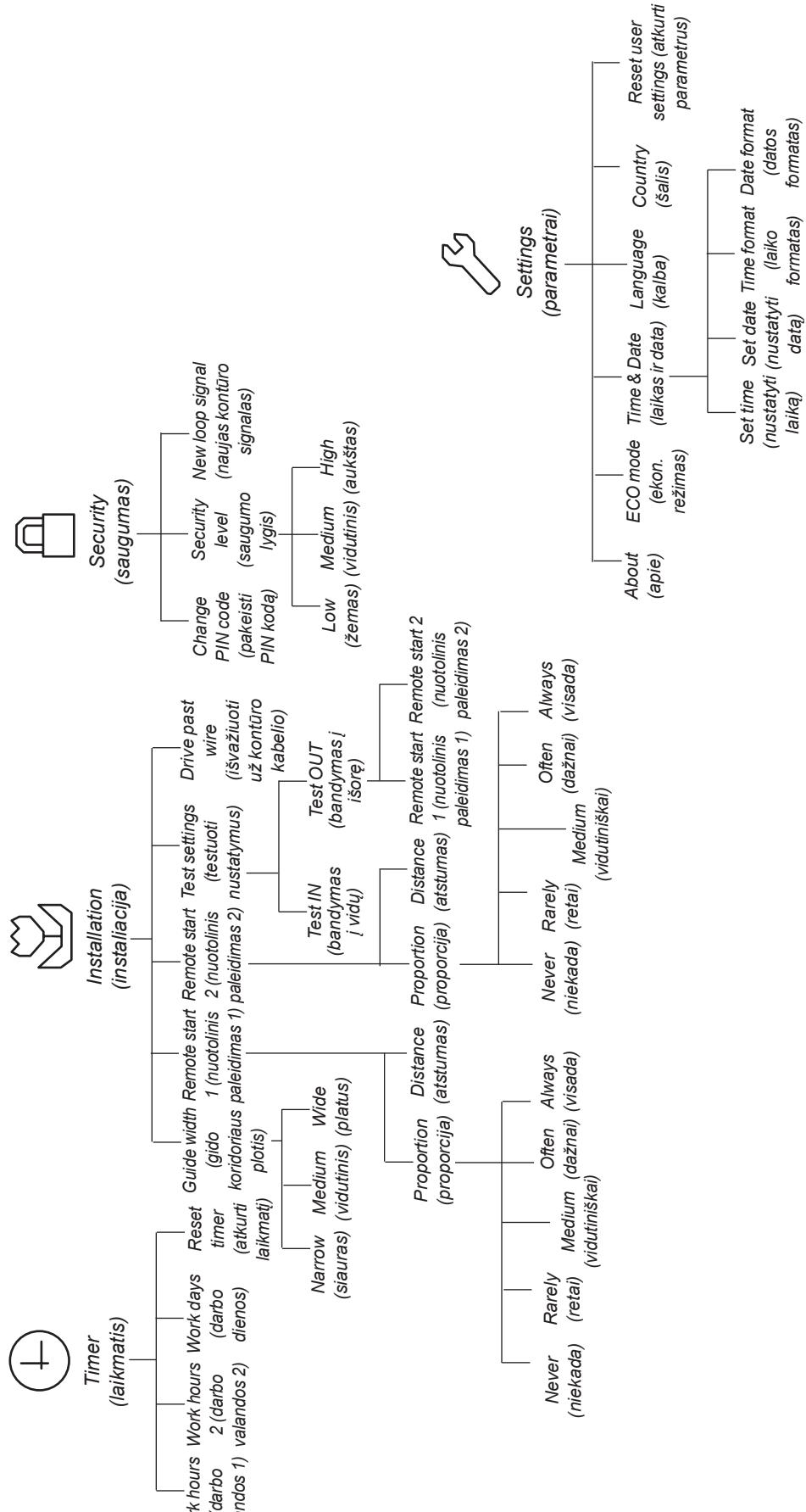
6.2 Meniu struktūra „GARDENA“ R38Li, R40Li, R45Li, R50Li





6. MENIU FUNKCIJOS

„GARDENA“ R70Li, R80Li





6. MENIU FUNKCIJOS

6.3 Laikmatis

Norint kuo geriau nupjauti veją, nereikia jos pjauti per dažnai. Todėl, jei darbo zona yra mažesnė už roboto vejapjovės pajégumą, reikia apriboti jo darbo laiką, naudojant laikmačio funkciją. Jeigu robotą vejapjovę nustatote per dažnai pjauti, veja gali atrodyti kaip sutrypta. Be to, robotas vejapjovė be reikalo dévisi.

Laikmačio funkcija puikiai tinkta norint nustatyti darbo valandas, kuriomis robotas vejapjovė neturėtų pjauti žolės, pavyzdžiu, kai sode žaidžia vaikai.

Gamyklinis nustatymas yra 07:00 - 23:00 („GARDENA“ R38Li, R40Li, R45Li, R50Li modeliams 07:00-22:00) ir leidžiama pjauti kiekvieną savaitės dieną. Šis nustatymas tinkta nurodyti didžiausiai darbo zonai.

Nustatydami laikmatį atsižvelkite į tai, kad robotas vejapjovė nupjuna lentelėje „Darbo našumas“ nurodytą kvadratinį metrų plotą per valandą ir dieną.

Tolesnėje lentelėje pateikiami pasiūlymai, kaip skirtingai nustatyti laikmatį, atsižvelgiant į sodo dydį. Lentelė gali būti naudojama veikimo laikui nustatyti. Laikai turėtų būti naudojami tik kaip orientaciniai dydžiai: juos gali prieikti sureguliuoti norint pritaikyti konkrečiam sodui. Naudokite tolesnę lentelę:

1. Raskite darbo zoną, kuri labiausiai atitinka sodo teritoriją.
2. Pasirinkite atitinkamą kiekį darbo dienų per savaitę (kai kurioms darbo zonomi gali prieikti 7 dienų per savaitę).
3. Darbo valandų skaičius per dieną rodo, kiek valandų robotui vejapjovei bus leidžiama dirbti pasirinktomis darbo dienomis.
4. Siūlomas laiko intervalas rodo intervalą, sutampantį su reikalingu darbo valandų skaičiumi per dieną.

Timer (laikmatis)
Installation (instaliacija)
Security (saugumas)
Settings (parametrai)

Work hours 1 (darbo valandos 1)
Work hours 2 (darbo valandos 2)
Work days (darbo dienos)
Reset timer (atkurti laikmatį)

Ši lentelė taikoma modeliui „GARDENA“ R38Li

Darbo zona	Darbo dienos per savaitę	Darbo valandų skaičius per dieną	Siūlomas laiko intervalas
100 m ²	5	4,5 h	7:00–11:30
	7	3,5 h	7:00–11:30
200 m ²	5	9 h	7:00–16:00
	7	6,5 h	7:00–13:30
300 m ²	6	11h	7:00–18:00
	7	9,5 h	7:00–16:30
380 m ²	7	12 h	7:00–19:00



6. MENIU FUNKCIJOS

Ši lentelė taikoma modeliui „GARDENA“ R40Li			
Darbo zona	Darbo dienos per savaitę	Darbo valandų skaičius per dieną	Siūlomas laiko intervalas
100 m ²	5	4,5 h	7:00–11:30
	7	3 h	7:00–10:00
200 m ²	5	8,5 h	7:00–15:30
	7	6 h	7:00–13:00
300 m ²	6	10,5 h	7:00–17:30
	7	9 h	7:00–16:00
400 m ²	7	12 h	7:00–19:00

Ši lentelė taikoma modeliui „GARDENA“ R45Li			
Darbo zona	Darbo dienos per savaitę	Darbo valandų skaičius per dieną	Siūlomas laiko intervalas
100 m ²	5	4 h	7:00–11:00
	7	2,5 h	07:00–09:30
200 m ²	5	7,5 h	07:00–14:30
	7	5,5 h	07:00–12:30
300 m ²	5	11 h	7:00–18:00
	7	8 h	7:00–15:00
400 m ²	7	10,5 h	7:00–17:30
450 m ²	7	12 h	7:00–19:00

Ši lentelė taikoma modeliui „GARDENA“ R50Li			
Darbo zona	Darbo dienos per savaitę	Darbo valandų skaičius per dieną	Siūlomas laiko intervalas
100 m ²	5	3,5 h	7:00–11:30
	7	2,5 h	07:00–09:30
200 m ²	5	7 h	07:00–14:00
	7	5 h	07:00–12:00
300 m ²	5	10 h	07:00–17:00
	7	7 h	07:00–14:00
400 m ²	6	11 h	7:00–18:00
	7	9,5 h	7:00–16:30
500 m ²	7	12 h	7:00–19:00



6. MENIU FUNKCIJOS

Ši lentelė taikoma modeliui „GARDENA“ R70Li

Darbo zona	Darbo dienos per savaitę	Darbo valandų skaičius per dieną	Siūlomas laiko intervalas
100 m ²	5	3 h	7:00–10:00
	7	2,5 h	07:00–09:30
200 m ²	5	6,5 h	7:00–13:30
	7	4,5 h	7:00–11:30
400 m ²	5	13 h	07:00–20:00
	7	9 h	7:00–16:00
600 m ²	6	16 h	07:00–23:00.
	7	13,5 h	07:00–20:30
700 m ²	7	16 h	07:00–23:00.

Ši lentelė taikoma modeliui „GARDENA“ R80Li

Darbo zona	Darbo dienos per savaitę	Darbo valandų skaičius per dieną	Siūlomas laiko intervalas
100 m ²	5	3 h	7:00–10:00
	7	2 h	07:00–09:00
200 m ²	5	5,5 h	07:00–12:30
	7	4 h	7:00–11:00
400 m ²	5	11,5 h	07:00–18:30
	7	8 h	7:00–15:00
600 m ²	6	14 h	07:00–21:00
	7	12 h	7:00–19:00
800 m ²	7	16 h	07:00–23:00.

- Work hours 1:**

nustatyti 1 darbo valandų pradžios ir pabaigos laiką. Įveskite kiekvieną pageidaujamą laiką valandomis bei minutėmis ir paspauskite OK, kad patvirtintumėte įvestą laiką.

- Work hours 2:**

nustatyti 2 darbo valandų pradžios ir pabaigos laiką. Įveskite kiekvieną pageidaujamą laiką valandomis bei minutėmis ir paspauskite OK, kad patvirtintumėte įvestą laiką.

- Work days:**

pasirinkti dienas, kada robotas vejapjovė turi dirbti. Robotas vejapjovė dirbs varnele pažymėtomis dienomis.

- Reset timer:**

atkuria numatytaisias laikmačio reikšmes.

Norėdami atšaukti 1 darbo valandas ir 2 darbo valandas, įveskite laiką 00:00-00:00 laikmačiu atkurti į --:--:--:--.



6. MENIU FUNKCIJOS

Laikrodžio simbolis atsiranda pradiniame puslapyje, kai laikmačio nustatymai nustatyti. Laikrodžio simbolis yra juodos spalvos, jeigu automatinė vejapiovė negali judėti dėl laikmačio nustatymų, ir Baltos spalvos, kai vejapiovė gali pjauti žolę.

Robotas vejapiovė nustatytas taip, kad nedirbtų ir stovėtų bent 8 valandas per dieną (12 valandų „GARDENA“ R38Li, R40Li, R45Li, R50Li atveju). Poilsio metu robotas vejapiovė turi būti paliktas įkrovimo stotyje. Žr. 4.2 *Laikmačio naudojimas* 37 psl.

6.4 Instaliacija, R70Li, R80Li

Pagrindiniame meniu pasirinkę šią funkciją, galite keisti šiuos darbo nustatymus.

- Guide width (gido plotis)**
pasirinkti atstumą, kurį robotas vejapiovė gali nuklysti nuo gido kabelio važiuodama pagal kabelį į ir iš įkrovimo stoties.
- Remote start 1 (nuotolinis paleidimas 1)**
valdyti robotą vejapiovę taip, kad jis lengvai pasiektų nuošalias vejos dalis.
- Remote start 2 (nuotolinis paleidimas 2)**
valdyti robotą vejapiovę taip, kad jis lengvai pasiektų nuošalias vejos dalis.
- Test settings (tikrinti parametrus)**
patikrinti anksčiau nurodytus parametrus.
- Drive past wire (pravažiuoti pro kabelį)**
nustatyti, kokį atstumą robotas vejapiovė gali pravažiuoti už kontūro kabelio prieš apsisukdamas.

Instaliacijos nustatymų pavyzdžių ieškokite 7. Instaliacijos pavyzdžiai.

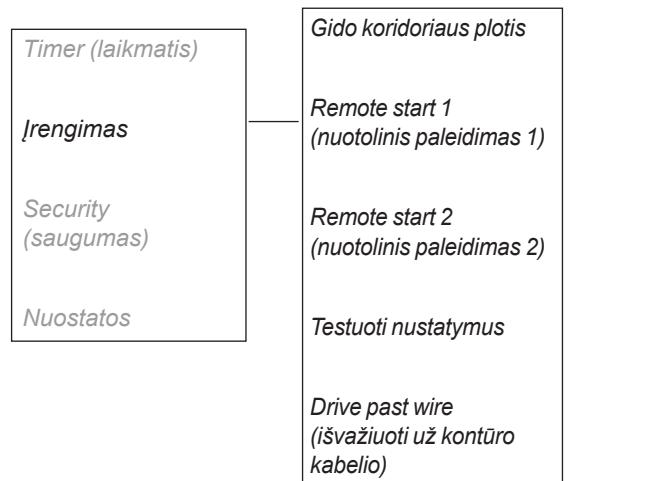
Guide width (gido plotis)

Gido plotis – tai atstumas, kurį robotas vejapiovė gali nuklysti į šalį nuo gido kabelio, kai jis važiuoja pagal kabelį į įkrovimo stotį ir iš jos. Automatinės vejapiovės tuo metu šalia kabelio naudojama zona vadina „koridoriumi“.

Numatytais roboto vejapiovės nustatymas yra vidutinio pločio koridorius. Jeigu norite dar labiau sumažinti vėžių susidarymo pavojų, tose darbo zonose, kur tai įmanoma, rekomenduojama rinktis platų koridorių.

SVARBI INFORMACIJA

**Visada pasirinkite kuo platesnį koridorių.
Siauras nustatymas turi būti naudojamas tik tuo atveju, kai kurioje nors darbo zonoje negalima naudoti jokio kito.**



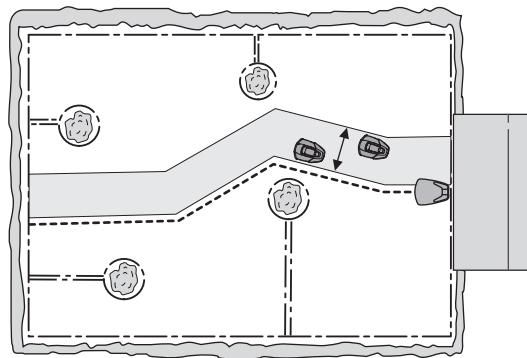


6. MENIU FUNKCIJOS

Wide (platus)

Plačiaame koridoriuje robotas vejapjovė žolę pjauna nutoldamas įvairiu atstumu nuo gido kabelio.

Jeigu sodas atviras ir Jame nėra siaurų pravažiavimų, visada rinkitės Platū koridorių, kad iki minimumo sumažintumėte vėžių susidarymo pavojų.



Medium (vidutinis)

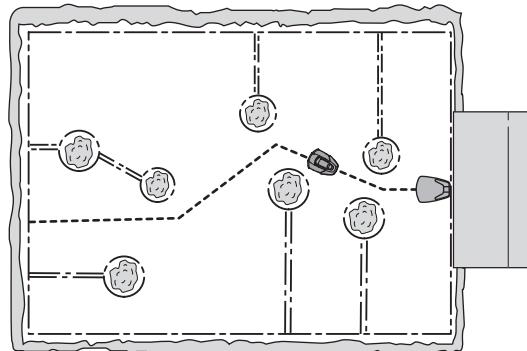
Vidutinio pločio koridoriuje robotas vejapjovė privažiuoja artyn ir nutolsta nuo gido kabelio, tačiau ne taip toli, kaip tuo atveju, kai pasirenkamas platus koridorius.

Vidutinio pločio koridoriuje robotas vejapjovė privažiuoja artyn ir nutolsta nuo gido kabelio, tačiau ne taip toli, kaip tuo atveju, kai pasirenkamas platus koridorius.

Narrow (siauras)

Siauro koridoriaus pasirinkimo atveju robotas vejapjovė važiuoja tiesiai virš gido kabelio.

Paprastai siauro koridoriaus nustatymas nėra rekomenduojamas, tačiau sode su vienu ar daugiau siaurų pravažiavimų šis nustatymas gali būti vienintelis pasirinkimas. Siauro koridoriaus nustatymas padidina pavojų, kad vejapjovė šalia gido kabelio išvažinės vėžes.



SVARBI INFORMACIJA

**Atstumas, kuriuo nutolęs nuo gido kabelio robotas vejapjovė pjauna žolę, kinta atsižvelgiant į darbo zonas išsidėstymą.
Jeigu nežinote, ar savo sode galite pasirinkti platū koridorių, pasinaudokite Test IN (bandymo į vidų) funkcija.**

Remote start 1 (nuotolinis paleidimas 1)

Viena svarbesnių gido kabelių funkcijų yra galimybė prireikus nukreipti robotą vejapjovę į nuošalius sodo plotus. Ši funkcija naudinga tuose soduose, kurių priekinė ir galinė dalys sujungtos siauru pravažiavimu.

Jeigu aktyvuojama ši funkcija (nustatyta bet kuri parinktis, išskyrus Never), robotas vejapjovė judės pagal gido kabelį nuo įkrovimo stoties į nuošalius plotus ir pradės pjauti žolę ten.



6. MENIU FUNKCIJOS

- Proportion

Roboto vejapovės judėjimo pagal gido kabelį iš įkrovimo stoties dažnis pasirenkamas proporcingai pagal visų jo išvažiavimų iš įkrovimo stoties skaičių. Visais kitais kartais robotas vejapovė išvažiuoja iš įkrovimo stoties įprastiniu būdu ir pradeda pjauti.

Galima pasirinkti vieną iš šių penkių variantų:

- Never (0%)
- Rarely (apie 20%)
- Medium (apie 50%)
- Often (apie 80%)
- Always (100%)

Nurodykite nutolusių darbo vietų dydį procentais nuo viso darbo zonas dydžio. Jeigu nutolusių vietų plotas yra mažesnis nei pusę viso darbo ploto, režimas Retai turi būti pasirinktas. Jeigu nutolusios darbo vietas užima pusę visos darbo zonas, turi būti pasirinktas režimas Medium. Palyginkite su pavyzdžiais 7. Sodų pavyzdžiai 59 psl.

Režimas Rarely yra nustatytas pagal nutylėjimą.

- Distance

Įveskite atstumą metrais pagal gido kabelį nuo įkrovimo stoties iki nuošalios zonas, kur robotas vejapovė turi pradeti pjauti.

Patarimai! Jei norite nustatyti, kaip toli yra nuošali zona, naudokite funkciją *Test OUT*. Atstumas metrais pateikiamas roboto vejapovės ekrane.

Remote start 2 (nuotolinis paleidimas 2)

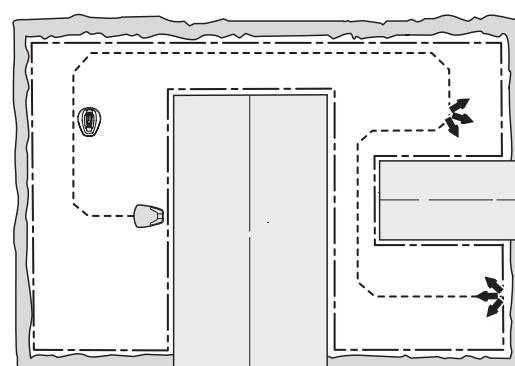
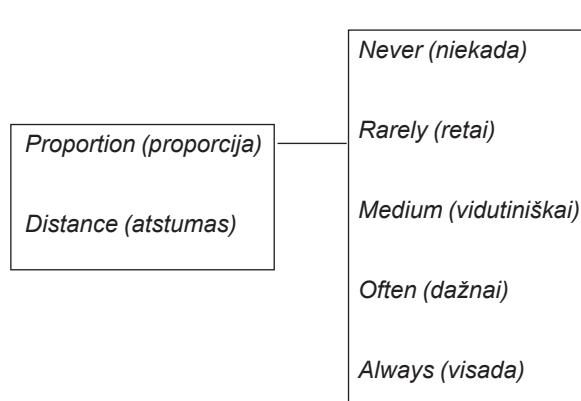
Jeigu darbo zoną sudaro dvi atskiros nuošalios zonas, gido kabelį reikia pakloti taip, kad jis vestų į abi šias zonas. Tuomet galima derinti funkcijas *Remote start 1* ir *Remote start 2*, nukreipiant robotą į atitinkamą plotą.

Parametrai *Proportion* ir *Distance* nustatomi tokiu pačiu būdu, kaip ir *Remote start 1*.

Numatytais parametras yra *Never*.

Atkreipkite dėmesį, kad bendra proporcijos suma negali viršyti 100 %. Jeigu funkcijos *Remote start 1* nustatymas yra *Often*, funkcijai *Remote start 2* galima pasirinkti tik nustatymus *Never* arba *Rarely*.

Gido plotis yra toks pats tiek *Remote start 1*, tiek *Remote start 2* atveju. Šiuo atveju tai siauriausias pravažiavimas pagal gido kabelį, kuris riboja didžiausią gido plotį.

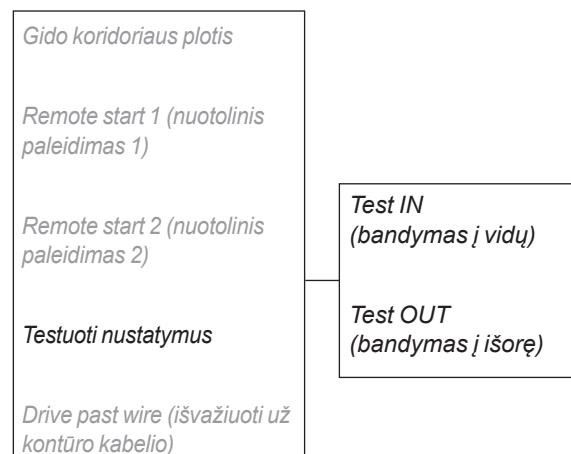




6. MENIU FUNKCIJOS

Test settings (bandyti parametrus)

Meniu *Test settings* galima išbandyti *Remote start 1* ir *Remote start 2* parametrus ir patikrinti, ar tinkamai pasirinktas koridoriaus plotis.



Test OUT (bandymas į išorę)

Funkcija *Test OUT* naudojama patikrinti, ar pasirinktas parametras *Guide width* atitinka esamą instaliaciją, ir atstumui nuo įkrovimo stoties iki nuošalios vietas išmatuoti.

Norint patikrinti *Remote start 1* parametrus:

Pastatykite robotą vejapovę įkrovimo stotyje ir pasirinkite *Test OUT – Remote start 1*. Robotas vejapovė paliks įkrovimo stotį ir važiuos pagal gido kabelį tol, kol nuvažiavęs nustatyta atstumą pradės pjauti žolę.

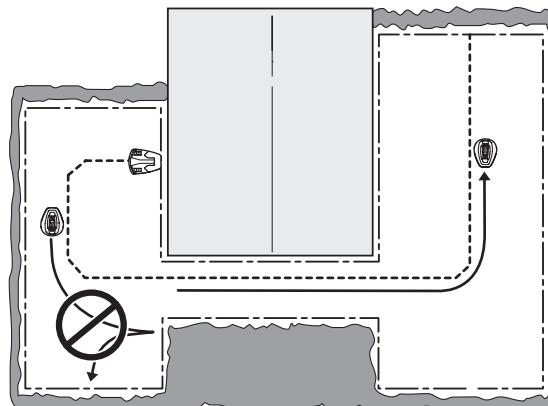
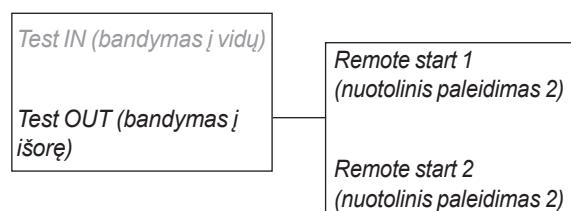
Jeigu robotas vejapovė negali pravažiuoti pro kokį nors pravažiavimą, reikia pakeisti *Guide width* nustatymą iš *Wide* į *Medium*. Jei būtina, galima pasirinkti ir parametrą *Narrow*. Siauras koridorius gidas turėtų būti naudojamas tik tuo atveju, jeigu šiai instaliacijai netinka joks kitas nustatymas. Ijungus funkciją *Test OUT* robotas vejapovė važiuoja didžiausiu pasirinkto koridoriaus pločio leidžiamu atstumu nuo kabelio.

Šiame paveiksle parodyta, kaip robotas vejapovė važiuoja pro pravažiavimą, kai nustatytas *Guide width* parametras yra *Medium*, o ne *Wide*.

Kaip išmatuoti atstumą nuo įkrovimo stoties iki nuošalaus ploto:

Jveskite atstumą, kuris neabejotinai yra didesnis už tikrųjų skaičių. Daugiausiai galima jvesti 100 metrų. Pastatykite robotą vejapovę įkrovimo stotyje ir pasirinkite *Test OUT*. Robotas vejapovė iš karto išvažiuos iš įkrovimo stoties. Atstumas metrais pateikiamas žolę pjaunančio roboto vejapovės ekrane. Sustabdykite robotą vejapovę reikiamoje vietoje ir užsirašykite atstumą. Jveskite pateikiamą skaičių metrais nežinomas darbo zonas laukelyje *Distance*.

Jeigu įjungta funkcija *Remote start 2*, t.y. pasirinktas kitas *Proportion* nustatymas, negu *Never*, šiuos nustatymus taip pat reikia patikrinti. *Remote start 2* bandymas atliekamas tokiu pačiu būdu, kaip ir *Remote start 1*.





6. MENIU FUNKCIJOS

Test IN (bandymas į vidų)

Test IN funkcija naudojama tikrinti, ar gali robotas vejapjovė tinkamai prisijungti prie įkrovimo stoties.

Test IN galima atlikti tik atlikus Test OUT.

Pasirinkus šią funkciją robotas vejapjovė važiuoja pagal gido kabelį iki įkrovimo stoties ir prisijungia prie jos. Patikrinimas užskaitomas tik jeigu robotas vejapjovė sėkmingai prisijungia prie įkrovimo stoties po pirmo bandymo. Jeigu robotas vejapjovė nesugeba prisijungti iš pirmo karto, jis automatiškai bandys prisijungti dar kartą. Instaliacija nepatvirtinama, jei robotas vejapjovė prisijungia prie įkrovimo stoties iš antro arba daugiau kartų.

Drive past wire (išvažiuoti už kontūro kabelio)

Prieš robotui vejapjovei sustojant ir apsisukant, jo priekis visada išlenda už kontūro kabelio tam tikru atstumu. Numatytais atstumas yra 25 cm, tačiau jei reikia, jį galima pakeisti. Minimali reikšmė yra 25 cm, o maksimali – 30 cm. Turėkite omenyje, kad pateiktas atstumas yra tik apytikslė reikšmė ir turėtų būti laikomas orientaciniu dydžiu. Tikrovėje tikslus atstumas, kuriuo automatinė vejapjovė kerta kontūro kabelį, gali skirtis.

Nurodykite jūsų norimą roboto vejapjovės išvažiavimo už kontūro kabelio atstumą centimetrais ir paspauskite **OK**.

6.5 Sauga

Pasirinkus šią funkciją galima keisti saugumo ir ryšio tarp vejapjovės ir įkrovimo stoties nustatymus.

Change PIN code (pakeisti PIN kodą)

Iveskite naujają PIN kodą ir paspauskite **OK**. Dar kartą iveskite tą patį kodą ir patvirtinkite spausdami **OK**. Kai pakeiciate PIN kodą, iš karto ekrane pasirodo žinutė, kad PIN kodas pakeistas.

Užsirašykite naujają PIN kodą specialioje dalies Pastabos eilutėje 4 puslapyje.

Security level (saugumo lygis)

Galima rinktis iš trijų saugumo lygių: low (žemo), medium (vidutinio) ir high (aukšto). Žemos ir vidutinis saugumo lygmu draudžia prieigą prie roboto vejapjovės nežinantiems jo PIN kodo. Nustačius aukštą saugumo lygį taip pat duodamas perspėjimas ir įrenginys pradeda pypsėti, jeigu po nustatyto laiko tapo nejvedamas PIN kodas.

Norėdami išjungti robotą vejapjovę, paspauskite stabdymo mygtuką ir pasukite pagrindinį jungiklį ties „0“.

Guide width (gido koridoriaus plotis)
Remote start 1 (nuotolinis paleidimas 1)
Remote start 2 (nuotolinis paleidimas 2)
Testuoti nustatymus
Drive past wire (išvažiuoti už kontūro kabelio)

Timer (laikmatis)
Įrengimas
Security (saugumas)
Nuostatos
Change PIN code (pakeisti PIN kodą)
Security level (saugumo lygis)
New loop signal (naujas kontūro signalas)

Change PIN code (pakeisti PIN kodą)
Security level (saugumo lygis)
New loop signal (naujas kontūro signalas)

Low (žemas)
Medium (vidutinis)
High (aukštas)



6. MENIU FUNKCIJOS

Funkcija	Low (žemas)	Medium (vidutinis)	High (aukštas)
Laiko užraktas	X	X	X
PIN reikalavimas		X	X
Pavojaus signalas			X

Laiko užraktas

Ši funkcija reiškia, kad automatinės vejapjovės po 30 dienų nebus galima paleisti, prieš tai nejvedus teisingo PIN kodo. Po 30 dienų robotas vejapjovė pjauna žolę kaip visada, tačiau atidarius dangtelį pasirodo pranešimas įveskite PIN kodą. Dar kartą įveskite savo kodą ir spauskite **OK**.

PIN reikalavimas

Ši funkcija reikalauja įvesti PIN kodą, kai roboto vejapjovės pagrindinis jungiklis nustatytas į 1 padėtį ir dangtis atidarytas. Norėdami naudoti robotą vejapjovę, turite įvesti teisingą PIN kodą.

Jvedus neteisingą kodą 5 kartus iš eilės, robotas vejapjovė kuriam laikui blokuojamas. Blokavimo laikas pratęsiamas kiekvieną kartą neteisingai įvedus PIN kodą.

Pavojaus signalas

Ši funkcija reiškia, kad paspaudus **STOP** mygtuką arba dėl kokių nors priežasčių pakėlus robotą vejapjovę ir per 10 sekundžių nejvedus PIN kodo, pasigirs pavojaus signalas. Tiksenantis garsas reiškia, kad turi būti įvestas PIN kodas, kad nepasileistų signalizacija. Signalizaciją bet kuriuo metu galima išjungti įvedus teisingą PIN kodą.

New loop signal (naujas kontūro signalas)

Kontūro signalas parenkamas atsitiktinai ir sukuria unikalų ryšį tarp roboto vejapjovės ir įkrovimo stoties. Tiki retais atvejais gali prireikti naujo signalo, pavyzdžiu, jeigu dvi gretimos instaliacijos naudoja labai panašius signalus.

- Pastatykite automatinę vejapjovę įkrovimo stotyje.
- Meniu pasirinkite *New loop signal* ir spauskite **OK**.

*Change PIN code
(pakeisti PIN kodą)*

*Security level (saugumo
lygis)*

*New loop signal (naujas
kontūro signalas)*



6. MENIU FUNKCIJOS

6.6 Settings (parametrai)

About (apie)

Meniu „About“ (apie) pateikiama informacija apie roboto vejapiovės modelį, serijos numerį ir skirtinges programines įrangas.

Timer (laikmatis)
Installation (instaliacija)
Security (saugumas)
Settings (parametrai)

About (apie)
ECO
Time & Date (laikas ir data)
Language (kalba)
Country (šalis)
Backlight (ekrano apšvietimas)
Remote start (nuotolinis paleidimas)
Calibrate guide (gido kalibravimas)
Reset user settings (atkurti parametrus)

ECO

Ši funkcija automatiškai išjungia kontūro signalą kontūro kabelyje, gido kabelyje ir įkrovimo stotyje, kai robotas vejapiovė nepjauna, t. y. kai vejapiovė kraunasi arba, jei neleidžiama judėti dėl laikmačio nustatymų.

ECO režimas tinkamas naudoti, kai yra kitos belaidės įrangos, nesuderinamos su robotu vejapiove, pvz., tam tikrų klausos aparatu ar garažo durų.

Jeigu kontūro signalas yra išjungtas dėl ECO režimo, įkrovimo stoties indikatorius mirksis žalia spalva. Jeigu indikatorius mirksis žalia spalva, robotą vejapiovę galima paleisti tik įkrovimo stotyje, o ne darbo zonoje.

Kai įjungtas ECO režimas, labai svarbu visada paspausti STOP mygtuką, prieš nukeliant automatinę vejapiovę nuo įkrovimo stoties. Kai įjungtas ECO režimas, kitos galimybės paleisti roboto vejapiovės néra. Jei robotas per klaidą buvo nukeltas prieš tai nepaspaudus STOP mygtuko, jį reikia pastatyti atgal ant įkrovimo stoties ir paspausti mygtuką STOP. Tik tada robotą vejapiovę galima paleisti darbo zonoje.

About (apie)

ECO

Time & Date (laikas ir data)

Language (kalba)

Country (šalis)

Backlight (ekrano apšvietimas)

Pradėti pjovimą ne stotyje

Calibrate guide (gido kalibravimas)

Reset user settings (atkurti parametrus)

SVARBI INFORMACIJA

Visada prieš nukeldami robotą vejapiovę nuo įkrovimo stoties paspauskite STOP mygtuką. Kitaip robotas vejapiovė darbo zonoje nejsiungs kai įjungtas ECO režimas.

Pasirinkite „Paleisti ECO“ ir spauskite OK, kad įjungtumėte ECO režimą.



6. MENIU FUNKCIJOS

Time & Date (laikas ir data)

Šia funkcija nustatomas automatinės vejapiovės einamasis laikas ir pageidaujamas laiko formatas.

- **Time**
Įveskite teisingą laiką ir spauskite OK, kad išeitumėte.
- **Time format**
Žymekliu pažymėkite pageidaujamą laiko formatą:
12h 24h. Paspauskite OK, kad išeitumėte.
- **Date**
Įveskite teisingą datą ir spauskite OK, kad išeitumėte.
- **Date format**
Žymekliu pažymėkite pageidaujamą datos formatą: YYYY-MM-DD (metai-mėnuo-diena)
MM-DD-YYYY (mėnuo-dienė-metai)
DD-MM-YYYY (dienė-mėnuo-metai).
Norédami išeiti, spauskite OK.

About (apie)
ECO
Time & Date
(laikas ir data)
Language (kalba)
Country (šalis)
Backlight
(ekrano apšvietimas)
Remote start
(nuotolinis paleidimas)
Calibrate guide
(gido kalibravimas)
Reset user settings
(atkurti parametrus)

Time (laikas)
Time format
(laiko formatas)
Date (data)
Date format
(datos formatas)

Language (kalba)

Šia funkcija nustatoma kalba.

Norédami pasirinkti kalbą: Žymekliu pažymėkite Kalbą ir spauskite OK. Žymekliu pažymėkite pageidaujamą kalbą ir spauskite OK.

Country (šalis)

Naudodami šią funkciją galite pasirinkti, kurioje šalyje robotas vejapiovė dirbs.

Žymekliu pažymėkite pageidaujamą šalį ir paspauskite OK.

Backlight (ekrano apšvietimas), R38Li, R40Li, R45Li, R50Li

Kad robotas vejapiovė matytusi darbo zonoje naktį, galima nustatyti, kad šviestų dirbančio roboto ekranas.

1. Meniu pasirinkite Backlight (ekrano apšvietimas) ir paspauskite OK.
2. Pasirinkite vieną iš pateikiama parinkčių:
Auto: ekranas šviečia 1 minutę po paskutinio mygtuko paspaudimo.
ON (ijungta): ekranas šviečia visą roboto vejapiovės darbo laiką. Ekranas nešviečia, kai robotas vejapiovė sustoja, pvz., dėl laikmačio nustatymo arba galimos kliūties.



6. MENIU FUNKCIJOS

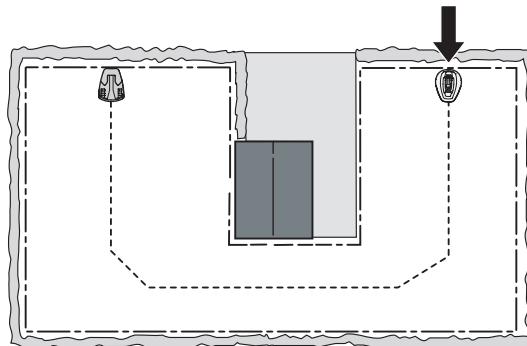
Remote start (nuotolinis paleidimas), R38Li, R40Li, R45Li, R50Li

Viena svarbesnių gido kabelių funkcijų yra galimybė prieikus nukreipti robotą vejapovę į nuošalius sodo plotus. Ši funkcija naudinga tuose soduose, kurių prikinė ir galinė dalys sujungtos siauru pravažiavimu, o Jame negalima įrengti įkrovimo stoties.

Jeigu aktyvuojama ši funkcija (nustatyta bet kuri parinktis, išskyrus Never), robotas vejapovė juda palei gido kabelį nuo įkrovimo stoties iki vietas, kur gido kabelis sujungtas su kontūro kabeliu. Pasiekęs ją, pradeda pjauti. Vejapovės judėjimo pagal gido kabelį iš įkrovimo stoties dažnis pasirenkamas proporcingai pagal visų jos išvažiavimų iš įkrovimo stoties skaičių. Visais kitais kartais robotas vejapovė išvažiuoja iš įkrovimo stoties įprastiniu būdu ir pradeda pjauti.

Galima pasirinkti vieną iš šių penkių variantų:

- *Never* (apie 0 %)
- *Rarely* (apie 20 %)
- *Medium* (apie 50 %)
- *Often* (apie 80 %)
- *Always* (100 %)



Nurodykite nutolusių darbo vietų dydį procentais nuo viso darbo zonas dydžio. Jeigu nutolusių vietų plotas yra mažesnis nei pusė viso darbo ploto, režimas Retai turi būti pasirinktas. Jeigu nutolusios darbo vietas užima pusę visos darbo zonos, turi būti pasirinktas režimas Medium. Palyginkite su pavyzdžiais 7. Sodų pavyzdžiai 59 psl.

Režimas *Rarely* yra nustatytas pagal nutylėjimą.



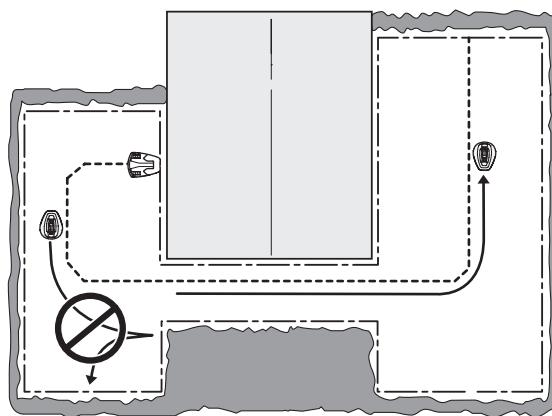
6. MENIU FUNKCIJOS

Calibrate guide (gido kalibravimas), R38Li, R40Li, R45Li, R50Li

Funkcija *Calibrate guide* suteikia galimybę patikrinti, robotas vejapjovė gali sekti gido kabeliu iš įkrovimo stoties.

Norėdami patikrinti gido kabelį:

1. Pastatykite automatinę vejapjovę įkrovimo stotyje.
2. Pasirinkite *Calibrate guide* ir spauskite **OK**. Robotas vejapjovė išvažiuoja iš įkrovimo stoties, priešais įkrovimo stotį atlieką kalibravimo procesą ir nuseka gido kabeliu iki susijungimo su kontūro kabeliu vietas ir pradeda pjauti.
3. Patirkinkite, ar robotas vejapjovė gali sekti gido kabeliu iki pat susijungimo su kontūro kabeliu vietas.



Jeigu robotas vejapjovė negali sekti gido kabeliu iki pat susijungimo su kontūro kabeliu vietas, testas nepavyko. Gali būti, kad instaliacija atlikta nesilaikant instrukcijų, pateiktų 3 /rengimas. Dažniausiai pasitaikančios klaidos: paliekama per mažai vietas į kairę nuo gido kabelio (žvelgiant įkrovimo stoties kryptimi) arba gido kabelis stačiu šlaiku nutiesiamas neįstrižai. Žr. 3.6 *Gido kabelio instaliacija*.

Pataisykite instalacijos klaidas ir patirkinkite iš naujo, naudodami funkciją *Calibrate guide*.

Reset user settings (atkurti parametrus)

Šia funkcija galima atkurti numatytuosius roboto vejapjovės nustatymus, kurie buvo nustatyti gamykloje.

1. Meniu pasirinkite *Reset user settings* ir spauskite **OK**. Iveskite teisingą PIN kodą ir spauskite **OK**.



7. SODŲ PAVYZDŽIAI

7. Sodų pavyzdžiai – instaliacijų pasiūlymai ir nustatymai

Roboto vejapiovės veikimas iš dalies priklauso nuo parametru. Roboto vejapiovės nustatymų parinkimas pagal sodo formą padeda robotui vejapjovei pasiekti visas sodo vietas ir užtikrina, kad žolė būtų pjaunama idealiai.

Skirtingiems sklypams reikia skirtinį nustatymą. Toliau pateikta daug sklypų pavyzdžių ir pasiūlymų, kokiems instaliacijos nustatymus pasirinkti.

Svetainėje www.gardena.com yra ir animuotų sklypų pavyzdžių.

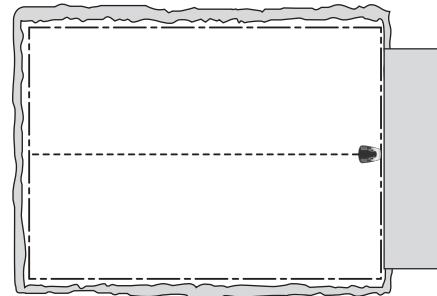
Žr. 1 *Meniu funkcijos*, kur pateikta daugiau informacijos apie įvairius nustatymus.

SVARBI INFORMACIJA

Roboto vejapiovės numatytieji nustatymai buvo parinkti darbui atlikti kuo įvairesniuose soduose. Nustatymus reikės koreguoti tik esant specialiems instaliacijos reikalavimams.

Šiame sodo instaliacijos pavyzdyme pateikti rekomenduojami laikmačio nustatymai tinka „GARDENA“ R40Li, nebent nurodyta kitaip. Kitiemis modeliams gali tekti sumažinti darbo laiką, žr. 4.2 *Laikmačio naudojimas* 37 psl.

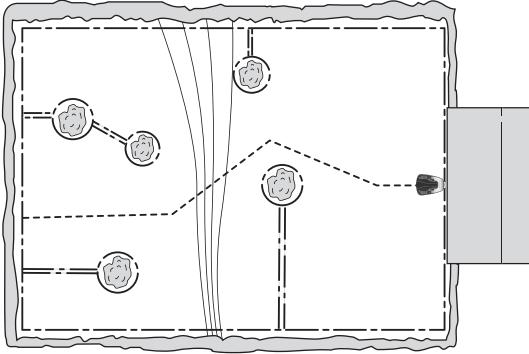
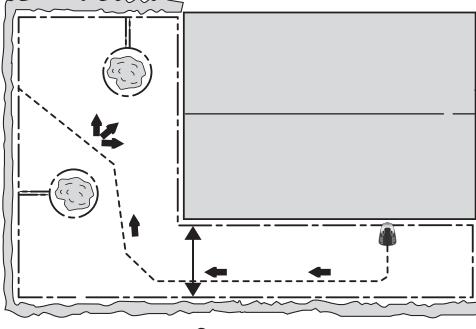
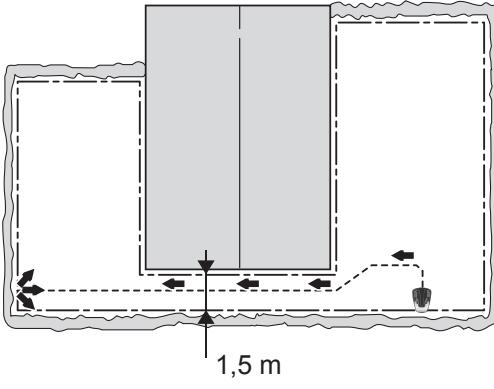
Instaliacių pasiūlymai ir nustatymai	
Plotas	150 m ² . Atviras ir lygus plotas.
Timer (laikmatis)	07:00-17:00 Pirmadienis, antradienis, trečiadienis, penktadienis
Remote start (nuotolinis paleidimas)- Proportion (proporcija)	Never (niekada)
Pastabos	Laikmatis turi būti naudojamas, kai Jūs nenorite, kad Jūsų veja atrodytų kaip išmindžiota, kai plotas yra mažesnis už maksimalų roboto vejapiovės pajėgumą.
Plotas	400 m ² . Atvira zona.
Timer (laikmatis)	07:00-22:00 (gamyklinis nustatymas) Pirmadienis–sekmadienis
Remote start (nuotolinis paleidimas)- Proportion (proporcija)	Niekada
Pastabos	Šiai instalacių tinka gamintojo nustatymai.





7. SODŲ PAVYZDŽIAI

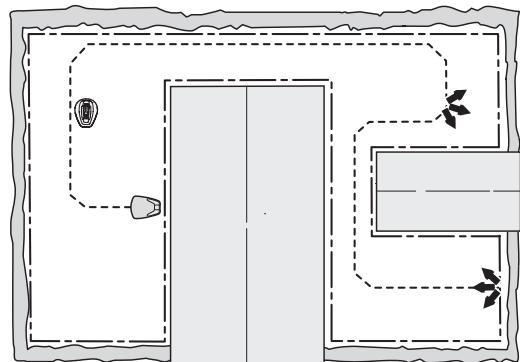
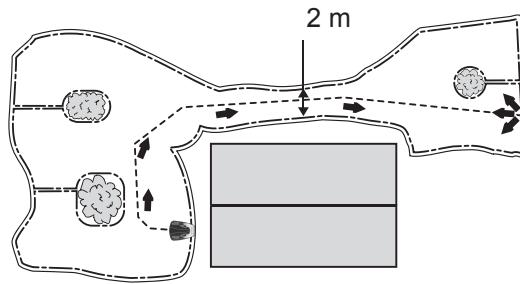
Instaliacijų pasiūlymai ir nustatymai

Plotas	400 m ² . Daug atskirtų vietų ir 25 % nuolydis.	
Timer (laikmatis)	07:00–22:00 (gamyklinis nustatymas) Pirmadienis–sekmadienis	
Remote start (nuotolinis paleidimas)-Proportion (proporcija)	Rarely (retai; gamyklinis nustatymas)	
Pastabos	Padėkite įkrovimo stotį žemesnėje darbo zonas dalyje. Kreipiamajį kabelį klokite kampu ant stataus nuolydžio.	
Plotas	200 m ² . „L“ formos sodas, o įkrovimo stotis įrengta siaurojoje zonoje. Yra kelios atskirtos vietas.	 3 m
Timer (laikmatis)	07:00-22:00 Pirmadienis, antradienis, trečiadienis, penktadienis	
Remote start (nuotolinis paleidimas)-Proportion (proporcija)	Often (dažnai)	
Pastabos	Kadangi dauguma darbo zonas vietų gali būti pasiekiamos robotui vejapjovei judant pagal gildą kabeli iš įkrovimo stoties, pasirinkite Proportion: Often (dažnai).	
Plotas	250 m ² . „U“ formos sodas, sujungtas siauru pravažiavimu.	 1,5 m
Timer (laikmatis)	07:00–22:00 Pirmadienis–penktadienis	
Remote start (nuotolinis paleidimas)-Proportion (proporcija)	Medium (vidutinis)	
Pastabos	Gido kabelis turi būti nutiestas palei siaurą pravažiavimą siekiant užtikrinti, kad robotas vejapjovė galėtų lengvai nustatyti įkrovimo stoties vietą iš kairiosios darbo zonas pusės. Pasirinktas funkcijos Proportion parametras Medium, nes kairioji darbo zonas pusė užima beveik pusę darbo zonos.	



7. SODŲ PAVYZDŽIAI

Instaliacijų pasiūlymai ir nustatymai	
Plotas	150 m ² . Nesimetrinė darbo zona su siaurų pravažiavimų ir atskiromis vietomis.
Timer (laikmatis)	07:00-17:00 Pirmadienis, antradienis, trečiadienis, penktadienis
Remote start (nuotolinis paleidimas)- Proportion (proporcija)	Rarely (retai; gamyklinis nustatymas)
Pastabos	Gido kabelis turi būti nutiestas palei siaurą pravažiavimą siekiant užtikrinti, kad robotas vejapjovė galėtų lengvai nustatyti įkrovimo stoties vietą iš dešiniosios darbo zonas pusės. Pasirinkite funkcijos Proportion parametrą Rarely, nes dešinioji darbo zonas pusė sudaro tik mažą visos darbo zonas dalį, pasirinkite Proportion:
Plotas	Taikoma tik „GARDENA“ R70Li, R80Li.
Timer (laikmatis)	400 m ² . Trys darbo zonas, sujungtos dviem siaurais pravažiavimais.
Remote start 1 (1 nuotolinis paleidimas)- Proportion (proporcija)	07:00-23:00 Pirmadienis, antradienis, ketvirtadienis, penktadienis
Remote start 2 (2 nuotolinis paleidimas)- Proportion (proporcija)	Rarely (retai)
Gido koridoriaus plotis	Rarely (retai)
Pastabos	Kadangi trys darbo zonas sujungtos dviem siaurais pravažiavimais, norint visose jose tolygiai nupjauti žolę, būtina naudoti funkcijas Pradėti pjovimą ne stotyje 1 ir Pradėti pjovimą ne stotyje 2. Dėl to šiai darbo zonai rekomenduojamas „GARDENA“ R70Li, R80Li.





7. SODŲ PAVYZDŽIAI

Instaliacijų pasiūlymai ir nustatymai

Plotas	200 m ² + 50 m ² papildomame plote.	
Timer (laikmatis)	07:00-18:00 Pirmadienis, antradienis, ketvirtadienis, penktadienis	
Remote start (nuotolinis paleidimas)- Proportion (proporcija)	<i>Rarely</i> (retai; gamyklinis nustatymas)	
Pastabos	Papildomame plote antradieniais ir šeštadieniais žolė pjaunama MAN (rankiniu) režimu.	



8. PRIEŽIŪRA

8. Priežiūra

Kad robotas vejapjovė geriau ir ilgiau dirbtų, reguliarai tikrinkite ir valykite ir, jei būtina, keiskite susidėvėjusiais dalis. Daugiau informacijos kaip valyti rasite [8.3 Valymas](#).

Pradėjus naudoti automatinę vejapjovę, jos pjovimo diską ir peilius reikia tikrinti kartą per savaitę. Jei per šį periodą nusidėvėjimas buvo mažas, apžiūrų intervalą galite pailginti.

Svarbu, kad peilių diskas suktusi lengvai. Peilių kraštai turi būti nepažeisti. Peilių eksploatavimo trukmė labai įvairiai ir priklauso nuo įvairių veiksnių, pavyzdžiu:

- Darbo trukmės ir darbo zonos dydžio.
- Žolės tipo.
- Grunto tipo.
- Nuo to, ar vejoje yra įvairių daiktų, pavyzdžiui, kankorėzių, vėjo nulaužtų šakų, žaislų, įrankių, akmenų, šaknų ir t. t.

Normali naudojimo trukmė yra nuo 2 iki 4 mėnesių, kai pjaunami didesni negu 300 m² plotai, ir ilgesnė – kai robotas dirba mažesniuose plotuose. Žr. [8.6 Peilių keitimas](#) 67 psl. apie peilių keitimą.

SVARBI INFORMACIJA

Dirbant atšipusiais peiliais prastėja pjovimo rezultatai. Žolės galiukai nupjaunami ne taip lygiai, pjovimui reikia daugiau energijos, todėl robotas negali nupjauti didelių plotų.



8. PRIEŽIŪRA

8.1 Laikymas žiemą

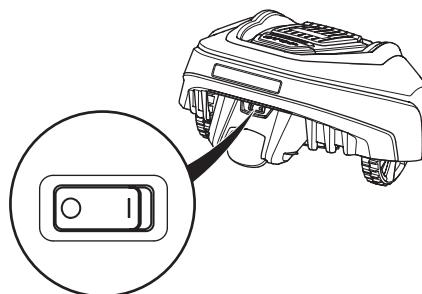
Robotas vejapjovė

Prieš padedant automatinę vejapjovę į sandėlį žiemai, ją reikia kruopščiai išvalyti. Žr. 8.3 Valymas 65 psl.

Siekiant užtikrinti akumulatoriaus funkcionalumą ir eksploatacijos trukmę, labai svarbu pilnai įkrauti automatinės vejapjovės akumulatorių prieš laikymą žiemą. Atidarę dangtelį, pastatykite ir palikite automatinę vejapjovę įkrovimo stotyje, kol akumulatoriaus simbolis ekrane parodys, kad akumulatorius pilnai įkrautas. Paskui nustatykite pagrindinį jungiklį į padėtį „0“.

Patikrinkite peilių ir galinio rato guolių būklę. Jei reikia, prieš kitą sezoną patikrinkite, ar roboto vejapjovės būklė yra gera.

Robotą vejapjovę laikykite pastatyta ant visų ratų sausoje, neužšalantčioje vietoje, geriausia originalioje roboto pakuoṭėje.



SVARBI INFORMACIJA

Prieš laikymą žiemą akumulatorių būtina pilnai įkrauti. Pilnai akumulatoriaus neįkrovus galite jį sugadinti ir kai kuriais atvejais jis taps netinkamas naudoti.

Įkrovimo stotis

Įkrovimo stotį ir maitinimo šaltinį laikykite patalpoje. Kontūro kabelį ir gido kabelį galima palikti žemėje. Kabelių galus reikia apsaugoti nuo drėgmės, pavyzdžiu, įkišant juos į indą su tirštu tepalu.

Jei nėra galimybės įkrovimo stoties laikyti patalpoje, ji turi visą žiemą būti prijungta prie maitinimo, kontūro kabelio ir gido kabelio.

8.2 Po laikymo žiemą

Patikrinkite, ar prieš naudojant pirmą kartą nieko nereikia nuvalyti, ypač roboto arba įkrovimo stoties įkrovimo kontaktų. Jeigu įkrovimo kontaktai nudegė ar oksidavosi, nuvalykite juos, naudodami švelnų švitrinį popierių. Be to, patikrinkite, ar teisingai į roboto vejapjovės programą įvestas laikas ir data.



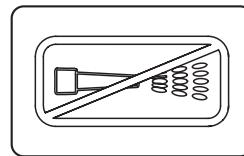
8. PRIEŽIŪRA

8.3 Valymas

Svarbu, kad automatinė vejapjovė būtų švari. Jeigu jų roboto ratus įsivelia daug žolės, jis sunkiau užvažiuoja į šlaitą. Rekomenduojame valyti šepečiu.

SVARBI INFORMACIJA

Niekada automatinės vejapjovės neplaukite nei aukšto slėgio plovimo įrenginiu, nei tekančiu vandeniu. Niekada nevalykite tirpikliais.

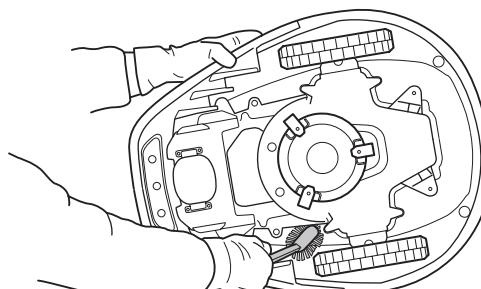
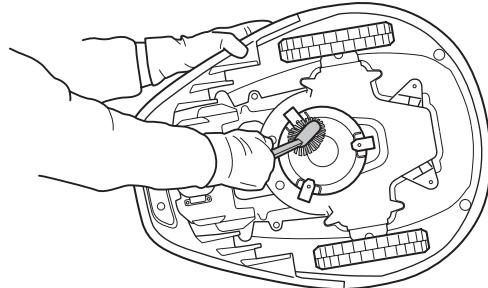
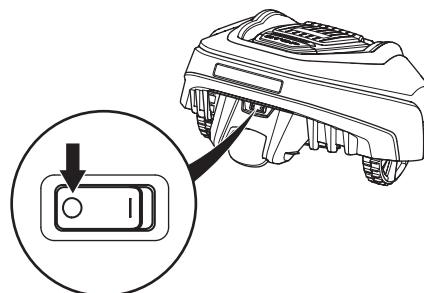


Važiuoklė ir peilių diskas

1. Pagrindinį jungiklį pasukite į 0 padėtį.
2. Mūvėkite apsaugines pirštines.
3. Paverskite robotą vejapjovę ant šono.
4. Nuvalykite peilių diską ir važiuoklę pvz., indų šepečiu.

Tuo pačiu patikrinkite, ar pjovimo diskas neklūna už pėdų apsaugos.

Jei ilgi žolės stiebai patenka į vidų, jie gali trukdyti peilių diskui. Net mažas stabdymas lemia didesnes energijos sąnaudas ir ilgesnį pjovimo laiką ir blogiausia, kad neleidžia robotui vejapjovei pjauti dideles vejas.



Važiuoklė

Nuvalykite apatinę važiuoklės dalį. Nuvalykite šepečiu arba drėgna šluoste.

Ratai

Valykite aplink priekiniu ir galinį ratus, taip pat galinio rato laikiklį.



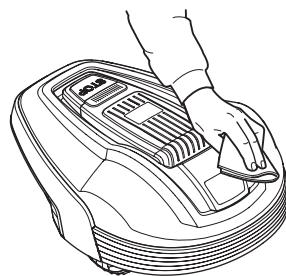
8. PRIEŽIŪRA

Korpusas

Korpusą valykite drėgna, minkšta kempine arba šluoste. Jei korpusas labai purvinas, panaudokite muilo tirpalą arba plovimo skytį.

Įkrovimo stotis

Reguliarai valykite įkrovimo stotį nuo žolės, lapų, šakelių ir kitų objektų, kurie gali sutrukdyti vejapjovei prisijungti prie įkrovimo stoties.



8.4 Transportavimas ir išémimas

Gabendami įrenginį pritvirtinkite. Svarbu, kad automatinė vejapjovė nejudėtų, kai ji, pavyzdžiu, perkeliamą iš vienos vejos į kitą.

Įdėtiems ličio jonų akumulatoriams taikomos pavojingų krovinių gabenimo taisyklės.

Jeigu krovinys gabenamas komercine trečiosios šalies ar tarpininko transporto priemone, būtina laikytis specialių reikalavimų dėl pakavimo ir žymėjimo.

Prieš išsiunčiant krovinį reikia pasitarti su specialistu pavojingų medžiagų gabenimo klausimais. Taip pat būtina laikytis galimai išsamesnių nacionalinių teisés aktų reikalavimų.

Paslépkite arba priklijuokite atvirus kontaktus lipnia juosteles ir supakuokite akumuliatorių taip, kad jis pakuotėje nejudėtų.

8.5 Jei žaibuoja

Jeigu artėja audra su perkūnija, siekiant sumažinti roboto vejapjovės ir įkrovimo stoties elektroninių blokų sugadinimo grėsmę, rekomenduojama atjungti visas įkrovimo stoties jungtis (maitinimo tinklo, kontūro kabelio ir gido kabelio).

1. Įsitikinkite, jog laidai yra pažymėti duotais žymekliais tam, kad būtų paprasčiau prijungti. Įkrovimo stoties jungtys pažymėtos AR, AL, Guide.
2. Atjunkite visus kabelius.
3. Uždarykite įkrovimo stoties dangtį, kad apsaugotumėte jungtis nuo lietaus.
4. Praėjus žaibo pavojui prijunkite visus kabelius. Svarbu kiekvieną kabelį prijungti į savo vietą.



8. PRIEŽIŪRA

8.6 Peilių keitimas



ĮSPĖJIMAS

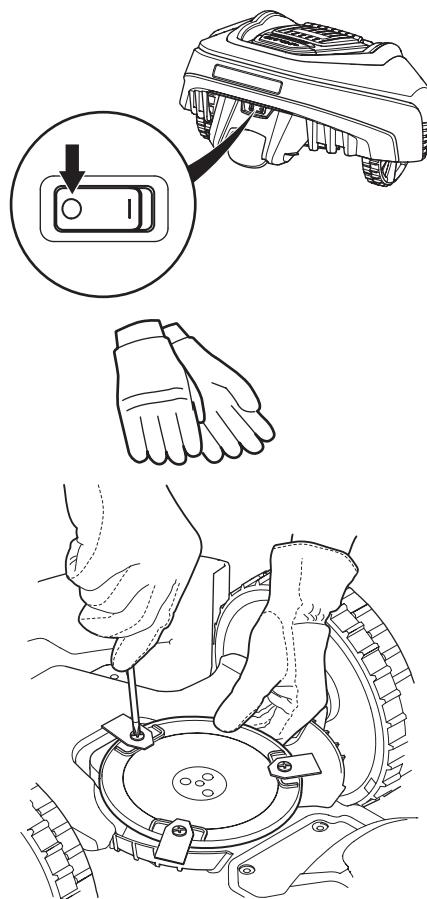
Keisdami visada naudokite originalius peilius ir varžtus. Jei keisite tik peilius, o varžtus naudosite tuos pačius, pjaunant varžtai gali susidėvėti ir nutrūkti. Peiliai tada gali būti išsviesti iš po korpuso ir rintai sužeisti.

Robote vejapovėje yra trys peiliai, kurie yra prisukti prie peilių diskų. Visi peiliai ir varžtai turi būti keičiami vienu metu, kad pjovimo sistema būtų subalansuota.

Naudokite tik originalius „GARDENA“ peilius.

Peilių keitimas:

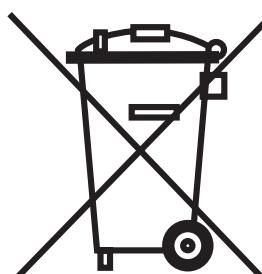
1. Pagrindinį jungiklį pasukite į 0 padėtį.
2. Mūvėkite apsaugines pirštines.
3. Apverskite automatinę vejapovę.
4. Išsukite 3 varžtus. Naudokite paprastą arba kryžminį atsuktuvą.
5. Nuimkite peilį ir varžtą.
6. Prisukite naują peilį ir naują varžtą.
7. Taip pat patikrinkite, ar peiliai gali laisvai suktis.



8.7 Akumuliatoriaus keitimas

Akumuliatoriaus prižiūrėti nereikia, tačiau jo eksplloatavimo trukmė ribota ir siekia 2–4 metus.

Akumuliatoriaus eksplloatavimo trukmė priklauso nuo sezono trukmės ir roboto vejapovės darbo valandų skaičiaus per parą. Jeigu sezonas ilgas arba vejapovė kasdien ilgai veikia, akumuliatorių reikės keisti dažniau.



SVARBI INFORMACIJA

Akumuliatorius turi būti visiškai įkrautas sezono pabaigoje prieš žiemos laikymą.



8. PRIEŽIŪRA

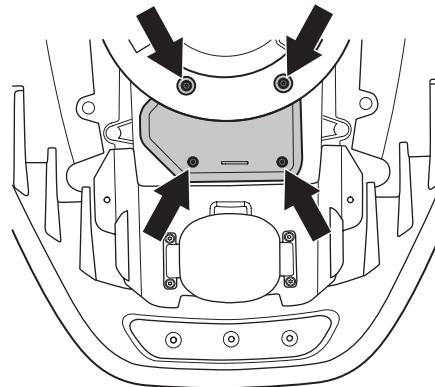
Akumuliatoriaus keitimas

Jeigu roboto vejapjovės veikimo laikas tarp jkrovimų trumpesnis nei standartinis veikimo laikas, tai rodo, kad akumuliatorius paseno ir reikia pakeisti maitinimo šaltinį. Akumuliatorius veikia gerai tol, kol robotas vejapjovė gerai pjauna žolę.

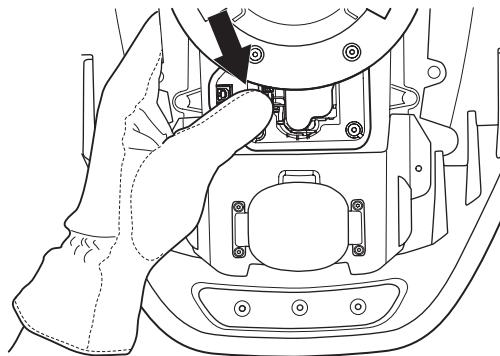
SVARBI INFORMACIJA

Visada naudokite originalius akumuliatorius. Suderinamumo su kitomis operaciniemis sistemomis laiduoti negalime.

1. Pagrindinių jungiklių pasukite į 0 padėtį.
2. Nuleiskite pjovimo aukštį iki žemiausios padėties.
3. Apverskite automatinę vejapjovę. Padékite robotą vejapjovę ant minkšto ir švaraus paviršiaus, kad nesubraižytumėte korpuso ir ekrano dangtelio.
4. Švariai nuvalykite plotą aplink akumuliatoriaus gaubtą.
5. Atsukite keturis akumuliatoriaus gaubto varžtus („Torx“ 20) ir ji nuimkite.



6. Traukdami už dirželių išimkite akumuliatorių.
 7. Iđekite naują originalų akumuliatorių.
- PASTABA! Kad įstumtumėte akumuliatorių į jo vietą spauskite kontaktinę juostelę, o ne patj akumuliatorių.
8. Uždékite akumuliatoriaus gaubtą. Jei akumuliatoriaus dangtelio sandariklis yra akivaizdžiai pažeistas, būtina pakeisti visą akumuliatoriaus dangtelį.
 9. Priveržkite visus keturis akumuliatoriaus gaubto tvirtinimo varžtus („Torx“ 20).
 10. Nustatykite reikiama pjovimo aukščio lygį.





9. GEDIMAI IR JŲ ŠALINIMAS

9. Gedimai ir jų šalinimas

Šiame skyriuje pateiktas sąrašas pranešimų, kurie gali būti rodomi roboto ekrane, jeigu atsiranda kažkokiu veikimo nesklandumų. Kiekvienam pranešimui pateikta problemos priežastis ir būdai ją išspręsti.

Šis skyrius taip pat aprašo kai kuriuos požymius, kurie padės jums išspręsti roboto vejapiovės veikimo sutrikimus.

Daugiau gedimų šalinimo veiksmų pasiūlymų ir simptomų galima rasti svetainėje www.gardena.com.

9.1 Pranešimai

Toliau pateikiama keli pranešimai, kurie gali būti rodomi roboto vejapiovės ekrane. Jei tas pats pranešimas atsiranda dažnai, susisiekite su „GARDENA“ techninės priežiūros centru. Žr. *Pastabos* 4 psl.

Pranešimas	Priežastis	Veiksma
<i>Wheel motor blocked, left (kairiojo rato variklis užblokuotas)</i>	Žolė ar kitas pašalinis daiktas apsivyniojo aplink varantijį ratą.	Patirkinkite varantijį ratą ir pašalinkite trukdį.
<i>Wheel motor blocked, right (dešiniojo rato variklis užblokuotas)</i>	Žolė ar kitas pašalinis daiktas apsivyniojo aplink varantijį ratą.	Patirkinkite varantijį ratą ir pašalinkite trukdį.
<i>Cutting system blocked (užblokuota pjovimo sistema)</i>	Žolė ar kitas pašalinis daiktas apsivyniojo aplink pjovimo diską.	Patirkinkite pjovimo diską ir pašalinkite trukdį.
<i>No loop signal (nėra kontūro signalo)</i>	Neprijungtas maitinimo šaltinis.	Patirkinkite prijungimą prie maitinimo lizdo ir ar nesuveikė saugiklis. Patirkinkite, ar žemos įtampos kabelis prijungtas prie įkrovimo stoties.
	Kontūro kabelis neprijungtas prie įkrovimo stoties.	Patirkinkite, ar kontūro kabelio jungtys tinkamai prijungtos prie įkrovimo stoties. Žr. <i>3.5 Kontūro kabelio prijungimas</i> 29 psl.
	Pažeistas kontūro kabelis.	Suraskite gedimą. Pakeiskite pažeistą kontūro kabelio atkarpatą nauju kabeliu ir sujunkite, naudodami originalią jungiamąją movą. Žr. <i>9.4 Kontūro kabelio pažeidimo vietas nustatymas</i> 76 psl.
	Kontūro kabelis aplink atskirtą vietą paklotas neteisinga kryptimi.	Patirkinkite ar kontūro kabelis paklotas pagal <i>3. Įrengimas</i> reikalavimus.
	Nutrūko ryšys tarp automatinės vejapiovės ir įkrovimo stoties.	Pastatykite robotą vejapiovę įkrovimo stotyje ir sukurkite naują kontūro signalą: Security -> <i>New loop signal</i> .
	Trukdžiai dėl metalinių objektų (tvorų, plieninių tvirtinimų) arba arti yra užkastų kabelių.	Perkelkite kontūro kabelį.



9. GEDIMAI IR JU ŠALINIMAS

Pranešimas	Priežastis	Veiksmas
Trapped (jstrigės)	Automatinė vejapjovė kažkur užkliuvo ar jstrigo.	Išlaisvinkite automatinę vejapjovę ir pašalinkite kliūtis.
	Robotas vejapjovė susidūrė su kliūtimis ir jstrigo.	Patikrinkite, ar yra kokių kliūčių, kurios trukdo robotui vejapjovei išvažiuoti iš šios vietas.
Outside working area (už darbinės teritorijos ribų)	Įkrovimo stoties kontūro kabelio jungtys susikerta.	Patikrinkite, ar kontūro kabelis prijungtas teisingai.
	Kontūro kabelis per arti darbo zonas krašto.	Patikrinkite ar kontūro kabelis paklotas pagal 3. Jrengimas reikalavimus.
	Darbo zona pernelyg nuožulni.	Patikrinkite ar kontūro kabelis paklotas pagal 3. Jrengimas reikalavimus.
	Kontūro kabelis aplink atskirtą vietą paklotas neteisinga kryptimi.	Patikrinkite ar kontūro kabelis paklotas pagal 3. Jrengimas reikalavimus.
	Trukdžiai dėl metalinių objektų (tvorų, plieninių tvirtinimų) arba arti yra užkastų kabelių.	Perkelkite kontūro kabelį.
	Robotas vejapjovė sunkiai atskiria signalą dėl šalia esančios kitos roboto instaliacijos.	Pastatykite robotą vejapjovę įkrovimo stotyje ir sukuskite naują kontūro signalą: Security -> New loop signal.
Low battery (akumuliatorius išsikrovės)	Automatinė vejapjovė neranda įkrovimo stoties.	Patikrinkite, ar įkrovimo stotis ir gido kabelis įrengti pagal instrukcijas, pateiktas skyriuje 3. Jrengimas 17 psl.
	Kreipiamasis kabelis pažeistas arba neprijungtas.	Tada įsitikinkite, kad signalizavimo lemputė mirksi geltona spalva. Ieškokite sprendimo 9.2 Jkrovimo stoties signalinė lemputė 73 psl.
	Akumuliatorius susidévėjęs.	Pakeiskite akumuliatorių. Žr. 8.7 Akumulatoriaus keitimas 67 psl.
	Sugedusi įkrovimo stoties antena.	Patikrinkite, ar įkrovimo signalizavimo lemputė mirksi raudona spalva. Ieškokite sprendimo 9.2 Jkrovimo stoties signalinė lemputė 73 psl.
Wrong PIN (neteisingas PIN)	Įvestas neteisingas PIN kodas. Galima atliliki penkis bandymus; po to klaviatūra blokuojama penkioms minutėms.	Įveskite teisingą PIN kodą. Pamiršę PIN kodą, kreipkitės į „GARDENA“ techninės priežiūros centrą. Žr. Pastabos 4 psl.



9. GEDIMAI IR JŲ ŠALINIMAS

Pranešimas	Priežastis	Veiksmas
<i>Wheel motor overloaded, right (per didele rato variklio apkrova, dešiniojo)</i> <i>Wheel motor overloaded, left (per didele rato variklio apkrova, kairiojo)</i>	Automatinė vejaplovė kažkur užkliuvo ar įstrigo.	Išlaisvinkite robotą vejaplovę ir išsiaiškinkite sustojimo priežastį. Jeigu taip atsitiko dėl šlapios žolės, palaukite, kol ji išdžius.
<i>Nevažiuoja</i>	Automatinė vejaplovė kažkur užkliuvo ar įstrigo.	Išlaisvinkite robotą vejaplovę ir išsiaiškinkite sustojimo priežastį. Jeigu taip atsitiko dėl šlapios žolės, palaukite, kol ji išdžius.
	Darbo zonoje yra status šlaitas.	Maksimalus nuolydis turi būti 25 %. Jeigu nuolydis yra statesnis, jį reikia izoliuoti. Žr. skyrių 3.4 <i>Kontūro kabelio instaliacija</i> 23 psl.
	Kreipiamasis kabelis tiesiamas kampu ant nuolydžio.	Jeigu gido kabelis tiesiamas ant šlaito, jį reikia tiesti kampu per visą šlaitą. Žr. skyrių 3.6 <i>Gido kabelio instaliacija</i> 30 psl.
<i>Įkrovimo stotis užblokuota</i>	Gali būti prastas kontaktas tarp įkrovimo plokštelių ir kontaktinių plokštelių, todėl automatinei vejaplovėi niekaip nepavyksta prisijungti prie įkrovimo stoties.	Pastatykite robotą vejaplovę įkrovimo stotyje ir patirkinkite, ar geras kontaktas tarp įkrovimo plokštelių ir kontaktinių plokštelių.
	Kažkokia kliūtis trukdo automatinei vejaplovėi judėti.	Pašalinkite kliūtį.
<i>Įstrigo įkrovimo stotyje</i>	Automatinės vejaplovės kelyje yra kliūtis, trukdanti jai išvažiuoti iš įkrovimo stoties.	Pašalinkite kliūtį.
<i>Apversta</i>	Robotas vejaplovė per daug pasviro arba apsivertė.	Atverskite robotą vejaplovę.
<i>Reikalingas rankinis įkrovimas</i>	Nustatytas rankinis roboto vejaplovės režimas.	Pastatykite automatinę vejaplovę įkrovimo stotyje. Tai normalus veikimas; nieko nereikia daryti.
<i>Sekantis paleidimas hh:mm</i>	Laikmačio nustatymas neleidžia robotui vejaplovėi dirbti.	Pakeiskite laikmačio nustatymus. Žr. 6.3 <i>Laikmatis</i> 46 psl.
	Įrenginys veikia poilsio režimu. Robotas vejaplovė turi iš anksto nustatyta stovėjimo laikotarpi pagal lentelę „Stovėjimo laikas“	Tai normalus veikimas; nieko nereikia daryti. Žr. 4.2 <i>Laikmačio naudojimas</i> 37 psl.
<i>Šios dienos pjovimas baigtas</i>	Įrenginys poilsio režime. Robotas vejaplovė turi iš anksto nustatyta stovėjimo laikotarpi pagal lentelę „Stovėjimo laikas“	Tai normalus veikimas; nieko nereikia daryti. Žr. 4.2 <i>Laikmačio naudojimas</i> 37 psl.
<i>Lifted (pakeltas)</i>	Robotui įstrigus, buvo ijjungtas pakėlimo jutiklis.	Išlaisvinkite robotą.
<i>Collision sensor problem, front/rear (susidūrimo jutiklio triktis, priekinis / galinis)</i>	Roboto korpusas negali lengvai lengvai judėti aplink savo važiuoklę.	Patirkinkite, ar roboto korpusas gali lengvai judėti aplink savo važiuoklę.



9. GEDIMAI IR JU ŠALINIMAS

Pranešimas	Priežastis	Veiksmas
<i>Wheel drive problem, right/left (dešiniojo / kairiojo rato varymo problema)</i>	Žolė ar kitas pašalinis daiktas apsivyniojo aplink varantįjį ratą.	Nuvalykite ratus.
<i>Signalizacija! Robotas išjungtas</i>	Įsijungė pavojaus signalas, nes robotas buvo išjungtas.	Nustatykite roboto saugos lygi Saugumo meniu.
<i>Signalizacija! Mower stopped (Pavojas! Robotas sustojo)</i>	Įsijungė pavojaus signalas, nes robotas sustoja.	Nustatykite roboto saugos lygi Saugumo meniu.
<i>Signalizacija! Vejapiové pakelta</i>	Įsijungė pavojaus signalas, nes robotas buvo pakeltas.	Nustatykite roboto saugos lygi Saugumo meniu.
<i>Signalizacija! Vejapiové pasvirusi</i>	Įsijungė pavojaus signalas, nes robotas pasvirės.	Nustatykite roboto saugos lygi Saugumo meniu.
<i>Temporary battery problem (laikina akumulatoriaus triktis)</i>	Robote kilo laikina su akumulatoriumi ar programme įranga susijusi problema.	Paleiskite robotą iš naujo. Atjunkite ir iš naujo prijunkite akumuliatorių.
<i>Charging current too high (per didelė įkrovimo srovė)</i>	Netinkamas arba sugedęs maitinimo blokas.	Dėl šio pranešimo gali tekti kreiptis į autorizuotą techninės priežiūros specialistą.



9. GEDIMAI IR JŲ ŠALINIMAS

9.2 Įkrovimo stoties signalizavimo lemputė

Įkrovimo stoties signalizavimo lemputė nenutrūkstamai šviečianti žalia spalva reiškia, kad instalacija pavyko. Jeigu pasirodys kitų ženklų, vadovaukitės toliau pateiktomis gedimų šalinimo instrukcijomis.

Daugiau su trikčiu šalinimu susijusios pagalbos ieškokite svetainėje www.gardena.com. Jeigu vis tiek reikia pagalbos nustatant gedimą, kreipkitės į „GARDENA“ techninės priežiūros centrą. Žr. *Pastabos 4* psl.

Šviesa	Priežastis	Veiksma
Šviečianti žalia šviesa	Viskas gerai	Veiksmai nereikalingi
Mirksinti žalia šviesa	Signalai geri ir ijjungtas ECO režimas.	Veiksmai nereikalingi. Daugiau informacijos apie ECO režimą žr. 6.6 Parametrai
Mirksintis mėlynas diodas	Kontūro kabelis neprijungtas prie įkrovimo stoties.	Patirkinkite, ar kontūro kabelio jungtys tinkamai prijungtos prie įkrovimo stoties. Žr. 3.5 <i>Kontūro kabelio prijungimas</i> 29 psl.
	Kontūro kabelio pažeidimas	Suraskite gedimą. Pakeiskite pažeistą kontūro kabelio atkarpatą nauju kabeliu ir sujunkite, naudodami originalią jungiamąją movą. Žr. 9.4 <i>Kontūro kabelio pažeidimo vienos nustatymas</i> 76 psl.
Mirksintis geltonas diodas	Gido kabelis neprijungtas prie įkrovimo stoties.	Patirkinkite, ar gido kabelio jungtys tinkamai prijungtos prie įkrovimo stoties. Žr. 9.4 <i>Kontūro kabelio pažeidimo vienos nustatymas</i> 76 psl.
	Kreipiamoji kabelio pažeidimas	Suraskite gedimą. Pakeiskite pažeistą kreipiamoji kabelio atkarpatą nauju kabeliu ir sujunkite, naudodami originalią jungiamąją movą.
Mirksinti raudona šviesa	Pažeista įkrovimo stoties antena	Susisiekite su „GARDENA“ techninės priežiūros centru. Žr. <i>Pastabos 4</i> psl.
Šviečianti mėlyna šviesa	Silpnas signalas, nes per ilgas kontūro kabelis.	Nereikia imtis jokių veiksmų, jei robotas vejapovė dirba, kaip turėtu.
		Sutrumpinkite kontūro kabelį sumažindami darbo zoną arba pakeisdami atskiras darbo zonas vietas su kliūtimis, kurios gali trukdyti robotui vejapoveti.
Šviečianti raudona šviesa	Sugedo įkrovimo stoties grandinės plokštė	Susisiekite su „GARDENA“ techninės priežiūros centru. Žr. <i>Pastabos 4</i> psl.



9. GEDIMAI IR JU ŠALINIMAS

9.3 Požymiai

Jeigu jūsų robotas vejapjovė neveikia taip, kaip turėtų, vadovaukitės gedimų nustatymo ir šalinimo vadovu.

Svetainėje www.gardena.com yra dažnai užduodamų klausimų (DUK) skyrelis, kuriame rasite atsakymų į daugybę įprastų klausimų. Jei vis tiek negalite rasti problemos priežasties, susiekiite su „GARDENA“ techninės priežiūros centru. Žr. *Pastabos 4* psl.

Požymis	Priežastis	Veiksmas
Robotui vejapjovei nepavyksta prisijungti	Kontūro kabelis nenuiestas ilga tiesia linija toli nuo įkrovimo stoties.	Įsitikinkite, kad įkrovimo stotis buvo įdiegta vadovaujantis instrukcijomis <i>9.4 Kontūro kabelio pažeidimo vietos nustatymas</i> 76 psl.
	Gido kabelis nebuvo įkištas į angą įkrovimo stoties apačioje.	Vejapjovės veikimui svarbu užtikrinti, kad gidas kabelis nutiestas tiesiai tinkamoje padėtyje po įkrovimo stotimi. Įsitikinkite, kad gidas kabelis visada įkištas į įkrovimo stoties angą. Žr. <i>3.6 Gido kabelio instaliacija</i> .
	Įkrovimo stotis stovi ant nuolydžio.	Įkrovimo stotis turi stovėti ant horizontalaus paviršiaus. Žr. <i>3.2 Įkrovimo stoties įrengimas</i> 18 psl.
Netolygiai pjaunama	Robotas vejapjovė per dieną dirba per trumpai.	Pridékite pjovimo laiko Žr. <i>6.3 Laikmatis</i> 46 psl.
	Proporcijos nustatymas neatitinka darbo zonos išsidėstymą.	Įsitikinkite, kad nustatėte tinkamą proporcijos reikšmę.
	Darbo zonas forma tokia, kad, norint pasiekti visas nuošalias zonas, būtina naudoti abi funkcijas <i>Remote start 1</i> ir <i>Remote start 2</i> .	Taip pat naudokite <i>Remote start 2</i> , jei norite robotą vejapjovę nukreipti į nuošalią zoną. Žr. <i>6.4 Nustatymai, R70Li, R80Li</i> 49 psl. Taikoma tik „GARDENA“ R70Li, R80Li.
	Per didelę darbo zona.	Bandykite sumažinti darbo zonas plotą arba pailginti darbo laiką. Žr. <i>6.3 Laikmatis</i> 46 psl.
	Atšipę peiliai.	Pakeiskite visus peilius, kad neišsibalansuotų besisukančios dalys. Žr. <i>8.6 Peilių keitimasis</i> 67 psl.
	Žolė per aukšta pagal pasirinktą pjovimo aukštį.	Padidinkite pjovimo aukštį, o nupjovę žolę, sumažinkite.
Automatinė vejapjovė dirba netinkamu laiku	Prisikaupė žolės prie pjovimo disko arba variklio veleno.	Patirkinkite, ar netrukdomai ir lengvai sukas pjovimo diskas. Jeigu ne, atskukite peilių diską ir pašalinkite žolę bei pašalinius daiktus. Žr. <i>8.3 Valymas</i> 65 psl.
	Reikia nustatyti automatinės vejapjovės laikrodį.	Nustatykite laikrodį. Žr. <i>6.6 Nustatymai</i> 55 psl.
	Neteisingi pjovimo pradžios ir pabaigos laikai.	Perkraukite pjovimo pradžios ir pabaigos laikų nustatymus. Žr. <i>6.3 Laikmatis</i> 46 psl.



9. GEDIMAI IR JŲ ŠALINIMAS

Požymis	Priežastis	Veiksmas
Automatinė vejapjovė vibruoja	Pažeisti peiliai gali sąlygoti pjovimo sistemos išsiderinimą.	Patirkinkite peilius ir varžtus ir pakeiskite juos, jei būtina. Žr. 8.6 <i>Peilių keitimas</i> 67 psl.
	Daug peilių vienoje pozicijoje gali sąlygoti pjovimo sistemos išsiderinimą.	Patirkinkite, ar vienu varžtu prityvintas tik vienas peilis.
Robotas vejapjovė važiuoja, tačiau jo peilių diskas nesisuka	Robotas vejapjovė ieško įkrovimo stoties.	Nėra darbo Pjovimo diskas nesisuka, kai robotas vejapjovė ieško įkrovimo stoties.
Tarp įkrovimų automatinė vejapjovė dirba trumpiau negu išprastai	Žolė ar pašaliniai daiktai stabdo pjovimo diską.	Nuimkite ir nuvalykite peilio diską. Žr. 8.3 <i>Valymas</i> 65 psl.
Tiek pjovimo, tiek įkrovimo trukmė mažesnė negu išprastai	Akumulatorius susidėvėjęs.	Pakeiskite akumulatorių. Žr. 8.7 <i>Akumulatoriaus keitimas</i> 67 psl.
Robotas vejapjovė labai ilgai stovi įkrovimo stotyje	Robotas vejapjovė turi iš anksto nustatyta stovėjimo laikotarpi pagal lentelę „Stovėjimo laikas“ Žr. 4.2 <i>Laikmačio naudojimas</i> 37 psl.	Nėra veikimo
	Gaubtas uždarytas prieš tai nepaspaudus START mygtuko.	Atidarykite gaubtą, paspauskite START mygtuką ir vėl uždarykite gaubtą.



9. GEDIMAI IR JU ŠALINIMAS

9.4 Kontūro kabelio pažeidimo vietos nustatymas

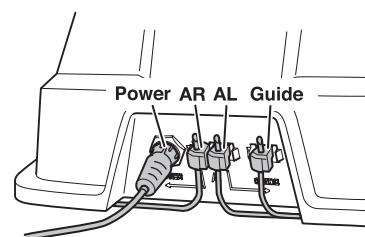
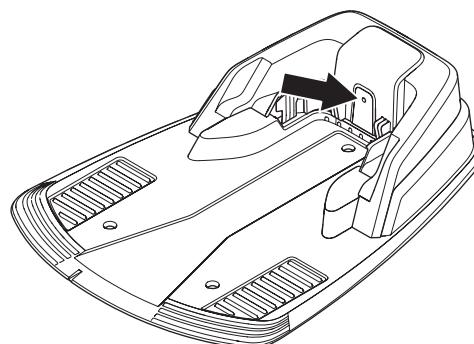
Kabelio pažeidimai dažniausiai atsiranda dėl netycinio fizinio kabelio pažeidimo, pvz., kai sklype vyksta darbai su kastuvu. Tose šalyse, kur žemė išala, kabelių gali sugadinti ir žemėje judantys aštriabriauniai akmenys. Kabelis gali nutrūkti, jeigu įrengiant buvo labai įtemptas.

Jeigu iš karto po kabelio paklojimo labai žemai pjaunate žolę, galite pažeisti kabelio izoliacinių sluoksnį. Dėl kurių tokius pažeidimus kabelis nutrūks tik po kelių savaičių ar mėnesių. Siekiant šito išvengti, pirmąsias savaites po kabelio paklojimo visada žolę pjaukite pasirinkę didžiausią pjovimo aukštį, o po to nuosekliai kas antrą savaitę ji mažinkite, kol pasieksite normalų pjovimo aukštį.

Netinkamai sujungus kontūro kabelio galus per pirmąsias keletą savaičių gali nutrūkti grandinė. Netinkamas prijungimas, pvz. per silpnai replémis suspausta originali jungiamoji mova, arba buvo naudojama neoriginali blogesnės kokybės jungiamoji mova. Pirmiausiai patikrinkite visus sujungimus prieš spręsdami kitas problemas.

Kabelio pažeidimo vietą galima nustatyti palaipsniui dalinant pusiau kontūro kabelio atkarpą, kurioje jis galėjo būti pažeistas, kol lieka labai maža kabelio atkarpa.

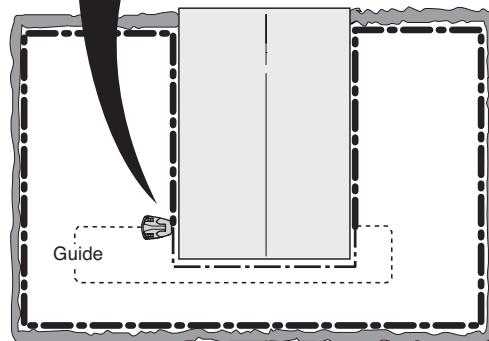
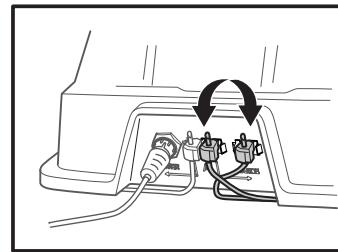
1. Patikrinkite, ar įkrovimo stoties šviesos diodas blykčioja mėlyna spalva (tai rodo pažeistą kontūro kabelį). Žr. 9.2 *Įkrovimo stoties signalinė lemputė* 73 psl.
2. Patikrinkite, ar kontūro kabelio jungtys tinkamai prijungtos prie įkrovimo stoties ir nepažeistos. Patikrinkite ar įkrovimo stoties indikatorius dar mirksi mėlyna šviesa.



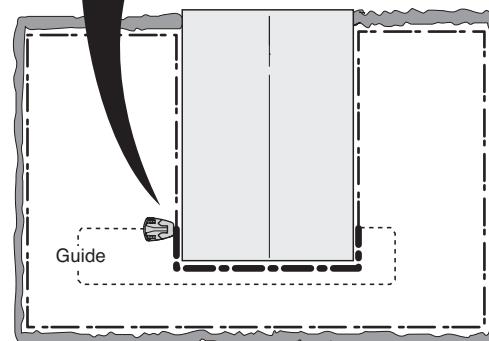
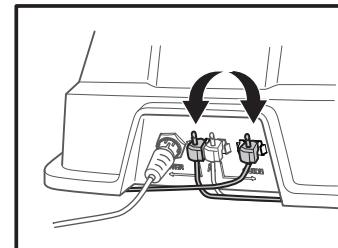


9. GEDIMAI IR JŲ ŠALINIMAS

3. Prie įkrovimo stoties prijunkite maitinimo įtampą.
Įkrovimo stotyje sukeiskite vietomis gido kabelio ir
kontūro kabelio jungtis:
a) Sukeiskite AL jungtį su jungtimi Guide.
Jeigu šviesos diodas blykčioja geltona šviesa,
kontūro kabelis pažeistas atkarpoje tarp AL
jungties ir vietas, kurioje prie kontūro kabelio
prijungtas gido kabelis (pastorinta linija paveiksle
apačioje).



- b) Grąžinkite AL ir gido jungtis į pradinę padėtį.
Tada sukeiskite AR ir gido jungtis.
Jeigu šviesos diodas blykčioja geltona šviesa,
kontūro kabelis pažeistas atkarpoje tarp AR
jungties ir vietas, kurioje prie kontūro kabelio
prijungtas gido kabelis (pastorinta linija paveiksle
apačioje).

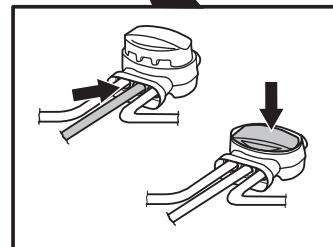
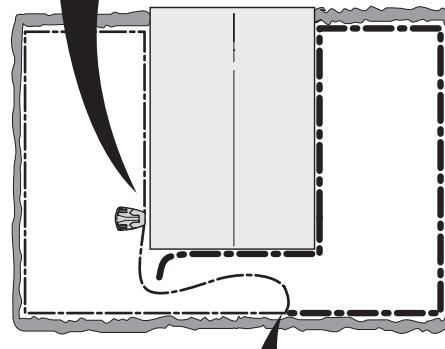
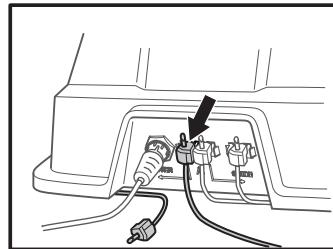




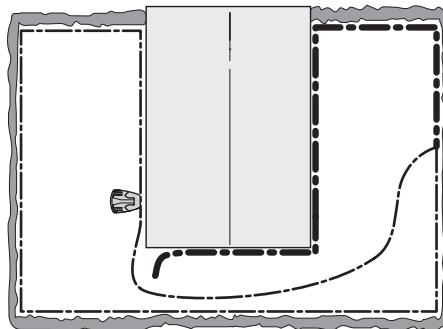
9. GEDIMAI IR JUŠ SALINIMAS

4. a) Signalizavimo lempa mirkséjo geltona šviesa
a) patikrinimo metu. Visas jungtis grąžinkite į jų
vietas. Atjunkite AR jungtį. Prie AR prijunkite naują
kontūro kabelį. Antrajį jo galą prijunkite prie
instaliacijos kabelio kur nors jos viduryje.

Jeigu šviesos diodas pradeda švesti žalia šviesa,
kontūro kabelis pažeistas atkarpoje tarp jo
atjungto galo ir naujojo kabelio prijungimo vietos
(pastorinta linija paveiksle apačioje).



Šiuo atveju perkelkite naujojo kabelio jungtį arčiau
atjungtojo galo (maždaug į įtartinos atkarpos
vidurį) ir vél patikrinkite, ar šviesos diodas šviečia
žaliai arba geltonai.

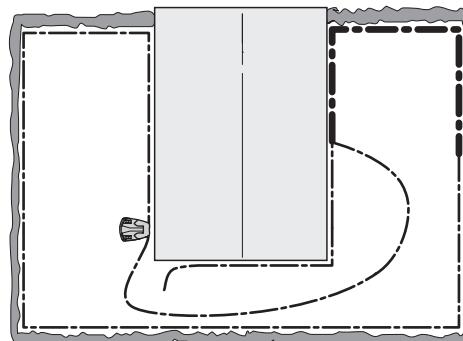




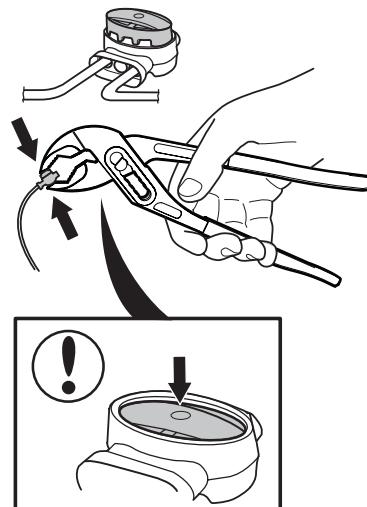
9. GEDIMAI IR JŲ ŠALINIMAS

Tęskite tol, kol liks labai trumpa atkarpa tarp mėlynos mirksinčios ir šviečiančios žalios indikatoriaus šviesos.

b) Jeigu šviesos diodas mirksi geltonai 3b) teste, reikia atliliki panašų testą, bet su nauju kabeliu, prijungtu prie AL.



5. Kai rasite pažeidimo vietą, pakeiskite ją nauju kabeliu. Jeigu kontūro kabelį galima sutrumpinti, pažeistą dalį galima tiesiog išpjauti. Visada mūvēkite pirštines.





10. TECHNINIAI DUOMENYS

10. Techniniai duomenys

Duomenys	R38Li	R40Li	R45Li
Matmenys			
Ilgis	58 cm	58 cm	58 cm
Plotis	46 cm	46 cm	46 cm
Aukštis	26 cm	26 cm	26 cm
Svoris	7,5 kg	7,5 kg	7,5 kg
Elektros sistema			
Akumuliatorius	Ličio jonų akumuliatorius, 18 V/2,1 Ah Prekės nr. 586 57 62-01		
Maitinimo šaltinis	100–240 V / 28 V nuolatinė srovė		
Žemos įtampos kabelio ilgis	10 m	10 m	10 m
Vidutinės energijos sąnaudos maksimaliai naudojant	4 kWh per mėnesį, kai darbo zonas plotas 380 m ²	4 kWh per mėnesį, kai darbo zonas plotas 400 m ²	4 kWh per mėnesį, kai darbo zonas plotas 450 m ²
Įkrovimo srovė	1,3A nuolatinė srovė	1,3A nuolatinė srovė	1,3A nuolatinė srovė
Vidutinis pjovimo laikas	70 min	70 min	70 min
Vidutinė įkrovimo trukmė	50 min	50 min	50 min
Garso emisijos į aplinką išmatuotos kaip garso stiprumas*			
Išmatuotas garso stiprumo triukšmo lygis**)	56 dB (A)	56 dB (A)	56 dB (A)
Garantuotas garso galios triukšmo lygis	58 dB (A)	58 dB (A)	58 dB (A)
Garso slėgio triukšmo lygis ties naudotojo ausimis***)	45 dB(A)	45 dB(A)	45 dB(A)
Pjovimas			
Pjovimo sistema	Trys laisvai besisukantys pjovimo peiliai		
Disko variklio greitis	2 900 aps./min	2 900 aps./min	2 900 aps./min
Energijos sąnaudos pjaunant	20 W +/- 20%	20 W +/- 20%	20 W +/- 20%
Cutting height (pjovimo aukštis)	2–5 cm	2–5 cm	2–5 cm
Pjovimo plotis	17 cm	17 cm	17 cm
Mažiausias galimas kelio susiaurėjimas	90 cm	90 cm	90 cm
Didžiausias pjovimo teritorijos kampas	25 %	25 %	25 %
Didžiausias kontūro kabelio kampas	15 %	15 %	15 %
Didžiausias kontūro kabelio ilgis	400 m	400 m	400 m
Darbo našumas	380 m ² +/- 20%	400 m ² +/- 20%	450 m ² +/- 20%
IP klasifikacija			
Robotas vejapjovė	IPX4	IPX4	IPX4
Įkrovimo stotis	IPX1	IPX1	IPX1
Transformatorius	IPX4	IPX4	IPX4

* Triukšmo emisija į aplinką išmatuota kaip garso stiprumas (LWA) pagal EB direktyvą 2000/14/EB. Garantuotasis garso stiprumo lygis gaminiuose galis skirtis nuo bandymų metu nustatyti 1–3 dB (A).

**) Triukšmo emisijos paklaida KWA 2 dB(A)

***) Garso slėgio triukšmo paklaida KPA 2-4 dB(A)

Negalima užtikrinti visiško suderinamumo tarp roboto vejapjovės ir kitų tipų belaidžio ryšio sistemų, tokų kaip nuotolinio valdymo įranga, radijo siustuvai, klausos aparatai, po žeme esantys „elektrinio piemens“ kabeliai ir pan.



10. TECHNINIAI DUOMENYS

Duomenys	R50Li	R70Li	R80Li
Matmenys			
Ilgis	58 cm	58 cm	58 cm
Plotis	46 cm	46 cm	46 cm
Aukštis	26 cm	26 cm	26 cm
Svoris	7,5 kg	7,5 kg	7,5 kg
Elektros sistema			
Akumuliatorius	Ličio jonų akumuliatorius, 18 V/2,1 Ah Prekės nr. 586 57 62-01		
Maitinimo šaltinis	100–240 V / 28 V nuolatinė srovė		
Žemos įtampos kabelio ilgis	10 m	10 m	10 m
Vidutinės energijos sąnaudos maksimaliai naudojant	4,5 kWh per mėnesį, kai darbo zonas plotas 500 m ²	5,2 kWh per mėnesį, kai darbo zonas plotas 700 m ²	5,8 kWh per mėnesį, kai darbo zonas plotas 800 m ²
Įkrovimo srovė	1,3A nuolatinė srovė	1,3A nuolatinė srovė	1,3A nuolatinė srovė
Vidutinis pjovimo laikas	70 min	65 min	65 min
Vidutinė įkrovimo trukmė	50 min	50 min	50 min
Garo emisijos į aplinką išmatuotos kaip garso stiprumas*			
Išmatuotas garso stiprumo triukšmo lygis**)	56 dB (A)	58 dB (A)	58 dB (A)
Garantuotas garso galios triukšmo lygis	58 dB (A)	60 dB (A)	60 dB (A)
Garso slėgio triukšmo lygis ties naudotojo ausimis***)	45 dB(A)	47 dB(A)	47 dB(A)
Pjovimas			
Pjovimo sistema	Trys laisvai besisukantys pjovimo peiliai		
Disko variklio greitis	2 900 aps./min	2 900 aps./min	2 900 aps./min
Energijos sąnaudos pjaunant	20 W +/- 20%	20 W +/- 20%	20 W +/- 20%
Cutting height (pjovimo aukštis)	2–5 cm	2–5 cm	2–5 cm
Pjovimo plotis	17 cm	17 cm	17 cm
Mažiausias galimas kelio susiaurėjimas	90 cm	60 cm	60 cm
Didžiausias pjovimo teritorijos kampas	25 %	25 %	25%
Didžiausias kontūro kabelio kampas	15 %	15%	15 %
Didžiausias kontūro kabelio ilgis	400 m	400 m	400 m
Darbo našumas	500 m ² +/- 20%	700 m ² +/- 20%	800 m ² +/- 20%
IP klasifikacija			
Robotas vejapjovė	IPX4	IPX4	IPX4
Įkrovimo stotis	IPX1	IPX1	IPX1
Transformatorius	IPX4	IPX4	IPX4

* Triukšmo emisija į aplinką išmatuota kaip garso stiprumas (LWA) pagal EB direktyvą 2000/14/EB. Garantuotasis garso stiprumo lygis gaminiuose galis skirtis nuo bandymų metu nustatyti 1–3 dB (A).

**) Triukšmo emisijos paklaida KWA 2 dB(A)

***) Garso slėgio triukšmo paklaida KPA 2-4 dB(A)

Negalima užtikrinti visiško suderinamumo tarp roboto vejapjovės ir kitų tipų belaidžio ryšio sistemų, tokų kaip nuotolinio valdymo įranga, radio siųstuvas, klausos aparatai, po žeme esantys „elektrinio piemens“ kabeliai ir pan.



11. GARANTIJOS SĄLYGOS

11. Garantijos sąlygos

Bendrovė „GARDENA“ garantuoja, kad šis gaminys tinkamai veiks dvejus metus (nuo pirkimo datos).

Garantija apima rimtus gedimus dėl medžiagų ar gamybos broko. Garantiniu laikotarpiu gaminys nemokamai keičiamas arba taisomas, jeigu laikomasi toliau išvardytų reikalavimų:

- Robotą vejaplovę ir įkrovimo stotį galima naudoti tik pagal naudojimo instrukciją.
- Naudotojui arba neįgaliotai trečiajai šalai draudžiama bandyti taisytį gaminį.

Gedimų, kuriems netaikoma garantija, pavyzdžiai:

- Į vejaplovę iš apačios patekusio vandens sukeltas gedimas. Šiuos gedimus paprastai sukelia plovimo ar laistymo sistemos arba duobelės / įdubos, esančios darbo zonoje, kuriose lietui lyjant kaupiasi vanduo.
- Gedimas dėl žemos įtampos kabelio trumpojo jungimo.
- Žaibo sukeltas gedimas.
- Neteisingo akumulatoriaus laikymo ar naudojimo sukeltas gedimas.
- Gedimas dėl neoriginalaus akumulatoriaus naudojimo.
- Žala, kurią gali sukelti naudojamos neoriginalios „GARDENA AB“ atsarginės dalys ir priedai, pvz., peiliai ir instaliacijos medžiagos.
- Kontūro kabelio pažeidimas.
- Žala korpusui arba jo pakabai dėl netinkamo laikymo.

Peiliai ir ratai laikomi susidévinčiomis dalimis, todėl jiems garantija netaikoma.

Jei jūsų „GARDENA“ robote vejaplovėje atsiranda klaida, susisiekite su „GARDENA“ techninės priežiūros centru (žr. *Pastabos 4 psl.*), kur jums bus pateiktos tolimesnės instrukcijos. Kreipdamiesi į „GARDENA“ techninės priežiūros centrą turėkite kvitą ir roboto vejaplovės serijos numerį.





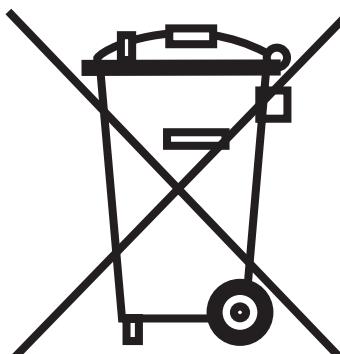
12. APLINKOS APSAUGOS INFORMACIJA

12. Aplinkos apsaugos informacija

Ant „GARDENA“ roboto vejapjovės ar ant jo pakuotės pateikti simboliai rodo, kad šio gaminio negalima išmesti kartu su buitinėmis atliekomis. Jį reikia pristatyti į tinkamą perdirbimo centrą, kuriame bus perdirbtai elektroniniai jo komponentai ir akumuliatoriai. Norėdami išimti akumuliatorių žr. 8.7 *Akumuliatoriaus keitimas*.

Rūpindamiesi, kad šis gaminys būtų tvarkomas teisingai, padedate išvengti galimo neigiamo poveikio aplinkai ir žmonėms, kurį gali sukelti netinkamas šio gaminio atliekų tvarkymas.

Jei reikia daugiau informacijos apie šio gaminio perdirbimą, kreipkitės į savivaldybę, butininių atliekų tvarkymo tarnybą arba parduotuvę, kurioje įsigijote gaminį.





13. ES ATITIKTIES DEKLARACIJA

13. ES atitikties deklaracija

ES atitikties deklaracija (taikoma tik Europoje)

Husqvarna AB, SE-561 82 Huskvarna, Švedija, tel. +46-36-146500, prisiimdamas visą atsakomybę patvirtina, kad 2015 m. 44 savaitės ir vėlesnių serijų numerių robotai vejapjovės **GARDENA R38Li**, **GARDENA R40Li**, **GARDENA R45Li**, **GARDENA R50Li**, **GARDENA R70Li** ir **GARDENA R80Li** (metai ir savaitė aiškiai nurodyti ant nominalių parametru plokštelės, po jų – serijos numeris) atitinka šiu TARYBOS DIREKTYVŲ reikalavimus:

- Direktyva **2006/42/EB** dėl mašinų.
 - Specialūs reikalavimai akumuliatoriumi maitinamiems elektriniams robotams vejapjovėms **EN 50636-2-107:2015**
 - Elektromagnetiniai laukai **EN 62233.2008**
- Direktyva **2011/65/ES** dėl tam tikrų pavojingų medžiagų naudojimo“.
- Direktyvą „dėl triukšmo sklaidos iš lauke naudojamos įrangos“ **2000/14/EB**.
Informacija apie triukšmo sklaidą ir pjovimo plotį taip pat pateikiama skyriuje „Techniniai duomenys“. Registruota įstaiga 0404, „SMP Svensk Maskinprovning AB“, Fyrisborgsgatan 3, SE-754 50 Upsala, Švedija, pateikė ataskaitas dėl atitikties vertinimo pagal 2000 m. gegužės 8 d. TARYBOS DIREKTYVOS **2000/14/EB** dėl triukšmo sklaidos į aplinką VI priedo nuostatas. Sertifikatai numeruojami taip: **01/901/204** modeliams „GARDENA R70Li“ ir „GARDENA R80Li“, **01/901/163** modeliams „GARDENA R38Li“, „GARDENA R40Li“, „GARDENA R45Li“ ir „GARDENA R50Li“.
- Direktyva **2014/30/ES** dėl elektromagnetinio suderinamumo ir atitinkami jos priedai. Pritaikyti tokie standartai:
 - **61000-6-3:2007/A1:2011** (emisija).
 - **61000-6-1:2007** (atsparumas).

Huskvarna, 2015 m. spalio 26 d.



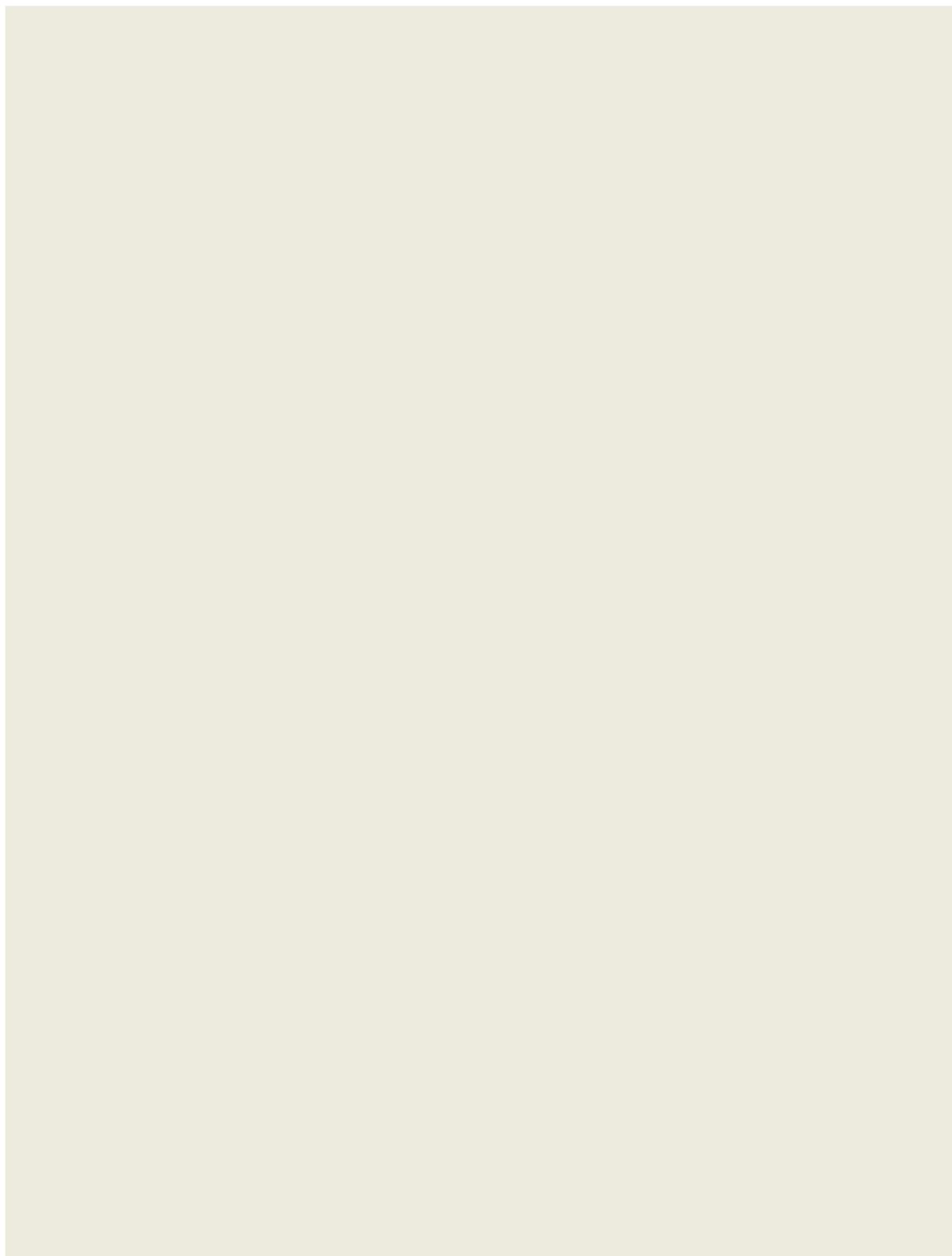
Eric Stegemyr

Vice President Electric Category
Director R&D Electric Category (acting)
(Igaliotasis „Husqvarna AB“ atstovas, atsakingas už techninę dokumentaciją)









WWW.GARDENA.COM

 **GARDENA**

ORIGINALIOS INSTRUKCIJOS

Pasiliekame teisę be išankstinio įspėjimo atlikti pakeitimus.
Autoriaus teisės © 2015 „GARDENA Manufacturing GmbH“. Visos teisės priklauso autorui.

115 78 71-65